

Белорусский национальный технический университет

Факультет транспортных коммуникаций

Кафедра «Сопrotивление материалов и теории упругости»

СОГЛАСОВАНО

СОГЛАСОВАНО

Заведующий (начальник) кафедрой

Декан (начальник) факультета

Зиневич С.И.

Бусел А.В.

_____ 20__ г.

_____ 20__ г.

**УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКИЙ КОМПЛЕКС ПО УЧЕБНОЙ
ДИСЦИПЛИНЕ**

Сопrotивление материалов

(название учебной дисциплины)

для специальности (направления специальности, специализации) _____

1-70 03 02 «Мосты, транспортные тоннели и метрополитены»

(код и наименование специальности (направления специальности, специализации))

Составители: _____ к.т.н., доцент Евсева Е.А.

Рассмотрено и утверждено

на заседании совета факультета транспортных коммуникаций _____ 2013 г.,

протокол N _____

ПЕРЕЧЕНЬ МАТЕРИАЛОВ

1. ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА.....	3
2. РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ.....	4
2.1. Модули курса.....	4
2.2. Тематический план дисциплины.....	14
2.3. Перечень тем практических занятий.....	20
2.4. Перечень тем лабораторных работ.....	20
2.5. Перечень тем контрольных работ.....	21
2.6. Учебно-методическое обеспечение дисциплины.....	21
2.7. Информационное обеспечение дисциплины.....	22
3. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ СТУДЕНТОВ.....	22
3.1. Растяжение и сжатие прямого стержня.....	22
3.1.1. Внутренние усилия.....	22
3.1.2. Напряжения в поперечных сечениях бруса.....	23
3.1.3. Деформации и перемещения при растяжении-сжатии.....	23
3.1.4. Статически неопределимые системы.....	33
3.2. Геометрические характеристики плоских сечений.....	36
3.3. Кручение цилиндрического стержня.....	41
3.3.1. Определение крутящих моментов и построение эпюр.....	41
3.3.2. Определение напряжений и деформаций при кручении вала с круглым поперечным сечением.....	42
3.3.3. Подбор диаметра вала круглого сечения по прочности.....	43
3.3.4. Подбор диаметра вала по жесткости.....	44
3.4. Плоский изгиб прямого бруса.....	50
3.4.1. Виды изгиба стержней.....	50
3.4.2. Определение опорных реакций.....	51
3.4.3. Дифференциальные зависимости между изгибающим моментом, поперечной силой и распределенной нагрузкой....	51
3.4.4. Построение эпюр изгибающих моментов и поперечных сил в балках.....	51
3.4.5. Определение напряжений при изгибе.....	51
3.5. Определение перемещений при изгибе балок.....	74
3.5.1. Метод начальных параметров.....	74
3.6. Статически неопределимые балки.....	83
3.7. Сложное сопротивление.....	101
3.7.1. Внецентренное растяжение или сжатие.....	101
3.7.2. Косой изгиб.....	107
3.7.3. Расчет на прочность пространственного бруса.....	110
3.8. Продольный изгиб стержней. Устойчивость.....	116
3.9. Динамическое действие нагрузки.....	125
3.9.1. Расчет на действие сил инерции.....	125

3.9.2.Расчет на ударную нагрузку.....	127
4.ЗАДАНИЯ ДЛЯ РАСЧЕТНО-ПРОЕКТИРОВОЧНЫХ РАБОТ.....	133
5.ПРИЛОЖЕНИЯ.....	221

1.ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

Учебно-методический комплекс по дисциплине «Сопротивление материалов» предназначен для студентов второго курса обучения по специальности 1-70 03 02 «Мосты, транспортные тоннели и метрополитены». Объем изучаемой дисциплины в соответствии с учебным планом составляет 68 часов лекций, 68 часов практических и 34 часа лабораторных занятий.

Целью настоящего учебно-методического комплекса является создание условий для оптимизации процесса изучения студентом дисциплины, активизация самостоятельного участия студента в данном процессе, оснащение учебного процесса учебно-методическими и справочными материалами, улучшающими качество подготовки специалистов.

Курс сопротивления материалов является основой для большинства общеинженерных и специальных дисциплин при подготовке инженера строителя. В этом курсе изучаются все основные принципы, используемые при расчете сооружений на прочность, жесткость и устойчивость в условиях действия статических и динамических нагрузок, приводится вывод всех основных формул и зависимостей, рассматриваются физические свойства конструкционных материалов, на основе которых определяются условия их эксплуатации.

Цель дисциплины – научить будущих инженеров приемам расчета типовых элементов строительных конструкций на прочность, жесткость, устойчивость и долговечность; правильно выбирать конструкционные материалы и форму сечений конструкций, обеспечивающие требуемый запас надежности, безопасности при их эксплуатации, а также экономичность сооружений.

В результате изучения курса сопротивления материалов студент должен иметь представление о поведении различных конструкционных материалов при действии внешних постоянных и переменных во времени нагрузок, о способах измерения напряжений и деформаций при работе элементов в конструкциях, о составлении расчетных моделей и возможностях их корректировки при изменении условий работы, о свойствах материалов и назначении предельных нормативных значений.

Задача дисциплины - дать студентам навыки по применению методов сопротивления материалов и теории упругости при изучении курсов строительной механики, оснований и фундаментов, механики грунтов, металлических и железобетонных конструкций.

Изучение дисциплины базируется на знаниях, полученных студентами после усвоения полных курсов математики, физики, теоретической механики и материаловедения. Вместе со строительной механикой сопротивление материалов и теория упругости входит в состав механики деформируемого твердого тела и создает основу для изучения курсов строительных конструкций.

В результате освоения дисциплины «Сопротивление материалов» студент должен:

знать:

- принципы моделирования элементов реальных конструкций, создание расчетных схем;
- методы расчета элементов строительных сооружений на прочность, жесткость и устойчивость;
- создание простых приемов расчета элементов сооружений с использованием теоретических гипотез и экспериментальных данных;
- основные понятия теории упругости и пластичности;
- методы расчета конструкций транспортных объектов, расчет которых методами сопротивления материалов невозможен или дает значительные погрешности;

уметь:

- делать правильный выбор основных критериев для расчета элементов конструкций и сооружений;
- составлять рациональные расчетные схемы, обеспечивающие достаточную степень точности в сочетании с простотой инженерного расчета;
- выполнять инженерные проверочные и проектировочные расчеты элементов конструкций и сооружений в соответствии с выбранными критериями и осуществлять анализ полученных решений.

приобрести навыки:

- по расчету элементов конструкций, испытывающих простые и сложные виды сопротивлений от статических, динамических, переменных и температурных воздействий;
- по определению условий наступления предельных состояний в расчетных точках конструкции по классическим и новым теориям прочности;
- по решению простейших плоских и пространственных задач теории упругости.

2. РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

Раздел 1. Сопротивление материалов

2.1. Модули курса.

Модуль 1. Основные понятия и допущения.

Основные гипотезы: сплошность, однородность, изотропия, упругость, пластичность, ползучесть, малые перемещения. Объекты, изучаемые в курсе: брус, пластина, оболочка, массив. Реальная конструкция и ее расчетная схема (модель). Типы опор.

Внешние силовые воздействия (нагрузки) и их классификация: объемные и поверхностные, сосредоточенные и распределенные, постоянные и временные, статические и динамические, случайные и повторяющиеся. Температурные, кинематические и другие воздействия.

Деформации и перемещения. Деформации линейные и угловые, абсолютные и относительные. Перемещения линейные и угловые.

Метод сечений. Силы упругости (внутренние силы) и их составляющие. Напряжения: полное, нормальное и касательное. Понятие о напряженном состоянии в точке.

Зависимость напряжений от деформаций. Закон Гука. Модули упругости материалов.

Элементарные внутренние силы. Равнодействующая внутренних сил и ее составляющие (продольные и поперечные силы). Равнодействующий момент внутренних сил и его составляющие (крутящий и изгибающие моменты). Простые и сложные сопротивления элементов конструкций. Связь составляющих внутренних сил и напряжений.

Предпосылки при расчете конструкций: гипотезы о плоских сечениях, принцип суперпозиций, принцип начальных размеров, принцип Сен-Венана, допущение об отсутствии начальных внутренних сил и о взаимном давлении продольных волокон стержня.

Модуль 2. Растяжение и сжатие прямого стержня.

Осевое (центральное) растяжение и сжатие. Продольные силы в поперечных сечениях, правило знаков для продольных сил. Эпюры продольных сил. Дифференциальные и интегральные зависимости между продольной силой в сечении и интенсивностью распределенной нагрузки. Элементы строительных конструкций, работающие на растяжение и сжатие: короткие колонны и стойки, стержневые системы, панели, раскосы и стойки ферм, ванты и др.

Особенности деформации центрально растянутого (сжатого) стержня. Равенство деформаций всех продольных волокон. Равенство напряжений во всех точках поперечного сечения стержня. Формула для определения нормальных напряжений в поперечном сечении стержня. Напряжения в наклонном сечении стержня. Эпюра напряжений. Напряжения во взаимно перпендикулярных сечениях стержня. Закон парности касательных напряжений. Правило знаков для нормальных и касательных напряжений.

Линейное (одноосное) напряженное состояние в точках растянутого (сжатого) стержня. Экстремальные значения нормальных напряжений. Продольные и поперечные деформации стержня. Коэффициент Пуассона. Осевые перемещения (смещения) сечений стержня. Деформации участков стержня, закон Гука для центрального растяжения (сжатия). Жесткость сечения и жесткость участка стержня. Эпюры перемещений.

Полная и удельная работа, затраченная на деформирование участка стержня при растяжении (сжатии). Закон сохранения энергии. Потенциальная энергия упругой деформации: полная и удельная.

Модуль 3. Основные характеристики механических свойств материалов.

Механические свойства конструкционных материалов: прочность, жесткость, твердость, выносливость и др. Виды испытания материалов.

Испытательные машины и предъявляемые к ним требования. Типы образцов для испытаний. Необходимые условия для проведения испытаний.

Испытание на растяжение. Машинная диаграмма испытания. Характерные точки и характерные участки на диаграмме. Понятие о текучести материала и об упрочнении при повторных нагружениях (наклепе). Закономерности разгрузки и повторного нагружения. Особенности деформирования и разрушения материала в пластическом и хрупком состояниях.

Физические основы пластической деформации разрушения. Вакансии, дислокации, линии скольжения, вектор Бюргера. Теоретическая прочность. Эффект Баушингера. Понятие о трещиностойкости материала.

Основные механические характеристики материалов – пределы пропорциональности, упругости, пластичности, прочности. Характеристики пластичности. Нормативные и расчетные сопротивления материалов. Испытание на сжатие, особенности диаграмм. Испытания на срез, расчетные характеристики среза. Испытание на твердость, характеристики твердости.

Испытание на длительную прочность. Кривые ползучести и релаксации напряжений. Предел длительной прочности.

Представления о прочности при циклически изменяющихся во времени напряжениях. Кривые усталостной прочности. Предел выносливости. Испытания на ударную нагрузку. Ударная вязкость. Понятие о хладноломкости материала.

Влияние скорости нагружения, температуры образца, радиоактивного облучения, глубокого вакуума и других воздействий внешней среды на механические характеристики материалов.

Механические свойства широко распространенных и новых конструкционных материалов, включая композитные; учет анизотропии, физической нелинейности, неоднородности при испытаниях.

Модуль 4. Методы инженерных расчетов на прочность и жесткость.

Основные требования к инженерным конструкциям: прочность, жесткость, надежность. Понятие о предельных состояниях, критерий их наступления в зависимости от свойств материалов, условия работы, назначения конструкций и др.

Основы методов расчета: по допускаемым напряжениям, по разрушающим нагрузкам и по предельным состояниям. Три вида задач при расчетах на прочность: проверка прочности по расчетному условию, подбор сечений (проектный расчет), определение эксплуатационной нагрузки (несущей способности).

Расчет на жесткость. Условие жесткости. Предельные линейные и угловые перемещения.

Расчеты инженерных конструкций при растяжении (сжатии). Учет собственного веса. Расчет стержней переменного сечения.

Понятие о рациональных конструкциях, об оптимальном проектировании. Ограничения и критерии оптимизации. Принцип равнопрочности, брус равного сопротивления. Понятие о конструкционной прочности с учетом анизотропии материала.

Модуль 5. Основы теории напряженного и деформированного состояний.

Напряженное состояние в точке деформированного тела. Компоненты напряжения. Тензор напряжений. Обозначения и правила знаков для компонент напряжения. Главные площадки и главные напряжения. Виды напряженного состояния: линейное (одноосное), плоское (двухосное), объемное (трехосное).

Напряжения на наклонной площадке в условиях плоской задачи. Определение главных напряжений и положения главных площадок.

Круги Мора для напряжений. Графическое определение величины и направления напряжений на любых площадках при плоском напряженном состоянии.

Понятие о деформированном состоянии. Компоненты деформации. Тензор деформаций. Обозначения и правила знаков для компонент деформации. Плоская и объемная деформации в точке тела. Главные оси деформации и главные деформации.

Обобщенный закон Гука. Закон Гука при плоском и объемном напряженных состояниях в точке.

Удельная потенциальная энергия деформации. Энергия изменения объема и энергия изменения формы.

Модуль 6. Экспериментальные методы исследования напряжений и деформаций.

Классификация экспериментальных методов. Измерение деформаций механическими, электрическими и оптическими тензометрами. Виды тензометров. База измерения.

Различные случаи применения тензометров. Использование тензометрических розеток при исследовании плоского напряженного состояния.

Поляризационно-оптический метод исследования напряжений. Физические основы метода. Схема установки. Изохромы и изоклины. Тарировка материала модели. Определение напряжений на контуре. Вычисление касательных напряжений в произвольном сечении модели. Условие подобия природы и модели.

Краткие сведения о других экспериментальных методах исследования: метод сеток, метод хрупких лаковых покрытий, метод муаровых полос и фотоупругих покрытий, рентгеновские, голографические и другие методы. Понятие о физическом и математическом моделировании.

Модуль 7. Теории прочности и пластичности.

Назначение теорий прочности, понятие об эквивалентном напряжении и равноопасных напряженных состояниях. Хрупкое и вязкое разрушение. Критериальные условия наступления предельных состояний.

Теории прочности при хрупком состоянии материала. Гипотеза наибольших нормальных напряжений и соответствующее ей эквивалентное напряжение. Гипотеза наибольших относительных удлинений и соответствующее ей эквивалентное напряжение. Сопоставление с опытными данными.

Предельные состояния пластичных материалов. Гипотеза наибольших касательных напряжений и соответствующее ей эквивалентное напряжение. Гипотеза

энергии формоизменения и соответствующее ей эквивалентное напряжение. Сравнение с опытными данными.

Феноменологический критерий Мора для материалов с различными пределами прочности при растяжении и сжатии. Эквивалентные напряжения.

Понятие об объединенной теории прочности Н.Н.Давиденкова и Я.Б.Фридмана. Диаграмма механического состояния материала. Общие сведения о других гипотезах прочности и пластичности.

Модуль 8. Геометрические характеристики поперечных сечений.

Назначение геометрических характеристик в курсе сопротивления материалов. Статические моменты, их свойства. Статические моменты сечений сложной формы. Определение центра тяжести сложного (составного) сечения. Осевые, полярный и центробежный моменты инерции сечений, их свойства. Зависимость осевых и центробежного моментов инерции при параллельном переносе и при повороте координатных осей. Главные оси и главные моменты инерции. Определение главных моментов инерции и положения главных осей сечений сложной формы (составных сечений) аналитическим и графическим методами.

Моменты инерции сечений простых форм: прямоугольной, треугольной, круглой и кольцевой. Понятие о радиусе и эллипсе инерции.

Модуль 9. Сдвиг.

Сдвиг (чистый сдвиг) как сопротивление простой деформации стержня. Внутренние силы при сдвиге. Примеры элементов конструкций сопротивляющихся сдвигу (срезу).

Анализ напряженного состояния при сдвиге – напряжения на наклонной площадке, положение главных площадок, значения главных напряжений. Закон Гука при сдвиге. Модуль упругости второго рода (модуль сдвига). Жесткость сечения при сдвиге.

Потенциальная энергия упругой деформации при сдвиге. Удельная энергия деформации при чистом сдвиге. Неизменность объема при чистом сдвиге. Зависимости между модулями упругости первого и второго рода.

Расчет заклепочных, болтовых и сварных соединений. Расчет клееных соединений и деревянных врубок.

Модуль 10. Кручение цилиндрического стержня.

Внутренние силы в сечениях скручиваемого стержня (вала). Дифференциальные зависимости, эпюры крутящих моментов. Учет передаваемой валом мощности и угловой скорости.

Особенности деформации цилиндрического стержня – допущение о прямолинейности радиуса и об отсутствии депланации поперечных сечений. Относительный угол закручивания. Формула для вычисления касательных напряжений в поперечном сечении стержня при кручении. Эпюра напряжений.

Определение угловых деформаций (углов закручивания). Закон Гука при кручении стержня. Жесткость стержня при кручении. Эпюры углов поворота.

Расчеты на прочность и жесткость стержня (вала) круглого (кольцевого) сечения. Полярный момент сопротивления.

Анализ напряженного состояния в стержне, подвергнутом кручению. Главные напряжения и их направления. Виды разрушения стержней, выполненных из различных материалов.

Особенности деформации при кручении стержней некруглого поперечного сечения. Основные результаты теории кручения стержней прямоугольного сечения. Кручение стержней, составленных из нескольких прямоугольников.

Краткие сведения о мембранной (пленочной) аналогии. Кручение тонкостенных стержней замкнутого профиля. Формула Бредта.

Модуль 11. Плоский изгиб прямого бруса.

Классификация видов изгиба. Изгиб прямого бруса (балки) в главной плоскости инерции. Внешние силы (нагрузки), типы опор, реакции. Внутренние силы в поперечных сечениях балки при чистом и поперечном изгибах.

Определение поперечных сил и изгибающих моментов в сечениях балки. Правила знаков. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов. Способы построения эпюр и их практическое значение.

Дифференциальные зависимости между поперечной силой, изгибающим моментом и интенсивностью сплошной нагрузки. Использование указанных зависимостей для контроля построения эпюр.

Особенности деформирования участка балки с чистым изгибом. Нейтральный слой и нейтральная ось. Зависимость между изгибающим моментом и кривизной оси изогнутой балки. Жесткость сечения. Нормальные напряжения в точках сечения. Эпюра нормальных напряжений.

Особенности деформирования участка балки с поперечным изгибом. Условие распространения выводов для чистого изгиба на поперечный изгиб. Касательные напряжения для сплошных сечений (формула Журавского). Эпюра касательных напряжений в различных по форме сечениях.

Расчеты на прочность при изгибе. Осевой момент сопротивления сечения. Проверка прочности по касательным напряжениям. Рациональные сечения балки.

Анализ напряженного состояния балки. Главные напряжения, их траектории. Использование теорий прочности и пластичности при проверке прочности балки.

Потенциальная энергия упругих деформаций при изгибе. Удельная потенциальная энергия.

Касательные напряжения при чистом изгибе балок тонкостенного профиля. Понятие о центре изгиба.

Изгиб бруса переменного сечения. Балка равного сопротивления. Понятие о расчете составных (сварных и заклепочных) балок.

Изгиб балки из материала, имеющего различные модули упругости на растяжение и сжатие. Изгиб балок из разнородных (композитных) материалов. Понятие об изгибе балок из материалов, не следующих закону Гука.

Линейные и угловые перемещения балки в результате ее деформации. Связь углового и линейного перемещения. Дифференциальное уравнение оси изогнутой балки (упругой линии балки).

Интегрирование дифференциального уравнения для случая одного участка. Определение постоянных интегрирования. Правило знаков линейных и угловых перемещений. Условие жесткости.

Определение постоянных интегрирования при наличии нескольких участков на балке. Обобщенное уравнение упругой линии балки с начальными параметрами. Метод начальных параметров. Условие его применения.

Работа сил на перемещениях в упругой системе. Возможная работа. Теоремы о взаимности работ и о взаимности перемещений. Применение теорем к внутренним силам системы.

Определение перемещений методом Максвелла–Мора. Графоаналитические приемы вычисления интегралов универсальной формулы Мора по правилу Верещагина и по формуле Симпсона.

Модуль 12. Расчет простейших статически неопределимых систем.

Статический и кинематический анализ простейших стержневых систем. Понятия о степенях свободы и связях. Связи необходимые и “лишние”. Степень статической неопределимости.

Расчет статически неопределимых стержневых систем при растяжении–сжатии и кручении. Внутренние силы и напряжения в статически неопределимых стержневых системах от температурных воздействий.

Способы регулирования напряжений в статически неопределимых системах, понятие о преднапряжении. Практическое применение преднапряжения в металлических и железобетонных конструкциях.

Основы метода сил при расчете простейших статически неопределимых стержневых систем. Выбор основной системы. Понятие об эквивалентной системе. Условия совместности деформаций, канонические уравнения, определение коэффициентов уравнений и свободных членов.

Применение метода сил к расчету статически неопределимых балок. Особенности выбора основной системы. Единичные и грузовые эпюры. Раскрытие статической неопределимости.

Модуль 13. Изгиб балки на упругом основании.

Понятие о балках на упругом основании. Модели упругих оснований и их особенности. Условие контакта подошвы балок и упругого основания. Характерные примеры строительных и транспортных конструкций, контактирующих с упругой средой.

Дифференциальное уравнение упругой линии балки, лежащей на винклеровском основании, и его интегрирование, учет граничных условий.

Расчет бесконечно длинных и полубесконечных балок. Метод начальных параметров. Расчет абсолютно жестких балок (штампов).

Модуль 14. Сложное сопротивление бруса.

Общий случай действия сил на брус. Составляющие внутренних сил и их эпюры. Характерные случаи сложного сопротивления бруса. Общий случай сложения напряжений в поперечных сечениях стержня – нормальных алгебраически, касательных геометрически.

Сложный (косой) изгиб. Внутренние силы, напряжения и их эпюры. Положение нейтральной линии (оси), опасные точки в сечениях. Расчет на прочность и особенности подбора сечения. Определение линейных и угловых перемещений, направление прогиба.

Внецентренное действие продольных сил. Внутренние силы, напряжения, их эпюры. Положение нейтральной (нулевой) линии. Опасные точки в сечении. Расчетное условие, определение несущей способности. Ядро сечения. Его свойства. Случай внецентренного сжатия преднапряженных балок.

Кручение с изгибом и кручение с растяжением (сжатием) цилиндрического стержня. Внутренние силы, нормальные, касательные и главные напряжения. Расчеты на прочность с применением теорий прочности и пластичности.

Модуль 15. Основы расчета тонкостенных стержней открытого профиля.

Понятие о тонкостенных стержнях замкнутого и открытого профиля, их особенности. Свободное и стесненное кручение.

Стесненное кручение и его особенности. Нормальные напряжения в сечении, бимомент, секториальные характеристики сечения, выбор полюса, начало отсчета секториальных площадей. Центр изгиба. Законы распределения нормальных и касательных напряжений в сечении стержня.

Дифференциальные уравнения углов закручивания и его интегрирование. Граничные условия. Использование метода начальных параметров.

Внецентренное действие продольной силы. Аналогия с изгибом. Общий случай действия сил на тонкостенный стержень открытого профиля.

Модуль 16. Устойчивость сжатых стержней.

Понятие о формах равновесия сжатых стержней. Критические нагрузки, продольный изгиб. Примеры потери устойчивости элементов конструкции.

Формула Эйлера для критической силы упругой стадии материала. Учет опорных закреплений стержней, приведенная длина.

Критические напряжения, понятие о гибкости стержня, предельная гибкость. Пределы применимости формулы Эйлера.

Потеря устойчивости при напряжениях, превышающих предел пропорциональности. График зависимости критических напряжений от гибкости стержня. Эмпирическая формула Ясинского.

Практический метод расчета сжатых стержней на устойчивость. Использование коэффициентов продольного изгиба. Способы подбора сечений сжатого

стержня с использованием удельного радиуса инерции сечения и характеристики сечения.

Модуль 17. Продольно-поперечный изгиб прямого стержня.

Понятие о продольно-поперечном изгибе. Особенности задачи в связи с ее нелинейностью: расчет по деформированному состоянию, неприменение принципа суперпозиций.

Дифференциальное уравнение упругой линии стержня при его продольно-поперечном изгибе. Методы интегрирования этого уравнения.

Продольный изгиб прямого стержня сжимающей силой, приложенной с эксцентриситетом на главной центральной оси. Продольный изгиб стержня с небольшим начальным искривлением (изгибом) в главной центральной плоскости.

Продольно-поперечный изгиб при наличии поперечной нагрузки. Точное и приближенное решение задачи при малых прогибах. Определение напряжений и величины запаса прочности по нагрузкам.

Модуль 18. Простейшие задачи при динамическом нагружении.

Типы динамических нагрузок на элементы строительных конструкций и деталей машин. Понятие о динамическом коэффициенте. Расчетное условие на прочность и жесткость.

Подъем и опускание груза с ускорением. Принцип Даламбера. Напряжения в сечениях быстро вращающихся элементов конструкций (диск, кольцо и др.).

Основные понятия о свободных и вынужденных колебаниях упругих систем с одной степенью свободы: период (частота) колебаний, логарифмический декремент затухания, резонанс.

Расчеты на удар. Формула динамического коэффициента, условие ее применимости. Случай продольного, поперечного и крутильного удара. Приближенный учет массы конструкции при ударных нагрузках. Понятие о демпфирующих устройствах при ударных нагрузках на стержневые конструкции и подбор их параметров.

Модуль 19. Прочность при переменных напряжениях.

Понятие об усталостном разрушении элементов конструкций и деталей машин. Возникновение и развитие усталостного разрушения. Классификация режимов циклических нагрузок. Основные виды циклов напряжений, показатель асимметрии цикла. Подобные циклы: предельные, рабочие.

Кривая усталости и ее построение. Малоцикловая, многоцикловая и высокоцикловая усталость. Предел выносливости. Другие параметры кривой усталости. Уравнение кривой усталости.

Влияние асимметрии цикла напряжений на сопротивление усталости. Диаграмма предельных амплитуд и ее схематизация. Расчетные выражения.

Факторы, влияющие на сопротивление усталости: концентрация напряжений, масштабный эффект, состояние поверхности и др.

Расчет на усталость при совместном циклическом изгибе и кручении. Общий коэффициент запаса. Понятие о расчетах на усталость при сложном напряженном состоянии.

Понятие о методах расчета усталостной долговечности.

Модуль 20. Способы расчета конструкций в упруго-пластической стадии сопротивления материалов.

Упрощенная диаграмма сопротивления упруго-пластического материалов. Условия применения этой диаграммы в различных задачах.

Развитие пластических деформаций в стержневых системах. Понятие о приспособляемости.

Образование пластических шарниров в скручиваемых стержнях. Пластический момент сопротивления при кручении. Способы расчета с учетом пластического шарнира.

Образование пластических шарниров в балках. Пластический момент сопротивления при изгибе. Способы расчета статически неопределимых балок с учетом образования пластических шарниров.

Модуль 21. Расчет конструкций с учетом ползучести.

Влияние фактора времени на степень деформирования материалов. Зависимость между напряжениями и деформациями при линейной ползучести. Принцип Вальтеры.

Расчет элементов конструкций на растяжение (сжатия), изгиб и кручение с учетом ползучести материалов.

Решение простейших статически неопределимых задач линейной ползучести.

2.2. Тематический план дисциплины.

Номер модуля и занятия	Наименование разделов, модуля, занятия, перечень изучаемых вопросов	Количество аудиторных часов			
		лекции	практические (семинарские) занятия	лабораторные занятия	управляемая самостоятельная работа студента
1	2	3	4	5	6
	ВВЕДЕНИЕ	2	–	–	–
	РАЗДЕЛ 1. СОПРОТИВЛЕНИЕ МАТЕРИАЛОВ	66	68	34	–
М 1.	Основные понятия и допущения	2	–	2	–
1.1.	Основные понятия и допущения. 1. Гипотезы, изучаемые объекты, расчетная схема (модель), опор. 2. Внешние силовые воздействия (нагрузки) и их классификация, температурные, кинематические и другие воздействия. 3. Деформации и перемещения. 4. Метод сечений. 5. Напряжения: полное, нормальное и касательное. 6. Закон Гука. Модуль упругости материалов.	2	–	–	–
1.2.	Вводное занятие. Охрана труда.	–	–	2	–
М 2.	Растяжение и сжатие прямого стержня	4	6	2	–
2.1.	Центральное растяжение (сжатие) бруса. 1. Продольные силы. Дифференциальные и интегральные зависимости между продольной силой и распределенной нагрузкой. 2. Нормальные напряжения в поперечном сечении стержня. Напряжения в наклонном сечении стержня.	2	–	–	–
2.2.	Расчет бруса при центральном растяжении (сжатии). 1. Определение продольных сил и напряжений. 2. Напряжения в наклонном сечении бруса.	–	4	–	–
2.3.	Центральное растяжение (сжатие) бруса. 1. Линейное напряженное состояние. Продольные и поперечные деформации. Коэффициент Пуассона. Закон Гука для центрального растяжения (сжатия). Эпюры перемещений. 2. Полная и удельная работа, затраченная на деформирование участка стержня при растяжении (сжатии).	2	–	–	–
2.4.	Определение деформаций в брус переменной жесткости.	–	2	–	–
2.5.	Испытательные установки, измерительные приборы и инструменты.	–	–	2	–
М 3.	Основные характеристики механических свойств материалов	2	–	6	–
3.1.	Механические характеристики материалов. 1. Механические свойства конструкционных материалов: прочность, жесткость, твердость, выносливость и др. 2. Испытание на растяжение, Машинная диаграмма испытания. 3. Основные механические характеристики материалов. 4 Испытание на длительную прочность. 5 Влияние скорости нагружения, температуры образца, радиоактивного облучения, глубокого вакуума и других воздействий внешней среды на механические характеристики материалов.	2	–	–	–

1	2	3	4	5	6
3.2.	Испытание на растяжение образцов стали.	–	–	2	–
3.3.	Испытание стали, чугуна, пластмасс и дерева на сжатие.	–	–	2	–
3.4.	Определение модуля упругости и коэффициента Пуассона.	–	–	2	–
М 4.	Методы инженерных расчетов на прочность и жесткость	2	2	–	–
4.1.	Методы расчета конструкций. 1. Основные требования к инженерным конструкциям: прочность, жесткость, надежность. Понятие о предельных состояниях. 2. Основы методов расчета: по допускаемым напряжениям, по разрушающим нагрузкам и по предельным состояниям. 3. Расчет на жесткость. Условие жесткости.	2	–	–	–
4.2.	Методы расчета на прочность. 1. Расчет центрально растянутого (сжатого) бруса по методу разрушающих нагрузок, допускаемых напряжения и предельных состояний	–	2	–	–
М 5.	Основы теории напряженного и деформированного состояний	2	2	–	–
5.1.	Теория напряженного и деформированного состояния. 1. Напряженное состояние в точке. Тензор напряжений. 2. Напряжения на наклонной площадке. Главные напряжения и положения главных площадок. 3. Графическое определение величины и направления напряжений. 4. Деформированное состояние. Тензор деформаций. 5. Главные оси деформации и главные деформации. 6. Обобщенный закон Гука.	2	–	–	–
5.2.	Определение главных напряжений и положение главных площадок при плоском напряженном состоянии.	–	2	–	–
М 6.	Экспериментальные методы исследования напряжений и деформаций	2	–	–	–
6.1.	Экспериментальные методы исследования напряжений и деформаций. 1. Классификация экспериментальных методов. Измерение деформаций механическими, электрическими и оптическими тензомерами. Виды тензометров. База измерения. 2. Поляризационно-оптический метод исследования напряжений. 3. Краткие сведения о методе сеток, методе хрупких лаковых покрытий, методе муаровых полос и фотоупругих покрытий, рентгеновские, голографические и другие методы. Понятие о физическом и математическом моделировании.	2	–	–	–
М 7.	Теории прочности и пластичности	2	2	–	–
7.1.	Понятия о теориях прочности и пластичности. 1. Назначение теорий прочности, понятие об эквивалентном напряжении. Условия наступления предельных состояний. 2. Гипотезы наибольших нормальных напряжений, наибольших относительных удлинений, наибольших касательных напряжений, энергии формоизменения. 3. Феноменологический критерий Мора для материалов с различными пределами прочности при растяжении и сжатии. 4. Понятие о теории прочности Н.Н.Давиденкова и Я.Б.Фридмана.	2	–	–	–

1	2	3	4	5	6
7.2.	Определение условий наступления предельных состояний по различным теориям прочности.	–	2	–	–
М 8.	Геометрические характеристики поперечных сечений	4	4	–	–
8.1.	Понятие о геометрических характеристиках поперечных сечений. 1. Понятие о геометрических характеристиках сечения. Статические моменты, их свойства. Статические моменты сечений сложной формы. Определение центра тяжести сложного (составного) сечения. 2. Осевые, полярный и центробежный моменты инерции сечений, их свойства. Зависимость осевых и центробежного моментов инерции при параллельном переносе и при повороте координатных осей. Главные оси и главные моменты инерции.	2	–	–	–
8.2.	Определение положения центра тяжести сечения, осевых и центробежного моментов инерции поперечных сечений.	–	2	–	–
8.3.	Главные оси и главные моменты инерции. 1. Определение главных моментов инерции и положения главных осей сечений сложной формы (составных сечений) аналитическим и графическим методами. 2. Моменты инерции сечений простых форм: прямоугольной, треугольной, круглой и кольцевой. 3. Понятие о радиусе и эллипсе инерции.	2	–	–	–
8.4.	Определение главных моментов инерции и положение главных осей инерции сечений сложной геометрической формы.	–	2	–	–
М 9.	Сдвиг	2	2	–	–
9.1.	Чистый сдвиг. 1. Понятие о чистом сдвиге. Внутренние силы при сдвиге. 2. Анализ напряженного состояния при сдвиге 3. Закон Гука при сдвиге. Модуль упругости второго рода (модуль сдвига). Жесткость сечения при сдвиге. 4. Расчет заклепочных, болтовых и сварных соединений. Расчет клееных соединений и деревянных врубок.	2	–	–	–
9.2.	Расчет заклепочных и сварных соединений.	–	2	–	–
М 10.	Кручение цилиндрического стержня	2	4	2	–
10.1.	Кручение стержня круглого и кольцевого сечений. 1. Внутренние силы в сечениях скручиваемого стержня (вала). 2. Формула для вычисления касательных напряжений в поперечном сечении стержня при кручении. Эпюра напряжений. 3. Закон Гука при кручении стержня. 4. Расчеты на прочность и жесткость стержня (вала) круглого (кольцевого) сечения. Полярный момент сопротивления.	2	2	–	–
10.2.	Расчет на кручение стержня круглого или кольцевого сечения по прочности и жесткости.	–	2	–	–
10.3.	Определение модуля сдвига по результатам испытания стержня круглого сечения на кручение.	–	–	2	–
М 11.	Плоский изгиб прямого бруса	8	10	6	–
11.1.	Внутренние силы в балках. Эпюры. 1. Классификация видов изгиба. Внутренние силы в поперечных сечениях балки при чистом и поперечном изгибах. 2. Определение поперечных сил и изгибающих моментов в сечениях балки. Правила знаков. Эпюры.	2	–	–	–
11.2.	Построение эпюр поперечных сил и изгибающих моментов в балках.	–	2	–	–

1	2	3	4	5	6
11.3.	Нормальные и касательные напряжения в сечении балки. 1. Понятие о нейтральном слое и нейтральной оси. Нормальные напряжения в точках сечения. Эпюра нормальных напряжений. 2. Касательные напряжения (формула Журавского). 3. Расчеты на прочность при изгибе. Понятие об осевом моменте сопротивления сечения.	2	–	–	–
11.4.	Расчет балок на прочность.	–	2	–	–
11.5.	Определение напряжений в поперечном сечении балки.	–	–	2	–
11.6.	Определение деформаций балок. 1. Линейные и угловые деформации балки Дифференциальное уравнение оси изогнутой балки (упругой линии балки). 2. Интегрирование дифференциального уравнения. 3. Обобщенное уравнение упругой линии балки с начальными параметрами. Метод начальных параметров.	2	–	–	–
11.7.	Определение деформаций балок методом начальных параметров.	–	2	–	–
11.8.	Исследование напряженного состояния в точках балки.	–	–	2	–
11.9.	Энергетический метод определения деформаций. 1. Работа сил на перемещениях в упругой системе. Возможная работа. Теоремы о взаимности работ и о взаимности перемещений. 2. Определение перемещений методом Максвелла–Мора. Графоаналитические приемы вычисления интегралов универсальной формулы Мора по правилу Верещагина и по формуле Симпсона.	2	–	–	–
11.10.	Определение деформаций балок методом Максвелла–Мора.	–	2	–	–
11.11.	Экспериментальное определение деформаций балки.	–	–	2	–
11.12.	Определение деформаций балок графоаналитическим методом (способом Верещагина) и по формуле Симпсона.	–	2	–	–
М 12.	Расчет простейших статически неопределимых систем	6	10	4	–
12.1.	Статически неопределимые стержневые системы. 1. Статический и кинематический анализ простейших стержневых систем. Понятия о степенях свободы и связях. Связи необходимые и “лишние”. Степень статической неопределимости. 2. Расчет статически неопределимых стержневых систем при растяжении–сжатии и кручении. Температурные напряжения.	2	2	–	–
12.2.	Расчет статически неопределимого бруса на центральное растяжение (сжатие) и кручение и температурное воздействие.	–	2	–	–
12.3.	Расчет статически неопределимых плоских стержневых систем.	–	2	–	–
12.4.	Метод сил. 1. Основы метода сил при расчете простейших статически неопределимых стержневых систем. Выбор основной системы. Понятие об эквивалентной системе. Условия совместности деформаций, канонические уравнения, определение коэффициентов уравнений и свободных членов.	2	–	–	–
12.5.	Опытное подтверждение теоремы о взаимности перемещений	–	–	2	–
12.6.	Расчет неразрезных балок. 1. Применение метода сил к расчету статически неопределимых балок. Особенности выбора основной системы. Единичные и 17грузовые эпюры. Раскрытие статической неопределимости.	2	2	–	–

1	2	3	4	5	6
12.7.	Расчет неразрезных балок методом сил.	–	2	–	–
12.8.	Исследование статически неопределимой балки.	–	–	2	–
М 13.	Изгиб балки на упругом основании.	2	–	–	–
13.1.	Изгиб балки на упругом основании. 1. Модели упругих оснований и их особенности. 2. Дифференциальное уравнение упругой линии балки, лежащей на винклеровском основании. 3. Расчет бесконечной, полубесконечной и конечной длины балок.	2	–	–	–
М 14.	Сложное сопротивление бруса	8	10	6	–
14.1.	Понятие о сложном сопротивлении бруса. 1. Общий случай действия сил на брус. Составляющие внутренних сил и их эпюры. 2. Характерные случаи сложного сопротивления бруса. Общий случай сложения напряжений в поперечных сечениях стержня – нормальных алгебраически, касательных геометрически.	2	2	–	–
14.2.	Косой изгиб. 1. Сложный (косой) изгиб. Внутренние силы и напряжения. Положение нейтральной линии (оси), опасные точки в сечениях. Расчет на прочность. 2. Определение линейных и угловых перемещений, направление прогиба.	2	–	–	–
14.3.	Расчет балки на косоу изгиб.	–	2	–	–
14.4.	Исследование балки при косоу изгибе, определение напряжений.	–	–	2	–
14.5.	Исследование балки при косоу изгибе, определение деформаций.	–	–	2	–
14.6.	Внецентренное растяжение (сжатие). 1. Внецентренное действие продольных сил. Внутренние силы и напряжения. Положение нейтральной (нулевой) линии. Опасные точки в сечении. Расчет на прочность. 2. Ядро сечения. Его свойства.	2	–	–	–
14.7.	Расчет короткого стержня на внецентренное сжатие.	–	2	–	–
14.8.	Исследование стержня при внецентренном растяжении.	–	–	2	–
14.9.	Кручение с изгибом и сжатием с изгибом. 1. Кручение с изгибом и кручение с растяжением (сжатием) цилиндрического стержня. Внутренние силы, нормальные, касательные и главные напряжения. 2. Расчеты на прочность с применением теорий прочности и пластичности.	2	–	–	–
14.10.	Расчет стержня круглого сечения на кручение с изгибом и сжатием с изгибом.	–	2	–	–
14.11.	Расчет пространственного (ломаного) стержня круглого сечения.	–	2	–	–
М 15.	Основы расчета тонкостенных стержней открытого профиля	2	2	–	–
15.1.	Расчет тонкостенных стержней. 1. Понятие о тонкостенных стержнях замкнутого и открытого профиля, их особенности. Свободное и стесненное кручение. 2. Дифференциальные уравнения углов закручивания и его интегрирование. 3. Внецентренное действие продольной силы.	2	2	–	–
М 16.	Устойчивость сжатых стержней	4	4	2	–
16.1.	Продольный изгиб сжатого стержня в упругой стадии. 1. Понятие о формах равновесия сжатых стержней. 2. Формула Эйлера для критической силы упругой стадии. 3. Пределы применимости формулы Эйлера.	2	–	–	–

1	2	3	4	5	6
16.2.	Продольный изгиб сжатого стержня в упруго-пластической стадии. 1. Эмпирическая формула Ясинского. 2. Практический метод расчета сжатых стержней на устойчивость.	2	2	–	–
16.3.	Расчет сжатого стержня на продольный изгиб. 1. Определение критической сжимающей силы. 2. Определение несущей способности прямого стержня при продольном изгибе.	–	2	–	–
16.4.	Исследование прямого сжатого стержня на устойчивость.	–	–	2	–
М 17.	Продольно-поперечный изгиб прямого стержня	2	2	–	–
17.1.	Продольно-поперечный изгиб стержня. 1. Понятие о продольно-поперечном изгибе. 2. Дифференциальное уравнение упругой линии стержня при его продольно-поперечном изгибе.	2	2	–	–
М 18.	Простейшие задачи при динамическом нагружении	2	4	–	–
18.1.	Расчет простейших систем на динамические нагрузки. 1. Понятие о динамических нагрузках и динамическом коэффициенте. 2. Подъем и опускание груза с ускорением. Принцип Даламбера. 3. Расчеты на удар. Формула динамического коэффициента. 4. Понятие о демпфирующих устройствах.	2	2	–	–
18.2.	Расчет балки на поперечный удар.	–	2	–	–
М 19.	Прочность при переменных напряжениях	2	2	–	–
19.1.	1. Понятие об усталостном разрушении элементов конструкций. 2. Кривая усталости и ее построение. Малоцикловая, многоцикловая и высокоресурсная усталость. Предел выносливости. 3. Факторы, влияющие на сопротивление усталости.	2	2	–	–
М 20.	Способы расчета конструкций в упругопластической стадии сопротивления материала	2	2	2	–
20.1.	Расчет конструкций в упругопластической стадии. 1. Упрощенная диаграмма сопротивления упруго-пластического материалов. Развитие пластических деформаций в стержневых системах. Понятие о приспособляемости. 2. Образование пластических шарниров в скручиваемых стержнях. 3. Образование пластических шарниров в балках. Пластический момент сопротивления при изгибе.	2	–	–	–
20.2.	Расчет стержневых систем с учетом пластичности материала.	–	2	–	–
20.3.	Определение ударной вязкости пластических и хрупких материалов.	–	–	2	–
М 21.	Расчет конструкций с учетом ползучести	2	–	2	–
21.1.	1. Влияние фактора времени на степень деформирования материалов. Зависимость между напряжениями и деформациями при линейной ползучести. Принцип Вальтеры. 2. Решение простейших статически неопределимых задач линейной ползучести.	2	–	–	–
21.2.	Отработка и защита лабораторных работ.	–	–	2	–

2.3. Перечень тем практических занятий.

1. Определение продольных сил и напряжений.
2. Напряжения в наклонном сечении бруса.
3. Определение деформаций в брусe переменной жесткости.
4. Расчет центрально растянутого (сжатого) бруса по методу разрушающих нагрузок, допускаемых напряжения и предельных состояний.
5. Определение главных напряжений и положение главных площадок при плоском напряженном состоянии.
6. Определение условий наступления предельных состояний по различным теориям прочности.
7. Определение положения центра тяжести сечения, осевых и центробежного моментов инерции поперечных сечений.
8. Определение главных моментов инерции и положение главных осей инерции сечений сложной геометрической формы.
9. Расчет заклепочных и сварных соединений.
10. Расчет стержня круглого или кольцевого сечения на прочность и жесткость.
11. Построение эпюр поперечных сил и изгибающих моментов в балках.
12. Расчет балок на прочность.
13. Определение деформаций балок методом начальных параметров.
14. Определение деформаций балок методом Максвелла-Мора.
15. Определение деформаций балок графоаналитическим методом (способом Верещагина) и по формуле Симпсона.
16. Расчет статически неопределимого бруса на центральное растяжение (сжатие) и кручение и температурное воздействие.
17. Расчет статически неопределимых плоских стержневых систем.
18. Расчет неразрезных балок методом сил.
19. Расчет балки на косо́й изгиб.
20. Расчет короткого стержня на внецентренное сжатие.
21. Расчет стержня круглого сечения на кручение с изгибом и изгиб со сжатием.
22. Расчет пространственного (ломаного) стержня круглого сечения.
23. Расчет сжатого стержня на продольный изгиб.
24. Расчет балки на поперечный удар.
25. Расчет стержневых систем с учетом пластичности материала.

2.4. Перечень тем лабораторных работ.

1. Вводное занятие. Охрана труда.
2. Испытательные установки, измерительные приборы и инструменты.
3. Испытание на растяжение образцов стали.
4. Испытание стали, чугуна, пластмасс и дерева на сжатие.
5. Определение модуля упругости и коэффициента Пуассона.
6. Определение модуля сдвига по результатам испытания стержня круглого сечения на кручение.
7. Определение напряжений в поперечном сечении балки.

8. Исследование напряженного состояния в точках балки.
9. Экспериментальное определение деформаций балки.
10. Опытное подтверждение теоремы о взаимности перемещений.
11. Исследование статически неопределимой балки.
12. Исследование балки при косом изгибе, определение напряжений.
13. Исследование балки при косом изгибе, определение деформаций.
14. Исследование стержня при внецентренном растяжении.
15. Исследование прямого сжатого стержня на устойчивость.
16. Определение ударной вязкости пластических и хрупких материалов.
17. Обработка и защита лабораторных работ.

2.5. Перечень тем контрольных работ.

1. Расчет статически определимого стержня и шарнирно стержневых систем.
2. Определение геометрических характеристик поперечных составных сечений и сечений сложной формы.
3. Расчет вала круглого поперечного сечения на кручение.
4. Определение внутренних сил в статически определимых балках при поперечном изгибе. Построение эпюр внутренних сил.
5. Расчет статически определимых балок на прочность при плоском поперечном изгибе.
6. Расчет статически определимых балок на жесткость (метод начальных параметров).
7. Построение эпюр внутренних сил в плоских рамах.
8. Расчет статически неопределимой балки.
9. Расчет пространственного стержня.

2.6. Учебно-методическое обеспечение дисциплины.

Основная литература.

1. Александров А.В. Сопротивление материалов/А.В.Александров, В.Д.Потапов, Б.П.Державин; под ред. А.В.Александрова. – М.: Высш. шк., 1995. – 560 с.
2. Сопротивление материалов/А.Ф.Смирнов [и др.]; под общ. ред. А.Ф.Смирнова. – М.: Высш. шк., 1975. – 480 с.
3. Феодосьев В.И. Сопротивление материалов/В.И.Феодосьев. – М.: Наука, 1986. – 560 с.
4. Сопротивление материалов/Г.С.Писаренко [и др.]; под общ. ред. Г.С.Писаренко. – Киев: Вища шк., 1973. – 672 с.

Дополнительная литература.

1. Сопротивление материалов (примеры и задачи), учебно-методическое пособие для студентов строительных специальностей/ М.К.Балыкин [и др.]. – Минск: БНТУ, 2008. – 365 с.
2. Справочник по сопротивлению материалов / Е.Ф.Винокуров [и др.]. – Минск: Наука и техника, 1988. – 464 с.

3. Сборник задач по сопротивлению материалов/Н.М.Беляев и др., под общ.ред. В.К.Качурина. – М.:Наука, 1972. – 431 с.
4. Сопротивление материалов (лабораторный практикум) / М.К.Балыкин, В.А.Пенькевич, В.Н.Заяц, И.А.Голубев. Минск, 1999 – 158 с.
5. Балыкин, М.К. Сборник заданий для расчетно-проектировочных работ / М.К. Балыкин, В.А. Пенькевич, И.А. Голубев. – Минск, 2003.
6. Заяц В.Н. Сопротивление материалов / В.Н.Заяц, М.К.Балыкин, И.А.Голубев. – Минск: БГПА, 1998. – 367 с.
7. СНиП 2.01.07-85. Нагрузка и воздействие / Госстрой СССР, 1985.

Компьютерные программы и другие научно-методические материалы.

1. Макаров Е.Г. Сопротивление материалов на базе Mathcad.-СПб.:БХВ-Петербург, 2003 – 512 с.
2. Кузьмин Л.Ю., Кузьмин А.Л. Методические указания к выполнению виртуальных работ на ПЭВМ. Для студентов 2 и 3 курсов. (21/1/12). М.: РГОТУПС, 2002.

2.7. Информационное обеспечение дисциплины.

Для освоения дисциплины необходим следующий перечень технических средств:

1. Компьютерное и мультимедийное оборудование.
2. Приборы и оборудование учебного назначения
3. Пакет прикладных обучающих программ:

Кузьмин Л.Ю., Кузьмин А.Л. Комплекс виртуальных лабораторных работ COLUMBUS на ПЭВМ.

3. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ СТУДЕНТОВ

3.1. Растяжение и сжатие прямого стержня.

Осевым растяжением-сжатием называется такой вид нагружения, при котором в любом поперечном сечении бруса возникает только продольная сила. Другие силовые факторы отсутствуют.

В простейшем случае растянутый или сжатый стержень — это стержень с силами, приложенными к его концам и направленными вдоль его оси. Передача усилий к стержню может быть осуществлена различными способами, и от этого зависит характер распределения внутренних усилий в области, близкой к нагружению стержня внешними силами.

3.1.1. Внутренние усилия.

При действии на стержень внешних нагрузок, равнодействующая которых направлена вдоль продольной оси, в поперечных сечениях возникает только один силовой фактор — продольная сила.

Эта сила называется продольной или нормальной, поскольку она перпендикулярна (нормальна) поперечному сечению. Такие нагрузки вызывают в стержнях деформации растяжения и сжатия.

Брусья с прямолинейной осью, работающие на растяжение или сжатие называются стержнями. Стержни конструктивно могут являться стойками, колоннами, поясами ферм. Продольная сила N считается положительной, если она вызывает растяжение, т. е. направлена от сечения, и отрицательной, если она вызывает сжатие, т. е. направлена к сечению.

Продольную силу определяют методом сечений.

Брус мысленно рассекают плоскостью, перпендикулярной к его оси, и условно отбрасывают одну из образовавшихся частей, а ее действие на оставшуюся часть заменяют неизвестной силой N . После этого составляют единственное уравнение равновесия оставшейся части $\sum Z = 0$, из которого и определяют значение N .

$$\sum Z = 0, \text{откуда } -F + N = 0, \\ N = F(\text{растяжение})$$

3.1.2. Напряжения в поперечных сечениях бруса.

При растяжении (сжатии) бруса в его поперечных сечениях возникают только нормальные напряжения.

Напряжение – это интенсивность распределения внутренних усилий по сечению.

В сечениях, удаленных от зоны приложения внешней нагрузки справедлива гипотеза плоских сечений. Сечения, плоские до деформации, остаются плоскими и после деформации. Отсюда следует, что в этих сечениях нормальные напряжения распределены равномерно и определяются по формуле

$$\sigma = \frac{N}{A}, \text{ Па,} \quad (1)$$

где N - продольная сила [Н], A – площадь поперечного сечения [м^2].

Нормальные напряжения σ при сжатии определяются так же, как и при растяжении, но считаются отрицательными.

В тех случаях, когда нормальные напряжения в различных поперечных сечениях бруса неодинаковы, целесообразно показывать закон их изменения по длине бруса в виде графика - эпюры нормальных напряжений.

3.1.3 Деформации и перемещения при растяжении-сжатии

При растяжении стержня его длина увеличивается, а размеры поперечного сечения уменьшаются, а при сжатии – наоборот.

Изменение длины стержня $\Delta l = l - l_0$ называют линейной продольной деформацией (абсолютным удлинением); изменение размеров поперечного сечения $\Delta a = a - a_0$ — линейной поперечной деформацией.

Интенсивность деформирования оценивают деформациями, приходящимися на единицу длины (размер сечения) стержня: относительной продольной ε и относительной поперечной ε' :

$$\varepsilon = \frac{\Delta l}{l_0}; \quad \varepsilon' = \frac{\Delta a}{a_0} \quad (2)$$

Если представить на левом торце идеальные случаи отсутствия закрепления точек от перемещений перпендикулярных оси стержня.

При растяжении продольную деформацию (удлинение) считают положительной, поперечную (сужение сечения) — отрицательной. Экспериментально установлено, что между относительными поперечной и продольной деформациями существует зависимость

$$\varepsilon' = -\mu\varepsilon;$$

$$\mu = \frac{|\varepsilon'|}{|\varepsilon|}. \quad (3)$$

Здесь μ — коэффициент поперечной деформации, или коэффициент Пуассона.

В пределах упругого деформирования коэффициент Пуассона для каждого материала имеет постоянное значение (табл. 1.1). Значения коэффициента Пуассона находятся в пределах от 0 (пробка) примерно до 0,5 (каучук).

Экспериментально установлено, что в пределах упругого деформирования между нормальным напряжением и относительной деформацией существует прямая пропорциональная зависимость

$$\sigma = E\varepsilon. \quad (4)$$

Эта зависимость называется законом Гука.

Здесь E — коэффициент пропорциональности, также называемый модулем продольной упругости или модулем Юнга.

Модуль упругости первого рода (модуль Юнга) E , постоянный для каждого материала (см. табл. 1.1). Модуль упругости имеет размерность напряжения. На практике удобно использовать единицы, кратные паскалю: мегапаскаль (1 МПа = 10^6 Па) и гигапаскаль (1 ГПа = 10^9 Па).

Таблица 1.

Значения модуля упругости и коэффициента Пуассона для некоторых конструкционных материалов

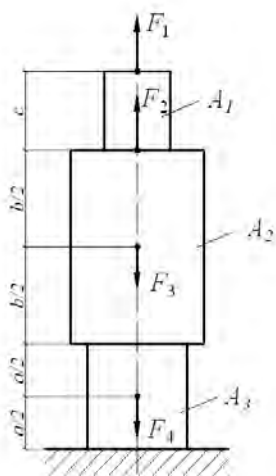
Материал	$E, 10^{11}, \text{Па}$	μ
Сталь	1,90 ... 2,15	0,25 ... 0,33
Чугун	0,75 ... 1,60	0,23 ... 0,27
Медь техническая	1,10 ... 1,30	0,31 ... 0,34
Бронза	0,80... 1,20	0,32 ... 0,35
Алюминиевые сплавы	0,68 ... 0,75	0,32 ... 0,36
Дерево (вдоль волокон)	0,68 ... 0,75	----
Резина	0,00008... 0,47	0,47

Расчет бруса, работающего на сжатие, рассмотрим в следующем примере.

Пример 1.

Ступенчатый стержень находится под действием внешних сил F . Материал стержня – сталь с модулем продольной упругости $E=200$ ГПа.

Требуется: построить эпюры продольных сил, напряжений и перемещений. Собственный вес стержня не учитывать.



$$F_1=60 \text{ кН}, \quad F_2=20 \text{ кН},$$

$$F_3=100 \text{ кН}, \quad F_4=30 \text{ кН},$$

$$A_1=6 \text{ см}^2, \quad A_2=12 \text{ см}^2,$$

$$A_3=10 \text{ см}^2, \quad a=80 \text{ см},$$

$$b=100 \text{ см}, \quad c=100 \text{ см}.$$

Рис.1. Схема стержня.

Решение.

Для определения внутренних усилий разбиваем стержень на участки. Границами участков являются точки продольной оси, соответствующие изменению площади поперечного сечения и местам приложения сосредоточенных сил. Определяем, что стержень необходимо разбить на пять участков.

Проведем сечение I-I (рис.2а). Отбросим нижнюю часть стержня и её действие заменим нормальной силой N_1 . Запишем уравнение равновесия, проецируя все силы на ось стержня:

$$\sum Z = F_1 - N_1 = 0, \text{ откуда}$$

$$F_1 = N_1 = 60 \text{ кН}.$$

На участке 1-2 нормальная сила N_1 постоянна по величине.

Проведем сечение II-II (рис.2б) и, отбрасывая верхнюю часть стержня, заменим её действие нормальной силой N_2 . Проецируем все силы на ось стержня:

$$\sum Z = F_1 + F_2 - N_2 = 0, \text{ откуда}$$

$$N_2 = F_1 + F_2 = 60 + 20 = 80 \text{ кН}.$$

Аналогично находим нормальные силы в сечении III-III (рис.2в):

$$\sum Z = F_1 + F_2 - F_3 - N_3 = 0, \text{ откуда}$$

$$N_3 = F_1 + F_2 - F_3 = 60 + 20 - 100 = -20 \text{ кН} \cdot$$

В сечении IV-IV (рис.2Г):

$$\sum Z = F_1 + F_2 - F_3 - N_4 = 0, \text{ откуда}$$

$$N_4 = F_1 + F_2 - F_3 = 60 + 20 - 100 = -20 \text{ кН},$$

и в сечении V-V (рис.2Д):

$$\sum Z = F_1 + F_2 - F_3 - N_5 = 0,$$

$$N_5 = F_1 + F_2 - F_3 - F_4 = 60 + 20 - 100 - 30 = -50 \text{ кН} \cdot$$

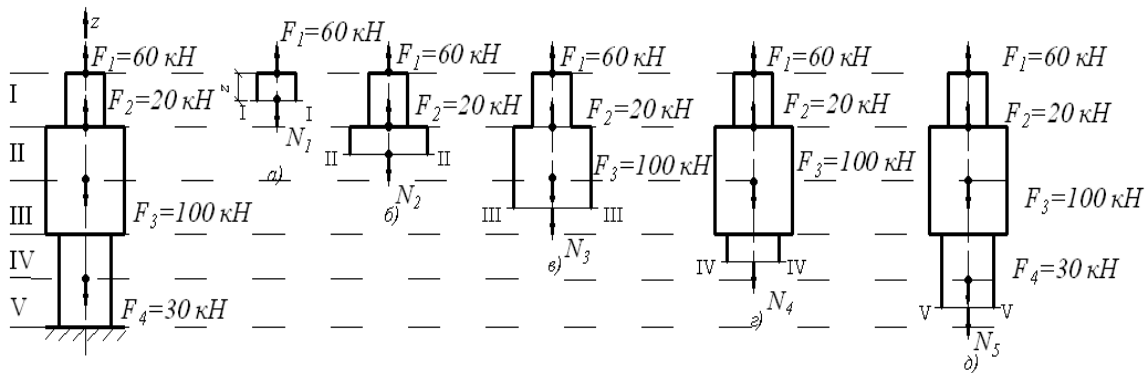


Рис.2. Схема расчета стержня.

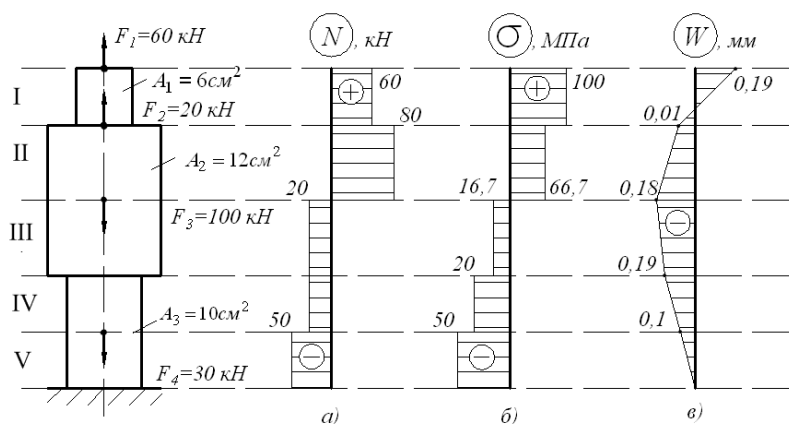


Рис.3. Эпюры нормальных сил, напряжений и перемещений.

Откладывая в масштабе значение нормальных сил N_1, N_2, N_3, N_4, N_5 в пределах соответствующих участков, получаем эпюру нормальных сил (рис.3а). Знак “плюс” показывает, что в пределах данного участка – растяжение, а “минус” – сжатие. Для построения эпюры нормальных напряжений, воспользуемся формулой: $\sigma = \frac{N}{A}$.

Определим напряжение для каждого участка:

$$\sigma_1 = \frac{N_1}{A_1} = \frac{60 \cdot 10^3}{6 \cdot 10^{-4}} = 100 \cdot 10^6 \text{ Па} = 100 \text{ МПа} ,$$

$$\sigma_2 = \frac{N_2}{A_2} = \frac{80 \cdot 10^3}{12 \cdot 10^{-4}} = 66,7 \cdot 10^6 \text{ Па} = 66,7 \text{ МПа} ,$$

$$\sigma_3 = \frac{N_3}{A_2} = -\frac{20 \cdot 10^3}{12 \cdot 10^{-4}} = -16,7 \cdot 10^6 \text{ Па} = -16,7 \text{ МПа} ,$$

$$\sigma_4 = \frac{N_4}{A_3} = -\frac{20 \cdot 10^3}{10 \cdot 10^{-4}} = -20 \cdot 10^6 \text{ Па} = -20 \text{ МПа} ,$$

$$\sigma_5 = \frac{N_5}{A_3} = -\frac{50 \cdot 10^3}{10 \cdot 10^{-4}} = -50 \cdot 10^6 \text{ Па} = -50 \text{ МПа} .$$

В масштабе откладываем значение напряжений и определяем, что максимальное значение напряжения достигает на участке I (рис.3б).

Для построения эпюры перемещений воспользуемся формулой:

$$\Delta l = \frac{N \cdot l}{E \cdot A} = \frac{\sigma \cdot l}{E} .$$

Расчёт начинаем с участка V, так как перемещение в заделке отсутствует. Определим изменение длин каждого из участков:

$$\Delta l_5 = -\frac{\sigma_5 \cdot l_5}{E} = -\frac{50 \cdot 10^6 \cdot 0,4}{200 \cdot 10^9} = -1 \cdot 10^{-4} \text{ м} = -0,1 \text{ мм} ,$$

$$\Delta l_4 = -\frac{\sigma_4 \cdot l_4}{E} = -\frac{20 \cdot 10^6 \cdot 0,4}{200 \cdot 10^9} = -0,4 \cdot 10^{-4} \text{ м} = -0,04 \text{ мм} ,$$

$$\Delta l_3 = -\frac{\sigma_3 \cdot l_3}{E} = -\frac{16,7 \cdot 10^6 \cdot 0,5}{200 \cdot 10^9} = -0,4 \cdot 10^{-4} \text{ м} = -0,04 \text{ мм} ,$$

$$\Delta l_2 = \frac{\sigma_2 \cdot l_2}{E} = \frac{66,7 \cdot 10^6 \cdot 0,5}{200 \cdot 10^9} = 1,7 \cdot 10^{-4} \text{ м} = 0,17 \text{ мм} ,$$

$$\Delta l_1 = \frac{\sigma_1 \cdot l_1}{E} = \frac{100 \cdot 10^6 \cdot 0,4}{200 \cdot 10^9} = 2 \cdot 10^{-4} \text{ м} = 0,2 \text{ мм} .$$

Перемещение участка V: $W_5 = \Delta l_5 = -0,1 \text{ мм} ,$

участка IV: $W_4 = W_5 + \Delta l_5 = -0,1 - 0,04 = -0,14 \text{ мм} ,$

участка III: $W_3 = W_4 + \Delta l_3 = -0,14 - 0,04 = -0,18 \text{ мм} ,$

участка II: $w_2 = w_3 + \Delta l_2 = -0,18 + 0,17 = -0,01 \text{ мм}$,

участка I: $w_1 = w_2 + \Delta l_1 = -0,01 + 0,2 = 0,19 \text{ мм}$.

В масштабе откладываем значение перемещений (рис.3в).

Пример 2.

Конструкция, состоящая из элементов большой жёсткости и двух стальных стержней с расчетным сопротивлением материала $R=210 \text{ МПа}$ и модулем продольной упругости $E=210 \text{ ГПа}$, загружена согласно схеме (рис.4).

Требуется: подобрать диаметр стержней и выполнить проверочный расчет жёсткости, если перемещение точки С не должно превышать 20 мм . $F=20 \text{ кН}$, $q_2=10 \text{ кН/м}$, $q_1=5 \text{ кН/м}$, $a=0,8 \text{ м}$, $v=1 \text{ м}$, $[\delta]=20 \text{ мм}$.

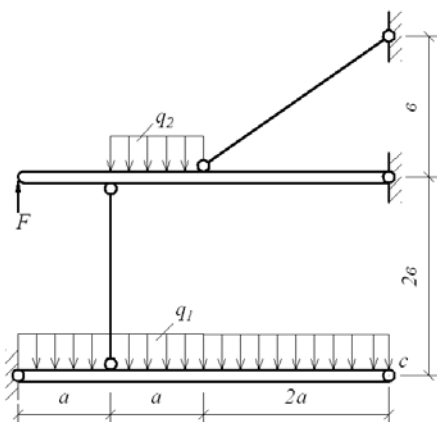


Рис. 4. Схема стержневой системы.

Решение.

Для определения усилий в стержнях мысленно разделим стержневую систему на две составляющих. В первую очередь рассмотрим жёсткий элемент I (рис.1.5), так как при рассечении стержня 1 он теряет первоначальную форму равновесия. Приложим к стержню 1 неизвестную нормальную силу N_1 и определим ее значение.

Составим уравнение равновесия:

$$\sum M_A = 0; \quad q_1 \cdot 4a \cdot 2a - N_1 \cdot a = 0,$$

$$5 \cdot 4 \cdot 0,8 \cdot 2 \cdot 0,8 - N_1 \cdot 0,8 = 0, \quad N_1 = \frac{25,6}{0,8} = 32 \text{ кН}.$$

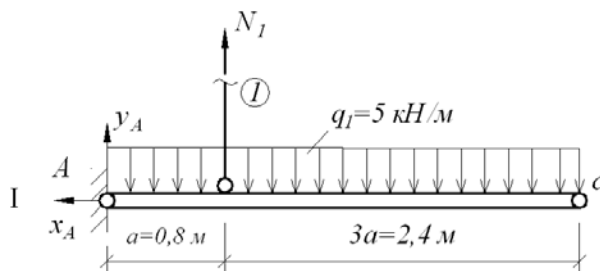


Рис.5. Схема жесткого элемента I.

Определим опорные реакции Y_A и X_A , составив уравнения равновесия:

$$\Sigma Y=0, Y_A + N_1 - q_1 \cdot 4a = 0,$$

$$Y_A = q_1 \cdot 4a - N_1 = 5 \cdot 4 \cdot 0,8 - 32 = -16 \text{ кН}.$$

Знак «минус» показывает, что направление реакции Y_A необходимо заменить на противоположное.

$$\Sigma X=0, \text{ следовательно, } X_A=0.$$

Рассмотрим жесткий элемент II (рис.6), приложив к нему нормальную силу N_1 , взятую с обратным знаком. Рассечем стержень 2, приложив к нему усилие N_2 .

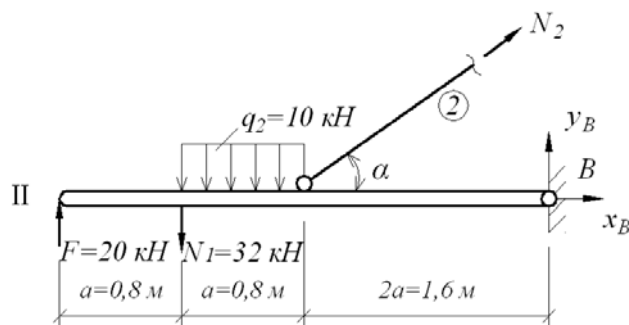


Рис.6. Схема жесткого элемента II.

Составим уравнение равновесия:

$$\Sigma M_B = 0, \quad F \cdot 4a - N_1 \cdot 3a - q_2 \cdot a \cdot 2,5a + N_2 \cdot \sin \alpha \cdot 2a = 0,$$

$$20 \cdot 4 \cdot 0,8 - 32 \cdot 3 \cdot 0,8 - 10 \cdot 0,8 \cdot 2,5 \cdot 0,8 + N_2 \cdot \sin \alpha \cdot 2 \cdot 0,8 = 0,$$

$$N_2 \cdot \sin \alpha = 28,8.$$

Определим $\sin \alpha$. Длина стержня 2 равна:

$$l_2 = \sqrt{b^2 + 2a^2} = \sqrt{1^2 + 1,6^2} = 1,89 \text{ м},$$

$$\sin \alpha = \frac{b}{l_2} = \frac{1}{1,89} = 0,529,$$

$$\text{тогда } N_2 \cdot 0,529 = 28,8 \text{ кН}, \quad N_2 = \frac{28,8}{0,529} = 54,44 \text{ кН}.$$

Подберём диаметр сечения для стержней по расчетному сопротивлению R:

$$\sigma = \frac{N}{A} \leq R, \quad A \geq \frac{N}{R}.$$

Для первого стержня:

$$A_1 = \frac{N_1}{R} = \frac{32 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 1,524 \cdot 10^{-4} \text{ м}^2 = 1,524 \text{ см}^2,$$

$$A = \frac{\pi d^2}{4}, \quad d = \sqrt{\frac{4A}{\pi}}, \quad d_1 = \sqrt{\frac{4 \cdot 1,524}{3,14}} = 1,393 \text{ см} \approx 1,4 \text{ см}.$$

Для второго стержня:

$$A_2 = \frac{N_2}{R} = \frac{54,47 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 2,59 \cdot 10^{-4} \text{ м}^2 = 2,59 \text{ см}^2,$$

$$d_2 = \sqrt{\frac{4 \cdot 2,59}{3,14}} = 1,816 \text{ см} \approx 1,9 \text{ см}.$$

Определим опорные реакции Y_B и X_B , составив уравнения равновесия:

$$\Sigma Y=0, F - N_1 - q_2 \cdot a + N_2 \cdot \sin \alpha + Y_B = 0,$$

$$Y_B = -20 + 32 + 10 \cdot 0,8 + 54,44 \cdot 0,529 = -8,79 \text{ кН.}$$

$$\sum X = 0, X_B + N_2 \cdot \cos \alpha = 0, X_B = -N_2 \cdot \cos \alpha,$$

$$\cos \alpha = \sqrt{1 - \sin^2 \alpha} = \sqrt{1 - 0,529^2} = 0,847,$$

$$X_B = -54,44 \cdot 0,847 = -46,09 \text{ кН.}$$

Знак «минус» свидетельствует о том, что направление реакций Y_B и X_B необходимо заменить на противоположное.

Для проведения расчёта на жёсткость, определим удлинение стержней 1 и 2 (рис.7):

$$D'D'' = \Delta l_1 = \frac{N_1 \cdot l_1}{EA_1} = \frac{32 \cdot 10^3 \cdot 2 \cdot 4}{210 \cdot 10^9 \cdot 3,14 \cdot 0,014^2} = 0,002 \text{ м} = 2 \text{ мм},$$

$$K'K'' = \Delta l_2 = \frac{N_2 l_2}{EA_2} = \frac{54,47 \cdot 10^3 \cdot 1,89 \cdot 4}{210 \cdot 10^9 \cdot 3,14 \cdot 0,019^2} = 0,0017 \text{ м} = 1,7 \text{ мм.}$$

Составим схему перемещений элементов стержневой системы, предположив, что жёсткие брусья будут поворачиваться относительно своих опор, оставаясь прямыми (рис.7).

Из-за малости перемещений будем полагать, что точки D, E и K, переместятся соответственно в точки D'', E' и K', т.е. перемещения абсолютно жёстких брусьев будет происходить вертикально.

Определим перемещение точки D:

$$DD' = \frac{D'D''}{\sin \alpha}, \quad D'D'' = \Delta l_2,$$

$$DD' = \frac{\Delta l_2}{\sin \alpha} = \frac{1,7}{0,52} = 3,21 \text{ мм}.$$

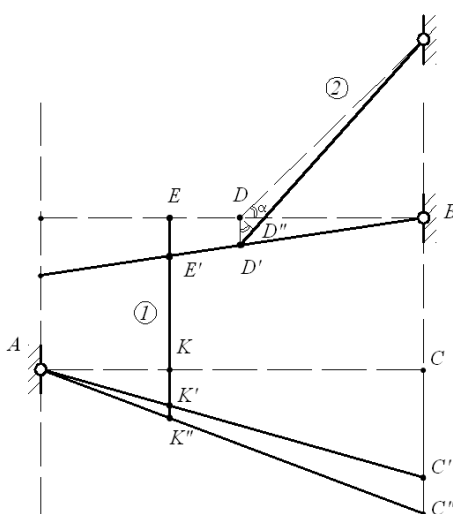


Рис. 7. Схема перемещений стержневой системы.

Из подобия треугольников BEE' и BDD' определим перемещение точки E:

$$\frac{EE'}{BE} = \frac{DD'}{BD}, \quad EE' = \frac{BE \cdot DD'}{BD} = \frac{2,4 \cdot 0,002}{1,6} = 0,003 \text{ м} = 3 \text{ мм},$$

$$KK'' = KK' + K'K'', \quad KK' = EE' = 3 \text{ мм},$$

$$K'K'' = \Delta l_2 = 1,7 \text{ мм}, \quad KK'' = 3 + 1,7 = 4,7 \text{ мм}.$$

Из подобия треугольников ACC'' и АКК'' определим перемещение точки C:

$$\frac{CC''}{AC} = \frac{KK''}{AK}, \quad CC'' = \frac{AC \cdot KK''}{AK} = \frac{3,2 \cdot 0,0047}{0,8} = 0,0188 \text{ м} = 18,8 \text{ мм}.$$

$$CC^{\text{II}} = 18,8 < 20 \text{ мм.}$$

Жёсткость конструкции обеспечена.

Пример 3.

Конструкция, состоящая из элементов большой жёсткости и двух стальных стержней с расчётным сопротивлением материала $R=210$ МПа и модулем продольной упругости $E=210$ ГПа, загружена согласно схеме (рис. 8).

Требуется: подобрать диаметр стержней и выполнить проверочный расчёт жёсткости, если перемещения точки С не должно превышать 20 мм.

$$F=20 \text{ кН}, \quad a=1 \text{ м},$$

$$q=12 \text{ кН/м}, \quad b=1,5 \text{ м}, \quad [\delta] = 20 \text{ мм.}$$

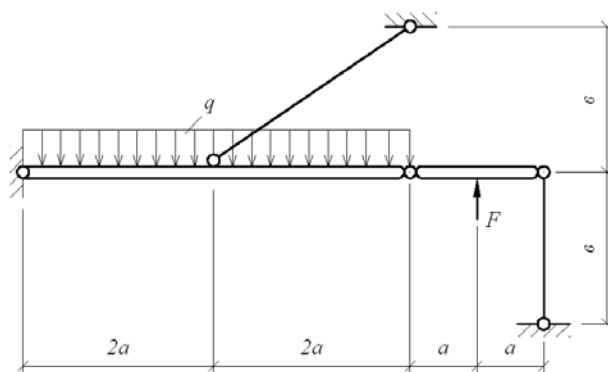


Рис. 8. схема стержневой системы.

Решение.

Определим усилия в стержнях, мысленно разделив стержневую систему на 2 составляющих. Рассмотрим жёсткий элемент I (рис.9).

Приложим к стержню 1 неизвестную нормальную силу N_1 и определим ее значение, составив уравнение равновесия:

$$\sum M_c = 0, \quad N_1 \cdot 2a - F \cdot a = 0,$$

$$N_1 \cdot 2a = F \cdot a,$$

$$N_1 = \frac{20 \cdot 1}{2 \cdot 1} = 10 \text{ кН.}$$

Определим реакцию в шарнире Y_C :

$$\sum Y = 0, \quad Y_c + N_1 - 20 = 0,$$

$$Y_c = 10 \text{ кН.}$$

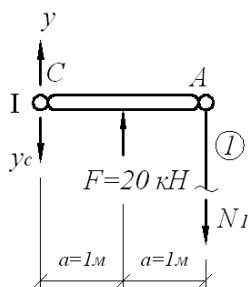


Рис. 9. Схема жесткого элемента I.

Рассмотрим жёсткий элемент II (рис.1.10), приложив к нему реакцию Y_C , взя-
тую с обратным знаком.

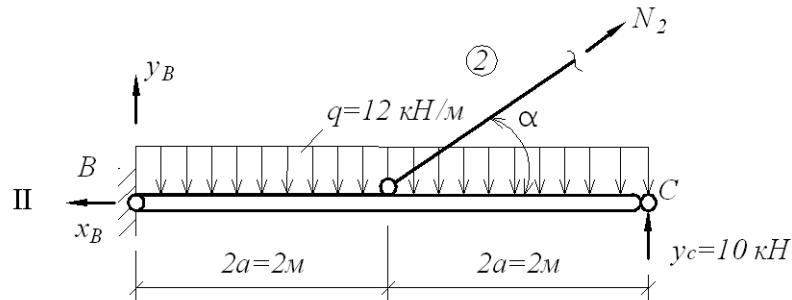


Рис. 10. Схема жесткого элемента II.

Рассекаем стержень 2 и прикладываем к нему усилие N_2 .

Составим уравнение равновесия:

$$\sum M_B = 0,$$

$$q \cdot 4a \cdot 2a - N_2 \cdot \sin \alpha \cdot 2a = 0,$$

$$N_2 \cdot \sin \alpha = \frac{q \cdot 4a \cdot 2a}{2a} = 10 \cdot 4 \cdot 1 = 40,$$

$$\sin \alpha = \frac{b}{l_2} = \frac{1,5}{2,5} = 0,6 \quad \text{тогда} \quad N_2 = \frac{40}{0,6} = 66,67 \text{ кН},$$

$$\text{где } l_2 = \sqrt{b^2 + (2a)^2} = \sqrt{1,5^2 + 2^2} = 2,5 \text{ м.}$$

Подберём диаметр сечения для стержней по расчётному сопротивлению R:

$$\sigma = \frac{N}{A} \leq R, \quad A \geq \frac{N}{R}.$$

Для первого стержня:

$$A_1 = \frac{N_1}{R} = \frac{10 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,476 \cdot 10^{-4} = 0,475 \text{ см}^2,$$

$$A = \frac{\pi d^2}{4}, \quad d = \sqrt{\frac{4A}{\pi}},$$

$$d_1 = \sqrt{\frac{4 \cdot 0,476}{3,14}} = 0,78 \text{ см} \approx 0,8 \text{ см.}$$

Для второго стержня:

$$A_2 = \frac{N_2}{R} = \frac{66,67 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 3,17 \cdot 10^{-4} \text{ м}^2 = 3,17 \text{ см}^2,$$

$$d_2 = \sqrt{\frac{4 \cdot 3,17}{3,14}} = 2,0 \text{ см.}$$

Определим опорные реакции X_B и Y_B , составив уравнение равновесия:

$$\sum Y = 0, \quad Y_B - q \cdot 4a + N_2 \cdot \sin \alpha + R_C = 0,$$

$$Y_B = 12 \cdot 4 \cdot 1 - 66,67 \cdot 0,6 - 10 = 20 \text{ кН},$$

$$\sum X = 0, \quad -X_B + N_2 \cdot \cos \alpha = 0, \quad \cos \alpha = \sqrt{1 - \sin^2 \alpha} = \sqrt{1 - 0,6^2} = 0,8, \quad X_B =$$

$$66,67 \cdot 0,8 = 53,34 \text{ кН.}$$

Для проведения расчёта на жёсткость, определим удлинение стержня 2 (рис.11):

$$\Delta l_2 = D'D'' = \frac{N_2 l_2}{EA_2} = \frac{66,67 \cdot 10^3 \cdot 2,5 \cdot 4}{210 \cdot 10^9 \cdot 3,14 \cdot 0,018^2} = 0,0031 \text{ м} = 3,1 \text{ мм},$$

$$DD'' = \frac{DD'}{\sin \alpha} = \frac{3,1}{0,6} = 5,2 \text{ мм}.$$

Перемещение точки С в положении С' определяется только удлинением стержня 2. Из подобия треугольников ВСС' и ВDD'': $\frac{CC'}{BC} = \frac{DD''}{BD}$,

$$CC' = \frac{BC \cdot DD''}{BD} = \frac{4 \cdot 0,0052}{2} = 0,0104 \text{ м} = 10,4 \text{ мм}.$$

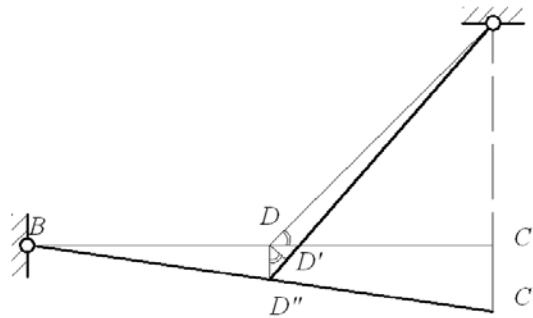


Рис. 11. Схема перемещений стержневой системы.

$CC' < [\delta]$; $10,4 \text{ мм} < 20 \text{ мм}$. Жёсткость конструкции обеспечена.

3.1.4. Статически неопределимые системы при растяжении и сжатии.

Для решения задач сопротивления материалов необходимо знать все внешние силы, действующие на конструкцию, включая реакции наложенных на нее связей. Для определения реакций в связях тела, нагруженного плоской системой сил, достаточно трёх уравнений равновесия.

Системы, для которых реакции связей и внутренние силовые факторы не могут быть определены только с помощью уравнений статики, называются статически неопределимыми.

Для решения таких задач помимо уравнений равновесия составляют уравнения перемещений или уравнения совместности деформаций.

Эти уравнения составляют, определяя перемещения отдельных элементов системы и устанавливая связь между ними. Число таких уравнений равно степени статической неопределимости системы.

Степень статической неопределимости системы равна разности между числом неизвестных сил и уравнений статики, которые можно составить для данной системы.

$$S = \sum R - n,$$

где S - степень статической неопределимости системы;

R - число неизвестных реакций,

n - число независимых уравнений статики.

Расчет статически неопределимых систем производят по следующему алгоритму:

1. Статическая сторона задачи. Отсекаем все связи, заменяем их действия неизвестными усилиями. И для оставшейся части записываем уравнения равновесия. Таким образом подсчитываем степень статической неопределимости и выявляем так называемые «лишние» неизвестные.

2. Геометрическая сторона задачи. Рассматривая систему в деформированном состоянии, устанавливают связь между перемещениями точек ее элементов. Полученные зависимости называются уравнениями совместности перемещений. Их количество должно быть равно числу лишних неизвестных.

3. Физическая сторона задачи. На основании закона Гука выражают удлинения (укорочения) элементов системы, входящие в уравнения перемещений, через усилия.

4. Решая совместно статические и физические уравнения, находят неизвестные усилия.

Пример 4.

Система, состоящая из элементов большой жёсткости и двух стальных стержней, нагружена расчётной нагрузкой (рис.1.12). Расчётное сопротивление материала стержней $R=210$ МПа.

Требуется: проверить прочность стержней.

$$q=10 \text{ кН/м,}$$

$$F=20 \text{ кН,}$$

$$A_1=5 \text{ см}^2,$$

$$A_2=10 \text{ см}^2,$$

$$a=2 \text{ м.}$$

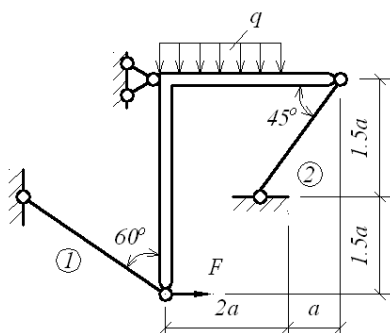


Рис. 12. Схема стержневой системы.

Решение.

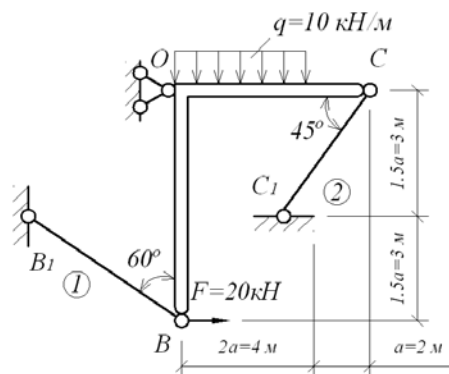


Рис. 13. Схема стержневой системы с нагрузкой.

Составим расчётную схему стержневой системы (рис. 14).

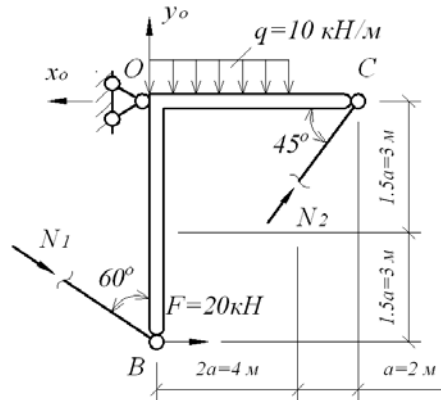


Рис. 14. Расчетная схема стержневой системы.

В схеме N_1 и N_2 – нормальные силы, возникающие в стержнях BB_1 и CC_1 , Y_o и X_o – вертикальная и горизонтальная составляющая опорной реакции шарнирно-неподвижной опоры O . Таким образом, имеем 4 неизвестные реакции (N_1 , N_2 , Y_o , X_o) и три уравнения равновесия ($\sum X = 0; \sum Y = 0; \sum M_o = 0$). Следовательно, данная система является один раз статически неопределимой и для её решения требуется составить дополнительное уравнение перемещений.

Запишем уравнение равновесия:

$$\sum M_o = N_2 \cdot \sin 45^\circ \cdot 3a - q \cdot 2a \cdot a + N_1 \cdot \sin 60^\circ \cdot 3a + F \cdot 3a = 0,$$

$$N_2 \cdot 0,707 \cdot 6 - 10 \cdot 4 \cdot 2 + N_1 \cdot 0,866 \cdot 6 + 20 \cdot 6 = 0,$$

$$4,242 \cdot N_2 + 5,196 N_1 + 40 = 0,$$

$$N_2 = -1,225 N_1 - 9,429.$$

Данное уравнение имеет 2 неизвестные нормальные силы.

Для составления дополнительного уравнения перемещений рассмотрим деформацию системы, предположив, что абсолютно жёсткий элемент BOC при деформации повернётся вокруг опоры O , оставаясь жёстким.

Составим схему перемещений (рис.15).

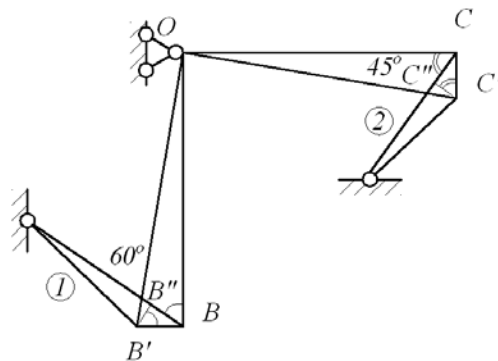


Рис. 15. Схема перемещений стержневой системы.

Из подобия треугольников OCC' и OBV' определим: $\frac{CC'}{OC} = \frac{BB'}{OB}$. Т.к.

$OC=OB=6\text{м}$, следовательно $CC'=BB'$, $CC'' = \Delta l_2$; $BB'' = \Delta l_1$, $CC''' = \frac{CC'}{\sin 45^\circ}$,

$$BB'' = \frac{BB'}{\sin 60^\circ}, \Delta l_2 \cdot \sin 45^\circ = \Delta l_1 \cdot \sin 60^\circ,$$

$$\frac{N_2 l_2}{EA_2} \cdot \sin 45^\circ = \frac{N_1 l_1}{EA_1} \sin 60^\circ.$$

Примем, что $A_1=A$, тогда $A_2=2A$.

Рассчитаем длину стержней:

$$l_1 = \frac{1,5a}{\cos 60^\circ} = \frac{3}{0,5} = 6\text{м}, l_2 = \frac{1,5a}{\sin 45^\circ} = 4,24\text{м},$$

$$\frac{N_2 \cdot 4,24}{E \cdot 2A} \cdot 0,707 = \frac{N_1 \cdot 6}{E \cdot A} \cdot 0,866,$$

$$1,49N_2 = 5,196N_1, N_2 = 3,487N_1.$$

Решаем систему уравнений:

$$\begin{cases} N_2 = -1,225N_1 - 9,429 \\ N_2 = 3,487N_1 \end{cases}$$

$$3,487N_1 + 1,225N_1 = 9,429,$$

$$4,712N_1 = 9,429, N_1 = 2\text{кН},$$

$$N_2 = 3,487N_1 = 2 \cdot 3,487 = 6,974\text{кН}.$$

Определим напряжение в стержнях:

$$\sigma_1 = \frac{N_1}{A_1} = \frac{2 \cdot 10^3}{5 \cdot 10^{-4}} = 4 \cdot 10^6 \text{ Па} = 4\text{МПа} < 210\text{МПа},$$

$$\sigma_2 = \frac{N_2}{A_2} = \frac{6,974 \cdot 10^3}{10 \cdot 10^{-4}} = 6,97 \cdot 10^6 \text{ Па} = 6,97\text{МПа} < 210\text{МПа}.$$

Прочность стержней обеспечена.

Определим опорные реакции в точке O:

$$\Sigma Y=0, Y_O - q \cdot 2a + N_2 \cdot \sin 45^\circ - N_1 \cdot \cos 60^\circ = 0,$$

$$Y_O = 10 \cdot 4 + 6,974 \cdot 0,707 - 2 \cdot 0,5 = 43,93 \text{ кН},$$

$$\Sigma X=0, -X_O + N_1 \cdot \sin 60^\circ + N_2 \cdot \cos 45^\circ = 0,$$

$$X_O = 2 \cdot 0,866 + 6,974 \cdot 0,707 = 6,663 \text{ кН}.$$

3.2. Геометрические характеристики плоских сечений.

В формулах при расчетах стержней на прочность и жесткость используются параметры, зависящие от размеров и формы поперечного сечения стержня. Они называются геометрическими характеристиками. Рассмотрим общий вид

поперечного сечения и привяжем его к ортогональной системе координат ХУ, проходящей через произвольную точку 0.

1. Площадь поперечного сечения А, которая измеряется в м² и выражается через бесконечно малую частицу площади по формуле

$$A = \int_A dA \quad (5)$$

Площадь величина положительная.

2. Статический момент площади относительно оси

$$S_x = \int_A y dA; \quad S_y = \int_A x dA, \quad (6)$$

Размерность м³.

В отличие от площади статический момент может быть положительным, отрицательным и нулевым в зависимости от ориентации осей относительно сечения.

Точка пересечения двух осей, относительно которых статические моменты равны нулю, называется центром тяжести.

Геометрическое место центров тяжести всех сечений стержня называется осью стержня.

Оси, проходящие через центр тяжести называются центральными осями Х_с и Y_с. Относительно них

$$S_{x_c} = \int_A \tilde{y} dA = 0; \quad S_{y_c} = \int_A \tilde{x} dA = 0, \quad (7)$$

Вычислим статические моменты относительно осей ХУ, отстоящих от центральных на расстояние Y_{ц.т} и X_{ц.т}. учтем при этом (2.3) и (2.1)

$$S_x = \int_A y dA = \int_A (y_{ц.т} + \tilde{y}) dA = y_{ц.т} \int_A dA + \int_A \tilde{y} dA = y_{ц.т} A; \quad (8)$$

$$S_y = \int_A x dA = \int_A (x_{ц.т} + \tilde{x}) dA = x_{ц.т} \int_A dA + \int_A \tilde{x} dA = x_{ц.т} A$$

Отсюда получим формулы для координат центра тяжести в произвольных осях

$$x_{ц.т} = \frac{S_y}{A}; \quad y_{ц.т} = \frac{S_x}{A}. \quad (9)$$

Если x_{ц.т} и y_{ц.т} известны, то статические моменты определяются по формулам

$$S_y = Ax_{ц.т}; \quad S_x = Ay_{ц.т} \quad (10)$$

Рассмотрим составное сечение, состоящее из n частей, для которых известны координаты центров тяжести.

Тогда, используя (2.6) для каждой части вместо (2.5) получим

$$x_{ц.т} = \frac{S_y}{A} = \frac{\sum x_i A_i}{\sum A_i}; \quad y_{ц.т} = \frac{S_x}{A} = \frac{\sum y_i A_i}{\sum A_i}. \quad (11)$$

По этим формулам можно определить ц.т. любого сечения и следовательно, определить положение оси стержня.

3. Моменты инерции

$$J_x = \int_A y^2 dA; \quad J_y = \int_A x^2 dA \text{ - осевые моменты инерции,}$$

$$J_\rho = \int_A \rho^2 dA \text{ - полярный момент инерции,}$$

$$J_{xy} = \int_A xy dA \text{ - центробежный момент инерции} \quad .$$

Размерность m^4 .

Между осевыми и полярными моментами инерции существует важная зависимость

$$J_\rho = \int_A \rho^2 dA = \int_A (x^2 + y^2) dA = \int_A x^2 dA + \int_A y^2 dA = J_y + J_x. \quad (12)$$

Таким образом, для любой пары осей, проведенной через конкретную точку, сумма осевых моментов инерции есть величина постоянная.

$$J_y + J_x = const. \quad (13)$$

Осевые и полярные моменты инерции величины существенно положительные, а центробежный – может быть и отрицательным и нулевым. Величины моментов инерции для конкретных простейших форм вычислены и получены готовые формулы. Для прокатных профилей величины даются в табличной форме в сортаменте.

Рассмотрим, как меняются моменты инерции при параллельном переносе осей координат

Пусть моменты инерции относительно центральных осей $X_c Y_c$ известны (по формулам или таблицам). Нужно найти моменты инерции относительно параллельных осей XY , отстоящих от центральных на расстояние a и b .

$$J_x = \int_A y^2 dA = \int_A (y + a)^2 dA = \int_A y^2 dA + 2a \int_A y dA + a^2 \int_A dA = J_{x_c} + a^2 A; \quad (14)$$

аналогично,

$$J_y = J_{y_c} + b^2 A;$$

$$J_{xy} = J_{x_c y_c} + abA.$$

4. Главные центральные оси инерции сечения

Через центр тяжести можно провести бесчисленное количество пар осей координат. У каждой пары будут свои значения $J_x, J_y, J_{xy}, J_u, J_v, J_{uv}$, связанные соотношениями $J_x + J_y = J_u + J_v$.

Для новых осей существуют формулы, зависящие от угла поворота α , которые приведены в учебниках. Среди этих пар существует в общем случае пара осей относительно которой центробежный момент инерции $J_{uv} = 0$. Такие оси называются главными. Осевые моменты инерции относительно главных осей обладают свойством экстремальности: относительно одной из них момент инерции самый большой, и относительно другой самый маленький.

Все формулы сопротивления материалов относятся к главным центральным осям инерции сечения.

Если известны моменты инерции относительно центральных осей J_{x_c}, J_{y_c} , $J_{x_c y_c}$, то главные оси и моменты инерции находятся по формулам:

$$J_{\max}^{\min} = \frac{J_{x_c} + J_{y_c}}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{J_{x_c} - J_{y_c}}{2}\right)^2 + J_{x_c y_c}^2};$$

$$\operatorname{tg} 2\alpha = -\frac{2J_{x_c y_c}}{J_{x_c} - J_{y_c}}.$$
(15)

Пример 5.

Для заданного сечения (рис.16), состоящего из прямоугольного листа и прокатных профилей требуется: вычислить главные центральные моменты инерции, начертить сечение и показать все оси и размеры.

1. Лист 22×2 см,
2. Уголок неравнобокий $125 \times 80 \times 8$,
3. Двутавр №18.

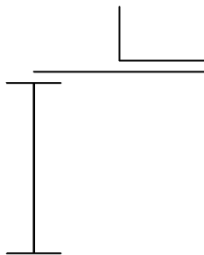


Рис. 16. Схема сечения.

Решение.

Предварительно рассчитаем и выпишем из сортамента (Приложение 1) геометрические характеристики профилей, составляющих сечение.

Геометрические характеристики листа (фигура 1):

$$A_1 = 22 \cdot 2 = 44 \text{ см}^2,$$

$$I_{x_1} = \frac{bh^3}{12} = \frac{22 \cdot 2^3}{12} = 14,67 \text{ см}^4,$$

$$I_{y_1} = \frac{hb^3}{12} = \frac{2 \cdot 22^3}{12} = 1774,67 \text{ см}^4.$$

Геометрические характеристики уголка (фигура 2):

$$A_2 = 16 \text{ см}^2, \quad I_{\min_2} = 48,8 \text{ см}^4,$$

$$I_{x_2} = 83 \text{ см}^4, \quad y_{c_2} = 1,84 \text{ см},$$

$$I_{y_2} = 256 \text{ см}^4, \quad x_{c_2} = 4,05 \text{ см}.$$

Уголок в составном сечении повернут на 90° , поэтому моменты инерции из сортамента меняются местами.

Геометрические характеристики двутавра (фигура 3):

$$A_3 = 23,4 \text{ см}^2, \quad I_{x_2} = 1290 \text{ см}^4, \quad I_{y_2} = 82,6 \text{ см}^4.$$

Определим положение центра тяжести сечения, предварительно выбрав вспомогательные оси x_0 и y_0 . Проведем эти оси через центр тяжести листа и рассчитаем расстояние между осями x_0 и y_0 и центральными осями каждого из элементов сечения (рис.17).

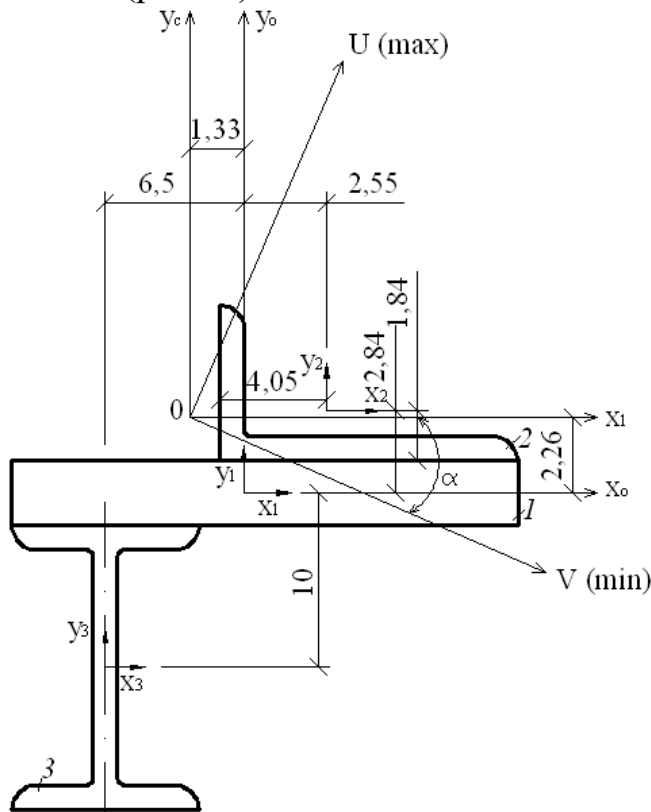


Рис. 17. Схема составного сечения с положением главных центральных осей (размеры даны в см).

$$y_c = \frac{\sum S_x}{\sum A_i} = \frac{44 \cdot 0 + 16 \cdot 2,84 - 23,4 \cdot 10}{44 + 16 + 23,4} = \frac{188,56}{83,4} = 2,26 \text{ см},$$

$$x_c = \frac{\sum S_y}{\sum A_i} = \frac{44 \cdot 0 + 16 \cdot 2,55 - 23,4 \cdot 6,5}{44 + 16 + 23,4} = -\frac{111,3}{83,4} = -1,33 \text{ см}.$$

Через центр тяжести фигуры проводим центральные оси x_c и y_c .

Рассчитаем расстояния между осями x_c и y_c и центральными осями каждого из элементов сечения. Расстояния между осями x_i :

$$a_1 = 2,26 \text{ см}, \quad a_2 = 2,84 - 2,26 = 0,58 \text{ см}, \quad a_3 = -10 - 2,26 = -12,26 \text{ см}.$$

Расстояния между осями y_i :

$$b_1 = 1,33 \text{ см}, \quad b_2 = 2,55 + 1,33 = 3,88 \text{ см}, \quad b_3 = -6,5 + 1,33 = -5,17 \text{ см}.$$

Определим осевые моменты инерции составного сечения относительно центральных осей:

$$I_{x_c} = I_{x_1} + A_1 \cdot a_1^2 + I_{x_2} + A_2 \cdot a_2^2 + I_{x_3} + A_3 \cdot a_3^2 = 14,67 + 44 \cdot 2,26^2 + 83 + 16 \cdot 0,58^2 + 1290 + 23,4 \cdot (-12,26)^2 = 5134,97 \text{ см}^4,$$

$$I_{y_c} = I_{y_1} + A_1 \cdot b_1^2 + I_{y_2} + A_2 \cdot b_2^2 + I_{y_3} + A_3 \cdot b_3^2 = 1774,67 + 44 \cdot 1,33^2 + 256 + 16 \cdot 3,88^2 + 82,6 + 23,4 \cdot (-5,17)^2 = 3057,43 \text{ см}^4.$$

Определим центробежный момент инерции составного сечения, предварительно вычислив центробежный момент инерции уголка:

$$I_{x_2y_2} = -\sqrt{(I_{x_2} - I_{\min_2})(I_{y_2} - I_{\min_2})} = \sqrt{(83 - 48,8)(256 - 48,8)} = -84,18 \text{ см}^4.$$

Перед корнем принят знак «минус», т.к. ось I_{\min} уголка повернута по отношению к оси y_2 против часовой стрелки.

Центробежный момент инерции всего сечения:

$$\begin{aligned} I_{x_c y_c} &= I_{x_1 y_1} + A_1 \cdot a_1 b_1 + I_{x_2 y_2} + A_2 \cdot a_2 b_2 + I_{x_3 y_3} + A_3 \cdot a_3 b_3 = \\ &= 0 + 44 \cdot 2,26 \cdot 1,33 - 84,18 - 16 \cdot 0,58 \cdot 3,88 + 0 + 23,4 \cdot (-12,26) \cdot (-5,17) = \\ &= 1495,26 \text{ см}^4. \end{aligned}$$

$I_{x_1 y_1} = 0$, $I_{x_3 y_3} = 0$, т.к. фигуры имеют оси симметрии.

Определим положение главных центральных осей сечения:

$$\begin{aligned} \operatorname{tg} 2\alpha &= -\frac{2I_{x_c y_c}}{I_{x_c} - I_{y_c}} = -\frac{2 \cdot 1495,26}{5134,97 - 3057,43} = -1,439, \\ 2\alpha &= -55^\circ 12', \quad \alpha = -27^\circ 42'. \end{aligned}$$

Угол α откладывает от оси x_c по ходу часовой стрелки (рис.17).

Определим значение главной центральных осей составного сечения:

$$\begin{aligned} I_{\frac{\max}{\min}} &= \frac{I_{x_c} + I_{y_c}}{2} \pm \sqrt{(I_{x_c} - I_{y_c})^2 + 4I_{x_c y_c}^2} = \\ &= \frac{5134,97 + 3057,43}{2} \pm \sqrt{(5134,97 - 3057,43)^2 + 4 \cdot 1495,26^2} = \\ &= 4096,2 \pm 3641,34. \end{aligned}$$

$$I_{\max} = 4096,2 + 3641,34 = 7737,54 \text{ см}^4,$$

$$I_{\min} = 4096,2 - 3641,34 = 454,86 \text{ см}^4.$$

Проверим правильность вычисления: $I_{x_c} + I_{y_c} = I_{\max} + I_{\min}$,
 $5134,97 + 3057,43 = 7737,54 + 454,86$.

3.3 Кручение цилиндрического стержня.

Случай нагружения стержня, когда в поперечном сечении возникает только крутящий момент, а продольные и поперечные силы и изгибающие моменты отсутствуют, называется кручением. Стержень, подвергающийся кручению, часто называют валом. Кручению подвергаются элементы сооружений, детали машин, валы станков и двигателей, оси колесных пар локомотивов, дрезин и т.п. Характер деформации вала, подвергающегося кручению, в большой степени зависит от формы поперечного сечения. Наибольшее распространение в производстве имеют валы с круглым и кольцевым сечением.

3.3.1. Определение крутящих моментов и построение их эпюр.

Для расчета реального вала необходимо составить его расчётную схему. Под расчётной схемой конструкции (вала) подразумевается упрощённое изображение самой конструкции и нагрузки, действующей на эту конструкцию. Вал рассматривается в положении равновесия. Условие равновесия вала имеет вид:

$$\sum T_i = 0. \quad (16)$$

Для определения величины крутящего момента в любом сечении вала используется метод сечений. Мысленно рассечем вал плоскостью, отбросим правую часть и рассмотрим равновесие левой части вала. На эту часть вала действуют внешние моменты и внутренний крутящий момент T , приложенный в рассматриваемом сечении вала. Если отбросить левую часть вала и рассмотреть равновесие правой части, то на эту часть вала действуют внутренний крутящий момент T и внешние моменты.

Для крутящего момента принимается следующее правило знаков: крутящий момент T считается положительным, если, при взгляде на рассматриваемое сечение со стороны его внешней нормали, он закручивает вал по ходу часовой стрелки. Условие равновесия любой рассматриваемой части вала имеет вид: $\sum m_z = 0$, т.е. сумма моментов всех сил, действующих на конкретную часть вала равна нулю.

Для анализа деформированного состояния вала и решения вопроса его прочности необходимо построить эпюру крутящего момента. Эпюра крутящего момента T - это графическое изображение закона изменения величины крутящего момента по длине вала в зависимости от положения рассматриваемого сечения.

3.3.2. Определение напряжений и деформаций при кручении вала с круглым поперечным сечением.

Для вычисления напряжений в сечении закручиваемого вала и определения деформации его закручивания приняты две гипотезы:

- 1) сечения вала, плоские до закручивания вала, остаются плоскими и во время закручивания;
- 2) радиусы, мысленно проведённые в сечении вала, в процессе кручения не искривляются, а остаются прямыми.

Принятые гипотезы позволяют рассматривать кручение вала круглого сечения как результат сдвигов, вызванных взаимным поворотом поперечных сечений относительно друг друга. А в силу того, что длина вала при кручении его не изменяется (это установлено опытами) в поперечном сечении закручиваемого вала возникают только касательные напряжения, а нормальные напряжения отсутствуют, то есть $\sigma_z = 0$.

Максимальные касательные напряжения определяются следующим образом:

$$\tau_{\max} = \gamma G = G \frac{d\varphi}{dz} r, \tau_{\rho} = G \frac{d\varphi}{dz} \rho. \quad (17)$$

Касательные напряжения изменяются пропорционально расстоянию ρ от центра сечения вала (от оси стержня, $0 \leq \rho \leq r$) до конкретной точки сечения. Наибольшие касательные напряжения возникают в точках, лежащих на поверхности закручиваемого вала. Следовательно, разрушение вала будет начинаться на поверхности вала.

Величина полного крутящего момента в сечении вала равна:

$$T = \int_A \rho \tau_{\rho} dA. \quad (18)$$

$$T = \int_A G \frac{d\varphi}{dz} \rho^2 dA, \quad T = G \frac{d\varphi}{dz} \int_A \rho^2 dA. \quad \int_A \rho^2 dA = I_\rho - \text{полярный момент инерции}$$

сечения вала.

$$T = GI_\rho \frac{d\varphi}{dz}, \quad \frac{d\varphi}{dz} = \frac{T}{GI_\rho}. \quad (19)$$

$$\tau_\rho = \frac{T}{I_\rho} \rho, \quad \tau_{\max} = \frac{T}{I_\rho} r, \quad \frac{I_\rho}{r} = W_\rho, \quad \tau_{\max} = \frac{T}{W_\rho}. \quad (20)$$

Величина W_ρ является полярным моментом сопротивления круглого сечения. Полярный момент инерции и полярный момент сопротивления круглого сечения равны:

$$I_\rho = \frac{\pi d^4}{32}, \quad W_\rho = \frac{\pi d^3}{16}.$$

Для кольцевого сечения с внешним диаметром D и внутренним d :

$$I_\rho = \frac{\pi D^4}{32} (1 - \alpha^4), \quad W_\rho = \frac{\pi d^3}{16} (1 - \alpha^4), \quad \text{где } \alpha = \frac{d}{D}.$$

Определим угол закручивания вала.

Воспользуемся вторым выражением из (19) и найдём $d\varphi$:

$$d\varphi = \frac{T}{GI_\rho} dz.$$

После интегрирования получаем угол поворота конечного сечения участка по отношению к начальному сечению того же участка вала

$$\varphi = \int_0^L \frac{T}{GI_\rho} dz,$$

$$\text{Если } T = \text{const} \text{ и } GI_\rho = \text{const}, \text{ то } \varphi = \frac{TL}{GI_\rho}. \quad (21)$$

Величина GI_ρ называется жесткостью вала при кручении.

Полученные формулы (5) и (6) для определения касательных напряжений и угла поворота при закручивании вала правомочны только для валов с круглым или кольцевым сечениями. Эти формулы используются для решения задач прочности и жёсткости валов.

Условия прочности и жёсткости вала имеют вид соответственно:

$$\tau_{\max} \leq R_{\text{ср}}, \quad \Theta \leq [\Theta]. \quad (22)$$

где $R_{\text{ср}}$ – расчетное сопротивление на срез, $[\Theta]$ – допускаемый угол закручивания в рад/м, которые задаются в СНиП;

$\Theta = \varphi/l = T/GI_\rho$ – относительный угол закручивания, то есть взаимный поворот двух сечений вала, находящихся друг от друга на расстоянии одного метра.

Используя условия прочности и жёсткости вала, решается задача выбора размеров сечения вала по прочности или по жёсткости.

3.3.3. Подбор диаметра вала круглого сечения по прочности.

Запишем условие прочности вала в виде:

$$\tau_{\max} = \frac{T}{W_{\rho}} \leq R_{\text{ср}} \text{ или } W_{\rho} \geq \frac{T}{R_{\text{ср}}}, \text{ то есть } d \geq \sqrt[3]{\frac{16T}{\pi R_{\text{ср}}}}.$$

Для трубчатого сечения

$$D \geq \sqrt[3]{\frac{16T}{\pi R_{\text{ср}}(1-\alpha^4)}}, \text{ где } \alpha = \frac{d}{D}.$$

3.3.4. Подбор диаметра вала по жёсткости.

Условие жёсткости вала представим в виде:

$$\Theta = \frac{T}{GI_{\rho}} \leq [\Theta] \text{ или } I_{\rho} \geq \frac{T}{G\Theta}, \text{ то есть } d \geq \sqrt[4]{\frac{32T}{\pi G[\Theta]}}.$$

Для трубчатого сечения

$$D \geq \sqrt[4]{\frac{32T}{\pi G[\Theta](1-\alpha^4)}}.$$

Пример 6.

Стальной вал круглого поперечного сечения нагружен скручивающими моментами. Расчётное сопротивление материала вала на сдвиг $R_{\text{ср}}=130$ МПа, а модуль сдвига $G=80$ ГПа.

Требуется:

- 1) подобрать диаметр вала;
- 2) построить эпюру крутящих моментов и напряжений;
- 3) построить эпюру углов закручивания;
- 4) построить эпюру относительных углов закручивания.

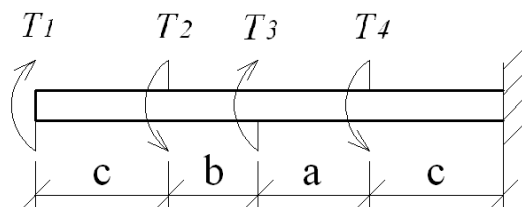


Рис. 18. Схема вала.

$$a=1\text{м}, \quad b=0,8\text{м}, \quad c=1,2\text{м},$$

$$T_1 = 12\text{кН}\cdot\text{м}, \quad T_2 = 21\text{кН}\cdot\text{м}, \quad T_3 = 8\text{кН}\cdot\text{м};$$

$$T_4 = 16\text{кН}\cdot\text{м}, \quad [\theta] = 2^\circ.$$

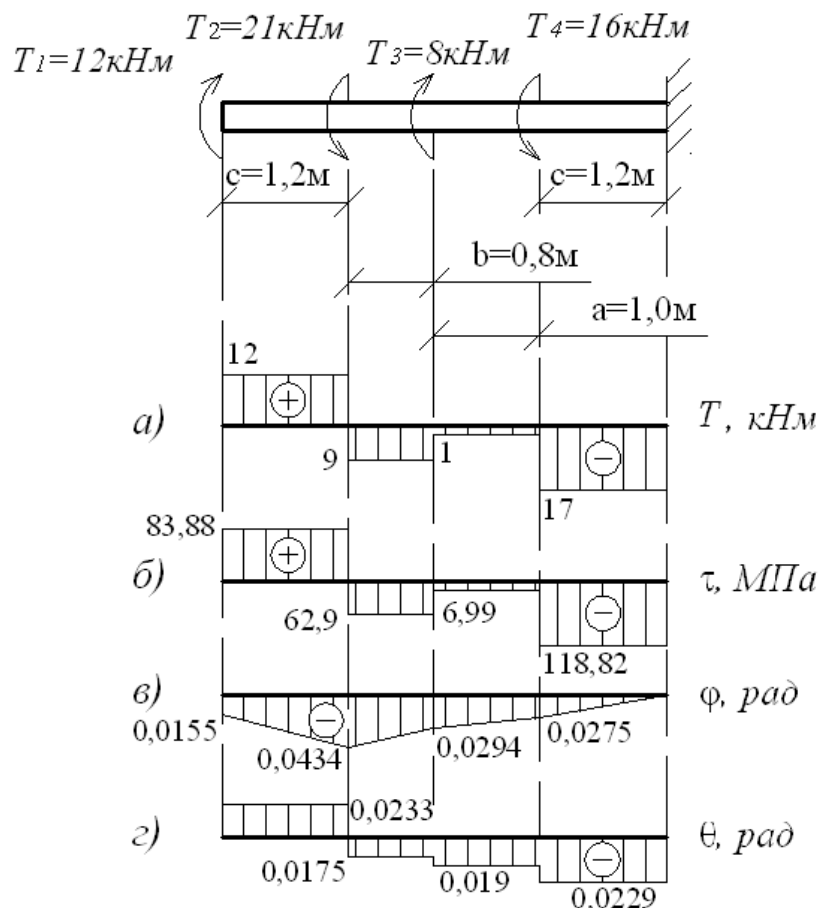


Рис.19.Эпюры крутящих моментов, касательных напряжений, углов закручивания и относительных углов закручивания.

Построим эпюру крутящих моментов.

При определении крутящих моментов в сечениях вала, принимаем следующее правило знаков: момент считается положительным, если при взгляде со стороны сечения его направление совпадает с движением часовой стрелки.

Участок АВ: $T_{AB} = 12\text{кН} \cdot \text{м}.$

Участок ВС: $T_{BC} = 12 - 21 = -9\text{кН} \cdot \text{м}.$

Участок CD: $T_{CD} = -9 + 8 = -1\text{кН} \cdot \text{м}.$

Участок DE: $T_{DE} = -1 - 16 = -17\text{кН} \cdot \text{м}.$

По эпюре определяем максимальный крутящий момент:

$$T_{\max} = 17\text{кН} \cdot \text{м}.$$

Определим диаметр вала из условия прочности.

$$\tau_{\max} = \frac{T_{\max}}{W_{\rho}} = \frac{16T_{\max}}{\pi d^3} \leq R_c;$$

где $W_{\rho} = \frac{\pi d^3}{16}$;

$$d = \sqrt[3]{\frac{16 \cdot T_{\max}}{\pi \cdot R_c}} = \sqrt[3]{\frac{16 \cdot 17 \cdot 10^3}{3,14 \cdot 130 \cdot 10^6}} = 0,0873 \text{ м}.$$

Определим диаметры вала из условия жесткости.

$$\theta = \frac{T_{\max}}{G \cdot I_{\rho}} \leq [\theta], \quad \text{где} \quad I_{\rho} = \frac{\pi d^4}{32}, \quad [\theta] = 2^{\circ} \cdot \frac{\pi}{180} = 0,0548 \text{ рад.}$$

$$\theta = \frac{32 \cdot T_{\max}}{G \cdot \pi d^4} \leq [\theta], \quad d = \sqrt[4]{\frac{32 \cdot T_{\max}}{G \cdot \pi [\theta]}} = \sqrt[4]{\frac{32 \cdot 17 \cdot 10^3}{80 \cdot 10^9 \cdot 3,14 \cdot 0,0548}} = 0,0792 \text{ м.}$$

Из двух значений диаметров выбираем большее, округлив до 0,09 м:

$$W_{\rho} = \frac{\pi d^3}{16} = \frac{3,14 \cdot 0,09^3}{16} = 143,07 \cdot 10^{-6} \text{ м}^3.$$

Определим касательные напряжения, действующие в сечениях.

Участок АВ. $\tau_{AB} = \frac{T_{AB}}{W_{\rho}} = \frac{12 \cdot 10^3}{143,07 \cdot 10^{-6}} = 83,88 \cdot 10^6 \text{ Па} = 83,88 \text{ МПа.}$

Участок ВС:

$$\tau_{BC} = \frac{T_{BC}}{W_{\rho}} = -\frac{9 \cdot 10^3}{143,07 \cdot 10^{-6}} = -62,91 \cdot 10^6 \text{ Па} = -62,91 \text{ МПа.}$$

Участок CD:

$$\tau_{CD} = \frac{T_{CD}}{W_{\rho}} = -\frac{1 \cdot 10^3}{143,07 \cdot 10^{-6}} = -6,99 \cdot 10^6 \text{ Па} = -6,99 \text{ МПа.}$$

Участок DE:

$$\tau_{DE} = \frac{T_{DE}}{W_{\rho}} = -\frac{17 \cdot 10^3}{143,07 \cdot 10^{-6}} = -118,82 \cdot 10^6 \text{ Па} = -118,82 \text{ МПа.}$$

Построим эпюру касательных напряжений (рис.196).

Определим углы закручивания на участках вала. Используем следующую формулу:

$$\varphi = \frac{T \cdot l}{G \cdot I_{\rho}}, \quad I_{\rho} = \frac{\pi d^4}{32} = \frac{3,14 \cdot 0,09^4}{32} = 643,79 \cdot 10^{-8} \text{ м}^4.$$

$\varphi_E = 0$, т.к. угол поворота в заделке отсутствует.

$$\varphi_D = \frac{T_{DE} \cdot c}{G \cdot I_{\rho}} = -\frac{17 \cdot 10^3 \cdot 1,2}{80 \cdot 10^9 \cdot 643,79 \cdot 10^{-8}} = -0,0275 \text{ рад,}$$

$$\varphi_C = \varphi_D + \varphi_{CD} = \varphi_D + \frac{T_{CD} \cdot a}{G \cdot I_\rho} = -0,0275 - \frac{1 \cdot 10^3 \cdot 1,0}{80 \cdot 10^9 \cdot 643,79 \cdot 10^{-8}} =$$

$$= -0,0275 - 0,0019 = -0,0294 \text{ рад},$$

$$\varphi_B = \varphi_C + \varphi_D + \varphi_{BC} = \varphi_C + \varphi_D + \frac{T_{BC} \cdot b}{G \cdot I_\rho} =$$

$$= -0,0294 - \frac{9 \cdot 10^3 \cdot 0,8}{80 \cdot 10^9 \cdot 643,79 \cdot 10^{-8}} = -0,0294 - 0,014 = -0,0434 \text{ рад},$$

$$\varphi_A = \varphi_B + \varphi_C + \varphi_D + \varphi_{AB} = \varphi_B + \varphi_C + \varphi_D = -0,0434 + \frac{T_{AB} \cdot c}{G \cdot I_\rho} =$$

$$= -0,0434 + \frac{12 \cdot 10^3 \cdot 1,2}{80 \cdot 10^9 \cdot 643,79 \cdot 10^{-8}} = -0,0434 + 0,0279 = -0,0155 \text{ рад}.$$

Построим эпюру углов закручивания (рис.19в).

Определим относительные углы закручивания на участках вала. Для расчета используем формулу $\theta = \frac{\varphi}{l}$;

$$\theta_{DE} = \frac{\varphi_D}{c} = -\frac{0,0275}{1,2} = -0,0229 \text{ рад},$$

$$\theta_{CD} = \frac{\varphi_{CD}}{a} = -\frac{0,0019}{1} = -0,0019 \text{ рад},$$

$$\theta_{BC} = \frac{\varphi_{BC}}{b} = -\frac{0,0140}{0,8} = -0,0175 \text{ рад},$$

$$\theta_{AB} = \frac{\varphi_{AB}}{c} = \frac{0,0279}{1,2} = 0,0233 \text{ рад}.$$

Построим эпюру относительных углов закручивания (рис.19г) Наиболее нагруженным является участок DE, где $\tau_{\max} = 118,82 < 130 \text{ МПа}$

Условие прочности выполняется.

Пример 7.

Стальной вал круглого поперечного сечения нагружен скручивающими моментами. Расчётное сопротивление материала вала на сдвиг $R_c = 130 \text{ МПа}$, а модуль сдвига $G = 80 \text{ ГПа}$.

Требуется:

- 5) подобрать диаметр вала;
- 6) построить эпюру крутящих моментов и напряжений;
- 7) построить эпюру углов закручивания;
- 8) построить эпюру относительных углов закручивания.

$$a = 1,2 \text{ м}; \quad b = 1,4 \text{ м}; \quad c = 0,9 \text{ м};$$

$$T_1 = 16 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$T_2 = 8 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$T_3 = 12 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$T_4 = 14 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$[\theta] = 1,2^\circ.$$

$$T_1=16\text{кНм} \quad T_2=8\text{кНм} \quad T_0 \quad T_3=12\text{кНм} \quad T_4=14\text{кНм}$$

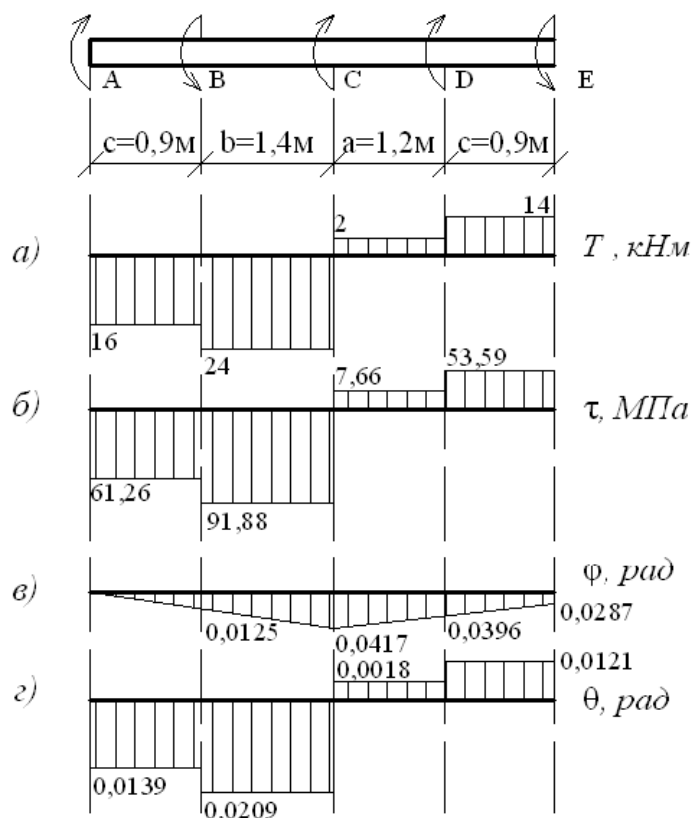


Рис. 20. Схема вала. Эпюры крутящих моментов, касательных напряжений, углов закручивания и относительных углов закручивания.

Построим эпюру крутящих моментов. Выберем начало координат в точке A , предположив, что вал имеет защемление в этой точке.

Определим величину уравнения неизвестного момента T_0 , составив уравнение

равновесия: $\Sigma M = 0$;

$$\Sigma T = -T_1 - T_2 + T_0 + T_3 - T_4 = 0;$$

$$-16 - 8 + T_0 + 12 - 14 = 0;$$

$$T_0 = 12 \text{кН} \cdot \text{м}.$$

Участок АВ: $T_{AB} = -16 \text{кН} \cdot \text{м}.$

Участок ВС: $T_{BC} = -16 - 8 = -24 \text{кН} \cdot \text{м}.$

Участок CD: $T_{CD} = -24 + 12 = -12 \text{кН} \cdot \text{м}.$

Участок DE: $T_{DE} = -12 + 14 = 2 \text{кН} \cdot \text{м}.$

По эпюре (рис 3.3а) определяем максимальный крутящий момент:

$$T_{\max} = 24 \text{кН} \cdot \text{м}.$$

Определяем диаметр вала из условия прочности.

$$\tau_{\max} = \frac{T_{\max}}{W_{\rho}} = \frac{16T_{\max}}{\pi d^3} \leq R_C, \quad \text{где} \quad W_{\rho} = \frac{\pi d^3}{16},$$

$$d = \sqrt[3]{\frac{16T_{\max}}{\pi \cdot R_C}} = \sqrt[3]{\frac{16 \cdot 24 \cdot 10^3}{3,14 \cdot 130 \cdot 10^6}} = 0,098 \text{м}.$$

Определим диаметр вала из условия жесткости.

$$\theta = \frac{T_{\max}}{G \cdot I_{\rho}} \leq [\theta], \quad \text{где} \quad I_{\rho} = \frac{\pi d^4}{32};$$

$$[\theta] = 1,2^{\circ} \cdot \frac{\pi}{180} = 0,021 \text{ рад.}$$

$$\theta = \frac{32 \cdot T_{\max}}{G \cdot \pi d^4} \leq [\theta];$$

$$d = \sqrt[4]{\frac{32 \cdot T_{\max}}{G \cdot \pi \cdot [\theta]}} = \sqrt[4]{\frac{32 \cdot 24 \cdot 10^3}{80 \cdot 10^9 \cdot 3,14 \cdot 0,021}} = 0,109 \text{ м.}$$

Из двух значений диаметров выберем большее, округлив до 0,11 м.

$$W_{\rho} = \frac{\pi d^3}{16} = \frac{3,14 \cdot 0,11^3}{16} = 261,2 \cdot 10^{-6} \text{ м}^3.$$

Определим касательные напряжения, действующие в сечениях.

Участок АВ:

$$\tau_{AB} = \frac{T_{AB}}{W_{\rho}} = -\frac{16 \cdot 10^3}{261,2 \cdot 10^{-6}} = -61,26 \cdot 10^6 \text{ Па} = -61,26 \text{ МПа.}$$

Участок ВС:

$$\tau_{BC} = \frac{T_{BC}}{W_{\rho}} = -\frac{24 \cdot 10^3}{261,2 \cdot 10^{-6}} = -91,88 \cdot 10^6 \text{ Па} = -91,88 \text{ МПа.}$$

Участок CD:

$$\tau_{CD} = \frac{T_{CD}}{W_{\rho}} = \frac{2 \cdot 10^3}{261,2 \cdot 10^{-6}} = 7,66 \cdot 10^6 \text{ Па} = 7,66 \text{ МПа.}$$

Участок DE:

$$\tau_{DE} = \frac{T_{DE}}{W_{\rho}} = \frac{14 \cdot 10^3}{261,2 \cdot 10^{-6}} = 53,59 \cdot 10^6 \text{ Па} = 53,59 \text{ МПа.}$$

Построим эпюру касательных напряжений (рис. 20б).

Определим углы закручивания на участках вала. Используем формулу:

$$\varphi = \frac{T \cdot l}{G \cdot I_{\rho}}; \quad I_{\rho} = \frac{\pi d^4}{32} = \frac{3,14 \cdot 0,11^4}{32} = 1436,65 \cdot 10^{-8} \text{ м}^4.$$

$\varphi_A = 0$, (приняли в условии задачи, что т. А является неподвижной).

$$\varphi_B = \frac{T_{AB} \cdot c}{G \cdot I_\rho} = -\frac{16 \cdot 10^3 \cdot 0,9}{80 \cdot 10^9 \cdot 1436,65 \cdot 10^{-8}} = -0,0125 \text{ рад},$$

$$\begin{aligned} \varphi_C &= \varphi_B + \varphi_{BC} = -0,0125 - \frac{T_{BC} \cdot b}{G \cdot I_\rho} = \\ &= -0,0125 - \frac{24 \cdot 10^3 \cdot 1,4}{80 \cdot 10^9 \cdot 1436,65 \cdot 10^{-8}} = -0,0125 - 0,0292 = -0,0417 \text{ рад}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \varphi_D &= \varphi_B + \varphi_C + \varphi_{CD} = -0,0417 + \frac{T_{CD} \cdot a}{G \cdot I_\rho} = \\ &= -0,0417 + \frac{2 \cdot 10^3 \cdot 1,2}{80 \cdot 10^9 \cdot 1436,65 \cdot 10^{-8}} = -0,0417 + 0,0021 = -0,0396 \text{ рад}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \varphi_E &= \varphi_B + \varphi_C + \varphi_D + \varphi_{DE} = -0,0396 + \frac{T_{DE} \cdot c}{G \cdot I_\rho} = \\ &= -0,0396 + \frac{14 \cdot 10^3 \cdot 0,9}{80 \cdot 10^9 \cdot 1436,65 \cdot 10^{-8}} = -0,0396 + 0,0109 = -0,0287 \text{ рад}. \end{aligned}$$

Построим эпюру углов закручивания (рис. 20в).

Определим относительные углы закручивания на участках вала.

Для расчета используем формулу $\theta = \frac{\varphi}{l}$.

$$\theta_{AB} = \frac{\varphi_B}{c} = -\frac{0,0125}{0,9} = -0,0139 \text{ рад},$$

$$\theta_{BC} = \frac{\varphi_{BC}}{b} = -\frac{0,0292}{1,4} = -0,0209 \text{ рад},$$

$$\theta_{CD} = \frac{\varphi_{CD}}{a} = \frac{0,0021}{1,2} = 0,0018 \text{ рад},$$

$$\theta_{DE} = \frac{\varphi_{DE}}{c} = \frac{0,0109}{0,9} = 0,0121 \text{ рад}.$$

Построим эпюру относительных углов закручивания (рис 20г).

Наиболее нагруженным является участок BC , $\tau_{\max} = 91,88 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}$.

Условие прочности выполняется.

3.4. Плоский изгиб прямого бруса.

3.4.1. Виды изгиба стержней.

Плоским изгибом называется такой случай нагружения стержня, когда все нагрузки и опорные реакции направлены перпендикулярно оси стержня и лежат в одной его главной плоскости инерции. При изгибе стержни деформируются, т.е. меняют свою форму, так, что его продольная ось и волокна искривляются. Стержни, работающие преимущественно на изгиб, называются балками.

В зависимости от вида нагрузки, действующей на балку, возникают различные виды изгиба. Если в поперечном сечении балки при её изгибе возникает только изгибающий момент, а другие внутренние силовые факторы отсутствуют, то такой изгиб называется чистым. Если же в поперечном сечении балки при её изгибе возникают изгибающий момент и поперечная сила, то такой изгиб называется поперечным изгибом.

3.4.2. Определение опорных реакций.

Балка опирается на основание (фундамент, стены и т.п.) через опорные связи (опоры). Виды опор: шарнирно-подвижная, шарнирно-неподвижная и заделка.

Для определения внутренних сил в изгибаемой балке используется метод сечений. Но для этого необходимо знать все действующие на балку силы. При этом мы рассматриваем случай, когда на балку действует произвольная система сил, лежащих в одной плоскости. Внешняя нагрузка, действующая на балку, как правило, задаётся, а неизвестными являются опорные реакции. Для определения опорных реакций используются уравнения равновесия статики. При выборе осей координат для плоской системы сил можно использовать следующие варианты систем уравнений равновесия балки:

$$1\text{-й вариант } \Sigma Z = 0; \Sigma Y = 0; \Sigma m_A = 0;$$

$$2\text{-й вариант } \Sigma Z = 0; \Sigma m_A = 0; \Sigma m_B = 0;$$

Здесь ΣZ ; ΣY – суммы проекций всех сил, действующих на балку, соответственно, на координатные оси z и y , Σm – сумма моментов всех сил относительно любой выбранной точки.

3.4.3. Дифференциальные зависимости между изгибающим моментом, поперечной силой и распределённой нагрузкой.

Между изгибающим моментом M_x , поперечной силой Q_y и внешней распределённой нагрузкой q существуют следующие зависимости

$\frac{dM_x}{dz} = Q_y$. Функция поперечной силы является первой производной функции изгибающего момента по длине балки,

$\frac{dQ_y}{dz} = q$. Распределённая нагрузка – это первая производная функции поперечной силы по длине балки. При этом q считается положительной, если направлена вверх.

Имея две дифференциальные зависимости, получаем третью $\frac{d^2 M_x}{dz^2} = q$.

3.4.4. Построение эпюр изгибающих моментов и поперечных сил в балках.

Для оценки прочности балки на изгиб нужно определить наибольшую величину изгибающего момента M_x и положение сечения, в котором этот момент возникает. Точно так же надо знать и наибольшую поперечную силу.

Для полного анализа деформированного состояния изгибаемой балки, необходимо знать законы изменения этих усилий по ее длине. С этой целью строятся эпюры изгибающих моментов и поперечных сил M_x и Q_y по всей длине балки.

3.4.5. Определение напряжений при изгибе.

При поперечном изгибе зависимости между внутренними силами и напряжениями имеют следующий вид:

$$M_x = \int_A \sigma y dA; \quad Q_y = \int_A \tau_y dA. \quad (21)$$

Для случая чистого изгиба, то есть для изгиба, когда в поперечном сечении балки действует только изгибающий момент, а поперечная сила отсутствует, выведена следующая формула для нормальных напряжений: $\sigma = \frac{M_x}{J_x} y$.

В формулу входят следующие величины: M_x - изгибающий момент, действующий в рассматриваемом сечении балки, J_x - момент инерции сечения балки относительно оси x , проходящей через центр тяжести сечения (она называется нейтральной осью), y - расстояние от нейтральной оси до рассматриваемого волокна балки.

Эта же формула нормальных напряжений используется и при поперечном изгибе, пренебрегая влиянием сдвигов на величину нормального напряжения.

Так как отношение $\frac{M_x}{J_x}$ для конкретного сечения конкретной балки есть величина постоянная, то величина нормального напряжения зависит от расстояния от продольной оси балки z до рассматриваемого волокна (или от нейтральной оси x сечения до рассматриваемой точки). Наибольшие напряжения возникают в точках поперечного сечения наиболее удалённых от нейтральной оси балки, то есть, когда $y = \max$.

Следовательно, получаем:

$$\sigma_{\max} = \frac{M_x}{J_x} y_{\max}. \quad (22)$$

Примем $\frac{J_{\max}}{y_{\max}} = W_x$. Эта величина называется моментом сопротивления сечения

относительно нейтральной оси x , то есть, получаем: $\sigma_{\max} = \frac{M_x}{W_x}$.

При поперечном изгибе, в отличие от чистого изгиба в поперечном сечении балки наряду с изгибающим моментом возникает поперечная сила, вызывающая касательные напряжения τ_y в сечении балки. Эти касательные напряжения вычисляются по формуле Журавского Д.И.

$$\tau_y = \frac{Q_y S_x^{omc}}{J_x b}, \quad (23)$$

где S_x^{omc} - статический момент части сечения относительно нейтральной оси x , мысленно отсечённой от сечения, определяемый по формуле

$$S_x^{omc} = \int_{A_{omc}} y dA. \quad S_x^{omc} = A_{omc} y_{omc},$$

b - ширина сечения в той точке, в которой определяются касательные напряжения (точка К), A_{omc} - площадь отсечённой части сечения, y_{omc} - расстояние от оси x до центра тяжести отсечённой части сечения.

Принято, что касательные напряжения τ равномерно распределены по ширине сечения. Наибольшие касательные напряжения τ_{\max} возникают в точках сечения балки, расположенных на нейтральной оси сечения (ось x).

Опытами установлено, что влияние поперечной силы при разрушении балки намного меньше, чем влияние изгибающего момента. Поэтому прочность изгибаемой балки определяется по максимальной величине нормальных напряжений. Балка считается прочной при выполнении условия прочности. Условие прочности балки имеет следующий вид:

$\sigma_{\max} \leq R_u$ при расчёте балки по предельным состояниям;
либо $\sigma_{\max} \leq [\sigma]$ при расчёте балки по допускаемым напряжениям.

По условию прочности подбираются размеры поперечного сечения проектируемой балки. Условие прочности изгибаемой балки имеет вид:

$$\sigma_{\max} = \frac{M_X}{W_X} \leq R_u. \quad (24)$$

Из этого неравенства находим минимальное значение момента сопротивления сечения балки изгибу:

$$W_X^{\text{дон}} \geq \frac{M_X}{R_u}. \quad (25)$$

Пример 8.

Для указанной балки построить эпюры внутренних усилий. Выполнить расчёт на прочность. Подобрать двутавровое сечение из прокатного профиля, если $R=210$ МПа, $R_c=130$ МПа, $m=20$ кН·м, $q=8$ кН/м, $F=12$ кН.

Решение.

Определим реакции опор. Составим уравнение равновесия:

$$\Sigma M_A = 0,$$

$$\Sigma M_A = -m + q \cdot (b+c) \cdot \left(\frac{b+c}{2} + a\right) + F \cdot a - q \cdot \frac{1}{2} a^2 - M_D = 0,$$

$$-20 + 8 \cdot 4,8 \cdot 4,8 + 12 \cdot 2,4 - 8 \cdot 2,4^2 \cdot \frac{1}{2} - M_A = 0, \quad M_A = 170,08 \text{кН} \cdot \text{м};$$

$$\Sigma Y = 0; Y_D + q \cdot a - F - q(b+c) = 0,$$

$$Y_D + 8 \cdot 2,4 - 12 - 8(2,8 + 2) = 0, Y_D = 31,2 \text{кН}.$$

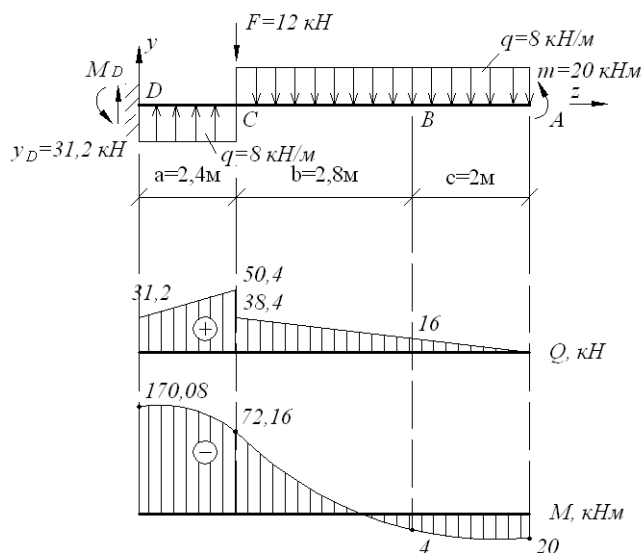


Рис. 21. Схема балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Исходя из направления нагрузок ($\sum Z = 0$) определяем, что горизонтальная реакция равна нулю.

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов методом сечений.

В точке А: $Q_A = 0, M_A = 20 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

В точке В: $Q_B = 8 \cdot 2 = 16 \text{ кН}, M_B = 20 - 8 \cdot 2 \cdot 1 = 4 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

В точке С (справа): $Q_C = 8 \cdot 4,8 = 38,4 \text{ кН}, M_C = 20 - 8 \cdot 4,8 \cdot 2,4 = -72,16 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

В точке С (слева): $Q_C = 38,4 + 12 = 50,4 \text{ кН}, M_C = -72,16 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

В точке D: $Q_D = 50,4 - 8 \cdot 2,4 = 31,2 \text{ кН}$,

$M_D = 20 - 8 \cdot 4,8 \cdot 4,8 - 12 \cdot 2,4 + 8 \cdot 2,4 \cdot 1,2 = -170,08 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

Подберём двутавровое сечение при $R=210 \text{ МПа}$.

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R; W_x \geq \frac{M_{\max}}{R}.$$

Максимальный изгибающий момент M_{\max} определим по эпюре изгибающих моментов (рис.4.1). $M_{\max} = 170,08 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

$$W_x \geq \frac{170,08 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,8099 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 809,9 \text{ см}^3.$$

Пользуясь сортаментом (Приложение 1), выбираем двутавр №40 с $W_x=953 \text{ см}^3$.

Проверим прочность по нормальным напряжениям:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} = \frac{170,08 \cdot 10^3}{953 \cdot 10^{-6}} = 178,46 \cdot 10^6 \text{ Па} = 178,46 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}. \text{ Недогрузка составляет:}$$

$$\frac{210 - 178,46}{210} \cdot 100 = 15\%.$$

Проверим прочность по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y_{\max}} \cdot S_x^{omc}}{I_x \cdot b}. \quad \text{Максимальное значение поперечной силы } (Q_{Y_{\max}}) \text{ опреде-}$$

ляем по эпюре поперечных сил (рис.21).

$Q_{Y_{\max}} = 50,4 \text{ кН}; S_x^{omc} = 545 \text{ см}^3; I_x = 19062 \text{ см}^4; b = 8,3 \text{ мм}$ (геометрические характеристики выбираем из Приложения 1).

$$\tau_{\max} = \frac{50,4 \cdot 10^3 \cdot 545 \cdot 10^{-6}}{19062 \cdot 10^{-8} \cdot 8,3 \cdot 10^{-3}} = 17,36 \cdot 10^6 \text{ Па} = 17,36 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}. \quad \text{Прочность двутавровой}$$

балки по нормальным и касательным напряжениям обеспечена.

Пример 9.

Для указанной балки (рис.22) построить эпюры внутренних усилий. Подобрать сечение из двух швеллеров из прокатных профилей, если $R=210 \text{ МПа}$, $R_c=130 \text{ МПа}$, $m=18 \text{ кН}\cdot\text{м}$, $q=20 \text{ кН/м}$, $F=12 \text{ кН}$.

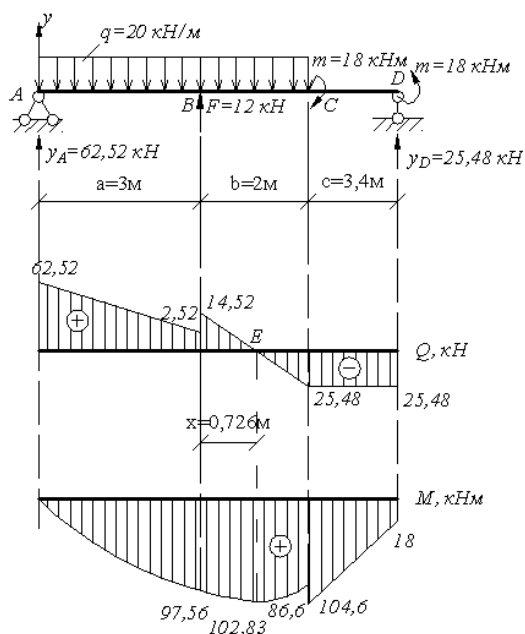


Рис. 22. Схема балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Решение.

Определим реакции опор. Составим уравнение равновесия:

$$\sum M_A = 0; \sum M_A = m - Y_D \cdot (a + b + c) - m - q \cdot (a + \vartheta) \cdot \frac{1}{2} + F \cdot a = 0, \quad 18 + Y_D \cdot 8,4 - 18 - 20 \cdot 5^2 \cdot \frac{1}{2} + 12 \cdot 3 = 0, \\ Y_D = 25,48 \text{ кН}.$$

$$\sum M_D = 0;$$

$$\sum M_D = -Y_A \cdot (a + b + c) + q \cdot (a + \vartheta) \cdot \left(\frac{a+b}{2} + c\right) - 12 \cdot (b + c) - 18 + 18 = 0;$$

$$-Y_A \cdot 8,4 + 20 \cdot 5 \cdot 5,9 - 12 \cdot 5,4 - 18 + 18 = 0; \quad Y_A = 62,52 \text{ кН}.$$

Проверим правильность определения реакций:

$$\Sigma Y = 0; Y_A + Y_D + F - q \cdot (a + b) = 0; \quad 62,52 + 25,48 + 12 - 20 \cdot (3 + 2) = 0;$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов методом сечений (рис.22).

В точке А: $Q_A = 62,52 \text{ кН}, M_A = 0.$

В точке В (левее): $Q_B = 62,52 - 20 \cdot 3 = 2,52 \text{ кН}, M_B = 62,52 \cdot 3 - 20 \cdot 3^2 \cdot \frac{1}{2} = 97,56 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке В (правее): $Q_B = 2,52 + 12 = 14,52 \text{ кН}, M_B = 97,56 \text{ кН} \cdot \text{м}.$
 $Q_C = 14,52 - 20 \cdot 2 = -25,48 \text{ кН},$

В точке С (левее): $M_C = 62,52 \cdot 5 - 20 \cdot 5^2 \cdot \frac{1}{2} + 12 \cdot 2 = 86,6 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке С (правее): $Q_C = -25,48 \text{ кН}, M_C = 86,6 + 18 = 104,6 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке D (левее):

$$Q_D = -25,48 \text{ кН};$$
$$M_D = 62,52 \cdot 8,4 + 12 \cdot 5,4 - 20 \cdot 5 \cdot 5,9 + 18 =$$
$$= 525,2 + 64,8 - 590 + 18 = 18 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

В точке E эпюра поперечных сил пересекает ось z. Определим значение изгибающего момента в этой точке. Определим расстояние Z_0 : $Z_0 = \frac{Q_B}{q} = \frac{14,52}{20} = 0,726 \text{ м},$

$$M_E = 62,52 \cdot 3,726 - 20 \cdot 3,726^2 \cdot \frac{1}{2} + 12 \cdot 0,726 =$$
$$= 232,95 - 138,83 + 8,712 = 102,83 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Подберём сечение в виде двух швеллеров (Приложение 2) при $R=210 \text{ МПа}.$

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R; W_x \geq \frac{M_{\max}}{R}.$$

$M_{\max} = 104,6 \text{ кН} \cdot \text{м}$ (из эпюры M, рис.22).

$$W_x = \frac{104,6 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,498 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 498 \text{ см}^3.$$

Для одного швеллера: $\frac{W_x}{2} = \frac{498}{2} = 249 \text{ см}^3.$ Из сортамента (Приложение 2) выбираем швеллер №24 с $W_x=242 \text{ см}^3.$ Для двух швеллеров $W_x=242 \cdot 2 = 484 \text{ см}^3.$

Проверим прочность по нормальным напряжениям:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} = \frac{104,6 \cdot 10^3}{484 \cdot 10^{-6}} = 216 \cdot 10^6 \text{ Па} = 216 \text{ МПа} > 210 \text{ МПа}.$$

Перегрузка составляет:

$$\frac{216 - 210}{210} \cdot 100 = 2,8\%.$$

Проверим прочность по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{y \max} \cdot S_x^{omc}}{I_x \cdot b}; Q_{y \max} = 62,52 \text{ кН}.$$

$S_x^{omc} = 139 \text{ см}^3, I_x = 2900 \text{ см}^4, b = 5,6 \text{ мм}$ (геометрические характеристики швеллера выбираем из Приложения 2).

$$\tau_{\max} = \frac{62,52 \cdot 10^3 \cdot 139 \cdot 10^{-6} \cdot 2}{(2900 \cdot 10^{-8} \cdot 5,6 \cdot 10^{-3}) \cdot 2} = 53,5 \cdot 10^6 \text{ Па} = 53,5 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}.$$

Прочность балки, состоящей из двух швеллеров, по нормальным и касательным напряжениям обеспечена.

Пример 10.

Для указанной балки построить эпюры внутренних усилий. Выполнить расчёт на прочность. Подобрать прямоугольное сечение из древесины, если соотношение сторон сечения составляют $h/e = 1,5, R = 16 \text{ МПа}, R_c = 2 \text{ МПа}, m = 8 \text{ кН} \cdot \text{м}, q = 6 \text{ кН/м}, F = 8 \text{ кН}$.

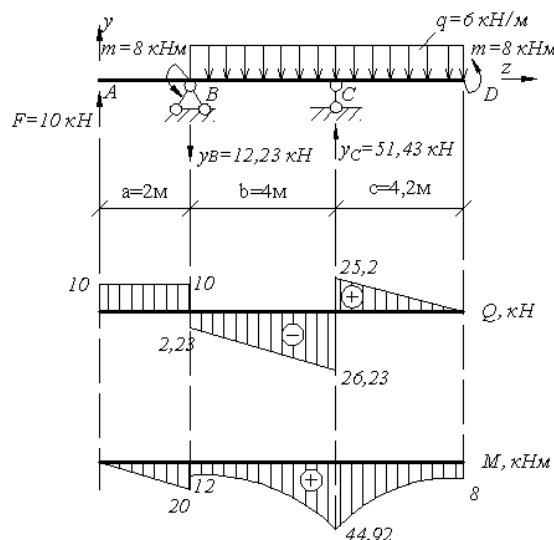


Рис. 23. Схема балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Решение.

Определим реакции опор. Составим уравнение равновесия:

$$\sum M_B = 0; \sum M_B = m - q \cdot (b+c)^2 \cdot \frac{1}{2} + Y_C \cdot b + m - F \cdot a = 0,$$

$$8 - 6 \cdot 8,2^2 \cdot \frac{1}{2} + Y_C \cdot 4 + 8 - 10 \cdot 2 = 0, \quad Y_C = 51,43 \text{ кН}.$$

$$\sum M_C = 0; \sum M_C = -F \cdot (a+b) + m - Y_B \cdot b + q \cdot b^2 \cdot \frac{1}{2} - q \cdot c^2 \cdot \frac{1}{2} + m = 0;$$

$$-10 \cdot 6 + 8 + Y_B \cdot 4 + 6 \cdot 4^2 \cdot \frac{1}{2} - 6 \cdot 4,2^2 \cdot \frac{1}{2} + 8 = 0, Y_B = 12,23 \text{ кН}.$$

Проверим правильность определения реакций:

$$\Sigma Y = 0;$$

$$F - Y_B + Y_C - q \cdot 8,2 = 10 - 12,23 + 51,43 - 6 \cdot 8,2 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов (рис.23):

В точке А: $Q_A = 10 \text{ кН}, M_A = 0.$

В точке В (левее): $Q_B = 10 \text{ кН}, M_B = 10 \cdot 2 = 20 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке В (правее): $Q_B = 10 - 12,23 = 2,23 \text{ кН}, M_B = 20 - 8 = 12 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке С (левее): $Q_C = -2,23 - 6 \cdot 4 = -26,23 \text{ кН},$
 $M_C = 10 \cdot 6 - 12,23 \cdot 4 - 8 - 6 \cdot 4 \cdot 2 = 44,92 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке С (правее): $Q_C = -26,23 + 51,43 = 25,2 \text{ кН}, M_C = 44,92 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке D: $Q_D = 10 - 12,23 - 6 \cdot 8,2 + 53,92 = 0,$
 $M_D = 10 \cdot 10,2 - 12,23 \cdot 8,2 - 8 + 51,43 \cdot 4,2 - 6 \cdot 8,2 \cdot 4,1 = 8 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

Подберём прямоугольное сечение,

$$M_{\max} = 44,92 \text{ кН} \cdot \text{м} \text{ (рис 23),}$$

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R, W_x \geq \frac{M_{\max}}{R} = \frac{44,92 \cdot 10^3}{16 \cdot 10^6} = 2,808 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 2808 \text{ см}^3,$$

$$W_x = \frac{bh^2}{6}, h = 1,4b, W_x = \frac{b \cdot (1,4b)^2}{6} = \frac{1,96b^3}{6},$$

$$6W_x = 1,96b^3, b = \sqrt[3]{\frac{6 \cdot 2808}{1,96}} = 20,48 \text{ см}.$$

Округляем $b = 20,5 \text{ см}$, тогда $h = 1,4 \cdot 20,5 = 28,7 \text{ см}$,

$$W_x = \frac{bh^2}{6} = \frac{20,5 \cdot 28,7^2}{6} = 2814,27 \text{ см}^3,$$

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} = \frac{44,92 \cdot 10^3}{2814,27 \cdot 10^{-6}} = 15,96 \cdot 10^6 \text{ Па} = 15,96 \text{ МПа} < 16 \text{ МПа}.$$

Недогрузка составляет:

$$\frac{16 - 15,96}{16} \cdot 100 = 0,3\%.$$

Проверим прочность по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y \max} \cdot S_x^{\text{омс}}}{I_x \cdot b}, Q_{Y \max} = 26,23 \text{ кН} \text{ (из эпюры поперечных сил, рис 23)}.$$

$$I_x = \frac{bh^3}{12} = \frac{20,5 \cdot 28,7^3}{12} = 40384,83 \text{ см}^4,$$

$$S_x^{\text{омс}} = 20,5 \cdot \frac{28,7}{2} \cdot \frac{28,7}{4} = 2110,7 \text{ см}^3,$$

$$\tau_{\max} = \frac{26,23 \cdot 10^3 \cdot 2110,7 \cdot 10^{-6}}{40384,83 \cdot 10^{-8} \cdot 20,5 \cdot 10^{-2}} = 0,67 \cdot 10^6 \text{ Па} = 0,67 \text{ МПа} < 2 \text{ МПа}.$$

Прочность деревянной балки по нормальным и касательным напряжениям обеспечена.

Пример 10.

Для указанной балки (рис.24) построить эпюры внутренних усилий. Выполнить расчёт на прочность. Подобрать круглое сечение из древесины, если $R=16$ МПа, $R_C=2$ МПа, $m=20$ кН·м, $q=10$ кН/м, $F=16$ кН.

Решение.

Определим реакции опор. Составим уравнение равновесия:

$$\sum M_B = 0, \sum M_B = -Y_D \cdot (b+c) + q \cdot c \cdot \left(\frac{c}{2} + b\right) + m - q \cdot b \cdot \frac{b}{2} + F \cdot a = 0,$$

$$-Y_D \cdot 5,4 + 10 \cdot 3,2 \cdot 3,8 + 20 - 10 \cdot \frac{2,2^2}{2} + 16 \cdot 2 = 0,$$

$$Y_D = \frac{149,4}{5,4} = 27,67 \text{ кН}.$$

$$\sum M_D = 0, \sum M_D = F \cdot (a+b+c) - Y_B \cdot (b+c) + q \cdot b \cdot \left(\frac{b}{2} + c\right) + m -$$

$$-q \cdot c \cdot \frac{c}{2} = 0,$$

$$16 \cdot 7,4 - Y_B \cdot 5,4 + 10 \cdot 2,2 \cdot 4,3 + 20 - 10 \cdot \frac{3,2^2}{2} = 0,$$

$$Y_B = \frac{181,8}{5,4} = 33,67 \text{ кН}.$$

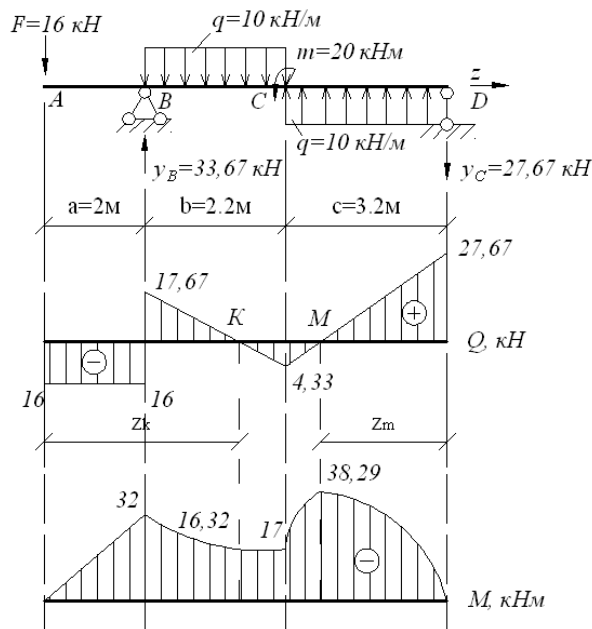


Рис.24. Схема балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Проверим правильность определения реакций:

$$\Sigma Y = 0,$$

$$-F - q \cdot b + q \cdot c + Y_B - Y_D = 0,$$

$$-16 - 10 \cdot 2,2 + 10 \cdot 3,2 + 33,67 - 27,67 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

$$\text{В точке А: } Q_A = -16 \text{ кН}, M_A = 0,$$

$$\text{В точке В (левее): } Q_B = -16 \text{ кН}, M_B = -16 \cdot 2 = -32 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

В точке В (правее):

$$Q_B = -16 + 33,67 = 17,67 \text{ кН}, M_B = -32 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$\text{В точке С (левее): } Q_C = 17,67 - 10 \cdot 2,2 = -4,33 \text{ кН},$$

$$M_C = -16 \cdot 4,2 - 10 \cdot 2,2 \cdot 1,1 + 33,67 \cdot 2,2 = -17,33 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$\text{В точке С (правее): } Q_C = -4,33 \text{ кН}, M_C = -17,33 - 20 = -37,33 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$\text{В точке D: } Q_D = -4,33 + 10 \cdot 3,2 = 27,67 \text{ кН},$$

$$M_D = -16 \cdot 7,4 - 10 \cdot 2,2 \cdot 4,3 + 33,67 \cdot 5,4 - 20 + 10 \cdot 3,2 \cdot 1,6 = 0.$$

Определим значение изгибающего момента в точке К и М (в этих точках эпюра поперечных сил меняет знак).

$$z_k = a + \frac{Q_B}{q} = 2 + \frac{17,67}{10} = 3,77 \text{ м},$$

$$M_k = -F \cdot z_k + Y_B \cdot (z_k - a) - q \cdot (z_k - a) \cdot \frac{(z_k - a)}{2} =$$

$$= -16 \cdot 3,77 + 33,67 \cdot 1,77 - 10 \cdot \frac{1,77^2}{2} = -16,32 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$z_m = \frac{Q_D}{q} = \frac{27,67}{10} = 2,77 \text{ м},$$

$$M_m = -Y_D \cdot z_m + q \cdot z_m \cdot \frac{z_m}{2} = -27,67 \cdot 2,77 + 10 \cdot \frac{2,77^2}{2} = -38,29 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Подберём круглое сечение. Из эпюры изгибающих моментов (рис.24) выберем максимальный изгибающий момент.

$$M_{\max} = 38,29 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R, W_x \geq \frac{M_{\max}}{R} = \frac{38,29 \cdot 10^3}{16 \cdot 10^6} = 2,393 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 2393 \text{ см}^3,$$

$$W_x = \frac{\pi d^3}{32}, d = \sqrt[3]{\frac{32 \cdot W_x}{\pi}} = \sqrt[3]{\frac{32 \cdot 2393}{3,14}} = 28,99 \text{ см}.$$

$$\text{Принимаем } d = 29 \text{ см}, W_x = \frac{\pi d^3}{32} = \frac{3,14 \cdot 29^3}{32} = 2393 \text{ см}^3.$$

Определим максимальные нормальные напряжения:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} = \frac{38,29 \cdot 10^3}{2393 \cdot 10^{-6}} = 16 \cdot 10^6 \text{ Па} = 16 \text{ МПа}.$$

Проверим прочность по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y \max} \cdot S_x^{\text{омс}}}{I_x \cdot b}, Q_{Y \max} = 27,67 \text{ кН} \text{ (из эпюры поперечных сил, рис.24)}$$

$$I_x = \frac{\pi d^4}{64} = \frac{3,14 \cdot 29^4}{64} = 34700,97 \text{ см}^4,$$

$$S_x^{omc} = \frac{\pi d^2}{8} \cdot 0,212d = \frac{3,14 \cdot 29^2}{8} \cdot 0,212 \cdot 29 = 2029,41 \text{ см}^3, b = d = 29 \text{ см},$$

$$\tau_{\max} = \frac{27,67 \cdot 10^3 \cdot 2029,41 \cdot 10^{-6}}{34700,97 \cdot 10^{-8} \cdot 29 \cdot 10^{-2}} = 0,56 \cdot 10^6 \text{ Па} = 0,56 \text{ МПа} < 2 \text{ МПа}.$$

Прочность деревянной балки по нормальным и касательным напряжениям обеспечена.

Пример 11.

Для указанной балки построить эпюры внутренних усилий и проверить прочность. Поперечное сечение балки – двутавр № 30, $R=210$ МПа, $R_C=130$ МПа, $m=24$ кН·м, $q=16$ кН/м, $F=18$ кН.

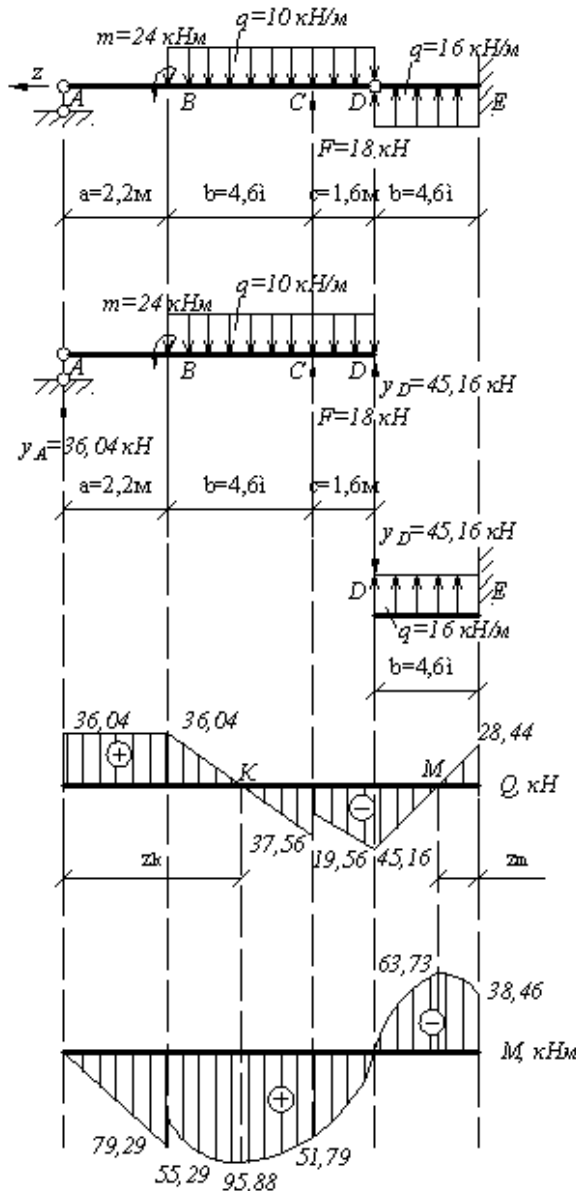


Рис.25. Схема шарнирной балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Решение.

Данная шарнирная балка может рассматриваться как сочетание консольной балки DE и подвесной двухопорной балки AD, для которой правой опорой является конец консоли D первой балки.

Рассмотрим равновесие подвесной балки AD и определим ее опорные реакции:

$$\sum M_A = 0, \sum M_A = -Y_D(a+b+c) - F(a+b) + q(b+c) \cdot \left(a + \frac{b+c}{2}\right) - m = 0,$$

$$-Y_D \cdot 8,4 - 18 \cdot 6,4 + 16 \cdot 6,2 \cdot 5,3 - 24 = 0, Y_D = \frac{379,36}{8,4} = 45,16 \text{ кН},$$

$$\sum M_D = 0, \sum M_D = Y_A \cdot 8,4 - m - q(b+c) \cdot \left(\frac{b+c}{2}\right) + F \cdot c = 0,$$

$$Y_A \cdot 8,4 - 24 - 16 \cdot 6,2 \cdot 3,1 + 18 \cdot 1,6 = 0, Y_A = \frac{302,72}{8,4} = 36,04 \text{ кН}.$$

Определим правильность определения опорных реакций:

$$\sum Y = 0,$$

$$\sum Y = Y_A + F + Y_D - q(b+c) = 0,$$

$$\sum Y = 36,04 + 18 + 45,16 - 16 \cdot 6,2 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

В точке А: $Q_A = 36,04 \text{ кН}, M_A = 0.$

В точке В (левее): $Q_B = 36,04 \text{ кН}, M_B = 36,04 \cdot 2,2 = 79,29 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке В (правее): $Q_B = 36,04 \text{ кН}, M_B = 79,29 - 24 = 55,29 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке С (левее): $Q_C = 36,04 - 16 \cdot 4,6 = -37,56 \text{ кН},$
 $M_C = 36,04 \cdot 6,8 - 24 - 16 \cdot 4,6 \cdot 2,3 = 51,79 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке С (правее): $Q_C = -37,56 + 18 = -19,56 \text{ кН}, M_C = 51,79 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке D:

$$Q_D = -19,56 - 16 \cdot 1,6 = -45,16 \text{ кН},$$

$$M_D = 36,04 \cdot 8,4 - 24 - 16 \cdot 6,2 \cdot 3,1 + 18 \cdot 1,6 = 0.$$

Рассмотрим консольную балку DE. Реакцию Y_D прикладываем в точке D с противоположным знаком. Строим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов с учётом Y_D .

В точке D:

$$Q_D = -45,16 \text{ кН}, M_D = 0,$$

$$Q_E = -45,16 + 16 \cdot 4,6 = 28,44 \text{ кН},$$

$$M_E = -45,16 \cdot 4,6 + 16 \cdot 4,6 \cdot 2,3 = -38,46 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Определим величину изгибающих моментов в точках К и М (в данных точках эпюра поперечных сил меняет знак, рис. 25):

$$z_k = a + \frac{Q_B}{q} = 2,2 + \frac{36,04}{16} = 4,45 \text{ м},$$

$$M_k = 36,04 \cdot 4,45 - 24 - 16 \cdot \frac{2,25^2}{2} = 95,88 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$z_m = \frac{Q_E}{q} = \frac{28,44}{16} = 1,78 \text{ м},$$

$$M_m = -45,16 \cdot (4,6 - 1,78) + 16 \cdot \frac{(4,6 - 1,78)^2}{2} = -63,73 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Проверим прочность балки по нормальным напряжениям:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R, M_{\max} = 95,88 \text{ кН} \cdot \text{м}, W_x = 472 \text{ см}^3,$$

$$\sigma = \frac{95,88 \cdot 10^3}{472 \cdot 10^{-6}} = 203,13 \cdot 10^6 \text{ Па} = 203,13 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}.$$

Недогрузка составляет:

$$\frac{210 - 203,13}{210} \cdot 100 = 3,3\%$$

Проверим прочность балки по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y \max} \cdot S_x^{\text{омс}}}{I_x \cdot b}, Q_{Y \max} = 45,16 \text{ кН}.$$

$I_x = 7080 \text{ см}^4, S_x^{\text{омс}} = 268 \text{ см}^3, b = 6,5 \cdot 10^{-3} \text{ м}$, - все геометрические характеристики двутавра № 30 выбираем из сортамента (Приложение 1).

$$\tau_{\max} = \frac{45,16 \cdot 10^3 \cdot 268 \cdot 10^{-6}}{7080 \cdot 10^{-8} \cdot 6,5 \cdot 10^{-3}} = 26,3 \cdot 10^6 \text{ Па} = 26,3 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}.$$

Прочность двутавровой балки по нормальным и касательным напряжениям обеспечена.

Пример 12.

Для указанной балки построить эпюры внутренних усилий и проверить прочность. Поперечное сечение балки – двутавр № 24, $R=210 \text{ МПа}$, $R_C=130 \text{ МПа}$, $m=10 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $q=12 \text{ кН/м}$, $F=20 \text{ кН}$.

Решение.

Данная шарнирная балка может рассматриваться как сочетание балки AD, лежащей на двух опорах и подвесной двухопорной балки DE.

Рассмотрим равновесие подвесной балки DE. Определим реакции опор:

$$\sum M_D = 0, \sum M_D = -Y_E \cdot a + q \cdot a \cdot \frac{a}{2} + m = 0,$$

$$-Y_E \cdot 4,2 + 12 \cdot \frac{4,2^2}{2} + 10 = 0, Y_E = \frac{115,84}{4,2} = 27,58 \text{ кН},$$

$$\sum M_E = 0, \sum M_E = Y_D \cdot a - q \cdot a \cdot \frac{a}{2} + m = 0,$$

$$Y_D \cdot 4,2 - 12 \cdot \frac{4,2^2}{2} + 10 = 0, Y_D = \frac{95,84}{4,2} = 22,82 \text{ кН}.$$

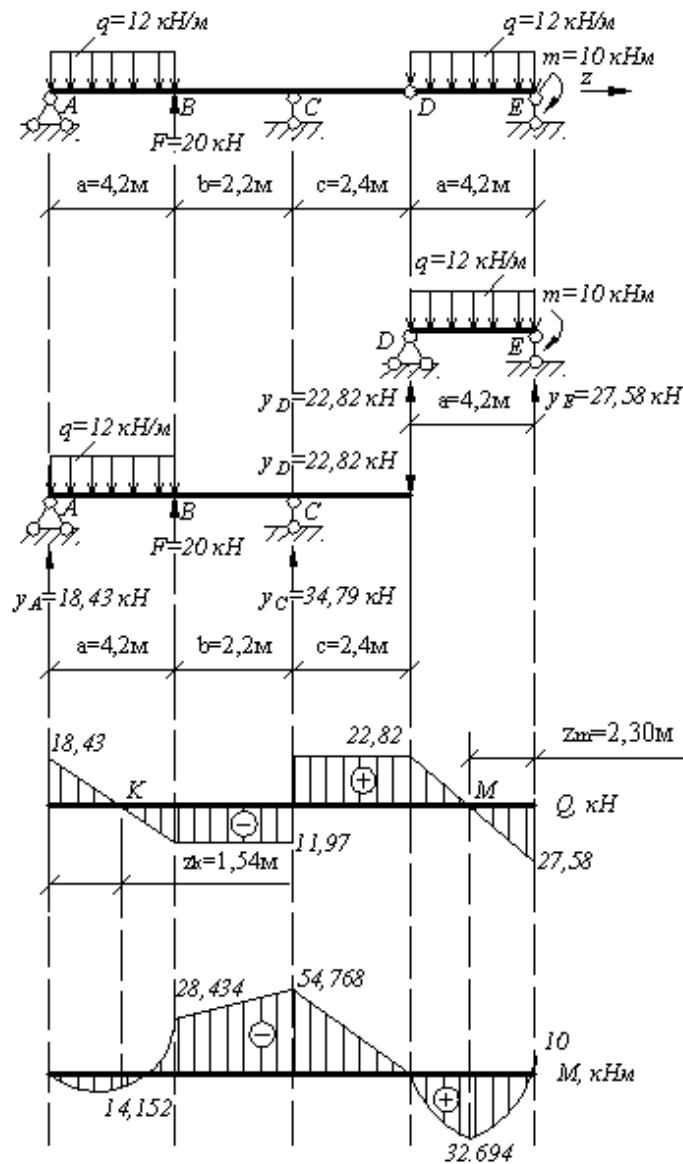


Рис.26. Схема шарнирной балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Проверяем правильность определения реакций опор:

$$\sum Y = 0; \sum Y = Y_D + Y_E - q \cdot a = 0,$$

$$\sum Y = 22,82 + 27,58 - 12 \cdot 4,2 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов на участке DE шарнирной балки.

В точке E: $Q_E = -27,58 \text{ кН}, M_E = -10 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

$$Q_D = -27,58 + 12 \cdot 4,2 = 22,82 \text{ кН},$$

В точке D:

$$M_D = -m + Y_E \cdot a - q \cdot a \cdot \frac{a}{2} = -10 + 27,58 \cdot 4,2 - 12 \cdot \frac{4,2}{2} = 0.$$

Определим реакции опор балки AD, приложив в точку D реакцию Y_D , взятую с обратным знаком.

$$\Sigma M_A = 0, \Sigma M_A = -Y_C(a+b) - F \cdot a + q \cdot a \cdot \frac{a}{2} + Y_D(a+b+c) = 0,$$

$$-Y_C \cdot 6,4 - 20 \cdot 4,2 + 12 \cdot \frac{4,2^2}{2} + 22,82 \cdot 8,8 = 0, Y_C = \frac{222,656}{6,4} = 34,79 \text{ кН},$$

$$\Sigma M_C = 0, \Sigma M_C = Y_A \cdot (a+b) - q \cdot a \left(\frac{a}{2} + b\right) + F \cdot b + Y_D \cdot c = 0,$$

$$Y_A \cdot 6,4 - 12 \cdot 4,2 \cdot 4,3 + 20 \cdot 2,2 + 22,82 \cdot 2,4 = 0, Y_A = \frac{117,952}{6,4} = 18,43 \text{ кН}.$$

Проверяем правильность определения реакций опор:

$$\Sigma Y = 0, \Sigma Y = Y_A + F + Y_C - q \cdot a = 0,$$

$$18,43 + 20 + 34,79 - 12 \cdot 4,2 - 22,82 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов на участке AD шарнирной балки.

В точке D: $Q_D = 22,82 \text{ кН}, M_D = 0.$

В точке C (справа):

$$Q_C = 22,82 \text{ кН},$$

$$M_C = -22,82 \cdot 2,4 = -54,768 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

В точке C (слева): $Q_C = 22,82 - 34,79 = -11,97 \text{ кН}, M_C = -54,768 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке B (справа): $Q_B = -11,97 \text{ кН}, M_B = -22,82 \cdot 4,6 + 34,79 \cdot 2,2 = -28,434 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке B (слева): $Q_B = -11,97 - 20 = -31,97 \text{ кН}, M_B = -28,434 \text{ кН} \cdot \text{м}.$

В точке A:

$$Q_A = -31,97 + 12 \cdot 4,2 = 18,43 \text{ кН}, M_A = 0.$$

Определим координаты точек K и M (z_k и z_m):

$$z_k = \frac{Q_A}{q} = \frac{18,43}{12} = 1,54 \text{ м}, z_m = \frac{Q_E}{q} = \frac{27,58}{12} = 2,30 \text{ м}.$$

Вычислим значение изгибающих моментов в точках K и M:

$$M_k = Y_A \cdot z_k - q \cdot \frac{z_k^2}{2} = 18,43 \cdot 1,54 - 12 \cdot \frac{1,54^2}{2} = 14,152 \text{ кН},$$

$$M_m = Y_E \cdot z_m - q \cdot \frac{z_m^2}{2} = 27,58 \cdot 2,3 - 12 \cdot \frac{2,3^2}{2} = 32,694 \text{ кН}.$$

Проверим несущую способность балки:

$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R.$ Для двутавра № 24 из сортамента (Приложение 1) выпишем зна-

чение момента сопротивления: $W_x = 289 \text{ см}^3, M_{\max} = 54,768 \text{ кН} \cdot \text{м}$ (из эпюры изгибающих моментов, рис. 26).

$$\sigma = \frac{54,768 \cdot 10^3}{289 \cdot 10^{-6}} = 189,5 \cdot 10^6 \text{ Па} = 189,5 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}.$$

Прочность балки по нормальным напряжениям обеспечена.

Проверим прочность балки по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y \max} \cdot S_x^{\text{омс}}}{I_x \cdot b} \leq R_c;$$

Для двутавра № 24 выпишем из сортамента (Приложение 1) геометрические характеристики сечения: $I_x = 3460 \text{ см}^4$, $S_x^{omc} = 163 \text{ см}^3$, $b = 5,6 \text{ мм}$, $Q_{Y_{\max}} = 27,58 \text{ кН}$,

$$\tau_{\max} = \frac{27,58 \cdot 10^3 \cdot 163 \cdot 10^{-6}}{3460 \cdot 10^{-8} \cdot 5,6 \cdot 10^{-3}} = 23,2 \cdot 10^6 \text{ Па} = 23,2 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}.$$

Прочность балки по касательным напряжениям обеспечена.

Пример 13.

Для указанной шарнирной балки построить эпюры внутренних усилий и проверить прочность. Поперечное сечение балки - двутавр № 24, $R = 210 \text{ МПа}$; $R_C = 130 \text{ МПа}$, $m = 16 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $q = 8 \text{ кН/м}$, $F = 12 \text{ кН}$.

Решение.

Данная балка может рассматриваться как сочетание балок КЕ, ЕС, последовательно лежащих на консоли АС.

Рассмотрим равновесие подвесной балки КЕ. Определим реакции опор:

$$\sum M_E = 0, \sum M_E = -Y_K \cdot b + q \cdot b \cdot \frac{b}{2} + m = 0,$$

$$-Y_K \cdot 2,6 + 8 \cdot \frac{2,6^2}{2} + 16 = 0, Y_K = \frac{43,04}{2,6} = 16,55 \text{ кН},$$

$$\sum M_K = 0, \sum M_K = Y_E \cdot b - q \cdot b \cdot \frac{b}{2} + m = 0,$$

$$Y_E \cdot 2,6 - 8 \cdot \frac{2,6^2}{2} + 16 = 0, Y_E = \frac{11,04}{2,6} = 4,25 \text{ кН}.$$

Проверим правильность определения реакций опор:

$$\sum Y = 0, \quad 16,55 + 4,25 - 8 \cdot 2,6 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов на участке КЕ шарнирной балки (рис.27).

В точке К: $Q_K = -16,55 \text{ кН}$, $M_K = -16 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

В точке Е:

$$Q_E = -16,55 + 8 \cdot 2,6 = 4,25 \text{ кН},$$

$$M_E = 16,55 \cdot 2,6 - 8 \cdot 2,6 \cdot \frac{2,6}{2} - 16 = 0.$$

Рассмотрим равновесие подвесной балки СЕ. Определим реакции опор. Реакцию Y_E прикладываем к балке с обратным знаком.

$$\sum M_C = 0, \sum M_C = Y_E \cdot 2c + q \cdot 2c \cdot \frac{2c}{2} - Y_D \cdot c = 0,$$

$$4,25 \cdot 6,4 + 8 \cdot \frac{6,4^2}{2} - Y_D \cdot 3,2 = 0, Y_D = \frac{191,04}{3,2} = 59,7 \text{ кН},$$

$$\sum M_D = 0, \sum M_D = -Y_C \cdot c + Y_E \cdot c = 0, Y_C = Y_E = 4,25 \text{ кН}.$$

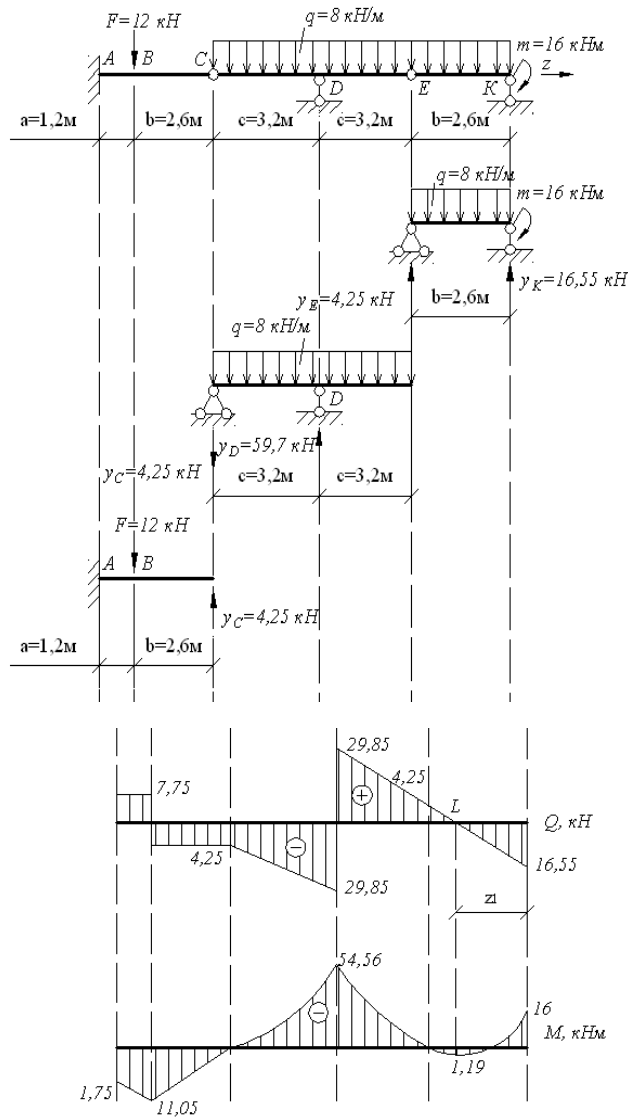


Рис.27. Схема шарнирной балки и эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Проверяем правильность определения реакций опор:

$$\sum Y = 0, \sum Y = Y_D - q \cdot 2c - Y_C - Y_D = 0,$$

$$59,7 - 8 \cdot 6,4 - 4,25 - 4,25 = 0.$$

Строим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов на участке СЕ шарнирной балки:

$$\text{В точке Е: } Q_E = 4,25 \text{ кН}, M_E = 0.$$

$$\text{В точке D (справа): } Q_D = 4,25 + 8 \cdot 3,2 = 29,85 \text{ кН}, M_D = -4,25 \cdot 3,2 - 8 \cdot \frac{3,2^2}{2} = -54,56 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$\text{В точке D (слева): } Q_D = 29,85 - 59,7 = -29,85 \text{ кН}, M_D = -54,56 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

В точке С:

$$Q_C = -29,85 + 8 \cdot 3,2 = -4,25 \text{ кН},$$

$$M_C = -4,25 \cdot 6,4 - 8 \cdot \frac{6,4^2}{2} + 59,7 \cdot 3,2 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов на консольной балке AC:

$$\text{В точке C: } Q_C = -4,25 \text{ кН}, M_C = 0.$$

$$\text{В точке B (справа): } Q_B = -4,25 \text{ кН}, M_B = 4,25 \cdot 2,6 = 11,05 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$\text{В точке B (слева): } Q_B = -4,25 + 12 = 7,75 \text{ кН}, M_B = 11,05 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

В точке A:

$$Q_A = 7,75 \text{ кН},$$

$$M_A = 4,25 \cdot 3,8 - 12 \cdot 1,2 = 1,75 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Определим момент в точке L (эпюра поперечных сил меняет знак):

$$z_L = \frac{Q_K}{q} = \frac{16,55}{8} = 2,07 \text{ м},$$

$$M_L = Y_K \cdot z_L - m - q \cdot \frac{z_L^2}{2} = 16,55 \cdot 2,07 - 16 - 8 \cdot \frac{2,07^2}{2} = 1,19 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Проверим несущую способность балки:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R, \quad M_{\max} = 54,56 \text{ кН} \cdot \text{м} \quad (\text{из эпюры изгибающих}$$

моментов, рис.27),

$$W_x = 289 \text{ см}^3,$$

$$\sigma = \frac{54,56 \cdot 10^3}{289 \cdot 10^{-6}} = 188,8 \cdot 10^6 \text{ Па} = 188,8 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}.$$

Прочность балки по нормальным напряжениям обеспечена.

Проверим прочность балки по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y \max} \cdot S_x^{\text{omc}}}{I_x \cdot b} \leq R_c,$$

Для двутавра №24 из сортамента (Приложение 1):

$$I_x = 3460 \text{ см}^4, S_x^{\text{omc}} = 163 \text{ см}^3, b = 5,6 \text{ мм},$$

$$Q_{Y \max} = 29,85 \text{ кН},$$

$$\tau_{\max} = \frac{29,85 \cdot 10^3 \cdot 163 \cdot 10^{-6}}{3460 \cdot 10^{-8} \cdot 5,6 \cdot 10^{-3}} = 25,1 \cdot 10^6 \text{ Па} = 25,1 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}.$$

Прочность балки по касательным напряжениям обеспечена.

Пример 14.

Для заданной рамы (рис 28) построить эпюры внутренних усилий, если $m=20$ кН·м, $q=12$ кН/м, $F=10$ кН.

Решение.

Определим реакции опор, составив уравнение равновесия: $\Sigma M_A = 0$:

$$\Sigma M_A = -Y_K \cdot (a + b + c) - F \cdot c - F(a + c) + m - m + q \cdot \frac{(a + b)^2}{2} = 0,$$

$$-Y_K \cdot 6,6 - 10 \cdot 2,4 - 10 \cdot 4,6 + 20 - 20 + 12 \cdot \frac{4,2^2}{2} = 0,$$

$$Y_K = \frac{35,84}{6,6} = 5,43 \text{ кН}.$$

$$\Sigma M_K = 0:$$

$$\Sigma M_K = -X_A(a+c) + Y_A(a+b+c) - q \cdot (a+b) \cdot \left(\frac{a+b}{2} + c\right) + m - m + F \cdot a = 0,$$

$$-20 \cdot 4,6 + Y_A \cdot 6,6 - 12 \cdot 4,2 \cdot 4,5 + 20 - 20 + 10 \cdot 2,2 = 0,$$

$$Y_A = \frac{296,8}{6,6} = 44,97 \text{ кН}.$$

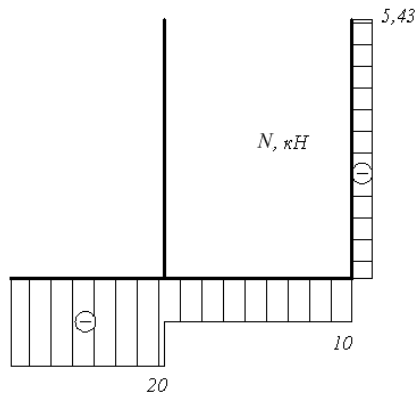
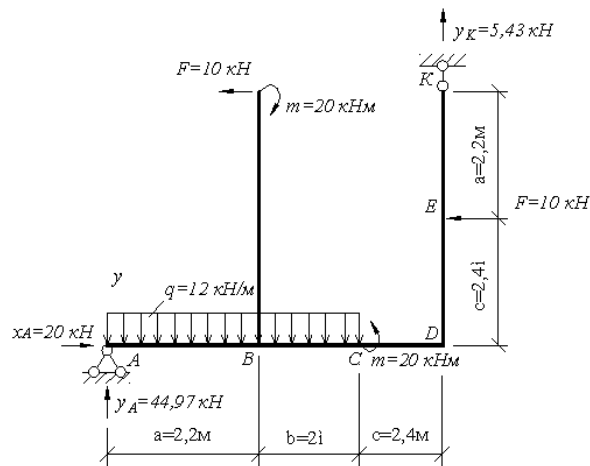


Рис.28. Схема рамы и эпюра продольных сил.

Проверим правильность определения опорных реакций:

$$\Sigma Y = 0,$$

$$\Sigma Y = q(a+b) - Y_A - Y_K = 12 \cdot 4,2 - 44,97 - 5,43 = 0.$$

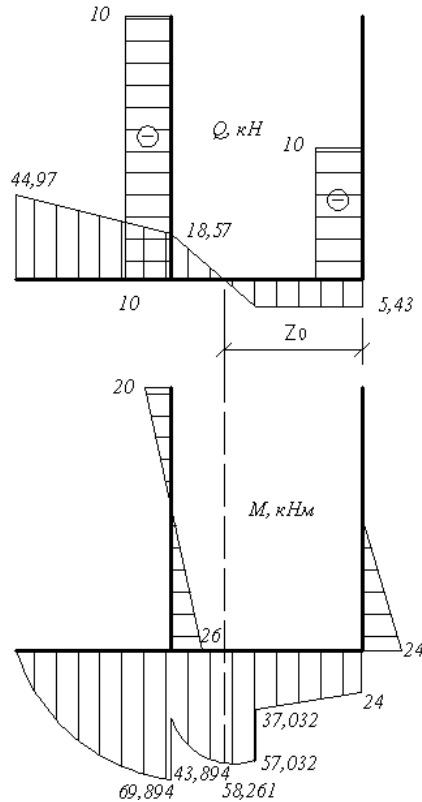


Рис.29. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Построим эпюру продольных сил (рис.28):

Участок АВ: $N_{AB} = -20 \text{ кН}$ (сжатие);

Участок ВД: $N_{BD} = -20 + 10 = -10 \text{ кН}$ (сжатие);

Участок КД: $N_{KD} = 5,43 \text{ кН}$ (растяжение).

Построим эпюры поперечных сил (рис.29):

Участок АВ:

в точке А: $Q_A = 44,97 \text{ кН}$, в точке В: $Q_B = 44,97 - 12 \cdot 2,2 = 18,57 \text{ кН}$.

Участок ВД:

в точке С: $Q_C = 18,57 - 12 \cdot 2 = -5,43 \text{ кН}$, в точке D: $Q_D = -5,43 \text{ кН}$.

Участок ED:

в точке E: $Q_E = -10 \text{ кН}$, в точке D: $Q_D = Q_E = -10 \text{ кН}$.

Участок LB:

в точке L: $Q_L = -10 \text{ кН}$, в точке В: $Q_B = -10 \text{ кН}$.

Построим эпюру изгибающих моментов (рис.29):

Участок АВ:

$M_A = 0, M_B = 44,97 \cdot 2,2 - 12 \cdot 2,2 \cdot \frac{2,2}{2} = 98,934 - 29,04 = 69,894 \text{ кН} \cdot \text{м}$, (растянутые волокна

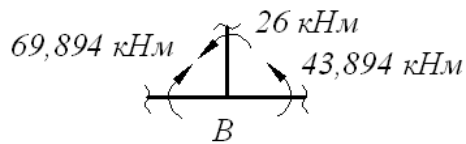
снизу)

Участок LB:

$$M_L = 20 \text{ кН} \cdot \text{м}, \text{ (растянутые волокна слева)}$$

$$M_B = 20 - 10 \cdot 4,6 = -26 \text{ кН} \cdot \text{м}, \text{ (растянутые волокна справа)}$$

Участок ВС:



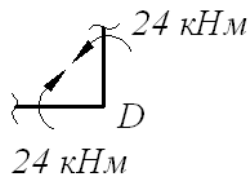
$$M_B = 69,894 - 26 = 43,894 \text{ кН} \cdot \text{м} \text{ (растянутые волокна снизу).}$$

Участок КД:

$$M_K = 0;$$

$$M_L = 0; M_D = 10 \cdot 2,4 = 24 \text{ кН} \cdot \text{м}, \text{ (растянутые волокна справа).}$$

Участок DC:



$$M_D = 24 \text{ кН} \cdot \text{м}, \text{ (растянутые волокна снизу)}$$

$$M_C \text{ (правее)} = 24 + 5,43 \cdot 2,4 = 37,032 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_C \text{ (левее)} = 37,032 + 20 = 57,032 \text{ кН} \cdot \text{м}, \text{ (растянутые волокна снизу).}$$

$$\text{Определим } z_0 : c + \frac{Q_C}{q} = 2,4 + \frac{5,43}{12} = 2,853 \text{ м},$$

$$M_0 = 10 \cdot 2,4 + 20 + 5,43 \cdot 2,853 - 12 \cdot \frac{0,453^2}{2} = 44 + 15,492 - 1,231 = 58,261 \text{ кН} \cdot \text{м}, \text{ (растянутые волокна снизу).}$$

Пример 4.9.

Для заданной рамы (рис 30) построить эпюры внутренних усилий, если $m=16 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $q=10 \text{ кН/м}$, $F=20 \text{ кН}$.

Решение.

Определим реакции опор:

$$\Sigma M_A = 0,$$

$$\Sigma M_A = -m - q \cdot \frac{c}{\cos 45^\circ} \cdot \cos 45^\circ \cdot \left(\frac{b}{2} + a\right) -$$

$$- q \cdot \frac{c}{\cos 45^\circ} \cdot \sin 45^\circ \cdot \left(\frac{c}{2} + d\right) + m + F \cdot a + q \cdot \frac{a^2}{2} =$$

$$-16 - 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 \cdot (1,1 + 4,2) +$$

$$+ 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 \cdot (1,1 + 4,2) + 20 \cdot 4,2 + 16 + 10 \cdot \frac{4,2^2}{2} + M_A = 0.$$

$$\Sigma Y = 0,$$

$$\Sigma Y = -q \cdot \frac{c}{\cos 45^0} \cdot \cos 45^0 - F - q \cdot a = -10 \cdot 2,2 - 20 - 10 \cdot 4,2 + Y_A = 0,$$

$$Y_A = 84 \text{ кН};$$

$$\Sigma X = 0,$$

$$\Sigma X = -X_A + q \cdot \frac{c}{\cos 45^0} \sin 45^0 = 0,$$

$$X_A = 10 \cdot 2,2 = 22 \text{ кН}.$$

Построим эпюру продольных сил (рис.30):

Участок DE: $N_E = N_D = 0,$

Участок CD:

$$N_D = q \cdot \frac{c}{\cos 45^0} \cdot \sin 15^0 = 10 \cdot 2,2 = 22 \text{ кН}, \text{ (растяжение).}$$

Участок AC:

$$N_C = N_B = N_A = q \cdot \frac{c}{\cos 45^0} \cdot \cos 45^0 = 22 \text{ кН}, \text{ (растяжение).}$$

Построим эпюры поперечных сил (рис 31):

Участок DE:

$$Q_E = 0,$$

$$Q_D = -10 \cdot \frac{2,2}{0,707} = -31,12 \text{ кН}.$$

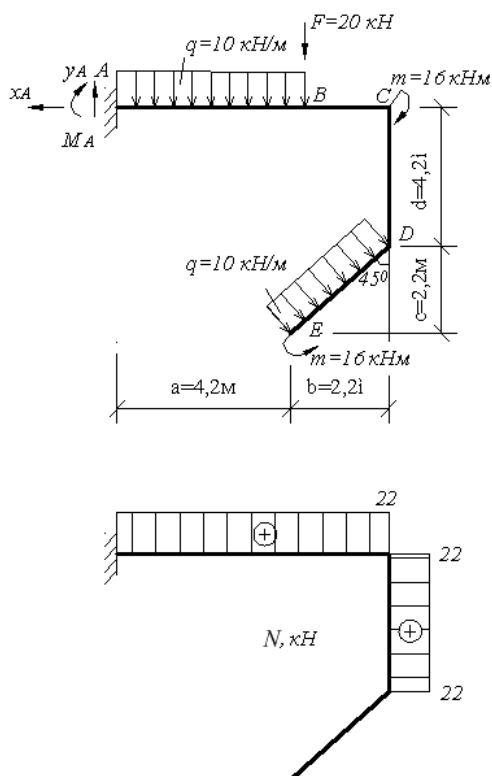


Рис. 30. Схема рамы и эпюра продольных сил.

Участок CD:

$$Q_D = -10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 = -22 \text{ кН}, \quad Q_C = -22 \text{ кН}.$$

Участок BC:

$$Q_C = 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 = 22 \text{ кН}, \quad Q_B = 22 \text{ кН}.$$

Участок AB:

$$Q_B = 22 + 20 = 42 \text{ кН}, \quad Q_A = 42 + 10 \cdot 4,2 = 84 \text{ кН}.$$

Построим эпюры изгибающих моментов (рис.31):

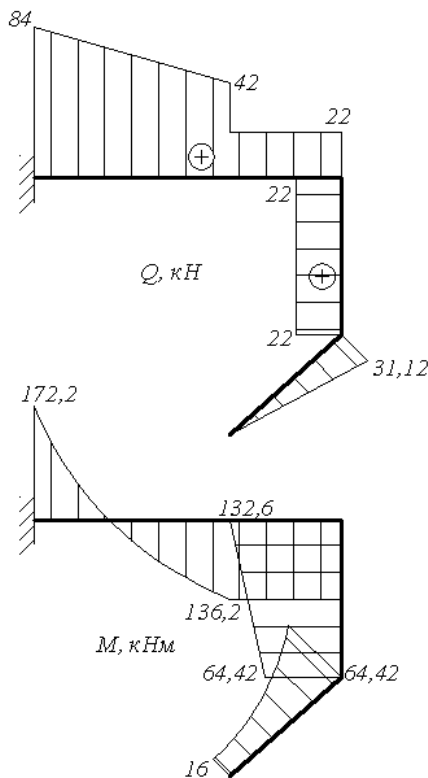


Рис. 31. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Участок ED:

$$M_E = 16 \text{ кН} \cdot \text{м}, \quad (\text{растянутые волокна слева}),$$

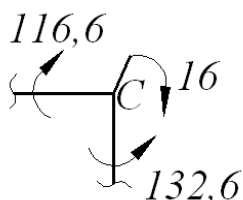
$$M_D = 16 + 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot \frac{1,1}{0,707} = 64,42 \text{ кН} \cdot \text{м}, \quad (\text{растянутые волокна слева}).$$

Участок CD

$$M_D = 64,42 \text{ кН} \cdot \text{м}: \quad (\text{растянутые волокна слева}),$$

$$M_C = 16 + 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 \cdot 5,3 = 132,6 \text{ кН} \cdot \text{м} \quad (\text{растянутые волокна слева}).$$

Участок CB:



$M_C = 132,6 - 16 = 116,6 \text{ кН} \cdot \text{м}$, (растянутые волокна снизу),

$M_B = 116,6 \text{ кН} \cdot \text{м}$, (растянутые волокна снизу).

Участок ВА: $M_B = 116,6 \text{ кН} \cdot \text{м}$, (растянутые волокна снизу).

$$M_A = 16 + 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 \cdot (1,1 + 4,2) - 16 - 10 \cdot \frac{2,2}{0,707} \cdot 0,707 \cdot (1,1 + 4,2) - 20 \cdot 4,2 - 10 \cdot 4,2 \cdot \frac{4,2}{2} = 172,2 \text{ кН} \cdot \text{м} \text{ (растянутые волокна).}$$

3.5. Определение перемещений при изгибе балок.

3.5.1. Метод начальных параметров.

При изгибе балок возникают линейные и угловые перемещения. Составляющими перемещений вдоль оси обычно пренебрегают.

Линейным перемещением или прогибом балки называют перемещение центра тяжести поперечного сечения по нормали к недеформированной оси балки.

Угол, на который поперечное сечение поворачивается по отношению к своему первоначальному положению, при отсутствии сдвига, называют угловым перемещением или углом поворота сечения.

Прогиб и угол поворота в любом сечении балки определяют с помощью универсального уравнения метода начальных параметров:

$$EI y_z = EI y_0 + EI \varphi_0 z + \frac{M_0 z^2}{2} + \frac{Q_0 z^3}{6} + \frac{q_0 z^4}{24} + \sum_{i=1}^n \Big|_{z > a_i} \frac{M_i (z - a_i)^2}{2} + \sum_{j=1}^n \Big|_{z > b_j} \frac{F_j (z - b_j)^3}{6} + \sum_{k=1}^n \Big|_{z > c_k} q_k \frac{(z - c_k)^4}{24}; \quad (26)$$

$$EI \varphi_z = EI \varphi_0 + M_0 z + \frac{Q_0 z^2}{2} + \frac{q_0 z^3}{6} + \sum_{i=1}^n \Big|_{z > a_i} M_i (z - a_i) + \sum_{j=1}^n \Big|_{z > b_j} \frac{F_j (z - b_j)^2}{2} + \sum_{k=1}^n \Big|_{z > c_k} q_k \frac{(z - c_k)^3}{6}, \quad (27)$$

где $y_0, \varphi_0, M_0, Q_0, q_0$ - начальные параметры, т.е. прогиб, угол поворота, момент, поперечная сила и интенсивность распределенной нагрузки в начале координат. Начало координат всегда принимаем на левом конце балки.

Начальные параметры y_0 и φ_0 определяются из граничных условий, т.е. из условий закрепления балки на опорах. Если начало координат совпадает с зашпеченным концом балки, то начальные параметры y_0 и φ_0 равны нулю, если начало координат совпадает с шарнирной опорой, то $y_0 = 0$, а $\varphi_0 \neq 0$. Начальный параметр φ_0 определяется из условия закрепления правого опорного сечения, т.е. из уравнения $Ely_{z=l} = 0$.

M_i, F_j, q_k - внешние силовые факторы в пределах балки.

z - расстояние от начала координат до сечения, в котором определяются перемещения.

a_i, b_j, c_k - расстояния от начала координат, соответственно, до момента, силы и начала распределенной нагрузки.

Знаки $\left| z > a_i \right', \left| z > b_j \right', \left| z > c_k \right'$ означают, что соответствующие силовые факторы, после которых они поставлены, необходимо учитывать при $z > a_i, z > b_j$ и $z > c_k$ и не надо – при $z \leq a_i, z \leq b_j$ и $z \leq c_k$.

Все силовые факторы подставляются в уравнения (26) и (27) с учетом знаков.

Если распределенная нагрузка не доходит до сечения, в котором определяют перемещения, то её необходимо продлить до рассматриваемого сечения и одновременно приложить такую же по величине и противоположно направленную нагрузку.

Если ось Y направлена вверх, то знак плюс прогиба свидетельствует о том, что линейное перемещение также направлено вверх.

Знак плюс угла поворота показывает, что поперечное сечение поворачивается против хода часовой стрелки.

Пример 16.

Балка нагружена расчетной нагрузкой. Материал балки – сталь с расчетными сопротивлениями $R=210\text{МПа}$, $R_c = 130\text{МПа}$ и модулем продольной упругости $E=200\text{ГПа}$.

Требуется:

- 1) подобрать сечение двутаврового профиля и проверить прочность в учетом собственного веса;
- 2) в одном из сечений балки, имеющем одновременно большие значения поперечной силы Q и изгибающего момента M , определить напряжения σ и τ на уровне примыкания полки к стенке и проверить прочность используя энергетическую теорию прочности; для сравнения выполнить проверку прочности по третьей теории прочности; выделить вокруг указанной точки элемент балки и показать на схеме нормальные, касательные и главные напряжения;
- 3) используя метод начальных параметров, определить прогибы посередине пролета и на конце консоли, построить эпюру прогибов балки;
- 4) проверить жесткость балки при допустимом относительном прогибе:

$$\frac{v_{\max}}{l} = \frac{1}{200}.$$

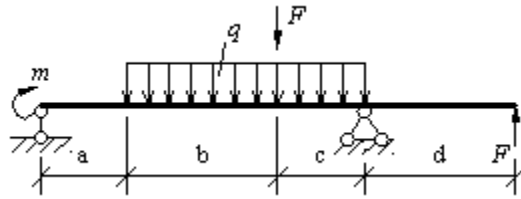


Рис. 32. Схема балки.

$a=2$ м, $b=3$ м, $c=2$ м, $d=4$ м, $F=20$ кН, $M=10$ кН·м, $q=12$ кН/м.

Решение.

Определим опорные реакции в балке и построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.

Составим уравнение равновесия:

$$\begin{aligned} \Sigma M_A = 0; \\ \Sigma M_A = -F(a+b+c+d) - Y_D(a+b+c) + \\ + F(a+b) + q(b+c)\left(\frac{b+c}{2} + a\right) + m = 0; \end{aligned} \quad -20 \cdot 11 - Y_D \cdot 7 + 20 \cdot 5 + 12 \cdot 5 \cdot 4,5 + 10 = 0,$$

$$Y_D = \frac{160}{7} = 22,857 \text{ кН.}$$

$$\Sigma M_D = 0;$$

$$\Sigma M_D = Y_A(a+b+c) + m - q \frac{(b+c)^2}{2} - F \cdot c - F \cdot d = 0$$

$$Y_A = \frac{260}{7} = 37,143 \text{ кН.}$$

Осуществляем проверку правильности определения опорных реакций: $\Sigma Y = 0$;

$\Sigma Y = Y_A + Y_D - q(b+c) - F + F = 22,857 + 37,143 - 12 \cdot 5 - 20 + 20 = 0$. Строим эпюру поперечных сил (рис 33):

$$Q_A = Y_A = 37,143 \text{ кН}; \quad Q_B = Q_A = 37,143 \text{ кН};$$

$$Q_{C(\text{левее})} = Q_A - q \cdot b = 37,143 - 36 = 1,143 \text{ кН};$$

$$Q_{C(\text{правее})} = Q_{C(\text{левее})} - F = 1,143 - 20 = -18,857 \text{ кН};$$

$$Q_{D(\text{левее})} = Q_{C(\text{правее})} - q \cdot c = -18,857 - 12 \cdot 2 = -42,857 \text{ кН};$$

$$Q_{D(\text{правее})} = Q_{D(\text{левее})} + Y_D = -42,857 + 22,857 = -20 \text{ кН};$$

$$Q_K = -20 \text{ кН.}$$

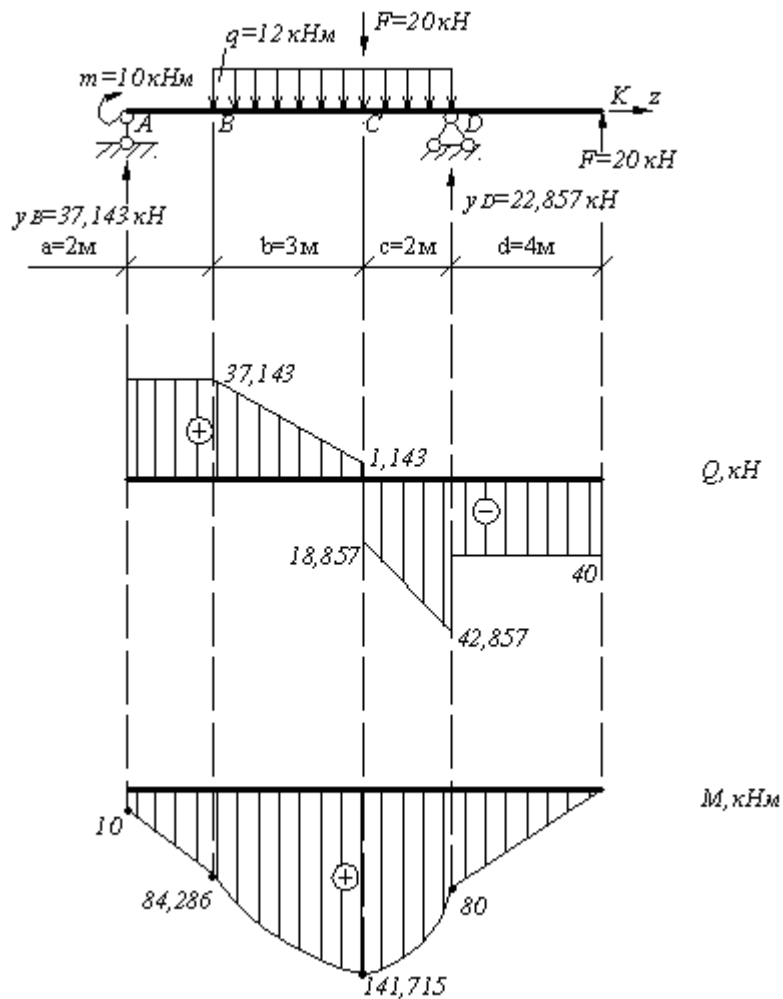


Рис. 33. Схема балки. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов

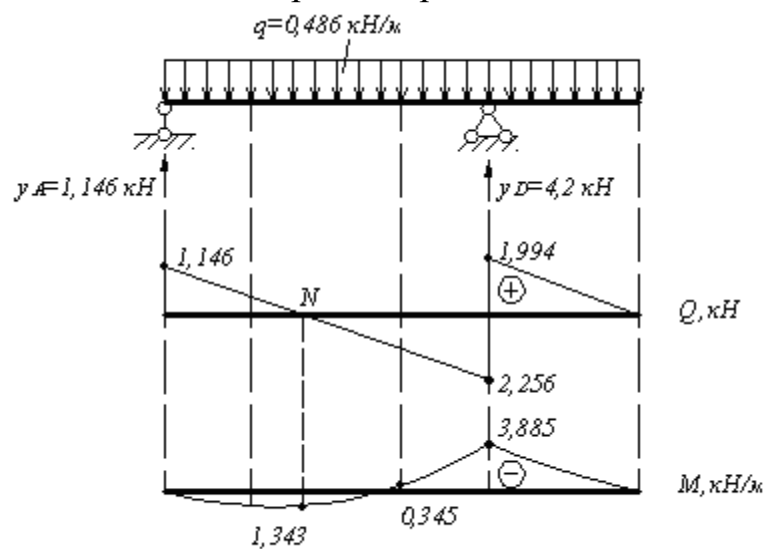


Рис. 34. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов от собственного веса балки.

Строим эпюру изгибающих моментов (рис 33):

$$M_A = m = 10 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_B = m + Y_A \cdot a = 10 + 37,143 \cdot 2 = 84,286 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_C = m + Y_A(a + \vartheta) - q \cdot \frac{\vartheta^2}{2} = 10 + 37,143 \cdot 5 - 12 \cdot \frac{3^2}{2} = 141,715 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_D = m + R(a + \vartheta + c) - q \frac{(\vartheta + c)^2}{2} - F \cdot c =$$

$$= 10 + 37,143 \cdot 7 - \frac{12 \cdot 5^2}{2} - 20 \cdot 2 = 80 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_K = 0.$$

Подберем сечение балки в виде двутавра, используя следующее условие прочности:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_X} \leq R; \quad \text{откуда требуемый момент сопротивления.}$$

$$W_X \geq \frac{M_{\max}}{R} = \frac{141,715 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,674 \cdot 10^3 \text{ м}^3 = 674 \text{ см}^3;$$

$$M_{\max} = 141,715 \text{ кН} \cdot \text{м} \quad (\text{согласно эпюре изгибающих моментов}).$$

Пользуясь сортаментом (Приложение 1), выбираем двутавр №36:

$$W_X = 743 \text{ см}^3; \quad I_X = 13380 \text{ см}^4; \quad S_x^{omc} = 423 \text{ см}^3;$$

$$q = 486 \text{ Н/м} \quad (\text{собственный вес балки}); \quad \vartheta = 7,5 \text{ мм}; \quad A = 61,9 \text{ см}^2.$$

Проверим прочность балки с учетом собственного веса.

Определим опорные реакции от действия собственного веса балки ($q=0,486 \text{ кН}$).

$$\Sigma M_A = 0; \quad \Sigma M_A = -Y_D \cdot (a + \vartheta + c) + q \frac{(a + \vartheta + c + d)^2}{2} = 0;$$

$$-Y_D \cdot 7 + 0,486 \frac{11^2}{2} = 0; \quad Y_D = \frac{29,403}{7} = 4,200 \text{ кН}.$$

$$\Sigma M_D = 0; \quad \Sigma M_D = Y_A \cdot 7 - q \frac{(a + \vartheta + c)^2}{2} + q \frac{d^2}{2} = 0;$$

$$Y_A \cdot 7 - \frac{0,486 \cdot 7^2}{2} + \frac{0,486 \cdot 4^2}{2} = 0; \quad Y_A = \frac{8,019}{7} = 1,146 \text{ кН},$$

$$\Sigma Y = q(a + \vartheta + c + d) - Y_A - Y_D = 0,486 \cdot 11 - 4,2 - 1,146 = 0.$$

Построим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов (рис. 34.).

$$Q_A = Y_A = 1,146 \text{ кН}; \quad Q_{D(\text{левее})} = Y_A - q(a + \vartheta + c) = 1,146 - 0,486 \cdot 7 = -2,256 \text{ кН};$$

$$Q_{D(\text{правее})} = -2,256 + Y_D = -2,256 + 4,2 = 1,944 \text{ кН};$$

$$Q_K = 0.$$

$$M_A = 0.$$

$$M_D = Y_A(a + \vartheta + c) - \frac{q(a + \vartheta + c)^2}{2} = 1,146 \cdot 7 - \frac{0,486 \cdot 7^2}{2} = 3,885 \text{ кН} \cdot \text{м};$$

$$M_K = 0.$$

$$Z_N = \frac{Q_A}{q} = \frac{1,146}{0,486} = 2,358 \text{ м};$$

$$M_N = Y_A \cdot Z_N - \frac{q \cdot Z_N^2}{2} = 1,146 \cdot 2,352 - \frac{0,486 \cdot 2,358^2}{2} = 1,343 \text{ кН} \cdot \text{м};$$

$$M_C = Y_A(a + \vartheta) - \frac{q(a + \vartheta)^2}{2} = 1,146 \cdot 5 - \frac{0,486 \cdot 5^2}{2} = -0,345 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Усилия в балке с учетом собственного веса:

$$Q_{\max} = 42,867 + 2,256 = 45,123 \text{ кН};$$

$$M_{\max} = 141,715 - 0,345 = 141,370 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Прочность балки с учетом собственного веса:

$$\sigma_{\max} = \frac{M_X}{W_X} = \frac{141,370 \cdot 10^3}{743 \cdot 10^{-6}} = 190,2 \cdot 10^6 \text{ Па} = 190,2 \text{ МПа} < R$$

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{y\max} \cdot S_x^{\text{omc}}}{\nu \cdot I_X} = \frac{45,123 \cdot 10^3 \cdot 423 \cdot 10^{-6}}{7,5 \cdot 10^{-3} \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = 19,02 \cdot 10^6 \text{ Па} = 19,02 \text{ МПа} < R_C$$

Прочность балки с учетом собственного веса обеспечена.

Проверим прочность балки по главным напряжениям. Выберем опасное сечение балки, в котором имеется сочетание максимального изгибающего момента и поперечной силы (точка С):

$$M_C = 141,715 \text{ кН} \cdot \text{м}; \quad Q_C = -18,857 \text{ кН}.$$

Проведем анализ сечения.

Определим нормальные и касательные напряжения в точке 1 (сжатие):

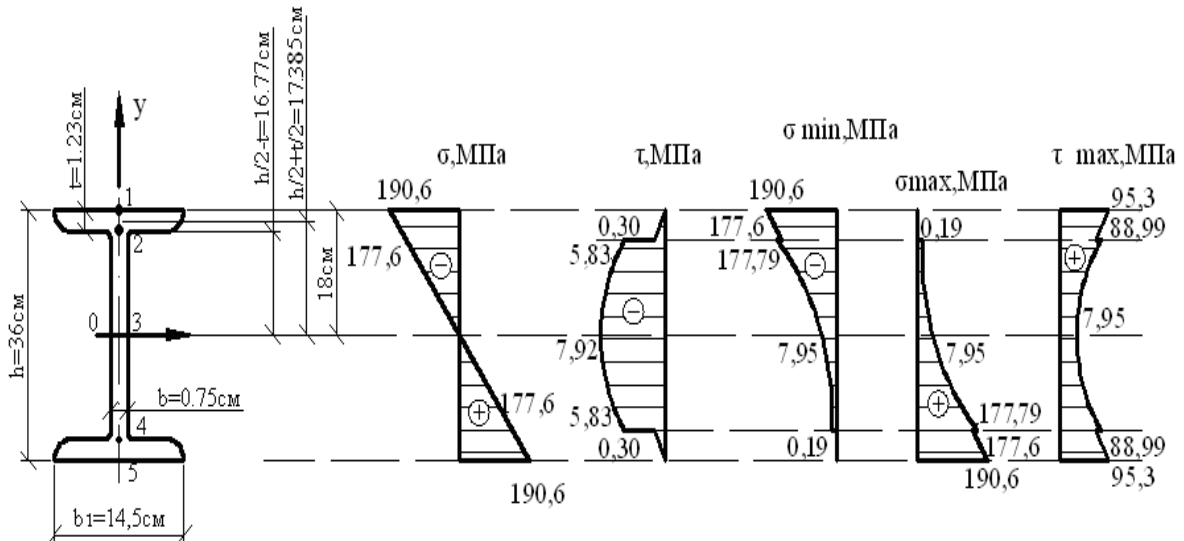


Рис. 35. Сечение балки. Эпюры нормальных и касательных напряжений.

$$\sigma_1 = -\frac{M_X}{I_X} \cdot y_1 = -\frac{141,715 \cdot 10^3}{13380 \cdot 10^{-8}} \cdot 18 \cdot 10^{-2} = -190,6 \cdot 10^6 \text{ Па} = -190,6 \text{ МПа};$$

$$\sigma_2 = -\frac{M_X}{I_X} \cdot y_2 = -\frac{141,715 \cdot 10^3}{13380 \cdot 10^{-8}} \cdot 16,77 \cdot 10^{-2} = -177,6 \cdot 10^6 \text{ Па} = -177,6 \text{ МПа}; \text{ (сжатие)}$$

$$\sigma_3 = 0;$$

$$\sigma_4 = -\sigma_2 = 177,6 \text{ МПа}, \quad \text{(растяжение);}$$

$$\sigma_5 = -\sigma_1 = 190,6 \text{ МПа}, \quad \text{(растяжение);}$$

$$\tau_1 = 0; \quad \text{т.к.} \quad S_x^{\text{omc}} = 0; \quad Q_C = -18,857 \text{ кН};$$

$$\tau_2 = -\frac{Q_C S_x^{\text{omc}}}{\nu_1 \cdot I_X} = -\frac{18,857 \cdot 10^3 \cdot 310,06 \cdot 10^{-6}}{14,5 \cdot 10^{-2} \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = -0,3 \cdot 10^6 \text{ Па} = -0,3 \text{ МПа};$$

$$S_x^{omc} = t \cdot e_1 \left(\frac{h}{2} + \frac{t}{2} \right) = 1,23 \cdot 14,5 \cdot 17,385 = 310,06 \text{ см}^3,$$

(статический момент площади сечения выше точки 2).

$$\tau_2 = \frac{Q_c \cdot S_x^{omc}}{b \cdot I_x} = \frac{-18,857 \cdot 10^3 \cdot 310,06 \cdot 10^{-6}}{0,75 \cdot 10^{-2} \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = -5,83 \cdot 10^6 \text{ Па} = -5,83 \text{ МПа},$$

$$\tau_3 = \frac{Q_c \cdot S_x^{omc}}{b \cdot I_x} = \frac{-18,857 \cdot 10^3 \cdot 423 \cdot 10^{-6}}{0,75 \cdot 10^{-2} \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = -7,95 \cdot 10^6 \text{ Па} = -7,95 \text{ МПа},$$

$S_x^{omc} = 423 \text{ см}^3$ - статический момент площади половины сечения двутавра.

Определим экстремальные касательные напряжения в точке 2 сечения:

$$\frac{\sigma_{\max}}{\min} = \frac{\sigma}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2} = -\frac{177,6}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{177,6^2 + 4 \cdot 5,83^2} = -88,8 \pm 88,99;$$

$$\sigma_{\max} = 0,19 \text{ МПа},$$

$$\sigma_{\min} = -177,79 \text{ МПа}.$$

Главные напряжения:

$$\sigma_1 = 0,19 \text{ МПа},$$

$$\sigma_2 = 0,$$

$$\sigma_3 = -177,79 \text{ МПа}.$$

Проведем полную проверку прочности балки, используя энергетическую теорию прочности:

$$\sigma_0 = \sqrt{\frac{1}{2}(\sigma_1 - \sigma_2)^2 + (\sigma_1 - \sigma_3)^2 + (\sigma_2 - \sigma_3)^2} = \sqrt{\frac{1}{2}[(0,19)^2 + (0,19 + 177,79)^2 + (-177,79)^2]} = 177,89 \text{ МПа} < R;$$

Прочность балки по главным напряжениям обеспечена.

Построим эпюры нормальных и касательных напряжений, действующих в поперечном сечении балки (рис 35).

Рассчитаем главные напряжения, действующие в сечении С.

$$\frac{\sigma_{\max}}{\min} = \frac{\sigma}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2}$$

Для точки 1: $\sigma = -190,6 \text{ МПа}; \quad \tau = 0;$
 $\sigma_{\max} = 0, \quad \sigma_{\min} = -190,6 \text{ МПа};$

Для точки 2: $\sigma = -177,6 \text{ МПа}; \quad \tau = -0,3 \text{ МПа};$

$$\frac{\sigma_{\max}}{\min} = \frac{-177,6}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{(-177,6)^2 + 4(-0,3)^2};$$

$$\sigma_{\max} = 0, \quad \sigma_{\min} = -177,6 \text{ МПа},$$

$$\sigma = -177,6 \text{ МПа}; \quad \tau = -5,83 \text{ МПа};$$

$$\frac{\sigma_{\max}}{\min} = \frac{-177,6}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{(-177,6)^2 + 4(-5,83)^2}$$

$$\sigma_{\max} = -177,79 \text{ МПа}; \quad \sigma_{\min} = 0,19 \text{ МПа};$$

Для точки 3: $\sigma = 0; \quad \tau = -7,95 \text{ МПа};$

$$\sigma_{\frac{\max}{\min}} = \pm \frac{1}{2} \sqrt{4(-7,95)^2},$$

$$\sigma_{\max} = 7,95 \text{ МПа}, \quad \sigma_{\min} = -7,95 \text{ МПа}.$$

$$\sigma = 177,6 \text{ МПа}; \quad \tau = -5,83 \text{ МПа}.$$

Для точки 4:

$$\sigma_{\frac{\max}{\min}} = \frac{177,6}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{(177,6)^2 + 4(5,83)^2}$$

$$\sigma_{\max} = 177,79 \text{ МПа}; \quad \sigma_{\min} = -0,19 \text{ МПа};$$

$$\sigma = 177,6 \text{ МПа}; \quad \tau = -0,3 \text{ МПа};$$

$$\sigma_{\frac{\max}{\min}} = \frac{177,6}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{(177,6)^2 + 4(-0,3)^2}$$

$$\sigma_{\max} = 177,6 \text{ МПа}; \quad \sigma_{\min} = 0.$$

Для точки 5: $\sigma = 190,6 \text{ МПа}; \tau = 0;$

$$\sigma_{\min} = 0, \sigma_{\max} = 190,6 \text{ МПа}.$$

Рассчитаем максимальные касательные напряжения, действующие в сечении:

$$\tau_{\max} = \frac{1}{2} \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2}.$$

Для точки 1: $\sigma = -190,6 \text{ МПа};$

$$\tau = 0;$$

$$\tau_{\max} = \frac{1}{2} \sqrt{(-190,6)^2} = 95,3 \text{ МПа}.$$

Для точки 2: $\sigma = -177,6 \text{ МПа};$

$$\tau = -0,3 \text{ МПа};$$

$$\tau_{\max} = \frac{1}{2} \sqrt{(-177,6)^2 + 4(-0,3)^2} = 88,8 \text{ МПа};$$

$$\sigma = -177,6 \text{ МПа};$$

$$\tau = -5,83 \text{ МПа};$$

$$\tau_{\max} = \frac{1}{2} \sqrt{(-177,6)^2 + 4(-5,83)^2} = 88,99 \text{ МПа}.$$

Для точки 3: $\sigma = 0;$

$$\tau = -7,95 \text{ МПа};$$

$$\tau_{\max} = \frac{1}{2} \sqrt{4(-7,95)^2} = 7,95 \text{ МПа};$$

Построим эпюру максимальных касательных напряжений (рис. 35).

Построим упругую линию балки, используя метод начальных параметров.

Обобщенное уравнение изогнутой оси имеет вид:

$$EI_X \theta = EI_X \theta_0 + \sum m(z-a) + \sum \frac{F(z-\epsilon)^2}{2} + \sum \frac{q(z-c)^3}{6}$$

$$EI_X v = EI_X v_0 + EI_X \theta_0 z + \sum \frac{m(z-a)^2}{2} + \sum \frac{F(z-\epsilon)^3}{6} + \sum \frac{q(z-c)^4}{24},$$

где a , ϵ и c - координаты соответствующих нагрузок.

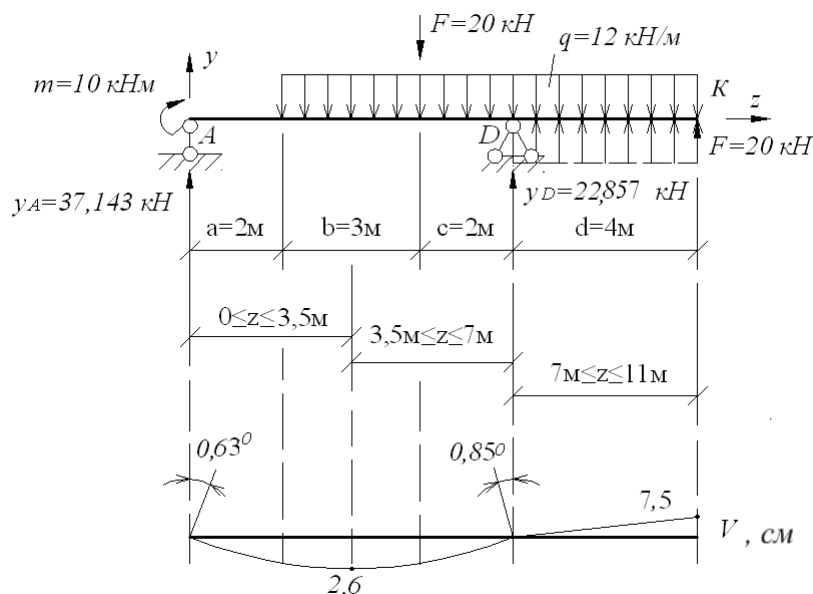


Рис. 36. Упругая линия балки.

Для определения начальных параметров v_0 и θ_0 зададимся условием, что прогиб на опоре D равен 0.

Запишем уравнение прогибов для $Z=7$ м:

$$EI_x v_{(Z=7,м)} = EI_x \theta_0 \cdot 7 + \frac{y_A (7-0)^3}{6} + \frac{m(7-0)^2}{2} -$$

$$- \frac{F(7-5)^3}{6} - \frac{q(7-2)^4}{24} = 0;$$

$$EI_x \theta_0 \cdot 7 + \frac{37,143(7-0)^3}{6} + \frac{10(7-0)^2}{2} - \frac{20(7-5)^3}{6} - \frac{12(7-2)^4}{24} = 0;$$

$$EI_x \theta_0 = -291,79.$$

Определим прогиб в середине пролета при $Z=3,5$ м:

$$EI_x v_{(Z=3,5,м)} = EI_x \theta_0 \cdot 3,5 + \frac{R_A (3,5-0)^3}{6} + \frac{m(3,5-0)^2}{2} - \frac{q(3,5-2)^4}{24} =$$

$$= -291,79 \cdot 3,5 + \frac{37,143(3,5-0)^3}{6} +$$

$$+ \frac{10(3,5-0)^2}{2} - \frac{12(3,5-2)^4}{24} = -\frac{697,13}{EI_x}.$$

$$v_{(Z=3,5,м)} = -\frac{697,13 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = -0,026 м = -2,6 см.$$

Определим прогиб в конце пролета при $Z=11$ м:

$$\begin{aligned}
EI_X v_{(z=11,m)} &= EI_X \theta_0 \cdot 11 + \frac{R_A(11-0)^3}{6} + \frac{m(11-0)^2}{2} - \frac{q(11-2)^4}{24} + \\
&+ \frac{q(11-7)^4}{24} - \frac{F(11-5)^3}{6} + \frac{y_D(11-7)^3}{6} = \\
&= -291,79 \cdot 11 + \frac{37,143(11-0)^3}{6} + \frac{10(11-0)^2}{2} - \frac{12(11-2)^4}{24} + \\
&+ \frac{12(11-7)^4}{24} - \frac{20(11-5)^3}{6} + \frac{22,857(11-7)^3}{6} = \frac{2006,17}{EI_X}.
\end{aligned}$$

Так как распределенная нагрузка q действует не до конца балки, то продляем ее до точки K , приложив на участке DK q с обратным знаком.

$$v_{(z=11,m)} = \frac{2006,17 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = 0,075 \text{ м} = 7,5 \text{ см}.$$

Построим упругую линию балки (рис.36).

Определим углы поворота на опорах:

$$\theta_{(z=0)} = \frac{-291,79 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = -0,0109 \text{ рад}.$$

Переведем в градусы, умножив на $\frac{180}{\pi}$:

$$\theta_{(z=0)} = \frac{-0,0109 \cdot 180}{3,14} = -0,63^\circ.$$

$$\begin{aligned}
EI_X \theta_{(z=7)} &= EI \theta_0 + m(7-0) + \frac{y_A(7-0)^2}{2} - \frac{F(7-5)^2}{2} - \frac{q(7-2)^3}{6} = \\
&= -291,79 + 10(7-0) + \frac{37,143(7-0)^2}{2} - \frac{20(7-5)^2}{2} - \\
&- \frac{12(7-2)^3}{6} = 398,21.
\end{aligned}$$

$$\theta_{(z=7)} = \frac{398,21 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 13380 \cdot 10^{-8}} = 0,015 \text{ рад};$$

$$\theta_{(z=7)} = \frac{0,015 \cdot 180}{3,14} = 0,85^\circ.$$

Определим максимальный относительный прогиб в пролете балки:

$$\frac{v_{\max}}{l} = \frac{2,6}{700} = \frac{1}{269} < \frac{1}{200}$$

Условие жесткости выполняется.

3.6. Статически неопределимые балки.

Статически неопределимыми называются балки, опорные реакции у которых невозможно определить при помощи одних лишь уравнений равновесия, т.к. они имеют «лишние» неизвестные реакции.

Степень статической неопределимости определяется разностью между числом неизвестных реакций и числом независимых уравнений равновесия.

Физический смысл уравнений метода сил для неразрезных балок заключается в неразрывности упругой линии над промежуточными опорами, т.е. в совместности угловых перемещений θ сечений над опорами.

Для определения параметров канонических уравнений необходимо построить эпюры изгибающих моментов для однопролетных балок основной системы, сначала от заданной нагрузки (грузовые эпюры M_F) (рис. 6.2, z), а затем от единичной нагрузки $X = 1$ (единичные эпюры \bar{M}).

Коэффициенты δ_i и свободные члены Δ_i канонических уравнений определяются по методу Верещагина путем перемножения единичных и грузовых эпюр: $\delta_i(\Delta_i) = \sum \omega_i u_i$. У одной из эпюр берется ее площадь « ω », а у другой ордината – « u », измеренная против центра тяжести первой.

Перемножая единичные эпюры самих на себя, получим значения $\delta_{11}, \delta_{22}, \dots, \delta_{nn}$, а между собой – $\delta_{12}, \delta_{21}, \dots, \delta_{1n}$. Исходя из теоремы о взаимности перемещений $\delta_{12} = \delta_{21}$, $\delta_{1n} = \delta_{n1}$. Перемножив грузовые эпюры на единичные, получим значения свободных членов $\Delta_{1F}, \Delta_{2F}, \dots, \Delta_{nF}$.

Решая систему канонических уравнений, найдем значения неизвестных: X_1, X_2, \dots, X_n . Этим заканчивается раскрытие ее статической неопределимости.

Окончательные эпюры поперечных сил Q и изгибающих моментов M строятся отдельно для балки каждого пролета, загруженной заданной нагрузкой и найденными опорными реакциями с учетом их знаков.

Расчет статически неопределимых балок на прочность и жесткость ведется также как и статически определимых.

Пример 17.

Многопролетная (неразрезная) балка нагружена расчетной нагрузкой. Материал балки – сталь с расчетным сопротивлением $R=210\text{МПа}$, $R_c=130\text{МПа}$ и модулем упругости $E=210\text{ГПа}$, $m=12\text{ кН}\cdot\text{м}$, $q=8\text{ кН/м}$, $F=10\text{кН}$, $a = 1\text{м}$.

Для данной балки требуется:

- построить эпюру поперечных сил и изгибающих моментов;
- подобрать сечение из прокатного двутавра;
- определить прогибы посередине каждого пролета и показать на схеме балки очертание ее изогнутой линии.

Решение.

При расчете неразрезных балок удобно в качестве основной принимать систему, получаемую из заданной врезанием на промежуточных опорах шарниров. При таком выборе основной системы неразрезная балка распадается на отдельные однопролетные балки, имеющие по одной общей опоре. Лишними неизвестными являются изгибающие моменты в опорах сечения, которые определяются из условий отсутствия взаимных углов поворота сечений над шарнирами. Эпюры моментов от заданных нагрузок и опорных единичных моментов в каждом пролете строятся, как для свободной двухопорной балки (рис, 37).

Находим степень статистической неопределимости системы. Балка имеет две избыточные связи.

В качестве основной принимаем систему с врезанными на опорах B и C шарнирами (рис.37).

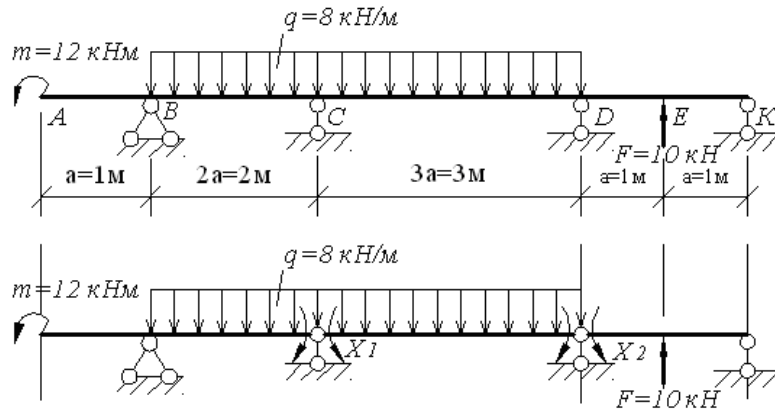


Рис. 37. Схема неразрезной балки. Основная система.

Строим эпюры изгибающих моментов от заданных нагрузок для каждого из участков балки.

Участок AC

$$\sum M_B = 0, -Y_C \cdot 2a + q \cdot 2a \cdot a - m = 0, -Y_C \cdot 2 + 8 \cdot 2 \cdot 1 - 12 = 0,$$

$$Y_C = \frac{4}{2} = 2 \text{ кН}.$$

$$\sum M_C = 0, Y_B \cdot 2a - q \cdot 2a \cdot a - m = 0, Y_A \cdot 2 - 8 \cdot 2 \cdot 1 - 12 = 0,$$

$$Y_B = \frac{28}{2} = 14 \text{ кН}.$$

$$\sum Y = 14 + 2 - 8 \cdot 2 = 0.$$

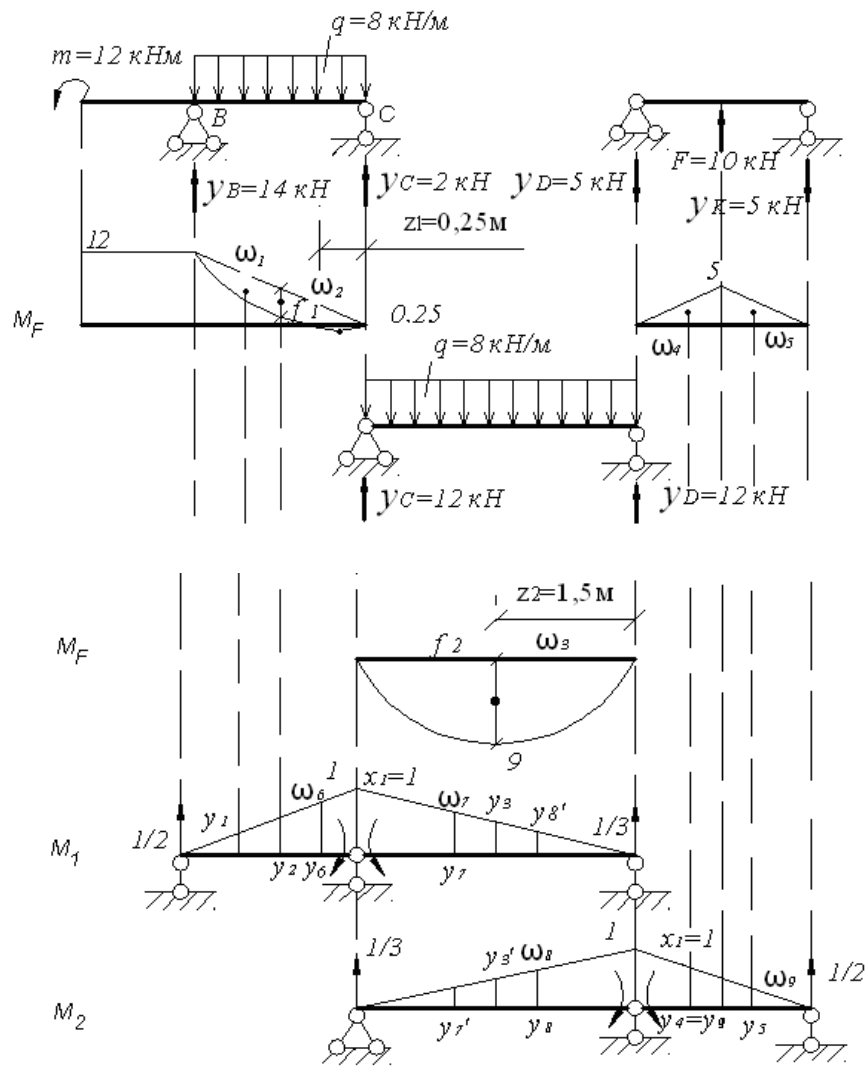


Рис. 38. Грузовые и одиночные эпюры, построенные в основной системе.

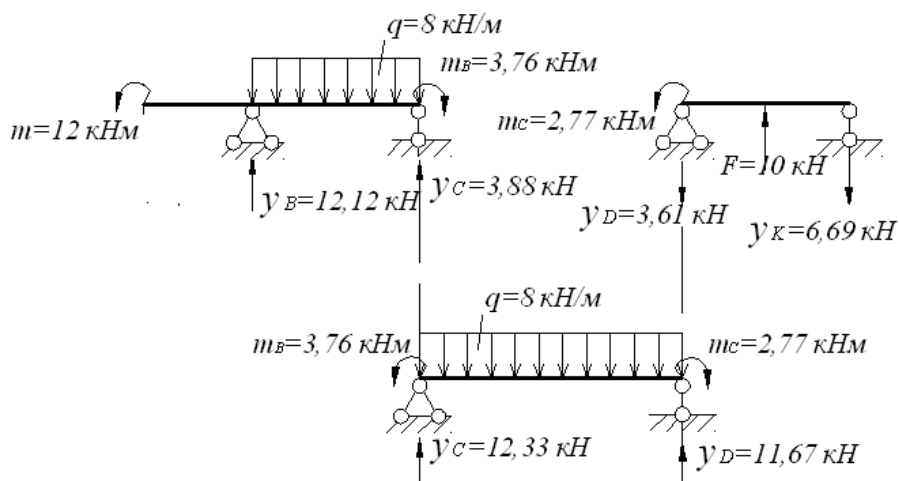


Рис. 39. Схема элементов балки с рассчитанными неизвестными.

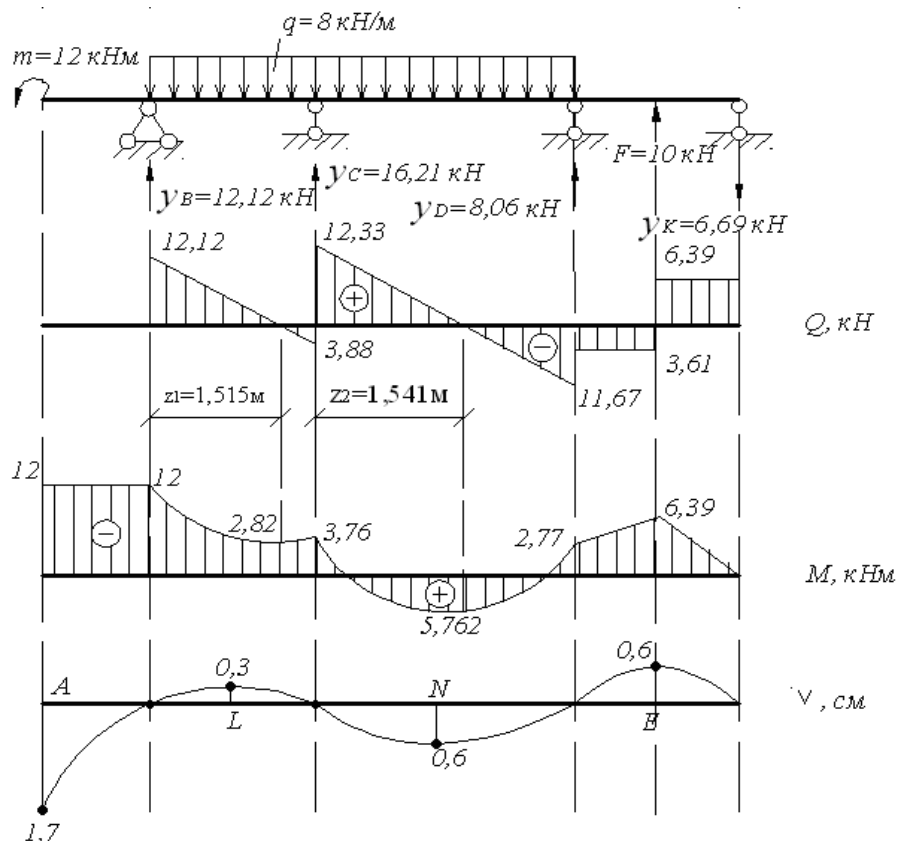


Рис. 6.4. Схема балки и эпюры поперечных сил и изгибающих моментов. Линия прогибов балки.

Строим эпюру изгибающих моментов (рис.38):

$$M_A = -12 \text{ кН} \cdot \text{м}, \quad M_B = 12 \text{ кН} \cdot \text{м}, \quad M_C = 0.$$

Определим экстремальное значение изгибающего момента в пролете:

$$z_1 = \frac{Q_B}{q} = \frac{2}{8} = 0,25 \text{ м},$$

$$M_{z_1} = Y_C \cdot z - q \cdot \frac{z^2}{2} = 2 \cdot 0,25 - 8 \cdot \frac{0,25^2}{2} = 0,25 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

Участок CD:

$$Y_C = Y_D = \frac{q \cdot 3a}{2} = \frac{8 \cdot 3}{2} = 12 \text{ кН}.$$

Строим эпюру изгибающих моментов (рис.38): $M_C = M_D = 0$.

Определим момент посередине пролета ($z_2 = 1,5 \text{ м}$):

$$M_{z_2} = \frac{q(3a)^2}{8} = \frac{8 \cdot 3^2}{8} = 9 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Участок DE:

$$Y_D = Y_K = \frac{F}{2} = \frac{10}{2} = 5 \text{ кН}.$$

Строим эпюру изгибающих моментов (рис.38):

$$M_D = M_K = 0,$$

$$M_E = -Y_D \cdot a = -5 \cdot 1 = -5 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Построим единичные эпюры от опорных единичных моментов (рис.38):

$$X_1 = X_2 = 1.$$

Канонические уравнения метода сил будут иметь следующий вид:

$$\delta_{11}X_1 + \delta_{12}X_2 + \Delta_{1F} = 0,$$

$$\delta_{21}X_1 + \delta_{22}X_2 + \Delta_{2F} = 0.$$

Вычислим площади грузовых и единичных эпюр:

$$\omega_1 = \frac{1}{2} \cdot 12 \cdot 2 = 12 \text{кН} \cdot \text{м}^2, f_1 = \frac{ql^2}{8} = \frac{8 \cdot 2^2}{8} = 4 \text{кН} \cdot \text{м},$$

$$\omega_2 = \frac{2}{3} \cdot 4 \cdot 2 = 5,33 \text{кН} \cdot \text{м}^2, \omega_3 = \frac{2}{3} \cdot 9 \cdot 3 = 18 \text{кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_4 = \omega_5 = \frac{1}{2} \cdot 5 \cdot 1 = 2,5 \text{кН} \cdot \text{м}^2, \omega_4 = \omega_5 = \frac{1}{2} \cdot 5 \cdot 1 = 2,5 \text{кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_6 = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 1 = 1 \text{м}, \omega_7 = \omega_8 = \frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 1 = 1,5 \text{м},$$

$$\omega_9 = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 1 = 1 \text{м}.$$

Определим значение ординат единичных эпюр, расположенных под центрами тяжести соответствующих им грузовых эпюр:

$$y_1 = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}, y_2 = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2}, y_3 = y_3' = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2}, y_4 = y_9 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3},$$

$$y_5 = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}, y_6 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}; y_7 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_7' = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3},$$

$$y_8 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_8' = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}.$$

Применяя правило Верещагина, определим коэффициенты канонического уравнения метода сил:

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI_X} (\omega_6 \cdot y_6 + \omega_7 \cdot y_7) = \frac{1}{EI_X} \left(1 \cdot \frac{2}{3} + 1,5 \cdot \frac{2}{3} \right) = \frac{1,67}{EI_X},$$

$$\delta_{12} = \delta_{21} = \frac{1}{EI_X} (\omega_7 \cdot y_7') = \frac{1}{EI_X} \left(1,5 \cdot \frac{1}{3} \right) = \frac{0,5}{EI_X},$$

$$\delta_{22} = \frac{1}{EI_X} (\omega_8 \cdot y_8 + \omega_9 \cdot y_9) = \frac{1}{EI_X} \left(1,5 \cdot \frac{2}{3} + 1 \cdot \frac{2}{3} \right) = \frac{1,67}{EI_X},$$

$$\Delta_{1F} = \frac{1}{EI_X} (\omega_1 \cdot y_1 - \omega_2 \cdot y_2 - \omega_3 \cdot y_3) = \frac{1}{EI_X} \left(12 \cdot \frac{1}{3} - 5,33 \cdot \frac{1}{2} - 18 \cdot \frac{1}{2} \right) = -\frac{7,66}{EI_X},$$

$$\Delta_{2F} = \frac{1}{EI_X} (-\omega_3 \cdot y_3' + \omega_4 \cdot y_4 + \omega_5 \cdot y_5) = \frac{1}{EI_X} \left(-18 \cdot \frac{1}{2} + 2,5 \cdot \frac{2}{3} + 2,5 \cdot \frac{1}{3} \right) = -\frac{6,5}{EI_X}.$$

Если грузовая и единичная эпюры имеют разные знаки, то перед произведением площади эпюры на ординату под центром ее тяжести ставится знак «минус».

Решаем систему канонических уравнений:

$$\frac{1,67}{EI_X} X_1 + \frac{0,5}{EI_X} X_2 - \frac{7,66}{EI_X} = 0,$$

$$\frac{0,5}{EI_X} X_1 + \frac{1,67}{EI_X} X_2 - \frac{6,5}{EI_X} = 0.$$

$$1,67X_1 + 0,5X_2 - 7,66 = 0,$$

$$0,5X_1 + 1,67X_2 - 6,5 = 0.$$

$$X_1 = 3,76 \text{кН} \cdot \text{м}, X_2 = 2,77 \text{кН} \cdot \text{м}.$$

Для построения эпюры поперечных сил определим реакции опор. Рассмотрим равновесие всех пролетов отдельно, прикладывая к ним, кроме заданной нагрузки, найденные опорные моменты (рис. 39, 40).

Участок AC:

$$\sum M_B = 0,$$

$$-Y_C \cdot 2a - m + q \cdot 2a \cdot a + m_B = 0,$$

$$-Y_C \cdot 2 - 12 + 8 \cdot 2 \cdot 1 + 3,76 = 0, Y_C = \frac{7,76}{2} = 3,88 \text{ кН}.$$

$$\sum M_C = 0,$$

$$Y_B \cdot 2a - m - q \cdot 2a \cdot a + m_B = 0,$$

$$Y_B \cdot 2 - 12 - 8 \cdot 2 \cdot 1 + 3,76 = 0, Y_B = \frac{24,24}{2} = 12,12 \text{ кН}.$$

$$\sum Y = 3,88 + 12,12 - 8 \cdot 2 = 0.$$

Участок CD:

$$\sum M_C = 0,$$

$$-Y_D \cdot 3a + q \cdot 3a \cdot 1,5a - m_B + m_C = 0,$$

$$-Y_D \cdot 3 + 8 \cdot 3 \cdot 1,5 - 3,76 + 2,77 = 0, Y_D = \frac{35,01}{3} = 11,67 \text{ кН}.$$

$$\sum M_D = 0,$$

$$Y_C \cdot 3a - m_B - q \cdot 3a \cdot 1,5a + m_C = 0,$$

$$Y_C \cdot 3 - 3,76 - 8 \cdot 3 \cdot 1,5 + 2,77 = 0, Y_C = \frac{36,99}{3} = 12,33 \text{ кН}.$$

$$\sum Y = 11,67 + 12,33 - 8 \cdot 3 = 0.$$

Участок DK:

$$\sum M_D = 0,$$

$$Y_K \cdot 2a - F \cdot a - m_C = 0;$$

$$Y_K \cdot 2 - 10 \cdot 1 - 2,77 = 0; Y_K = \frac{12,77}{2} = 6,39 \text{ кН}.$$

$$\sum M_K = 0,$$

$$-Y_D \cdot 2a + F \cdot a - m_C = 0,$$

$$-Y_D \cdot 2 + 10 \cdot 1 - 2,77 = 0, Y_D = \frac{7,23}{2} = 3,61 \text{ кН}.$$

$$\sum Y = 6,39 + 3,61 - 10 = 0.$$

Заменяя опоры реакциями, строим эпюру поперечных сил. На опорах *C* и *D* суммируем реакции (рис. 40).

$$Q_B = 12,12 \text{ кН},$$

$$Q_C(\text{левее}) = 12,12 - 8 \cdot 2 = -3,88 \text{ кН},$$

$$Q_C(\text{правее}) = -3,88 + 16,21 = 12,33 \text{ кН},$$

$$Q_D(\text{левее}) = 12,33 - 8 \cdot 3 = -11,67 \text{ кН},$$

$$Q_D(\text{правее}) = -11,67 + 8,06 = -3,61 \text{ кН},$$

$$Q_E(\text{левее}) = -3,61 + 10 = 6,39 \text{ кН}.$$

Строим эпюру изгибающих моментов (рис. 40):

$$M_A = -12 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_B = -12 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_C = -12 + 12,12 \cdot 2 - 8 \cdot 2 \cdot 1 = -3,76 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_D = -12 + 12,12 \cdot 5 - 8 \cdot 5 \cdot 2,5 + 16,21 \cdot 3 = -2,77 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_E = -12 + 12,12 \cdot 6 - 8 \cdot 5 \cdot 3,5 + 8,06 \cdot 1 + 16,21 \cdot 4 = -6,38 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_K = -12 + 12,12 \cdot 7 - 8 \cdot 5 \cdot 4,5 + 8,06 \cdot 2 + 10 + 16,21 \cdot 5 = 0.$$

Определим значение изгибающих моментов в точках z_1 и z_2 :

$$z_1 = \frac{Q_B}{q} = \frac{12,12}{8} = 1,515 \text{ м},$$

$$M_{z_1} = -12 + 12,12 \cdot 1,515 - \frac{8 \cdot 1,515^2}{2} = -2,82 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$z_2 = \frac{Q_C}{q} = \frac{12,33}{8} = 1,541 \text{ м},$$

$$M_{z_2} = -12 + 12,12 \cdot 3,541 - 8 \cdot \frac{3,541^2}{2} + 16,21 \cdot 1,541 = 5,762 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Проведем проверку правильности расчетов. Перемножаем окончательную эпюру изгибающих моментов на единичные (рис. 41).

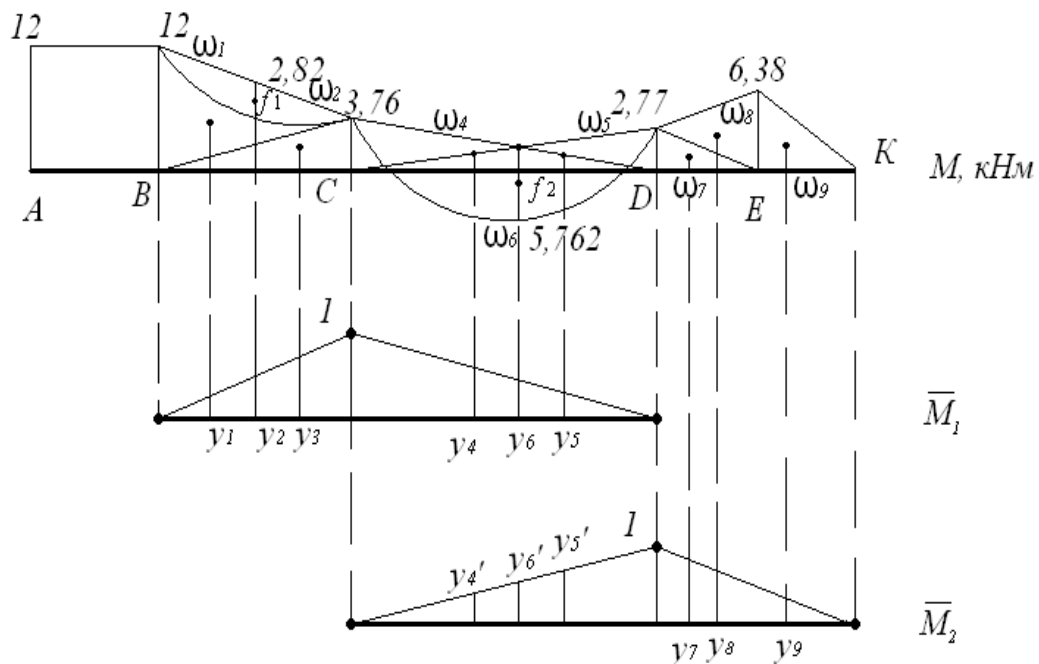


Рис. 41. Эпюры изгибающих моментов и единичные эпюры.

$$\omega_1 = \frac{1}{2} \cdot 12 \cdot 2 = 12 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, f_1 = \frac{ql^2}{8} = \frac{8 \cdot 2^2}{8} = 4 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$\omega_2 = \frac{2}{3} \cdot 4 \cdot 2 = 5,33 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_3 = \frac{1}{2} \cdot 3,76 \cdot 2 = 3,76 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_4 = \frac{1}{2} \cdot 3,76 \cdot 3 = 5,64 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_5 = \frac{1}{2} \cdot 2,77 \cdot 3 = 4,155 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$f_2 = \frac{ql^2}{8} = \frac{8 \cdot 3^2}{8} = 9 \text{ кН} \cdot \text{м}, \omega_6 = \frac{2}{3} \cdot 9 \cdot 3 = 18 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_7 = \frac{1}{2} \cdot 2,77 \cdot 1 = 1,385 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_8 = \omega_9 = \frac{1}{2} \cdot 6,38 \cdot 1 = 3,19 \text{ кН} \cdot \text{м}^2.$$

$$y_1 = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}, y_2 = \frac{1}{2}, y_3 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_4 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_5 = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3},$$

$$y_6 = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2}, y_4^I = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}, y_5^I = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_6^I = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2},$$

$$y_7 = \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} + \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{5}{6}, y_8 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_9 = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}.$$

$$\Delta_{1F} = \frac{1}{EI_X} \left(12 \cdot \frac{1}{3} + 3,76 \cdot \frac{2}{3} - 5,33 \cdot \frac{1}{2} + 5,64 \cdot \frac{2}{3} + 4,155 \cdot \frac{1}{3} - 18 \cdot \frac{1}{2} \right) = 0,$$

$$\Delta_{2F} = \frac{1}{EI_X} \left(5,64 \cdot \frac{1}{3} + 4,55 \cdot \frac{2}{3} - 18 \cdot \frac{1}{2} + 1,385 \cdot \frac{5}{6} + 3,19 \cdot \frac{2}{3} - 3,19 \cdot \frac{1}{3} \right) = 0.$$

Подберем сечение в виде двутавра: $\sigma = \frac{M_{\max}}{W_X} \leq R,$

$$W_X = \frac{M_{\max}}{R} = \frac{12 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,057 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 57 \text{ см}^3.$$

Используя сортамент (Приложение 1), выбираем двутавр №12, $W_X = 58,4 \text{ см}^3.$

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_X} = \frac{12 \cdot 10^3}{58,4 \cdot 10^{-6}} = 205,5 \cdot 10^6 \text{ Па} = 205,5 \text{ МПа}.$$

Недогрузка балки составляет: $\frac{210 - 205,5}{210} \cdot 100 = 2,15\%.$

Проверим балку по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{Y_{\max}} \cdot S_x^{\text{омс}}}{I_x \cdot b} = \frac{12,33 \cdot 10^3 \cdot 33,7 \cdot 10^{-6}}{350 \cdot 10^{-8} \cdot 0,48 \cdot 10^{-2}} = 18,55 \cdot 10^6 \text{ Па} =$$

$$= 24,7 \text{ МПа} < R_C.$$

$$S_x^{\text{омс}} = 33,7 \text{ см}^3, I_x = 350 \text{ см}^4, b = 0,48 \text{ см}.$$

Определим прогибы посередине каждого пролета балки. Для этого в основной системе в каждом пролете приложим единичную силу и построим единичные эпюры (рис.42-45).

Осуществим перемножение грузовой эпюры на единичную. Рассмотрим каждый участок балки:

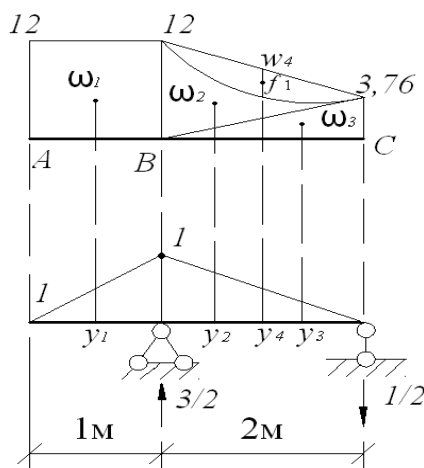


Рис.42. Грузовая и единичная эпюры.

Участок AC

Определим площади элементов эпюры изгибающих моментов и значения ординат под их центрами тяжести.

$$\omega_1 = 12 \cdot 1 = 12 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_2 = \frac{1}{2} \cdot 12 \cdot 2 = 12 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_3 = \frac{1}{2} \cdot 3,76 \cdot 2 = 3,76 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_4 = \frac{2}{3} f_1 \cdot l = \frac{2}{3} \cdot 4 \cdot 2 = 5,33 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$f_1 = \frac{ql^2}{8} = \frac{8 \cdot 2}{8} = 4 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

$$y_1 = \frac{1}{2}, y_2 = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}, y_3 = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}, y_4 = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2}.$$

Прогиб в точке А равен:

$$v_A = \frac{1}{EI_X} (\omega_1 \cdot y_1 + \omega_2 \cdot y_2 + \omega_3 \cdot y_3 - \omega_4 \cdot y_4) =$$

$$\frac{1}{EI_X} \left(12 \cdot \frac{1}{2} + 12 \cdot \frac{2}{3} + 3,76 \cdot \frac{1}{3} - 5,33 \cdot \frac{1}{2} \right) = \frac{12,588}{EI_X}.$$

Участок ВС.

Определим величину изгибающего момента в точке L:

$$M_L = -12 + 12,12 \cdot 1 - 8 \cdot 1 \cdot 0,5 = -3,88 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

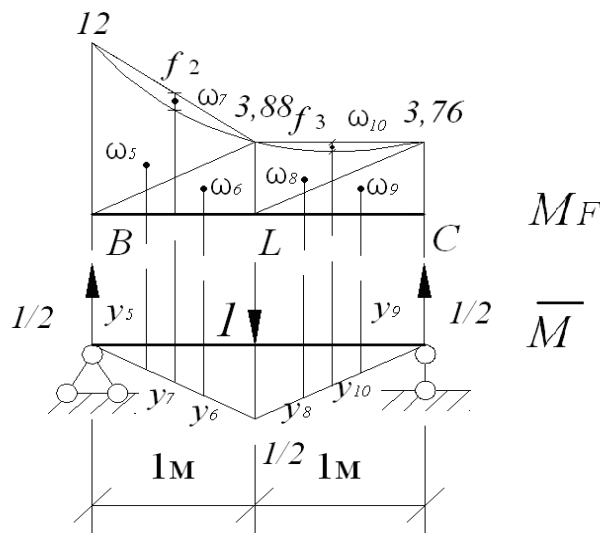


Рис.43. Грузовая и единичная эпюры участка балки ВС.

Площади элементов эпюры и ординаты под центрами их тяжести рассчитываем аналогично:

$$\omega_5 = \frac{1}{2} \cdot 12 \cdot 1 = 6 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_6 = \frac{1}{2} \cdot 3,88 \cdot 1 = 1,94 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_7 = \frac{2}{3} f_2 \cdot l = \frac{2}{3} \cdot 1 \cdot 1 = \frac{2}{3} \text{ кН} \cdot \text{м}^2, f_2 = \frac{ql^2}{8} = \frac{8 \cdot 1^2}{8} = 1 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$\omega_8 = \frac{1}{2} \cdot 3,88 \cdot 1 = 1,94 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_9 = \frac{1}{2} \cdot 3,76 \cdot 1 = 1,88 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_{10} = \frac{2}{3} \cdot f_3 \cdot l = \frac{2}{3} \cdot 1 \cdot 1 = \frac{2}{3} \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$f_3 = f_2 = 1 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Прогиб в точке L равен:

$$v_L = \frac{1}{EI_X} (-\omega_5 \cdot y_5 - \omega_6 \cdot y_6 + \omega_7 \cdot y_7 - \omega_8 \cdot y_8 - \omega_9 \cdot y_9 + \omega_{10} \cdot y_{10}) =$$

$$\frac{1}{EI_X} \left(-6 \cdot \frac{1}{6} - 1,94 \cdot \frac{1}{3} + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{4} - 1,94 \cdot \frac{1}{3} - 1,88 \cdot \frac{1}{6} + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{4} \right) = -\frac{2,273}{EI_X}.$$

$$y_5 = y_9 = \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{6}, y_6 = y_8 = \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{3}, y_7 = y_{10} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{4}.$$

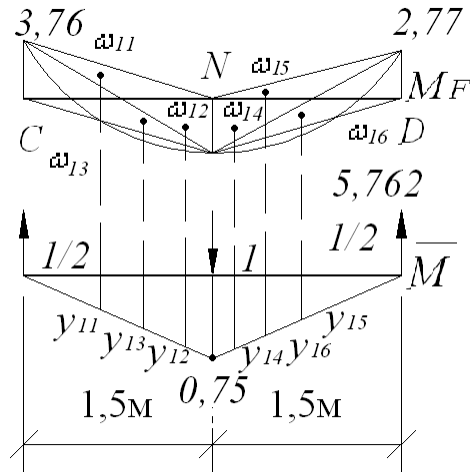


Рис.44. Грузовая и единичная эпюры участка балки CD.

Участок CD

Определим значение изгибающего момента в точке N:

$$M_N = -6,39 \cdot 3,5 + 10 \cdot 2,5 + 8,06 \cdot 1,5 - 8 \cdot \frac{1,5^2}{2} = 5,722 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Площади элементов эпюры и ординаты под центрами их тяжести:

$$\omega_{11} = \frac{1}{2} \cdot 3,76 \cdot 1,5 = 2,82 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_{12} = \frac{1}{2} \cdot 5,722 \cdot 1,5 = 4,292 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_{13} = \frac{2}{3} f_4 \cdot l = \frac{2}{3} \cdot 2,25 \cdot 1,5 = 2,25 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$y_{11} = y_{15} = \frac{1}{3} \cdot 0,75 = 0,25, y_{12} = y_{14} = \frac{2}{3} \cdot 0,75 = 0,5,$$

$$y_{13} = y_{16} = \frac{1}{2} \cdot 0,75 = 0,375,$$

$$f_4 = f_5 = \frac{ql^2}{8} = \frac{8 \cdot 1,5^2}{8} = 2,25 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$\omega_{14} = \frac{1}{2} \cdot 5,722 \cdot 1,5 = 4,292 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_{15} = \frac{1}{2} \cdot 2,77 \cdot 1,5 = 2,078 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_{16} = \frac{2}{3} f_5 \cdot l = \frac{2}{3} \cdot 2,25 \cdot 1,5 = 2,25 \text{ кН} \cdot \text{м}^2.$$

Прогиб в точке N:

$$v_N = \frac{1}{EI_X} (-\omega_{11} \cdot y_{11} + \omega_{12} \cdot y_{12} + \omega_{13} \cdot y_{13} + \omega_{14} \cdot y_{14} -$$

$$-\omega_{15} \cdot y_{15} + \omega_{16} \cdot y_{16}) = \frac{1}{EI_X} (-2,82 \cdot 0,25 + 4,292 \cdot 0,5 + 2,25 \cdot 0,375 +$$

$$+ 4,292 \cdot 0,5 - 2,078 \cdot 0,25 + 2,25 \cdot 0,375) = \frac{4,755}{EI_X}.$$

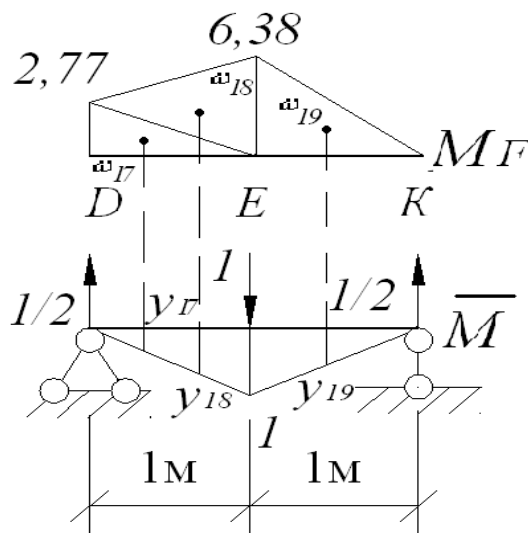


Рис.45. Грузовая и единичная эпюры участка балки DK.

Участок DK.

Определим площади элементов эпюры изгибающих моментов на участке и ординаты под центрами их тяжести:

$$\omega_{17} = \frac{1}{2} \cdot 2,77 \cdot 1 = 1,385 \text{ кН} \cdot \text{м}^2, \omega_{18} = \frac{1}{2} \cdot 6,38 \cdot 1 = 3,19 \text{ кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_{19} = \frac{1}{2} \cdot 6,38 \cdot 1 = 3,19 \text{ кН} \cdot \text{м}^2.$$

$$y_{17} = \frac{1}{3} \cdot 1 = \frac{1}{3}, y_{18} = y_{19} = \frac{2}{3} \cdot 1 = \frac{2}{3}.$$

Прогиб в точке E:

$$v_E = -\frac{1}{EI_X} (\omega_{17} \cdot y_{17} + \omega_{18} \cdot y_{18} + \omega_{19} \cdot y_{19}) =$$

$$-\frac{1}{EI_X} \left(1,385 \cdot \frac{1}{3} + 3,19 \cdot \frac{2}{3} + 3,19 \cdot \frac{2}{3} \right) = -\frac{4,716}{EI_X}.$$

Подберем сечение балки из прокатного двутавра.

Условие прочности:

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_X} \leq R,$$

$$W_X = \frac{M_{\max}}{R} = \frac{12 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,057 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 57 \text{ см}^3.$$

По сортаменту (Приложение 1) подбираем двутавр №12 $W_X = 58,4 \text{ см}^3$;

$$\sigma = \frac{M_{\max}}{W_X} = \frac{12 \cdot 10^3}{58,4 \cdot 10^{-6}} = 205,5 \cdot 10^6 \text{ Па} = 205,5 \text{ МПа},$$

Балка недогружена: $\frac{210 - 205,5}{210} \cdot 100 = 2,1\%$;

Проверим балку по касательным напряжениям:

$$\tau_{\max} = \frac{Q_{y_{\max}} \cdot S_X^{\text{omc}}}{I_X \cdot b} \leq R_C,$$

$$S_X^{\text{omc}} = 33,7 \text{ см}^3,$$

$$I_X = 350 \text{ см}^4; b = 4,8 \text{ мм},$$

$$\tau_{\max} = \frac{12,33 \cdot 10^3 \cdot 33,7 \cdot 10^{-6}}{350 \cdot 10^{-8} \cdot 4,8 \cdot 10^{-3}} = 24,7 \cdot 10^6 \text{ Па} = 24,7 \text{ МПа} < 130 \text{ МПа}.$$

Построим изогнутую ось балки, определив прогибы в пролетах:

$$v_A = \frac{12,588}{EI_X} = \frac{12,588 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^9 \cdot 350 \cdot 10^{-8}} = 0,017 \text{ м} = 1,7 \text{ см},$$

$$v_N = \frac{4,755}{EI_X} = \frac{4,755 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^9 \cdot 350 \cdot 10^{-8}} = 0,006 \text{ м} = 0,6 \text{ см},$$

$$v_E = -\frac{4,716}{EI_X} = -\frac{4,716 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^9 \cdot 350 \cdot 10^{-8}} = -0,006 \text{ м} = -0,6 \text{ см},$$

$$v_L = -\frac{2,273}{EI_X} = -\frac{2,273 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^9 \cdot 350 \cdot 10^{-8}} = -0,003 \text{ м} = -0,3 \text{ см}.$$

Отразим изогнутую ось балки (рис.40).

Пример 18.

Многопролетная (неразрезная) балка нагружена расчетной нагрузкой. Материал балки – сталь с расчетным сопротивлением $R=210 \text{ МПа}$, $R_c=130 \text{ МПа}$ и модулем упругости $E=210 \text{ ГПа}$, $m=12 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $q=8 \text{ кН/м}$, $F=10 \text{ кН}$, $a = 1 \text{ м}$.

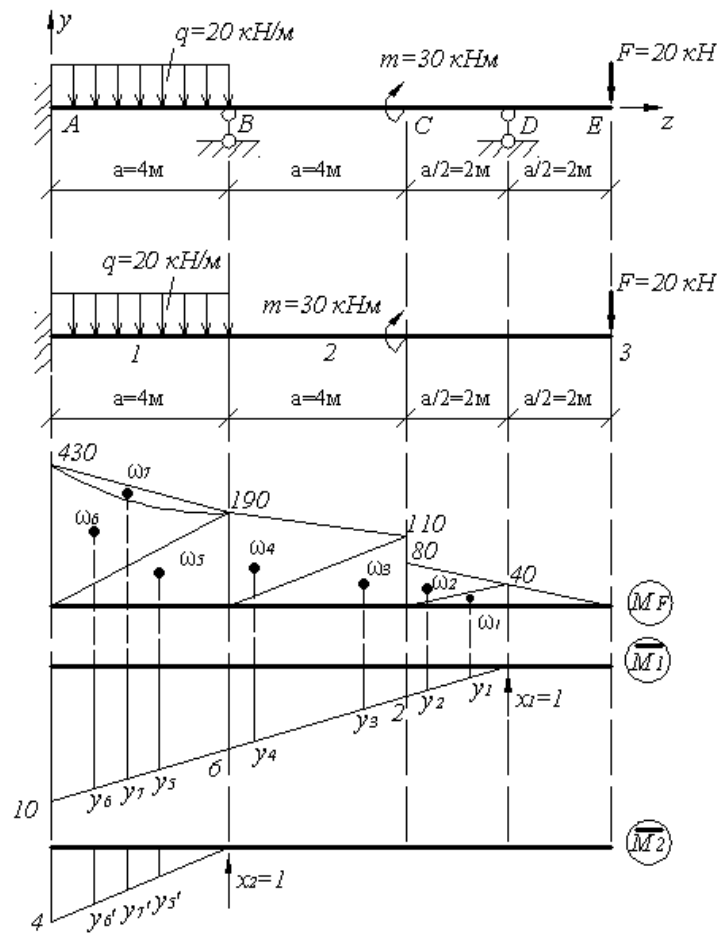


Рис.46. Схема балки и основной системы. Грузовая и единичные эпюры основной системы.

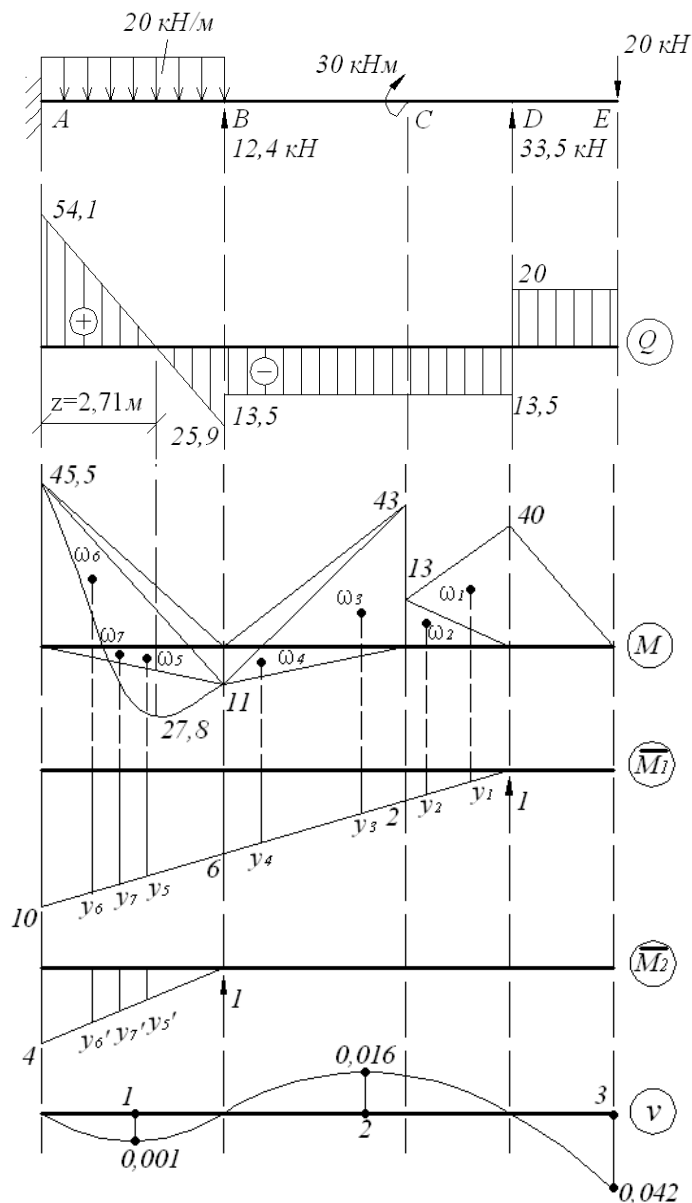


Рис.47. Эпюры поперечных сил и изгибающих моментов.
Единичные эпюры. Линия прогибов балки.

Данная балка имеет две избыточные связи сверх необходимого минимума для обеспечения неизменяемости схемы.

Канонические уравнения будут иметь вид:

$$\delta_{11}x_1 + \delta_{12}x_2 + \Delta_{1F} = 0$$

$$\delta_{21}x_1 + \delta_{22}x_2 + \Delta_{2F} = 0.$$

Лишними неизвестными являются реакции опор B и D . В качестве основной принимаем систему, имеющую заделку в точке A .

Построим эпюру изгибающих моментов от действующей нагрузки (рис.46):

$$M_E = 0; \quad M_{(\text{правее})} = -F \cdot a = -20 \cdot 4 = -80 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_{C(\text{левее})} = -80 - 30 = -110 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_B = -F \cdot 2a - m = -20 \cdot 8 - 30 = -190 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_A = -F \cdot 3a - m - q \cdot \frac{a^2}{2} = -20 \cdot 12 - 30 - 20 \cdot \frac{4^2}{2} = -430 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Построим эпюры изгибающих моментов от единичных сил, приложенных вместо отброшенных связей (рис.4б):

$$M_A = 1 \cdot 2,5a = 10 \quad (\text{от силы } x_1 = 1),$$

$$M_A = 1 \cdot a = 4 \quad (\text{от силы } x_2 = 1).$$

Определим площади участков грузовой эпюры изгибающих моментов (M_F) и ординат под центрами их тяжести в единичных эпюрах (\overline{M}_1 и \overline{M}_2).

$$\omega_1 = \frac{1}{2} \cdot 40 \cdot 2 = 40 \text{кН} \cdot \text{м}^2, \omega_2 = \frac{1}{2} \cdot 80 \cdot 2 = 80 \text{кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_3 = \frac{1}{2} \cdot 110 \cdot 4 = 220 \text{кН} \cdot \text{м}^2, \omega_4 = \frac{1}{2} \cdot 190 \cdot 4 = 380 \text{кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_5 = \frac{1}{2} \cdot 190 \cdot 4 = 380 \text{кН} \cdot \text{м}^2, \omega_6 = \frac{1}{2} \cdot 430 \cdot 4 = 860 \text{кН} \cdot \text{м}^2,$$

$$\omega_7 = \frac{2}{3} f \cdot a = \frac{2}{3} \cdot 40 \cdot 4 = 106,67 \text{кН} \cdot \text{м}^2, f = \frac{qa^2}{8} = \frac{20 \cdot 4^2}{8} = 40 \text{кН} \cdot \text{м}.$$

$$y_1 = \frac{1}{3} \cdot 2 = 0,67 \text{м}, y_2 = \frac{2}{3} \cdot 2 = 1,33 \text{м}, y_3 = 2 + \frac{1}{3} \cdot 4 = 3,33 \text{м},$$

$$y_4 = 2 + \frac{2}{3} \cdot 4 = 4,67 \text{м}, y_5 = 6 + \frac{1}{3} \cdot 4 = 7,33 \text{м}, y_6 = 6 + \frac{2}{3} \cdot 4 = 8,67 \text{м},$$

$$y_7 = 6 + \frac{1}{2} \cdot 4 = 8 \text{м}, y_5' = \frac{1}{3} \cdot 4 = 1,33 \text{м}, y_6' = \frac{2}{3} \cdot 4 = 2,67 \text{м}, y_7' = \frac{4}{2} = 2 \text{м}.$$

Определяем члены канонического уравнения:

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI_X} \left(10 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} \cdot 10 \right) = \frac{333,33}{EI_X},$$

$$\delta_{22} = \frac{1}{EI_X} \left(4 \cdot 4 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} \cdot 4 \right) = \frac{21,33}{EI_X},$$

$$\delta_{12} = \delta_{21} = \frac{1}{EI_X} \left(6 \cdot 4 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} \cdot 4 + 10 \cdot 4 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} \cdot 4 \right) = \frac{69,33}{EI_X}.$$

$$\Delta_{1F} = -\frac{1}{EJ} (\omega_1 y_1 + \omega_2 y_2 + \omega_3 y_3 + \omega_4 y_4 + \omega_5 y_5 + \omega_6 y_6 - \omega_7 y_7) =$$

$$= -\frac{1}{EI_X} (40 \cdot 0,67 + 80 \cdot 1,33 + 220 \cdot 3,33 + 380 \cdot 4,67 + 380 \cdot 7,33 + 860 \cdot 8,67 -$$

$$-106,67 \cdot 8) = -\frac{12028,64}{EI_X},$$

$$\Delta_{2F} = -\frac{1}{EI_X} (\omega_5 y_5' + \omega_6 y_6' - \omega_7 y_7') =$$

$$= -\frac{1}{EI_X} (380 \cdot 1,33 + 860 \cdot 2,67 - 106,67 \cdot 2) = -\frac{2588,26}{EI_X}.$$

Решаем систему уравнений:

$$333,33x_1 + 69,33x_2 - 12028,64 = 0$$

$$69,33x_1 + 21,33x_2 - 2588,26 = 0$$

Откуда находим, что $x_1 = 33,5 \text{кН}$; $x_2 = 12,4 \text{кН}$.

Строим эпюры поперечных сил и изгибающих моментов:

$$Q_E = -20 \text{кН}; \quad Q_D(\text{правее}) = 20 \text{кН},$$

$$Q_D(\text{левее}) = 20 - 33,5 = -13,5 \text{кН},$$

$$\begin{aligned}
Q_B(\text{правее}) &= -13,5кН, \\
Q_B(\text{правее}) &= -13,5 - 12,4 = -25,9кН, \\
Q_A &= -25,9 + 20 \cdot 4 = 54,1кН, \\
M_E &= 0, \quad M_D = -20 \cdot 2 = -40кН \cdot м, \\
M_C(\text{правее}) &= -20 \cdot 4 + 33,5 \cdot 2 = -13кН \cdot м, \\
M_C(\text{правее}) &= -13 - 30 = -43кН \cdot м, \\
M_B &= -20 \cdot 8 + 33,5 \cdot 6 - 30 = 11кН \cdot м, \\
M_A &= -20 \cdot 12 + 33,5 \cdot 10 - 30 + 12,4 \cdot 4 - 20 \cdot \frac{42}{2} = 45,4кН \cdot м.
\end{aligned}$$

Определим значение изгибающего момента в точке N.

$$\begin{aligned}
Z &= \frac{Q_A}{q} = \frac{54,1}{20} = 2,71м, \\
M_N &= 54,1 \cdot 2,71 - 20 \cdot \frac{2,71^2}{2} - 45,4 = 27,8кН \cdot м.
\end{aligned}$$

Осуществим проверку правильности расчетов, перемножив конечную эпюру изгибающих моментов на единичные

$$\begin{aligned}
\omega_1 &= \frac{1}{2} \cdot 40 \cdot 2 = 40кН \cdot м^2, \quad \omega_2 = \frac{1}{2} \cdot 13 \cdot 2 = 13кН \cdot м^2, \\
\omega_3 &= \frac{1}{2} \cdot 43 \cdot 4 = 86кН \cdot м^2, \quad \omega_4 = \frac{1}{2} \cdot 11 \cdot 4 = 22кН \cdot м^2, \\
\omega_5 &= \frac{1}{2} \cdot 11 \cdot 4 = 22кН \cdot м^2, \quad \omega_6 = \frac{1}{2} \cdot 45,4 \cdot 4 = 90,8кН \cdot м^2, \\
\omega_7 &= \frac{2}{3} \cdot f \cdot a = \frac{2}{3} \cdot \frac{20 \cdot 4^2}{8} \cdot 4 = 106,67кН \cdot м^2. \\
y_1 &= \frac{1}{3} \cdot 2 = 0,67м, \quad y_2 = \frac{2}{3} \cdot 2 = 1,33м, \quad y_3 = 2 + \frac{1}{3} \cdot 4 = 3,33м, \\
y_4 &= 2 + \frac{2}{3} \cdot 4 = 4,67м, \quad y_5 = 6 + \frac{1}{3} \cdot 4 = 7,33м, \quad y_6 = 6 + \frac{2}{3} \cdot 4 = 8,67м, \\
y_7 &= 6 + \frac{1}{2} \cdot 4 = 8м, \quad y_5' = \frac{1}{3} \cdot 4 = 1,33м, \quad y_6' = \frac{2}{3} \cdot 4 = 2,67м, \quad y_7' = \frac{4}{2} = 2м \\
\Sigma(M_F \cdot \overline{M}_1) &= \frac{1}{EI_x} (-\omega_1 y_1 - \omega_2 y_2 - \omega_3 y_3 + \omega_4 y_4 + \omega_5 y_5 - \omega_6 y_6 + \omega_7 y_7) + \\
&+ \frac{1}{EI_x} (\omega_5 y_5' - \omega_6 y_6' + \omega_7 y_7') = \frac{1}{EI_x} (-40 \cdot 0,67 - 13 \cdot 1,33 - 86 \times \\
&\times 3,33 + 22 \cdot 4,67 + 22 \cdot 7,33 - 90,8 \cdot 8,67 + 106,67 \cdot 8) + \\
&+ \frac{1}{EI_x} (22 \cdot 1,33 - 90,8 \cdot 2,67 + 106,67 \cdot 2) = -\frac{0,182}{EI_x};
\end{aligned}$$

Ошибка составляет 0,016%

Определим прогибы посередине каждого из пролетов и в точке E. Для этого воспользуемся методом начальных параметров.

$$EI_x \nu = EI_x \nu_0 + EI_x \theta_0 Z + \frac{M(z-a)^2}{2} + \frac{F(z-b)^3}{6} + \frac{q(z-c)^4}{24},$$

$$\varphi_0 = 0; \quad \nu_0 = 0 \quad \text{в начале координат.}$$

Запишем выражение начальных параметров для $Z=2м$, $Z=6м$, $Z=12м$.

$$EJv_{(z=2)} = -\frac{45,4(2-0)^2}{2} + \frac{54,1(2-0)^3}{6} - \frac{20(2-0)^4}{24} = -\frac{5,34}{EI_x},$$

$$EJv_{(z=6)} = -\frac{45,4(6-0)^2}{2} + \frac{54,1(6-0)^3}{6} + \frac{12,4(6-4)^3}{6} - \frac{20(6-0)^4}{24} + \frac{20(6-4)^4}{24} = \frac{80,26}{EI_x};$$

$$EJv_{(z=12)} = -\frac{45,4(12-0)^2}{2} + \frac{54,1(12-0)^3}{6} + \frac{12,4(12-4)^3}{6} - \frac{30(12-8)^2}{2} + \frac{33,5(12-10)^3}{6} - \frac{20(12-0)^3}{24} + \frac{20(12-4)^4}{24} = -\frac{211,87}{EI_x}.$$

Подберем сечение в виде двутавра (Приложение 1):

$$R=200\text{МПа}, \quad \sigma = \frac{M_{\max}}{W_x} \leq R, \quad W_x = \frac{M_{\max}}{R} = \frac{45,4 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^6} = 0,227 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 227 \text{ см}^3.$$

Подберем по сортаменту двутавр №22, $W_x = 232 \text{ см}^3$, $I_x = 2550 \text{ см}^4$.

$$\text{Прогиб в точке 1 при } Z=2: \quad v_1 = -\frac{5,34 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 2550 \cdot 10^{-8}} = -0,001 \text{ м};$$

$$\text{при } Z=6: \quad v_2 = \frac{80,26 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 2550 \cdot 10^{-8}} = 0,016 \text{ м};$$

$$\text{при } Z=12: \quad v_3 = -\frac{211,87 \cdot 10^3}{200 \cdot 10^9 \cdot 2550 \cdot 10^{-8}} = -0,042 \text{ м};$$

Строим изогнутую линию балки (рис.47).

3.7. Сложное сопротивление.

Сложным сопротивлением называется такое нагружение стержня, когда в его поперечном сечении возникают несколько внутренних силовых факторов, существенно влияющих на напряженное состояние.

В зависимости от наличия тех или иных внутренних факторов сложное сопротивление бывает нескольких видов.

3.7.1. Внецентренное растяжение или сжатие.

Внецентренным растяжением-сжатием называется случай, когда равнодействующая сил, приложенных к стержню, направлена параллельно продольной оси, но точка приложения её не совпадает с центром тяжести поперечного сечения.

В поперечном сечении стержня возникают три компоненты внутренних усилий: продольное усилие N , два изгибающих момента относительно главных центральных осей поперечного сечения M_x и M_y .

Используя принцип независимости действия сил, нормальные напряжения в произвольно выбранной точке поперечного сечения определяются по формуле:

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{N}{A} + \frac{M_x y}{I_x} + \frac{M_y x}{I_y}, \quad (29)$$

В случае действия одной силы F формула (29) приводится к виду:

$$\sigma_{(x,y)} = \pm \frac{F}{A} \left(1 + \frac{y_F y}{i_x^2} + \frac{x_F x}{i_y^2} \right), \quad (30)$$

где: y_F, x_F - координаты, в главных осях, точки приложения силы F ;
 y, x - координаты точки поперечного сечения стержня, в которой определяется нормальное напряжение;

$i_x = \sqrt{\frac{I_x}{A}}$ и $i_y = \sqrt{\frac{I_y}{A}}$ - радиусы инерции поперечного сечения бруса относительно главных центральных осей.

Перед скобкой \pm - это знак нагрузки; если внецентренно приложена растягивающая сила F , то перед скобкой оставляют знак плюс, если же сила сжимающая, то – минус.

Для выполнения проверки на прочность необходимо вычислять максимальные нормальные напряжения. Этот вопрос решается с помощью нулевой линии. Нулевая линия – линия, в каждой точке которой нормальные напряжения равны нулю.

Положение нулевой линии определяется отрезками a_x, a_y , которые она отсекает на главных центральных осях:

$$\begin{aligned} a_x &= -\frac{i_y^2}{x_F}; \\ a_y &= -\frac{i_x^2}{y_F}. \end{aligned} \quad (31)$$

Нулевая линия (или нейтральная) может делить поперечное сечение на две части, в одной возникают растягивающие напряжения (положительные), в другой сжимающие (отрицательные).

Максимальные нормальные напряжения того или иного знака возникают в точках наиболее удаленных от нулевой линии.

В некоторых случаях появление в поперечном сечении нормальных напряжений разных знаков нежелательно. Добиться появления в поперечном сечении нормальных напряжений одного знака можно, используя понятие ядра сечения.

Ядром сечения называется некоторая область вокруг центра тяжести поперечного сечения, которая обладает следующим свойством: если нагрузка приложена в этой области или на её границе, то во всем поперечном сечении стержня возникают напряжения одного знака.

Граничные точки ядра сечения определяются по формулам:

$$\begin{aligned} x_я &= -\frac{i_y^2}{a_x}; \\ y_я &= -\frac{i_x^2}{a_y}. \end{aligned} \quad (32)$$

Для построения ядра сечения необходимо заданное поперечное сечение очертить касательными нулевыми линиями.

Пример 19.

Колонна заданного поперечного сечения сжимается расчетной силой F , направленной параллельно продольной оси и приложенной к точке K .

Расчетные сопротивления для материала колонн:

на растяжение $R = 1,4 \text{ МПа}$, на сжатие $R_{сж} = 22 \text{ МПа}$.

Требуется:

- 1) найти положение нулевой линии;
- 2) вычислить наибольшие сжимающие и растягивающие напряжения и построить эпюру напряжений, дать заключение о прочности колонны;
- 3) построить ядро сечения.

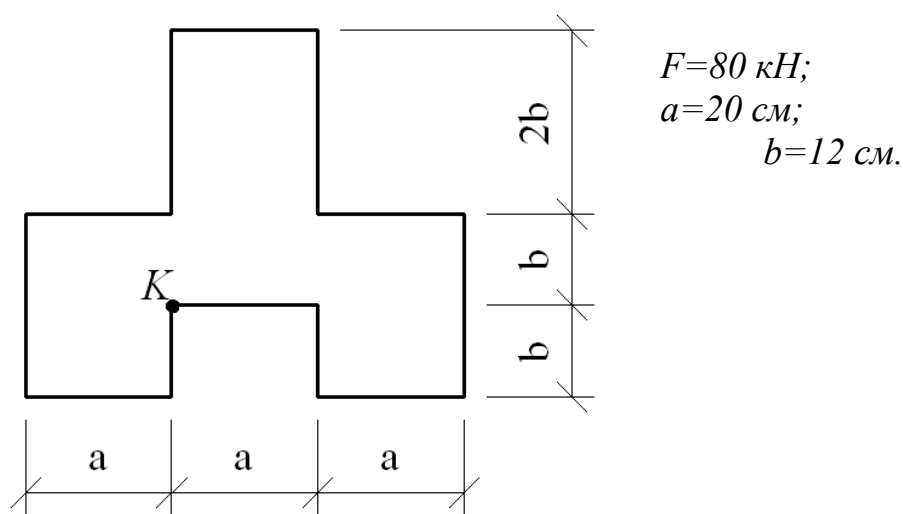


Рис. 48. Схема поперечного сечения колонны.

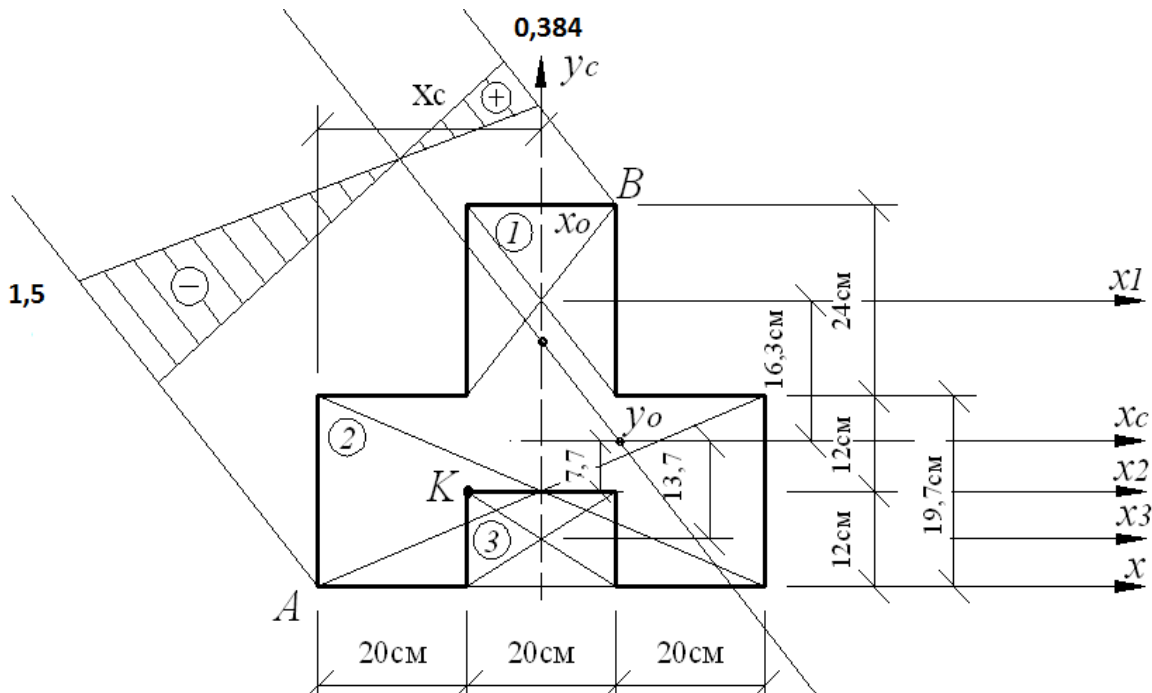


Рис. 49. Положение центра тяжести и нулевой линии.

Решение.

Определим координаты тяжести сечения. Поперечное сечение колонны имеет ось симметрии y_c , следовательно, центр тяжести лежит на этой оси и для отыскания координаты y_c относительно вспомогательной оси δ , сложное сечение разбиваем на три прямоугольника.

$$y_c = \frac{\sum S y_i}{\sum A} = \frac{A_1 \cdot y_1 + A_2 \cdot y_2 - A_3 \cdot y_3}{A_1 + A_2 - A_3},$$

где y_1, y_2 и y_3 - координаты центров тяжести прямоугольников относительно оси x , а

A_1, A_2 и A_3 - площади их поперечных сечений.

$$y_c = \frac{20 \cdot 24 \cdot 36 + 60 \cdot 24 \cdot 12 - 20 \cdot 12 \cdot 6}{20 \cdot 24 + 60 \cdot 24 - 20 \cdot 12} = \frac{33120}{1680} = 19,7 \text{ см.}$$

Определим геометрические характеристики сечения. Для вычисления главных центральных моментов инерции воспользуемся зависимостью между моментами инерции при параллельном переносе осей.

$$I_{x_c} = \sum (I_{x_i} + A_i \cdot a_i^2) = \frac{20 \cdot 24^3}{12} + 20 \cdot 24 \cdot (16,3)^2 + \frac{60 \cdot 24^3}{12} + 60 \cdot 24 \cdot (-7,7)^2 - \left(\frac{20 \cdot 12^3}{12} + 20 \cdot 12 \cdot (-13,7)^2 \right) = 257143,2 \text{ см}^4;$$

$$I_{y_c} = \sum I_{y_i} = \frac{24 \cdot 20^3}{12} + \frac{24 \cdot 60^3}{12} - \frac{12 \cdot 20^3}{12} = 440000 \text{ см}^4.$$

Определим квадраты радиусов инерции:

$$i_x^2 = \frac{I_{x_c}}{A} = \frac{257143,2}{1680} = 153,1 \text{ см}^2;$$

$$i_y^2 = \frac{I_{y_c}}{A} = \frac{440000}{1680} = 261,9 \text{ см}^2;$$

Координаты точки приложения силы F:

$$x_k = -10 \text{ см}, \quad y_k = -7,7 \text{ см}.$$

Положение нулевой линии:

$$x_0 = -\frac{i_y^2}{x_k} = -\frac{261,9}{-10} = 26,2 \text{ см};$$

$$y_0 = -\frac{i_x^2}{y_k} = -\frac{153,1}{-7,7} = 19,9 \text{ см}.$$

По найденным отрезкам, отсекаемым на осях координат, проводим нулевую линию (рис 49).

Определим наибольшие сжимающие и растягивающие напряжения. Наиболее удаленными от нулевой линии точками являются точки А и В. Их координаты:

$$x_A = -30 \text{ см}; \quad y_A = -19,7 \text{ см}; \quad x_B = 10 \text{ см}; \quad y_B = 28,3 \text{ см}.$$

Напряжения в этих опасных точках не должны превосходить соответствующего расчетного сопротивления:

$$\sigma = -\frac{N}{A} \left(1 + \frac{y_k}{i_x^2} \cdot y_{(A,B)} + \frac{x_k}{i_y^2} \cdot x_{(A,B)} \right) \leq R.$$

Знак минус перед формулой показывает, что сила, приложенная к колонне, является сжимающей.

Нулевая линия делит сечение на зоны сжатия (область приложения силы F) и растяжения.

Растягивающее напряжение:

$$\sigma_B = -\frac{80 \cdot 10^3}{1680 \cdot 10^{-4}} \left(1 + \frac{(-7,7) \cdot 10^{-2}}{153,1 \cdot 10^{-4}} \cdot 28,3 \cdot 10^{-2} + \frac{(-10) \cdot 10^{-2}}{261,9 \cdot 10^{-4}} \cdot 10 \cdot 10^{-2} \right) =$$

$$= 0,384 \text{ МПа} < 1,4 \text{ МПа}.$$

Сжимающие напряжение:

$$\sigma_A = -\frac{80 \cdot 10^3}{1680 \cdot 10^{-4}} \left(1 + \frac{(-7,7) \cdot 10^{-2}}{153,1 \cdot 10^{-4}} \cdot (-19,7) \cdot 10^{-2} + \frac{(-10) \cdot 10^{-2}}{261,9 \cdot 10^{-4}} \cdot (-30) \cdot 10^{-2} \right) =$$

$$= -1,5 \text{ МПа} < 22 \text{ МПа}.$$

Прочность колонны обеспечена.

По результатам напряжений σ_A и σ_B строим эпюру σ (рис. 49)

Построим ядро сечения (рис. 50).

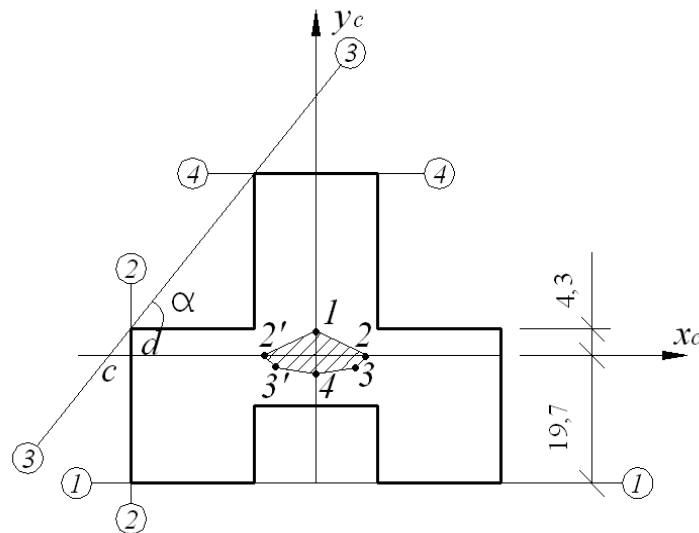


Рис. 50. Ядро сечения.

Чтобы получить очертание ядра сечения, необходимо рассмотреть все возможные положения касательных к контуру сечения и, предполагая, что эти касательные являются нулевыми линиями, вычислить координаты граничных точек ядра относительно главных центральных осей сечения. Соединяя затем эти точки, получим очертание ядра сечения.

Касательная 1-1:

$$x_0 = \infty; \quad y_0 = -19,7 \text{ см};$$

$$x_1 = 0; \quad y_1 = -\frac{i_x^2}{y_0} = -\frac{153,1}{-19,7} = 7,8 \text{ см}.$$

Касательная 2-2:

$$x_0 = -30 \text{ см}; \quad y_0 = \infty;$$

$$x_2 = -\frac{i_y^2}{x_0} = -\frac{261,9}{-30} = 8,73 \text{ см}; \quad y_2 = 0.$$

Касательная 3-3:

Определим координаты точек пересечения секущей 3-3:

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{2e}{a} = \frac{24}{20} = 1,2; \quad \operatorname{tg} \alpha = \frac{d}{c}; \quad c = \frac{d}{\operatorname{tg} \alpha} = \frac{4,3}{1,2} = 3,6 \text{ см};$$

$$x_0 = -(30 + 3,6) = -33,6 \text{ см};$$

$$y_0 = |x_0| \cdot \operatorname{tg} \alpha = 33,6 \cdot 1,2 = 40,3 \text{ см};$$

$$x_3 = -\frac{i_y^2}{x_0} = -\frac{261,9}{-33,6} = 7,8 \text{ см};$$

$$y_3 = -\frac{i_x^2}{y_0} = -\frac{153,1}{40,3} = -3,8 \text{ см}.$$

Касательная 4-4:

$$x_0 = \infty; \quad y_0 = 28,3 \text{ см};$$

$$x_4 = 0; \quad y_4 = -\frac{i_x^2}{y_0} = -\frac{153,1}{28,3} = -5,4 \text{ см.}$$

Поскольку сечение имеет ось симметрии y_c , то все определенные координаты переносим симметрично этой оси (рис. 50).

3.7.2. Косой изгиб.

Косым изгибом называется случай сложного сопротивления, когда плоскость действия изгибающего момента не совпадает ни с одной из главных плоскостей инерции.

Косой изгиб можно рассматривать как одновременно действие двух плоских прямых изгибов в главных плоскостях инерции стержня.

Под главными плоскостями инерции понимают плоскости, проходящие через геометрическую ось бруса и главные оси инерции сечения.

Таким образом, в каждом сечении стержня балки одновременно действуют два независимых изгибающих момента M_x , M_y .

Для определения напряжений от каждого момента в отдельности, можно воспользоваться формулой плоского изгиба.

Согласно принципу независимости действия сил, полное напряжение будет равно сумме составляющих:

$$\sigma = \sigma_{M_x} + \sigma_{M_y} = \frac{M_x y}{I_x} + \frac{M_y x}{I_y}; \quad (33)$$

по формуле (7.5.) можно определить напряжение в любой точке поперечного сечения.

Для выполнения проверки на прочность необходимо найти опасное сечение по длине балки.

Опасное сечение – сечение, в котором возникают максимальные напряжения.

В опасном поперечном сечении определяют точки, где имеют место максимальные нормальные напряжения.

Опасные точки определяются с помощью нулевой линии, которая при косом изгибе проходит через центр тяжести поперечного сечения, но не совпадает с главными осями инерции.

Направление нулевой линии определяют по формуле:

$$\operatorname{tg} \varphi = -\frac{I_x M_y}{I_y M_x}, \quad (34)$$

где φ - угол между осью x и нулевой линией.

Максимальные напряжения возникают в наиболее удаленных точках от нулевой прямой.

Для выполнения проверки на жесткость необходимо уметь вычислять величины прогибов.

Полный прогиб произвольного сечения равен геометрической сумме двух перемещений вдоль оси x и y .

$$f = \sqrt{f_y^2 + f_x^2}; \quad (35)$$

Направление полного прогиба определяется выражением:

$$\operatorname{tg} \beta = \frac{f_y}{f_x}, \quad (36)$$

где β - угол между осью x и направлением полного прогиба.

Перемещения f_x и f_y определяются методом Мора, используя правило Верещагина.

Пример 20.

Балка нагружена в главных плоскостях расчетной нагрузкой. Материал балки – сталь с расчетным сопротивлением $R=210\text{Мпа}$.

Требуется:

- 1) построить эпюры изгибающих моментов в вертикальной и горизонтальной плоскостях;
- 2) определить опасное сечение и подобрать двутавр, приняв $W_x/W_y = 8$;
- 3) определить положение нейтральной оси в одном сечении и построить эпюру нормальных напряжений.

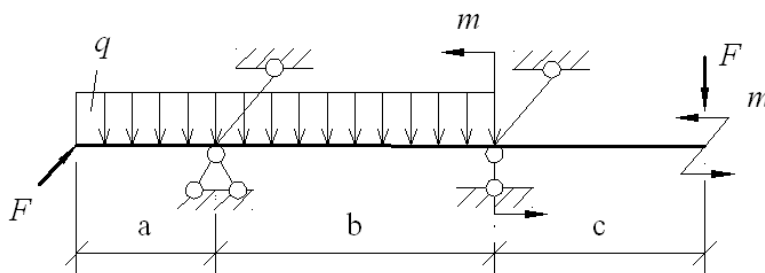


Рис.51. Схема балки.

$$\begin{aligned} a &= 2\text{м}, & m &= 6\text{кН} \cdot \text{м}, \\ b &= 4\text{м}, & F &= 8\text{кН} \cdot \text{м}, \\ c &= 3\text{м}, & q &= 10\text{кН} \cdot \text{м}. \end{aligned}$$

Решение.

Определим вертикальные и горизонтальные опорные реакции и строим M_x и M_y (рис.52)

$$\Sigma M_A = 0; \quad \Sigma M_A = -y_B \cdot b + F \cdot (b + c) - m + q \left(b \cdot \frac{b}{2} \right) - q \left(a \cdot \frac{a}{2} \right) = 0;$$

$$-y_B \cdot 4 + 8 \cdot 7 - 6 + 10 \cdot \frac{4^2}{2} - 10 \cdot \frac{2^2}{2} = 0,$$

$$y_B = \frac{110}{4} = 27,5\text{кН}.$$

$$\Sigma M_B = 0, \quad \Sigma M_B = y_A \cdot b - q \cdot \frac{(a + b)^2}{2} - m + F \cdot c = 0,$$

$$y_A \cdot 4 - 10 \cdot \frac{6^2}{2} - 6 + 8 \cdot 3 = 0,$$

$$y_A = 40,5\text{кН},$$

$$\begin{aligned} \Sigma Y &= 0; \quad 27,5 + 40,5 - 8 - 10 \cdot 6 = 0. \\ \Sigma M_A &= 0; \quad \Sigma M_A = m - y_B \cdot b + F \cdot a = 0. \\ -4y_B + 6 + 8 \cdot 2 &= 0; \quad y_B = 5,5 \text{ кН}; \\ \Sigma M_B &= 0; \quad \Sigma M_B = F(a+b) - y_A \cdot b + m = 0; \\ 8(2+4) - y_A \cdot 4 + 6 &= 0; \quad y_A = 13,5 \text{ кН}; \\ \Sigma X &= 0; \quad \Sigma X = 8 - 13,5 + 5,5 = 0. \end{aligned}$$

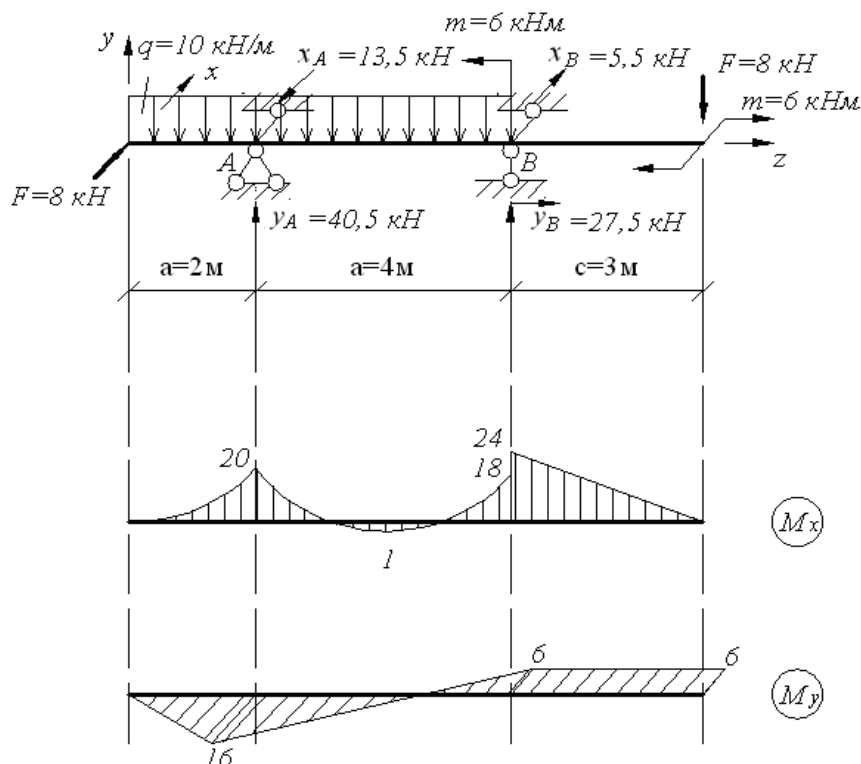


Рис 52. Эпюры изгибающих моментов относительно осей X и Y.

Выберем наиболее опасное сечение. Максимальные моменты в плоскости оси X и Y находятся в точке A: $M_X = 20 \text{ кН} \cdot \text{м}$; $M_Y = 16 \text{ кН}$.

Определим требуемый момент сопротивления, приняв $W_X / W_Y = 8$; т.е. $W_X = 8W_Y$. Условие прочности при косом изгибе для балок из материала, одинаково сопротивляющегося растяжению и сжатию, имеет следующий вид:

$$\sigma_{\max} = \frac{M_X}{W_X} + \frac{M_Y}{W_Y} \leq R \quad \text{или} \quad \frac{M_X}{8W_Y} + \frac{M_Y}{W_Y} \leq R, \quad \text{откуда}$$

$$W_Y \geq \frac{\frac{M_X}{8} + M_Y}{R} = \frac{\frac{20 \cdot 10^3}{8} + 16 \cdot 10^3}{210 \cdot 10^6} = 0,0881 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3 = 88,1 \text{ см}^3.$$

По сортаменту (Приложение 1) принимаем двутавр №40, $W_Y = 86 \text{ см}^3$; $W_X = 953 \text{ см}^3$;
 $I_Y = 667 \text{ см}^4$; $I_X = 19062 \text{ см}^4$.

Проверяем прочность балки:

$$\begin{aligned} \sigma_{\max} &= \frac{M_X}{W_X} + \frac{M_Y}{W_Y} = \frac{20 \cdot 10^3}{953 \cdot 10^{-6}} + \frac{16 \cdot 10^3}{86 \cdot 10^{-6}} = 20,98 + 186,05 = \\ &= 207,03 < 210 \text{ МПа}. \end{aligned}$$

Прочность балки обеспечена.

Недогрузка балки составляет: $\frac{210 - 207,03}{210} \cdot 100 = 1,4\%$.

Определяем угол наклона нулевой линии к оси OX:

$$\operatorname{tg} \alpha_0 = -\frac{I_X \cdot M_Y}{I_Y \cdot M_X} = -\frac{19062 \cdot 10^{-8} \cdot 16 \cdot 10^3}{667 \cdot 10^{-8} \cdot 20 \cdot 10^3} = -22,86.$$

$$\alpha_0 = -87^\circ 30'.$$

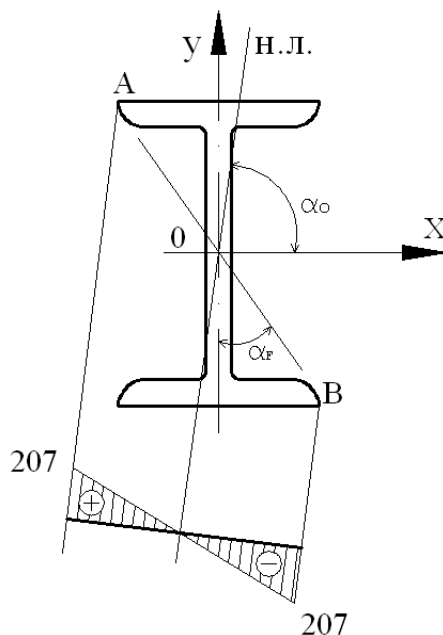


Рис. 53. Положение нулевой линии. Эпюра напряжений.

Для построения эпюры σ угол α_0 откладываем против часовой стрелки от оси OX. Наибольшие напряжения будут действовать в угловых точках сечения, причем в точке A они будут растягивающими, а в B – сжимающими.

Угол наклона силовой линии:

$$\operatorname{tg} \alpha_F = \frac{M_Y}{M_X} = \frac{16 \cdot 10^3}{20 \cdot 10^3} = 0,8; \quad \alpha_F = 38^\circ 30'$$

3.7.3. Расчет на прочность пространственного бруса.

В сечении участков ломаного бруса в общем случае могут возникать шесть внутренних силовых факторов: нормальная сила N , изгибающие моменты M_x , M_y относительно главных центральных осей инерции поперечного сечения, крутящий момент M_z и две поперечные силы Q_x и Q_y . Первые три фактора связаны с нормальными напряжениями, а вторые три фактора – с касательными напряжениями.

В случае плоского напряженного состояния, когда одновременно действуют значительные по величине и нормальное σ и касательное τ напряжения, проверка прочности требует объяснения механизма разрушения материала.

В настоящее время в технике приняты две теории прочности, объясняющие этот механизм. Хронологически они называются III и IV теории прочности.

Согласно III теории прочности разрушения материала наступает в тот момент, когда величина максимального касательного напряжения в окрестности точ-

ки достигает опасного уровня для данного материала, определенного в опытах на растяжение-сжатие.

В случае плоского напряженного состояния согласно *III* теории прочности определяется расчетное напряжение по формуле $\sigma_{расч} = \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2}$, которое должно быть не больше расчетного напряжения R , определяемого для каждого материала по СНиП

$$\sigma_{расч} = \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2} \leq R. \quad (37)$$

Согласно *IV* теории прочности разрушение материала наступает в тот момент, когда величина удельной потенциальной энергии изменения формы в окрестности точки достигает опасного уровня для данного материала, определенного в опытах на растяжение/сжатие.

В случае плоского напряженного состояния по *IV* -ой теории прочности, проверка прочности производится по формуле

$$\sigma_{расч}^{IV} = \sqrt{\sigma^2 + 3\tau^2} \leq R. \quad (38)$$

Пример 21.

Пространственная система, состоящая из трех стержней, жестко соединенных между собой под прямым углом, нагружена расчетной нагрузкой в вертикальной и горизонтальной плоскостях. Стержни системы имеют одинаковые длины и диаметры поперечных сечений. Материал стержней – сталь с расчетным сопротивлением $R=210\text{МПа}$ и $R_c=130\text{МПа}$, $m=4\text{кН м}$, $\ell=0,8\text{м}$, $q=8\text{кН/м}$, $d=10\text{см}$, $F=6\text{кН}$.

Требуется:

- 1) построить эпюры внутренних усилий;
- 2) установить вид сопротивления для каждого участка стержня;
- 3) определить опасное сечение и дать заключение о прочности конструкции.

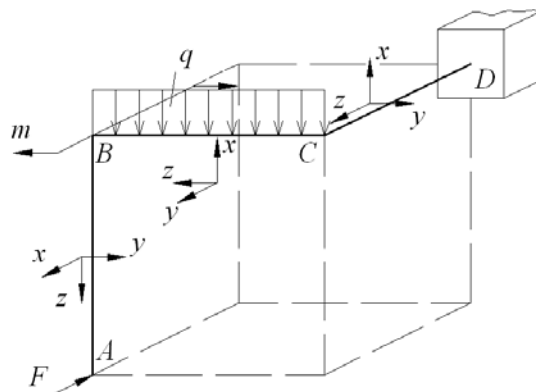


Рис. 54. Схема пространственной системы.

Решение.

Построим эпюру продольных сил. На участках AB и BC отсутствуют продольные силы.

Участок CD :

Продольной силой для данного участка является сила F .
(сжатие) (рис 55).

$$N = -F = -6 \text{ кН}$$

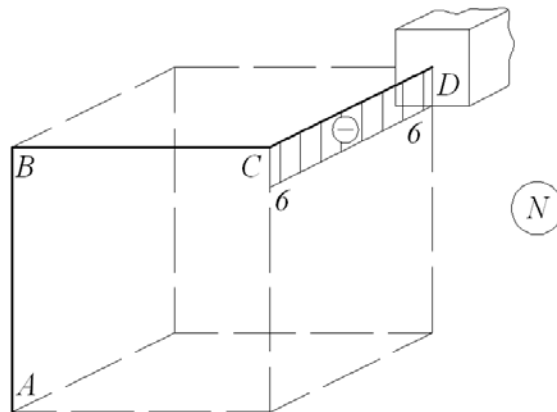


Рис. 55. Эюра продольных сил.

Построим эюру поперечных сил (рис 56).

Участок AB:

$$Q_{Ax} = -F = -6 \text{ кН}, \quad Q_{Bx} = -F = -6 \text{ кН}.$$

Участок BC:

$$Q_{Bx} = F = 6 \text{ кН}, \quad Q_{Cx} = F - 6 \text{ кН},$$

$$Q_{Cy} = -q \cdot l = -8 \cdot 0,8 = -6,4 \text{ кН}.$$

Участок CD:

$$Q_{Cx} = -q \cdot l = -8 \cdot 0,8 = -6,4 \text{ кН},$$

$$Q_{Dx} = -6,4 \text{ кН}.$$

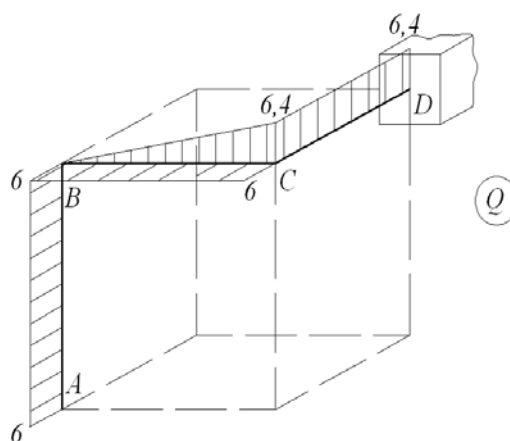


Рис. 56. Эюра поперечных сил.

Построим эюру изгибающих моментов. Для этого последовательно построим эюры от каждого вида нагрузки.

Сила F :

Участок AB :

$$M_{A_y} = 0, \quad M_{B_y} = F \cdot \ell = 6 \cdot 0,8 = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Участок BC :

$$M_{C_x} = F \cdot \ell = 6 \cdot 0,8 = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Участок CD :

$$M_{C_x} = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}, \quad M_{D_y} = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$M_{C_y} = M_{D_y} = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Изгибающий момент m :

Участок BC :

$$M_{B_x} = M_{C_x} = 4 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

Участок CD :

$$M_{C_x} = M_{D_x} = 4 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Распределенная нагрузка q :

Участок BC :

$$M_{B_y} = 0, \quad M_{C_y} = \frac{q \cdot l^2}{2} = \frac{8 \cdot 0,8^2}{2} = 2,56 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Участок CD :

$$M_{C_y} = 0, \quad M_{D_y} = q \cdot l \cdot l = 8 \cdot 0,8 \cdot 0,8 = 5,12 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

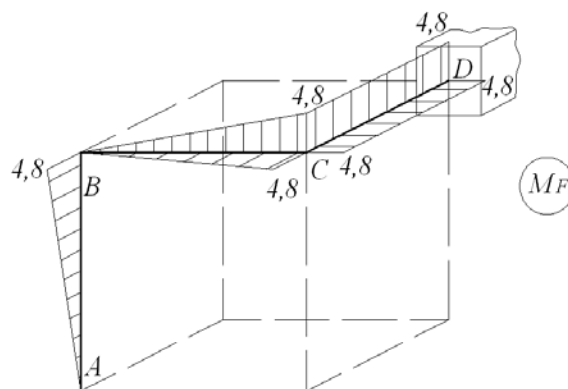


Рис. 57. Эпюра изгибающих моментов от действия силы F .

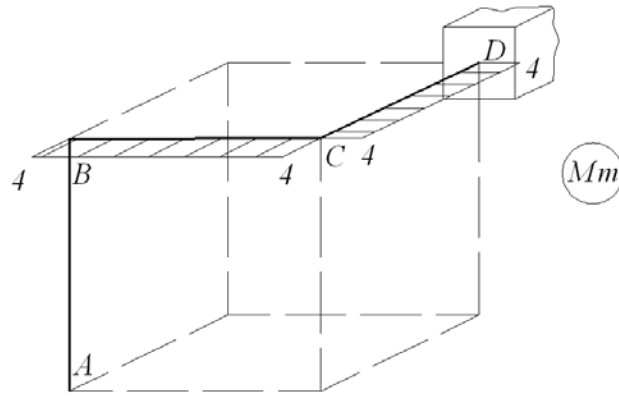


Рис. 58. Эпюра изгибающих моментов от действия изгибающего момента m .

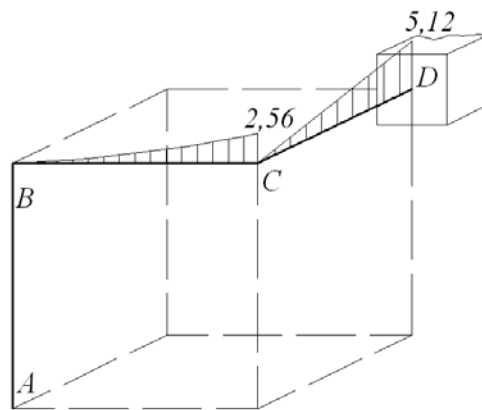


Рис. 59. Эпюра изгибающих моментов от действия равномерно распределенной нагрузки q .

Просуммируем изгибающие моменты от всех видов нагрузки.

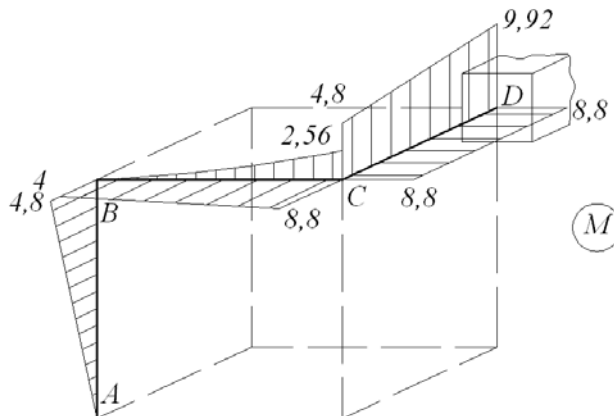


Рис. 60. Суммарная эпюра изгибающих моментов от действия всех видов нагрузки.

Построим эпюру крутящих моментов.

Участок AB:

$$T = 0.$$

Участок BC:

$$T = F \cdot l = 6 \cdot 0,8 = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

Участок CD:

$$T = q \cdot l \cdot \frac{l}{2} = 8 \cdot 0,8 \cdot \frac{0,8}{2} = 2,56 \text{ кН} \cdot \text{м}.$$

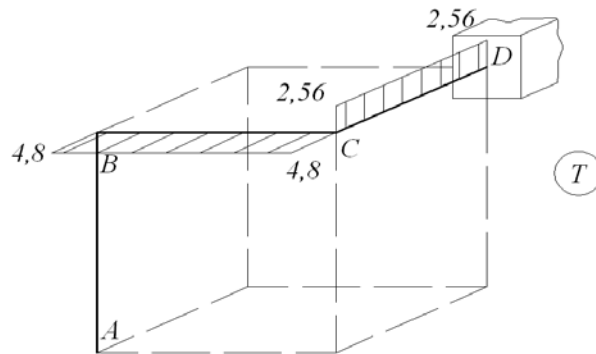


Рис. 61. Эпюры крутящих моментов.

Установим вид сопротивления для каждого участка системы, который определяется по эпюрам.

На участке AB действует поперечная сила Q_x и изгибающий момент M_y (поперечный изгиб).

На участке BC действует поперечная сила Q_x , Q_y , крутящий момент T и изгибающие моменты M_x и M_y (косой изгиб с кручением).

На участке CD действует поперечная сила Q_x , крутящий момент T , изгибающие моменты M_x , M_y и продольная сила N (косой изгиб с кручением и сжатием).

Определим максимальные напряжения в опасном сечении каждого участка от внутренних усилий M_x, M_y, T, N (касательными напряжениями от поперечных сил Q_x и Q_y можно пренебречь).

Участок AB:

Опасная точка B . $Q_x = 6 \text{ кН}$, $M_y = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

$$\sigma_B = \frac{M}{W_u} = \frac{4,8 \cdot 10^3}{98,13 \cdot 10^{-6}} = 48,9 \text{ МПа},$$

$$W_u = \frac{\pi d^3}{32} = \frac{3,14 \cdot 10^3}{32} = 98,13 \text{ см}^3.$$

Участок BC:

Опасная точка C . $Q_y = 6 \text{ кН}$, $Q_x = 6,1 \text{ кН}$, $M_x = 8,8 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $M_y = 2,56 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $T = 4,8 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

Определим суммарный изгибающий момент:

$$M_u = \sqrt{M_x^2 + M_y^2} = \sqrt{8,8^2 + 2,56^2} = 9,16 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$\sigma = \frac{M_u}{W_u} = \frac{9,16 \cdot 10^3}{98,13 \cdot 10^{-6}} = 93,35 \text{ МПа}.$$

При кручении круглого стержня возникают касательные напряжения:

$$\tau_{\max} = \frac{T}{W_{\rho}} = \frac{2,56 \cdot 10^3}{196,26 \cdot 10^{-6}} = 13,04 \text{ МПа},$$

$$W_{\rho} = 2W_u = 2 \cdot 98,13 = 196,26 \text{ см}^3$$

Участок CD:

Опасная точка D. $Q_x = 6,4 \text{ кН}$, $M_x = 8,8 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $M_y = 9,92 \text{ кН} \cdot \text{м}$, $N = 6 \text{ кН}$,
 $T = 2,56 \text{ кН} \cdot \text{м}$.

$$\sigma = \frac{N}{A} = \frac{6 \cdot 10^3}{78,5 \cdot 10^{-4}} = 0,764 \text{ МПа},$$

$$A = \frac{\pi d^2}{4} = \frac{3,14 \cdot 10^2}{4} = 78,5 \text{ см}^2,$$

$$M_u = \sqrt{M_x^2 + M_y^2} = \sqrt{8,8^2 + 9,92^2} = 13,26 \text{ кН} \cdot \text{м},$$

$$\sigma = \frac{M_u}{W_u} = \frac{13,26 \cdot 10^3}{98,13 \cdot 10^{-6}} = 135,14 \text{ МПа},$$

$$\tau_{\max} = \frac{T}{W_{\rho}} = \frac{2,56 \cdot 10^3}{196,26 \cdot 10^{-6}} = 13,04 \text{ МПа}.$$

Проверим прочность системы при расчетном сопротивлении $R = 210 \text{ МПа}$.

Расчетное напряжение по третьей теории прочности для плоского напряженного состояния определяется по формуле:

$$\sigma_{\rho} = \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2}.$$

Участок AB:

$$\tau = 0, \quad \sigma_{\rho} = \sqrt{\sigma^2} = 48,9 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}.$$

Участок BC:

$$\sigma_{\rho} = \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2} = \sqrt{93,35^2 + 4 \cdot 13,04^2} = 96,92 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}.$$

Участок CD:

$$\sigma = \frac{N}{A} + \frac{M_u}{W_u} = 0,764 + 135,14 = 135,9 \text{ МПа},$$

$$\sigma_{\rho} = \sqrt{\sigma^2 + 4\tau^2} = \sqrt{135,9^2 + 4 \cdot 13,04^2} = 138,38 \text{ МПа} < 210 \text{ МПа}.$$

Прочность стержней системы на всех участках обеспечена.

8. Продольный изгиб стержней. Устойчивость.

В механике твердого тела различают следующие формы равновесия твердого тела: устойчивая, безразличная и неустойчивая. Эти три формы присущи сжатым гибким (длинным, тонким) стержням.

При незначительной сжимающей силе F , меньше некоторого критического значения $F_{кр}$, первоначальная прямолинейная форма стержня является устойчивой, при $F = F_{кр}$ сжатый стержень находится в состоянии безразличного равновесия, когда возможны как первоначальная прямолинейная форма равновесия, так и несколько близких к ней криволинейных. Если $F > F_{кр}$, первоначальная форма стержня становится неустойчивой, происходит интенсивное нарастание деформации изгиба (прогиб).

Устойчивость – способность стержня под действием сжимающей нагрузки находиться в состоянии упругого равновесия и сохранять первоначальную форму.

Критическая сила – значение осевой сжимающей нагрузки, при которой стержень будет в состоянии безразличного равновесия (критическое состояние), а малейшее превышение ее приведет к интенсивному росту прогибов (к потере устойчивости).

Критическая нагрузка является опасной и считается разрушающей. Разрушение происходит внезапно.

Критическая нагрузка для сжатого прямолинейного стержня постоянного поперечного сечения определяется по формуле Эйлера:

$$F_{кр} = \frac{\pi^2 EI}{(\mu l)^2}. \quad (39)$$

где E – модуль упругости материала стержня;

J_{\min} – минимальный момент инерции сечения относительно главных центральных осей;

μ – коэффициент приведения длины, который зависит от условий закрепления стержня.

Формула Эйлера была выведена в предположении упругих деформаций, когда

$$\sigma_{кр} < \sigma_{ПЦ}. \quad (40)$$

Для одинаковых закреплений в двух главных плоскостях нужно брать минимальный момент инерции I_{\min} .

$$\sigma_{кр} = \frac{F_{кр}}{A} = \frac{\pi^2 EI_{\min}}{(\mu l)^2 A} = \frac{\pi^2 E i_{\min}^2}{(\mu l)^2}. \quad (41)$$

Здесь введено обозначение минимального радиуса инерции

$$i_{\min} = \sqrt{\frac{I_{\min}}{A}}.$$

Обычно вводится понятие максимальной гибкости стержня

$$\lambda_{\max} = \frac{\mu l}{i_{\min}}. \quad (42)$$

Гибкость величины геометрическая. Теперь можно записать

$$\sigma_{кр} = \frac{\pi^2 E}{\lambda_{\max}^2}. \quad (43)$$

Таким образом, формулу Эйлера для величины критической силы можно применить, если

$$\sigma_{кр} = \frac{\pi^2 E}{\lambda_{\max}^2} < \sigma_{ПЦ}.$$

Отсюда можно найти условия для λ_{\max}

$$\lambda_{\max} > \sqrt{\frac{\pi^2 E}{\sigma_{ПЦ}}}. \quad (44)$$

Введем обозначение для предельной гибкости

$$\lambda_{пред} = \pi \sqrt{\frac{E}{\sigma_{ПЦ}}}. \quad (45)$$

Эта величина зависит от физических свойств материала стержня. Условие (44) перепишем в виде

$$\lambda_{\max} > \lambda_{пред}. \quad (46)$$

Окончательно, если наибольшая гибкость больше предельной для данного материала, то стержень будет терять устойчивость при напряжениях меньше предела пропорциональности $\sigma_{ПЦ}$, а если условие (46) не удовлетворяется и $\lambda_{\max} < \lambda_{пред}$, то стержень будет терять устойчивость при упруго-пластических деформациях. В этом случае для критической силы применяется эмпирическая формула Ясинского-Тетмайера

$$F_{кр} = A(a - b\lambda_{\max}), \quad (47)$$

где a и b – коэффициенты, зависящие от материала и приводимые в справочниках.

При этом
$$\sigma_{кр} = a - b\lambda_{\max}. \quad (48)$$

Таким образом, критические напряжения в любой стадии деформации зависят от гибкости

$$\sigma_{кр} = \sigma_{кр}(\lambda_{\max}): \quad (49)$$

в упругой – по формуле (8.5) - гипербола Эйлера, в упруго-пластической – по формуле (48) – прямая Ясинского.

При некотором значении гибкости, которое можно обозначить через λ_0 , величина критических напряжений становится равной предельному напряжению сжатия (либо пределу текучести, либо пределу прочности). Это значение гибкости будет границей применимости формулы Ясинского. Таким образом, критические напряжения вычисляются по формуле Ясинского тогда, когда гибкость стержня меньше $\lambda_{пред}$, но не ниже λ_0 .

Если рассчитываемый стержень оказался малой гибкости $\lambda < \lambda_0$, то опасность потери устойчивости меньше опасности разрушения, и такой стержень надо рассчитывать на прочность, а не на устойчивость.

Для стержней большой гибкости $\lambda \geq \lambda_{пред}$ расчет ведется по формуле Эйлера, поэтому зависимость $\sigma_{кр}$ от λ – гиперболическая. Стержни средней гибкости $\lambda_0 \geq \lambda > \lambda_{пред}$ рассчитываются по формуле Ясинского. Для них зависимость $\sigma_{кр}$ от λ - линейная. Для стержней малой гибкости нет надобности в расчете на устойчивость. Для них критическое напряжение считается постоянным и равным для пластичных материалов пределу текучести при сжатии, а для хрупких – пределу прочности при сжатии.

Вычислив значение $\sigma_{кр}$ и умножив его на рассчитанную нами ранее площадь поперечного сечения стойки, получим величину критической силы $F_{кр}$:

$$F_{кр} = \sigma_{кр} A$$

После этого можно определить коэффициент запаса устойчивости

$$[n_y] = F_{кр} / F.$$

Инженерный расчет сжатых стержней на устойчивость формально можно поставить в соответствие расчету на простое сжатие, принимая в качестве расчетного сопротивления некоторую часть от критического напряжения:

$$\sigma = F / A \leq [R_y],$$

где $[R_y] = \sigma_{кр} / [n_y]$ - расчетное сопротивление на сжатие с учетом опасности продольного изгиба, или, иначе, расчетное сопротивление на сжатие при расчете на устойчивость.

Обычно $[R_y]$ выражают через основное расчетное сопротивление на сжатие для данного материала:

$$[R_y] = \varphi [R].$$

Здесь $\varphi \leq 1,0$ - коэффициент понижения основного расчетного сопротивления на сжатие или коэффициент продольного изгиба; $[R]$ - основное расчетное сопротивление на сжатие, то есть установленное без учета продольного изгиба. Оно указывается в СНиП. Условно его можно представить:

$$[R] = \sigma_{пред} / [n].$$

Обычно под $\sigma_{пред}$ для пластических материалов понимают σ_T (предел текучести материала), а для хрупких – временное сопротивление $\sigma_{вр}$.

Связь между коэффициентом φ , критическим напряжением $\sigma_{кр}$, предельным напряжением $\sigma_{пред}$ и коэффициентами запаса прочности $[n]$ и устойчивости $[n_y]$ можно установить следующим образом:

$$[R_y] = \varphi [R] = \varphi \sigma_{пред} / [n] = \sigma_{кр} / [n_y],$$

откуда

$$\varphi = \frac{\sigma_{кр}(\lambda_{\max})}{\sigma_{пред}} \frac{[n]}{[n_y]} = \varphi(\lambda_{\max}) \quad (50)$$

Величина коэффициента φ зависит от материала стержня и его гибкости (Приложение 5).

При выполнении расчетов на устойчивость по коэффициентам φ исходная зависимость имеет следующий вид:

$$\sigma_{расч} = \frac{F}{\varphi A} \leq [R]. \quad (51)$$

Пример 22.

Стальной стержень сжимается продольной расчетной нагрузкой F . Расчетное сопротивление материала стержня $R=200$ МПа, модуль продольной упругости $E=200$ ГПа.

Требуется:

- 1) подобрать размеры поперечного сечения стержня из условия устойчивости;
- 2) определить значение коэффициента запаса устойчивости.

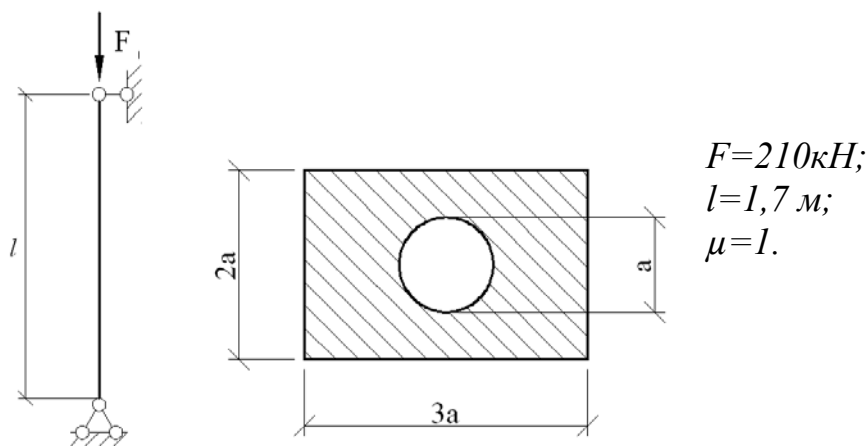


Рис.62. Схема стержня и его поперечное сечение.

Решение.

Размеры поперечного сечения определим исходя из условий устойчивости:

$$\sigma = \frac{F}{A} \leq \varphi R,$$

где φ - коэффициент снижения расчетного сопротивления материала при продольном изгибе.

В расчетной формуле имеются две неизвестные величины – коэффициент φ и искомая площадь A . Поэтому при подборе сечения необходимо использовать метод последовательных приближений.

Выразим геометрические характеристики через величину a .

Так как потеря устойчивости происходит в плоскости наименьшей жесткости, определяем минимальный момент инерции:

$$I_{\min} = \frac{bh^3}{12} - \frac{\pi a^4}{64} = \frac{3a(2a)^3}{12} - \frac{\pi a^4}{64} = 1,95a^4;$$

тогда площадь поперечного сечения:

$$A = 3a \cdot 2a - \frac{\pi a^2}{4} = 5,21a^2;$$

$$i_{\min} = \sqrt{\frac{I_{\min}}{A}} = \sqrt{\frac{1,95a^4}{5,21a^2}} = 0,61a.$$

Приближение 1. В первом приближении коэффициент изгиба принимают $\varphi_1 = 0,5$ тогда

$$A_1 = \frac{F}{\varphi_1 \cdot R} = \frac{210 \cdot 10^3}{0,5 \cdot 200 \cdot 10^6} = 2,1 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2;$$

$$a_1 = 0,44 \sqrt{2,1 \cdot 10^{-3}} = 0,0201 \text{ м} = 2,01 \text{ см};$$

$$i_{\min_1} = 0,61a = 0,61 \cdot 0,0201 = 0,0123 \text{ м}.$$

Расчетная гибкость стержня:

$$\lambda_1 = \frac{\mu \cdot l}{i_{\min_1}} = \frac{1 \cdot 1,7}{0,0123} = 138,21;$$

По таблице (Приложение 5) определяем значение коэффициента φ_1' соответствующего гибкости $\lambda_1 = 138,21$:

$$\lambda = 130 \quad \varphi = 0,425,$$

$$\lambda = 140 \quad \varphi = 0,376.$$

Путем линейной интерполяции получим:

$$\varphi_1' = 0,425 - \frac{0,425 - 0,376}{10} \cdot 8,21 = 0,385.$$

Проверим выполнение условия устойчивости в первом приближении:

$$\sigma_1 = \frac{F}{A_1} = \frac{210 \cdot 10^3}{2,1 \cdot 10^{-3}} = 100 \cdot 10^6 \text{ Па} = 100 \text{ МПа},$$

$$\varphi_1' \cdot R = 0,385 \cdot 200 = 77 \text{ МПа}.$$

Перенапряжение составляет $\frac{100 - 77}{77} \cdot 100 = 29,8\%$, что недопустимо. Необходимо

уточнение размеров.

Приближение 2. За новое значение коэффициента φ_2 принимаем среднее арифметическое первых двух:

$$\varphi_2 = \frac{\varphi_1 + \varphi_1'}{2} = \frac{0,5 + 0,385}{2} = 0,443,$$

тогда площадь сечения

$$A_2 = \frac{F}{\varphi_2 \cdot R} = \frac{210 \cdot 10^3}{0,443 \cdot 200 \cdot 10^6} = 2,37 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2,$$

$$a_2 = 0,44 \sqrt{2,37 \cdot 10^{-3}} = 0,021 \text{ м} = 2,1 \text{ см},$$

радиус инерции

$$i_{\min 2} = 0,61 a_2 = 0,61 \cdot 0,021 = 12,81 \cdot 10^{-3} \text{ м}.$$

Определим гибкость стержня

$$\lambda_2 = \frac{\mu \cdot l}{i_{\min 2}} = \frac{1 \cdot 1,7}{12,81 \cdot 10^{-3}} = 132,7.$$

Коэффициент φ_2' рассчитываем для гибкости $\lambda_2 = 132,7$:

$$\lambda = 130 \quad \varphi = 0,425$$

$$\lambda = 140 \quad \varphi = 0,376$$

$$\varphi_2' = 0,425 - \frac{0,425 - 0,376}{10} \cdot 2,7 = 0,412.$$

Проверим выполнение условий устойчивости:

$$\sigma_2 = \frac{F}{A_2} = \frac{210 \cdot 10^3}{2,37 \cdot 10^{-3}} = 88,6 \cdot 10^6 \text{ Па} = 88,6 \text{ МПа},$$

$$\varphi_2' R = 0,412 \cdot 200 = 82,4 \text{ МПа}.$$

Перенапряжение составляет: $\frac{88,6 - 82,4}{82,4} \cdot 100 = 7,52\%$ что недопустимо.

Приближение 3.

Определим коэффициент продольного изгиба:

$$\varphi_3 = \frac{\varphi_2 + \varphi_2'}{2} = \frac{0,443 + 0,412}{2} = 0,428;$$

Площадь поперечного сечения

$$A_3 = \frac{F}{\varphi_3 R} = \frac{210 \cdot 10^3}{0,428 \cdot 200 \cdot 10^6} = 2,45 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2;$$

$$a_3 = 0,44 \sqrt{2,45 \cdot 10^{-3}} = 2,2 \cdot 10^{-2} \text{ м};$$

радиус инерции $i_{\min_3} = 0,61 a_3 = 0,61 \cdot 2,2 \cdot 10^{-2} \text{ м} = 1,34 \cdot 10^{-2} \text{ м};$

гибкость колонны $\lambda_3 = \frac{\mu \cdot l}{i_{\min_3}} = \frac{1 \cdot 1,7}{1,34 \cdot 10^{-2}} = 126,9;$

Определим значение коэффициента φ'_3 :

$$\lambda = 120 \quad \varphi = 0,479$$

$$\lambda = 130 \quad \varphi = 0,425$$

$$\varphi'_3 = 0,479 - \frac{0,479 - 0,425}{10} \cdot 6,9 = 0,442,$$

$$\sigma_3 = \frac{F}{A_3} = \frac{210 \cdot 10^3}{2,45 \cdot 10^{-3}} = 85,71 \cdot 10^6 \text{ Па} = 85,71 \text{ МПа}.$$

Расчетное сопротивление

$$\varphi'_3 R = 0,442 \cdot 200 = 88,4 \text{ МПа},$$

$$\sigma_3 < \varphi'_3 R \quad (85,71 < 88,4 \text{ МПа}).$$

Недонапряжение составляет $\frac{88,4 - 85,71}{88,4} = 3,04\%$, что допустимо.

Окончательно принимаем размеры сечения 44x66мм ($a = 22 \text{ мм}$)

$$I_{\min} = 1,95 \cdot a^4 = 1,95 \cdot 2,2^4 = 45,68 \text{ см}^4;$$

$$i_{\min} = 0,61 \cdot 2,2 = 1,342 \text{ см};$$

$$\lambda = \frac{\mu \cdot l}{i_{\min}} = \frac{1 \cdot 1,7}{1,342 \cdot 10^{-2}} = 126,7.$$

Находим величину критической силы.

Так как $\lambda > \lambda_{\text{пред}}$, т.е. $126,7 > 100$, то используем формулу Эйлера для определения критической силы:

$$F_{\text{кр}} = \frac{\pi^2 EI_{\min}}{(\mu l)^2} = \frac{3,14^2 \cdot 200 \cdot 10^9 \cdot 45,68 \cdot 10^{-8}}{(1 \cdot 1,7)^2} = 311,69 \cdot 10^3 \text{ Н} = 311,69 \text{ кН}.$$

Определим коэффициенты запаса устойчивости:

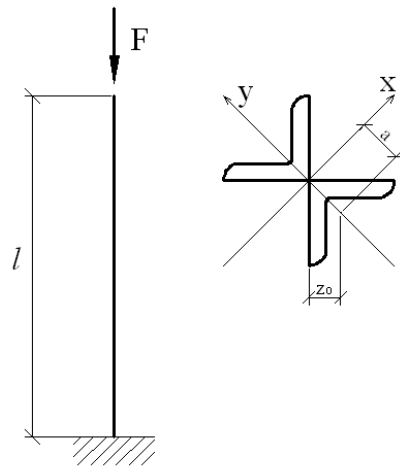
$$k_y = \frac{F_{\text{кр}}}{F} = \frac{311,69}{210} = 1,48.$$

Пример 23.

Стальной стержень сжимается продольной расчетной нагрузкой F . Расчетное сопротивление материала стержня $R=200 \text{ МПа}$, модуль продольной упругости $E=200 \text{ ГПа}$.

Требуется:

- 1) подобрать размеры поперечного сечения стержня из условия устойчивости;
- 2) определить значение коэффициента запаса устойчивости;



$$F=250 \text{ кН};$$

$$l=1,4 \text{ м};$$

$$\mu=2.$$

Рис.63. Схема стержня.

Решение.

Определим размеры поперечного сечения исходя из условия устойчивости:

$$\sigma = \frac{F}{A} \leq \varphi R.$$

Для расчета используем метод последовательных приближений.

Приближение 1.

В первом приближении примем коэффициент продольного изгиба $\varphi_1 = 0,5$, тогда

$$A_1 = \frac{F}{\varphi_1 R} = \frac{250 \cdot 10^3}{0,5 \cdot 200 \cdot 10^6} = 2,5 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2 = 25 \text{ см}^2.$$

Площадь одного уголка составит:

$$A_{y2} = \frac{A_1}{2} = \frac{25}{2} = 12,5 \text{ см}^2.$$

Из сортамента прокатной стали (Приложение 3) выбираем уголок 100x100x6,5 с площадью $A_{y2} = 12,8 \text{ см}^2$.

Определим радиусы инерции данного сечения относительно главных центральных осей x и y , которые являются осями симметрии сечения.

$$i_y = \sqrt{\frac{2I_{y_0}}{2A_{y2}}} = i_{y_0}^{y_2} = 1,99 \text{ см} \quad (\text{находим в сортаменте, Приложение 3}).$$

$$i_x = \sqrt{\frac{2(I_{x_0} + A_{y2} \cdot a^2)}{2A_{y2}}} = \sqrt{i_{x_0}^{y_2} + a^2};$$

$$i_{x_0} = 3,88 \text{ см} \quad (\text{находим в сортаменте, Приложение 3}),$$

$$a = z_0 \cdot \cos 45^\circ = 2,68 \cdot 0,707 = 1,895 \text{ см},$$

(z_0 находим в сортаменте),

$$i_x = \sqrt{3,88 + 1,895^2} = 2,73 \text{ см}.$$

Сравнивая i_y и i_x , определяем, что минимальным радиусом инерции является i_y .

Определим гибкость колонны:

$$\lambda_1 = \frac{\mu \cdot l}{i_{\min}} = \frac{2 \cdot 1,4}{1,99 \cdot 10^{-2}} = 140,7.$$

По таблице (Приложение 5) определяем значение коэффициента φ_1' , соответствующего гибкости $\lambda_1 = 140,7$:

при	$\lambda = 140$	$\varphi = 0,376$
	$\lambda = 150$	$\varphi = 0,328$

Путем линейной интерполяции получим:

$$\varphi_1' = 0,376 - \frac{0,376 - 0,328}{10} \cdot 0,7 = 0,373.$$

Проверим выполнение условия устойчивости в первом приближении:

$$\sigma_1 = \frac{F}{A_1} = \frac{250 \cdot 10^3}{2 \cdot 12,8 \cdot 10^{-4}} = 97,66 \cdot 10^6 \text{ Па} = 97,66 \text{ МПа};$$

$$\varphi_1' \cdot R = 0,373 \cdot 200 = 74,6 \text{ МПа};$$

Перенапряжение составляет $\frac{97,66 - 74,6}{74,6} \cdot 100 = 30,83\%$, что недопустимо.

Необходимо увеличить поперечное сечение.

Приближение 2. За новое значение коэффициента φ_2 принимаем среднее арифметическое первых двух.

$$\varphi_2 = \frac{\varphi_1 + \varphi_1'}{2} = \frac{0,5 + 0,373}{2} = 0,437; \quad \text{тогда площадь сечения}$$

$$A_2 = \frac{F}{\varphi_2 R} = \frac{250 \cdot 10^3}{0,437 \cdot 200 \cdot 10^6} = 2,86 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2 = 28,6 \text{ см}^2;$$

$$A_{\text{уч}} = \frac{A_2}{2} = \frac{28,6}{2} = 14,3 \text{ см}^2.$$

В сортаменте выбираем уголок 110x110x7 $A = 15,2 \text{ см}^2$; $i_{Y_0} = i_{\min} = 2,19 \text{ см}$.

Определяем гибкость стержня:

$$\lambda_2 = \frac{\mu \cdot l}{i_{\min}} = \frac{2 \cdot 1,4}{2,19 \cdot 10^{-2}} = 127,9.$$

Из таблицы для $\lambda = 127,9$ выберем значение φ :

$$\lambda = 120 \quad \varphi = 0,479$$

$$\lambda = 130 \quad \varphi = 0,425$$

$$\varphi_2' = 0,479 - \frac{0,479 - 0,425}{10} \cdot 7,9 = 0,436.$$

Проверим выполнение условий устойчивости:

$$\sigma_2 = \frac{F}{2A} = \frac{250 \cdot 10^3}{2 \cdot 15,2 \cdot 10^{-4}} = 82,2 \cdot 10^6 \text{ Па} = 82,2 \text{ МПа};$$

$$\varphi_2' \cdot R = 0,436 \cdot 200 = 87,2 \text{ МПа}; \quad \sigma_2 < \varphi_2' R;$$

Недонапряжение составит: $\frac{87,2 - 82,2}{87,2} \cdot 100 = 5,7\%$, что для прокатного профиля приемлемо.

Окончательно принимаем сечение в виде двух уголков 110x110x7.

$$I_{\min} = 72,7 \text{ см}^4;$$

Находим величину критической силы. Так как $\lambda > \lambda_{пред}$, т.е. $127,9 > 100$, то используем формулу Эйлера для определения критической силы:

$$F_{кр} = \frac{\pi^2 EI_{\min}}{(\mu \cdot l)^2} = \frac{3,14^2 \cdot 200 \cdot 10^9 \cdot 2 \cdot 72,7 \cdot 10^{-8}}{(2 \cdot 1,4)^2} = 365,7 \cdot 10^3 \text{ Н} = 365,7 \text{ кН}.$$

Тогда коэффициент запаса устойчивости будет равен:

$$k_y = \frac{F_{кр}}{F} = \frac{365,7}{250} = 1,46.$$

3.9. Динамическое действие нагрузки.

При статическом действии на конструкцию нагрузка возрастает медленно и плавно от нуля до конечного значения, оставаясь постоянной, или изменяется также медленно. Образующиеся при этом силы инерции ничтожно малы.

При динамическом действии нагрузка возрастает быстро, с ускорением, или внезапно; может изменить свою величину и направление, а также длительность действия. Все это приводит к возникновению больших инерционных сил.

К числу динамических относятся нагрузки в элементах конструкций (деталей машин), двигающиеся с ускорением, а так же ударного и вибрационного воздействия.

Физические условия работы элемента конструкции при динамическом действии нагрузки являются более сложными, чем при статическом. Для выработки расчетных условий требуется привлечение более сложных математических методов. Многие факторы еще недостаточно изучены. Поэтому на практике пользуются упрощенными методами расчета, основанными на ряде допущений. В частности, допускается, что в пределах упругих деформаций при динамических нагрузках верен закон Гука, т.е. напряжения и деформации связаны линейной зависимостью ($\sigma = E\varepsilon$).

Установлено, что практически во всех случаях силы динамического воздействия пропорциональны статическим. Поэтому расчеты на прочность при динамических нагрузках выполняются по методам, разработанным для статических нагрузок, но с введением динамического коэффициента.

Однако вследствие ряда принятых допущений расчетные формулы при динамических нагрузках являются более приближенными, чем при статических.

Различают следующие простейшие динамические задачи: расчет на действие сил инерции, расчет на ударную нагрузку и расчет на колебательную (вибрационную) нагрузку.

Для всех этих видов расчета принимается принцип Даламбера.

3.9.1. Расчет на действие сил инерции.

Инерционной нагрузке подвержены элементы подъемников, лифтов, транспортеров, деталей машин и механизмов, движение которых происходит с ускорением (рис. 64, а).

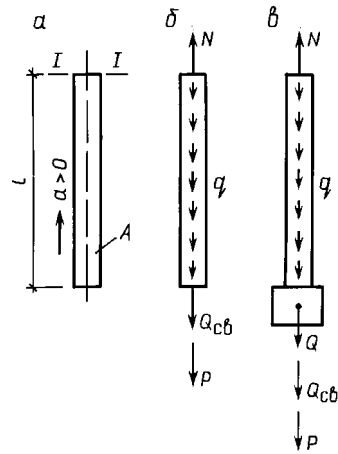


Рис. 64. Расчетные схемы элементов.

Сила инерции P численно равна произведению массы движущегося элемента m на ускорение движения a ($P = ma$) и направлена противоположно ускорению. Ускорение a возникает в период разгона, при подъеме груза и торможении, при его опускании. При равномерном перемещении ускорение a и сила инерции равны нулю.

Для случая, показанного на рис. 64, б, на рассматриваемую часть стержня действуют собственный вес этой части $Q_{cb} = ql$, где q – вес погонного метра стержня (линейная плотность), и сила инерции $P = ma$, где m – масса части стержня.

В случае наличия груза Q (рис. 64, в) на рассматриваемую часть стержня действуют вес груза Q , собственный вес части стержня Q_{cb} и сила инерции $P = m'a$, где m' – масса груза и части стержня.

Напряжение в стержне, движущимся с ускорением:

$$\sigma_{\delta} = \sigma_{ст} K_{\delta}, \quad (52)$$

где σ_{δ} – динамическое напряжение;

$\sigma_{ст}$ – напряжение от статического действия собственного веса (груза);

K_{δ} – динамический коэффициент, показывающий во сколько раз увеличится статическое напряжение от воздействия сил инерции.

Для случая (рис. 64, б) $\sigma_{ст} = \frac{Q_{cb}}{A} = \frac{ql}{A}$.

Для случая (рис. 64, в) $\sigma_{ст} = \frac{Q + Q_{cb}}{A} = \frac{Q + ql}{A}$.

Динамический коэффициент определяется по формуле

$$K_{\delta} = 1 + \frac{a}{g}, \quad (53)$$

где a – ускорение движения;

g – ускорение силы тяжести (свободного падения).
Условие прочности при учете сил инерции имеет вид

$$\sigma_{\partial} = \sigma_{ст} K_{\partial} \leq R. \quad (54)$$

При значительном весе груза Q и небольшой длине стержня (троса), собственным весом его можно пренебречь.

3.9.2. Расчет на ударную нагрузку.

Ударной называется нагрузка, которая за короткий промежуток времени достигает значительной величины.

Поскольку продолжительность удара измеряется долями секунды, образующиеся большие ускорения приводят к большой инерционной силе, воздействующей на элемент конструкции, воспринимающий удар.

В зависимости от характера деформации ударяемого тела различают продольный (сжимающий или растягивающий), поперечный (изгибающий) и скручивающий удары. Во всех этих случаях степень воздействия ударной нагрузки зависит от массы и скоростей (в момент удара) обоих соударяющихся тел. Массой ударяемого элемента можно пренебречь, если она значительно меньше массы ударяющего тела.

В случае сжимающего или растягивающего удара (рис.65), коэффициент динамичности определяется по формуле

$$K_{\partial} = 1 + \sqrt{1 + \frac{2H}{\Delta l_{ст}}}, \quad (55)$$

где H – высота падения груза;

$\Delta l_{ст}$ – деформация стержня от статического действия ударяющей силы $\Delta l_{ст} = \frac{Fl}{EA}$;

A – площадь поперечного сечения;

E – модуль продольной упругости материала стержня.

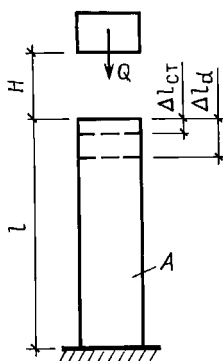


Рис. 65. Схема элемента, работающего на продольный удар.

В случае изгибающего удара (рис. 66) динамический коэффициент определяется по формуле

$$K_{\delta} = 1 + \sqrt{1 + \frac{2H}{\vartheta_{ст}}}, \quad (56)$$

где H – высота падения груза;

$\vartheta_{ст}$ – прогиб балки в ударяемом сечении от статического действия ударяющей силы.

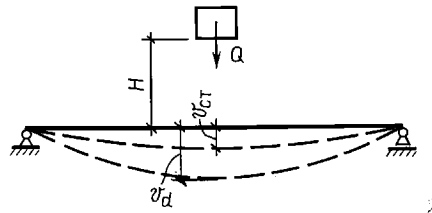


Рис. 66. Схема элемента, работающего на поперечный удар.

Например, при ударе посередине длины балки $\vartheta_{ст} = \frac{Fl^3}{48EJ}$, при ударе на конце консоли $\vartheta_{ст} = \frac{Fl^3}{3EJ}$.

Анализ формул для определения K_{δ} показывает, что при внезапном приложении нагрузки ($H = 0$) коэффициент динамичности $K_{\delta} = 2$. Если высота падения груза H значительно больше $\Delta l_{ст} (\vartheta_{ст})$, единицей под корнем, в названных формулах, можно пренебречь.

Если известна скорость падения груза V в начале удара, то коэффициент динамичности можно определить по формуле

$$K_{\delta} = 1 + \sqrt{1 + \frac{V^2}{g \cdot \delta_{ст}}}, \quad (57)$$

где $\delta_{ст} = \Delta l_{ст}$ или $\vartheta_{ст}$ в зависимости от вида удара (продольный или поперечный).

Условие прочности по методу предельных состояний при ударном действии нагрузки имеет вид

$$\sigma_{\delta, \max} = \sigma_{ст, \max} \cdot K_{\delta} \leq R, \quad (58)$$

где $\sigma_{\delta, \max}$ – максимальное динамическое напряжение;

$\sigma_{ст, \max}$ – максимальное статическое напряжение;

K_{δ} – динамический коэффициент, зависящий от вида динамического воздействия (55), (56).

Деформация элемента конструкции

$$\delta_d = \delta_{ст} \cdot K_d, \quad (59)$$

где δ_d – деформация от динамического действия силы ($\Delta l_d, v_d$),

$\delta_{ст}$ – деформация от статического действия силы ($\Delta l_{ст}, v_{ст}$).

В теории курса доказывается, что величина динамических напряжений зависит от объема подвергающегося удару элемента конструкции (стержня, балки, вала) и качества его материала.

Чем больше объем и чем меньше модуль упругости, тем меньше динамические напряжения в элементе конструкции.

Для снижения динамических напряжений нужно увеличить податливость (деформативность) элемента путем увеличения, например, его длины или замены материала с более низким модулем упругости. Применимы и амортизирующие устройства (прокладки, пружины).

Изложенный выше способ расчета на действие ударной нагрузки не учитывает массу элемента конструкции, который подвергается удару. Вследствие этого формулы (55-59) дают несколько преувеличенное значение определяемых параметров, что идет в запас прочности и жесткости.

Приведем формулу для вычисления динамического коэффициента с учетом массы ударяемого элемента конструкции

$$K_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{2H}{\Delta l_{ст}} \cdot \frac{1}{1 + \alpha \frac{Q_{св}}{Q}}}, \quad (60)$$

где α – коэффициент приведения массы ударяемого элемента к месту удара;

$Q_{св}$ – собственный вес ударяемого элемента;

Q – вес ударяющего груза.

Пример 24.

На упругую систему падает груз σ с высоты h . Материал стержней – сталь. Расчетное сопротивление при статической нагрузке $R=210\text{МПа}$, $E=200\text{ГПа}$.

Требуется:

- 1) определить величины максимальных динамических напряжений в элементах системы;
- 2) определить величину динамического перемещения точки приложения груза.

Массу конструкции не учитывать.

$G=400\text{Н}$, $v=0,4\text{м}$, $d=4\text{см}$, $a=1,4\text{м}$, двутавр №18, $h=5\text{см}$.

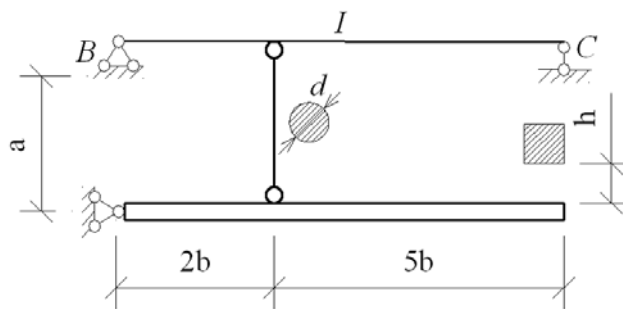


Рис. 67. Схема стержневой системы.

Решение.

Рассчитаем стержневую систему на статическую нагрузку. Предварительно определим усилие в стержне.

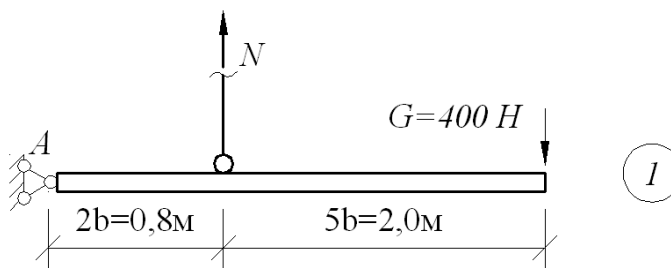


Рис. 68. Схема элемента 1.

Составим уравнение равновесия $\sum M_A = 0$;

$$\sum M_A = -N \cdot 2b + G \cdot 5b = 0;$$

$$0,8N = 2 \cdot G; N = 1000H.$$

Рассчитаем реакции в балке BC:

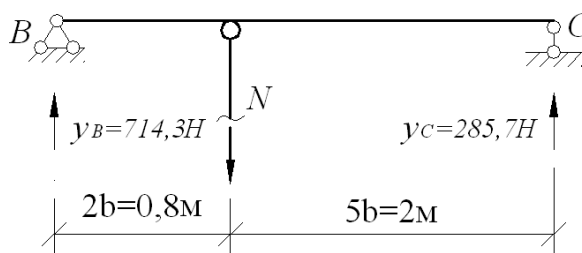


Рис. 69. Схема балки.

$$\sum M_B = 0; \quad \sum M_B = Y_C \cdot 7b + N \cdot 2b = 0;$$

$$Y_C \cdot 2,8 = 1000 \cdot 0,8, \quad Y_C = 285,7H.$$

$$\sum M_C = 0; \quad \sum M_C = Y_B \cdot 7b - N \cdot 5b = 0;$$

$$Y_B \cdot 2,8 = 1000 \cdot 2; \quad Y_B = 714,3H$$

$$\sum Y = 285,7 + 714,3 - 1000 = 0.$$

Построим эпюру изгибающих моментов в балке BC:

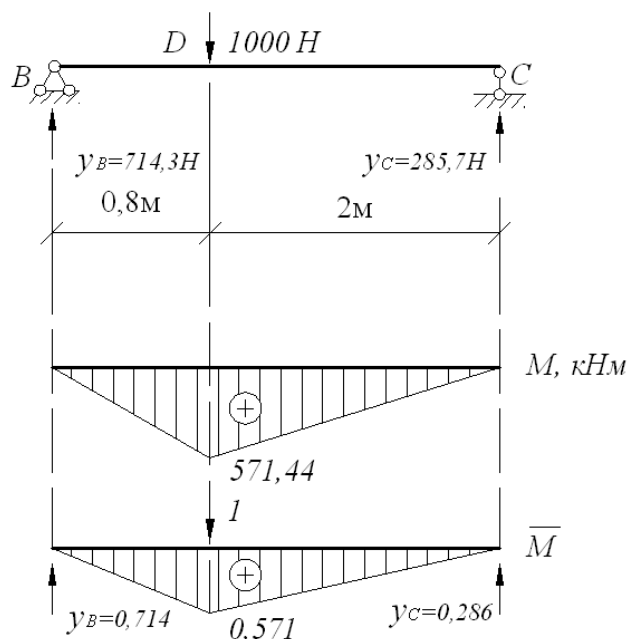


Рис. 70. Эпюры изгибающих моментов и единичная эпюра.

Определим прогиб в точке D от статического действия нагрузки методом сил. Для этого приложим в точке D единичную силу и построим эпюру изгибающих моментов от этой силы.

$$Y_B = \frac{1 \cdot 0,8}{2,8} = 0,286, \quad Y_C = \frac{1 \cdot 2}{2,8} = 0,714, \quad M_D = 0,571.$$

$$v_{D_{cm}} = \frac{1}{EI_X} \left(571,44 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} \cdot 0,571 + 571,44 \cdot 0,8 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{3} \cdot 0,571 \right) = \frac{304,54}{EI_X}.$$

Выпишем из сортамента значение момента инерции для двутавра №18:
 $I_X = 1290\text{ см}^4$.

Прогиб от статической нагрузки составит:

$$v_{D_{cm}} = \frac{304,54}{200 \cdot 10^9 \cdot 1290 \cdot 10^{-8}} = 11,8 \cdot 10^{-5} \text{ м} = 0,118 \text{ мм}.$$

Определим напряжение от статической нагрузки:

$$\sigma_{cm} = \frac{M_{\max}}{W_X} = \frac{571,44}{143 \cdot 10^{-6}} = 3,98 \cdot 10^6 \text{ Па} = 3,98 \text{ МПа},$$

$W_X = 143\text{ см}^3$ (выпишем из сортамента, Приложение 1).

Определим динамический коэффициент, динамическое перемещение и напряжение:

$$k_\delta = 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{v_{cm}}} = 1 + \sqrt{1 + \frac{2 \cdot 50}{0,118}} = 30,1,$$

$$v_\delta = k_\delta \cdot v_{cm} = 30,1 \cdot 0,118 = 3,55 \text{ мм},$$

$$\sigma_\delta = k_\delta \cdot \sigma_{cm} = 30,1 \cdot 3,98 = 119,8 \text{ МПа} < 200 \text{ МПа}.$$

Проведем проверку стержня на прочность при действии динамической нагрузки:

$$\sigma = \frac{N}{A} = \frac{1000}{12,56 \cdot 10^{-4}} = 0,796 \cdot 10^6 \text{ Па} = 0,796 \text{ МПа} < 200 \text{ МПа};$$

$$A = \frac{\pi d^2}{4} = \frac{3,14 \cdot 4^2}{4} = 12,56 \text{ см}^2.$$

4.ЗАДАНИЯ ДЛЯ РАСЧЕТНО-ПРОЕКТИРОВОЧНЫХ РАБОТ

Задача 4.1.

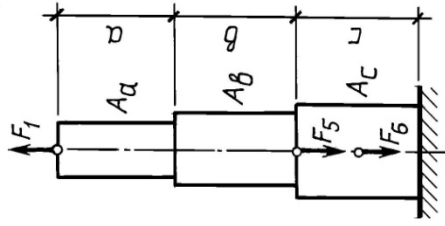
Ступенчатый стержень находится под действием внешних сил F. Материал стержня – сталь с модулем продольной упругости E=200 ГПа.

Требуется:

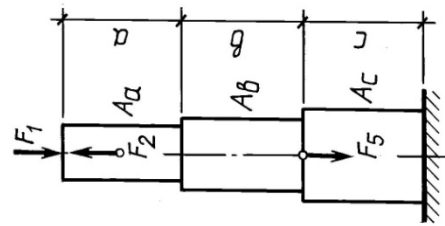
Построить эпюры продольных сил, напряжений и перемещений.

Таблица 4.1

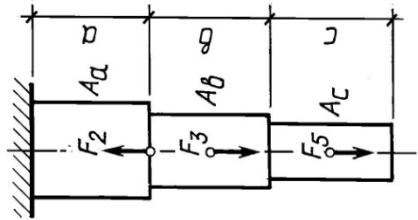
№ п/п	Длина участка, см			Площадь поперечн. сечения, см ²			Нагрузка, кН					
	a1	b2	c3	A _a	A _b	A _c	F1	F2	F3	F4	F5	F6
1	80	50	16	12	6	4	120	160	80	60	40	100
2	66	20	70	10	8	4	100	40	140	80	60	120
3	24	80	60	4	6	10	80	140	100	120	40	80
4	50	70	36	6	4	12	160	140	40	60	80	60
5	70	44	80	8	6	4	100	40	200	60	80	120
6	38	60	50	12	8	6	200	120	60	180	40	100
7	80	40	50	6	8	10	60	180	140	200	80	60
8	60	30	66	10	4	6	80	200	40	60	120	100
9	70	60	26	4	12	6	120	40	180	80	60	120
10	50	30	64	10	6	8	40	120	80	160	200	80



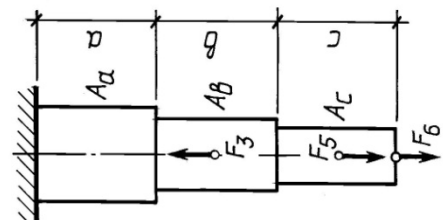
④



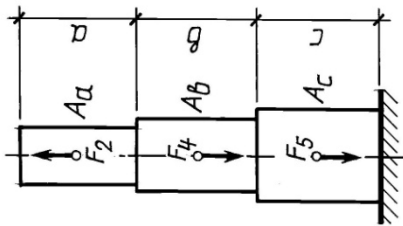
⑧



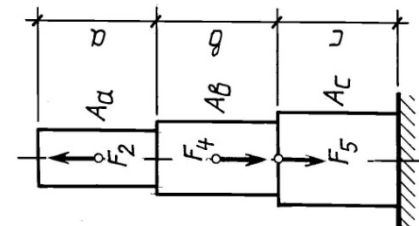
③



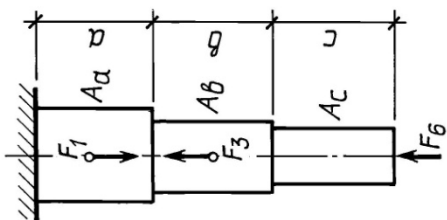
⑦



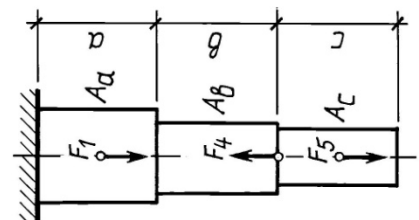
②



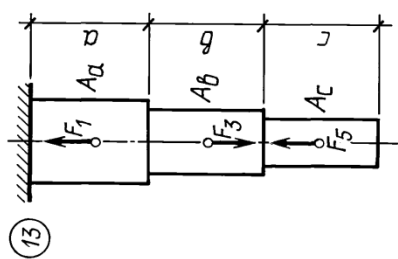
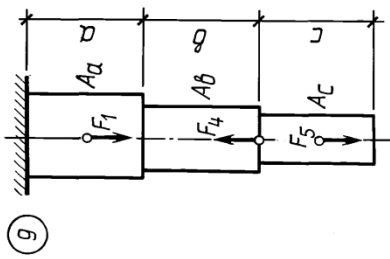
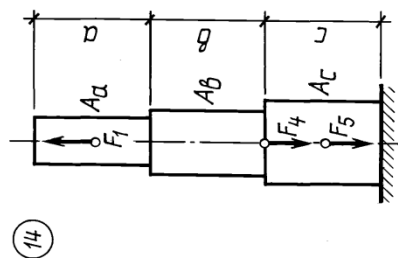
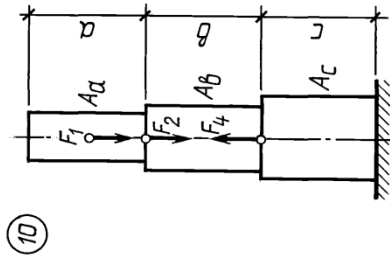
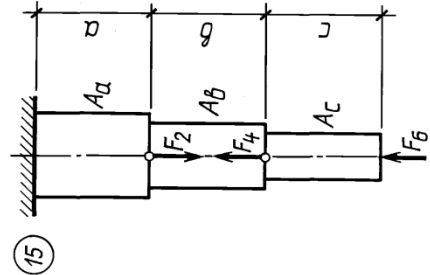
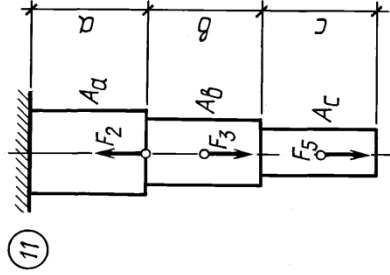
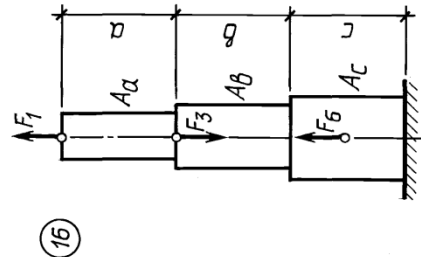
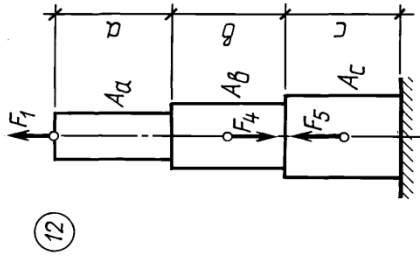
⑥

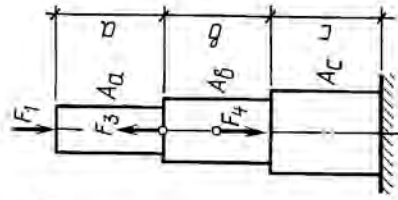


①

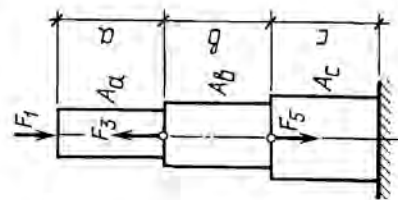


⑤

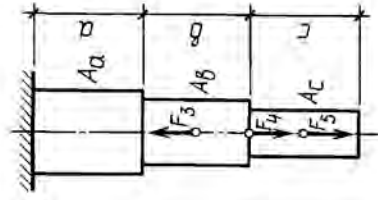




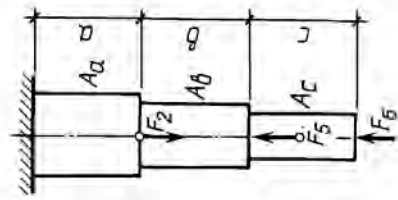
20



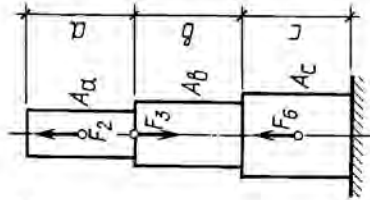
24



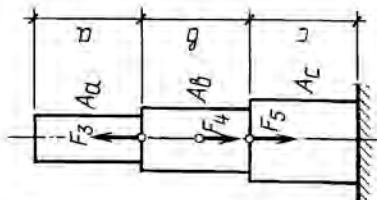
19



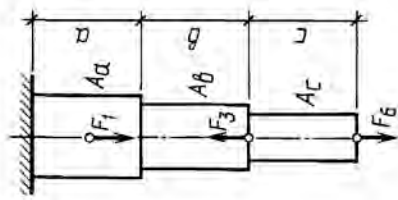
23



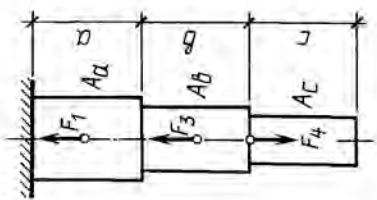
18



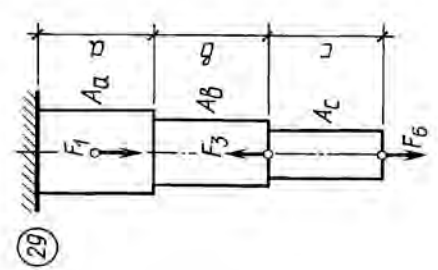
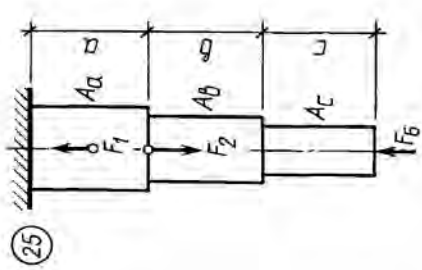
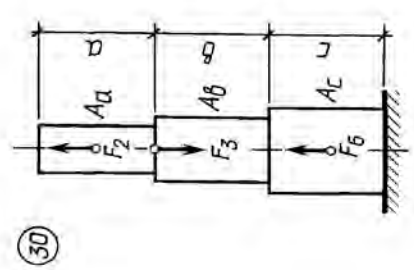
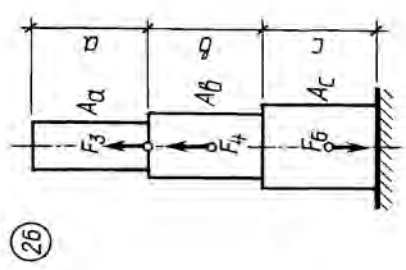
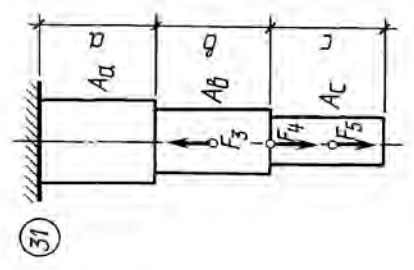
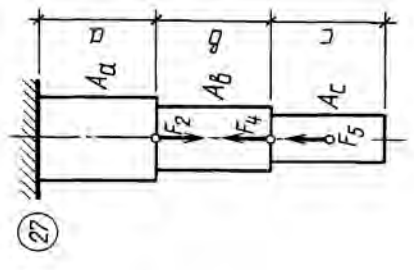
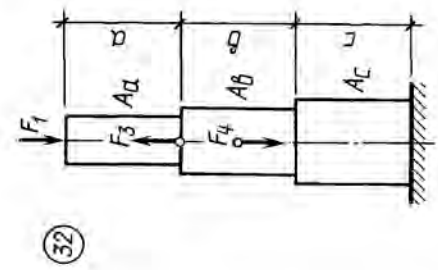
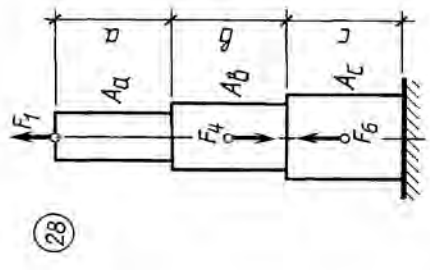
22



17



21



Задача 4.2

Конструкция, состоящая из элементов большой жёсткости и двух стальных стержней с расчётным сопротивлением материала $R=210\text{МПа}$ и модулем Юнга $E=200\text{ ГПа}$ загружена нагрузкой.

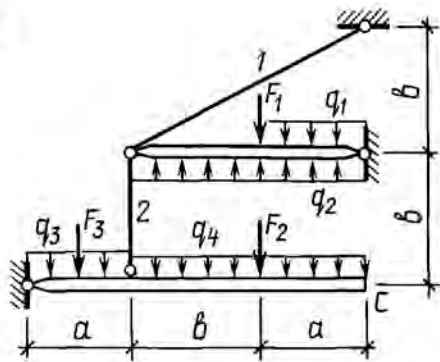
Требуется:

- 1) подобрать диаметр стержней;
- 2) выполнить проверочный расчёт жёсткости, если перемещение точки “с” не должно превышать 2 см ($\delta \leq 2\text{см}$).

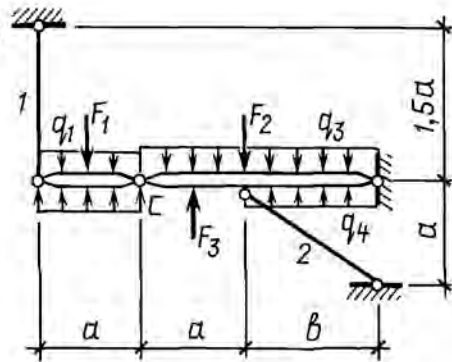
Таблица 4.2

№ п/п	Нагрузка							Длина, м	
	КН			кН/м					
	F1	F2	F3	q1	q2	q3	q4	a	b
1	10	-	-	-	-	15	-	1,0	1/5
2	30	-	-	-	-	-	20	1/5	2,0
3	20	-	-	-	-	30		1,0	2,0
4	60	-	30	-	-	-	-	2,0	3,0
5	40	20	-	-	-	-	-	2,0	3,0
6	-	60	-	-	-	10	-	3,0	4,0
7	-	-	60	-	20		-	2,0	3,0
8	-	-	40	10	-	-	-	2,0	4,0
9	-	-	-	30	-	-	20	1,0	2,0
10	-	-	-	30	-	20	-	1,0	2,0

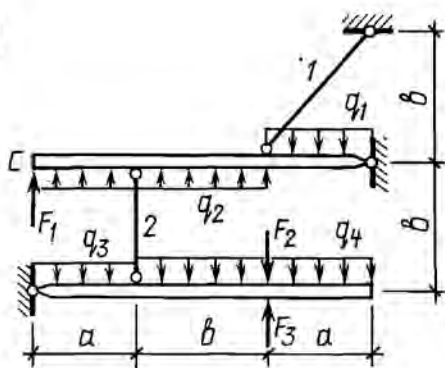
1



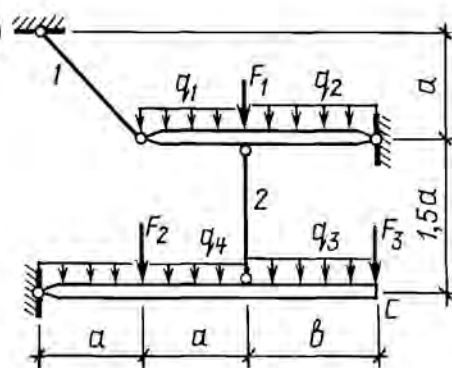
2



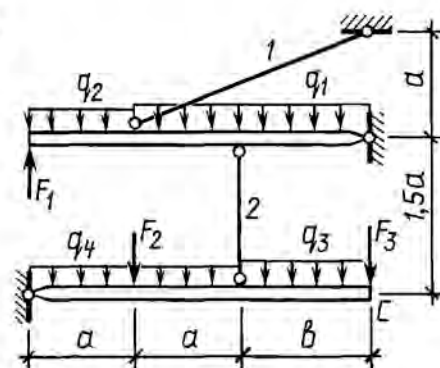
3



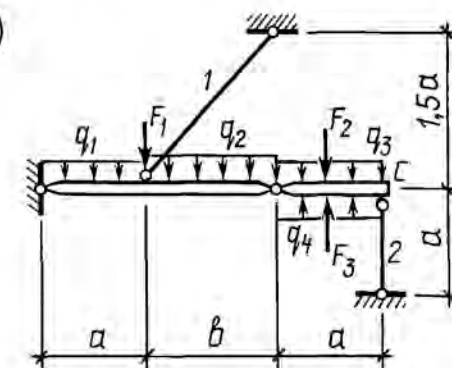
4



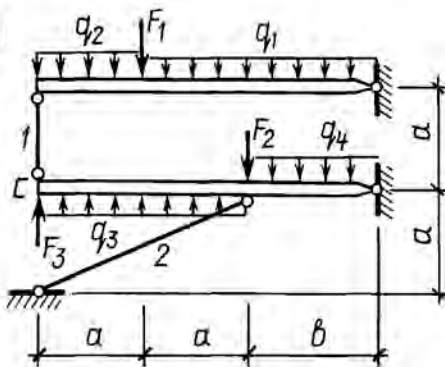
5



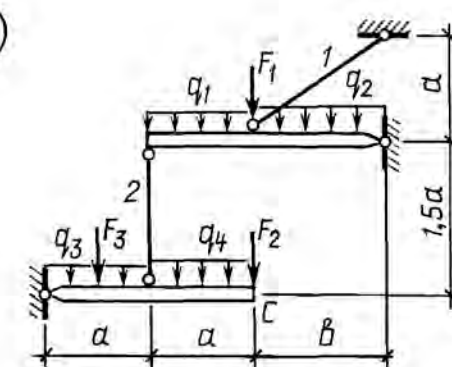
6



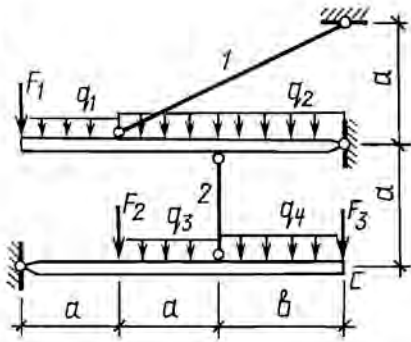
7



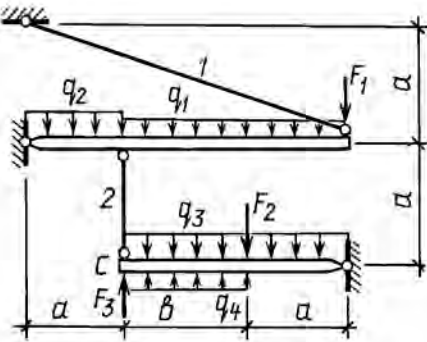
8



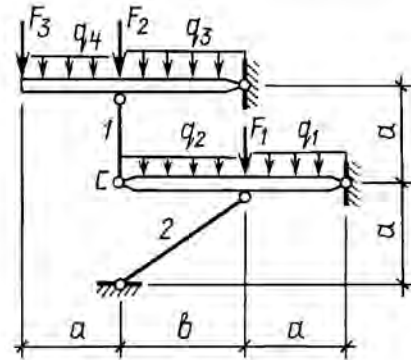
9



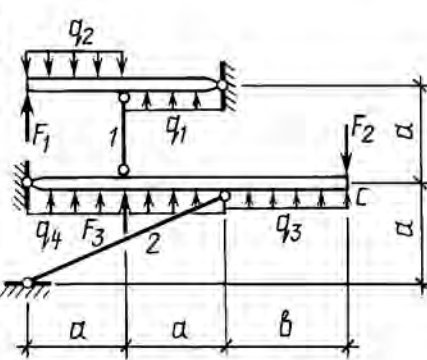
10



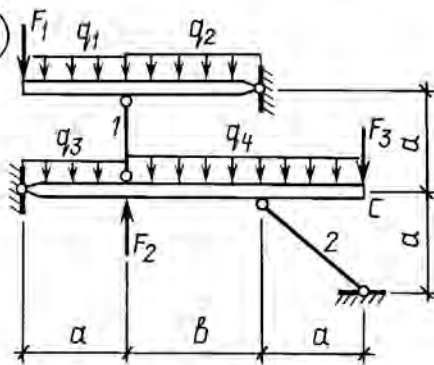
11



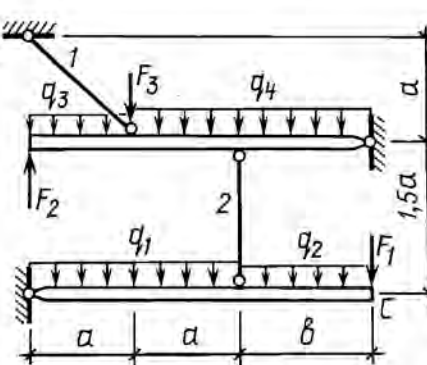
12



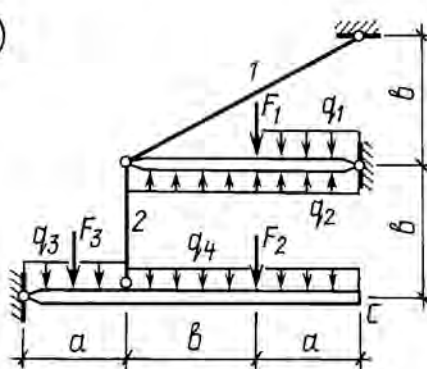
13



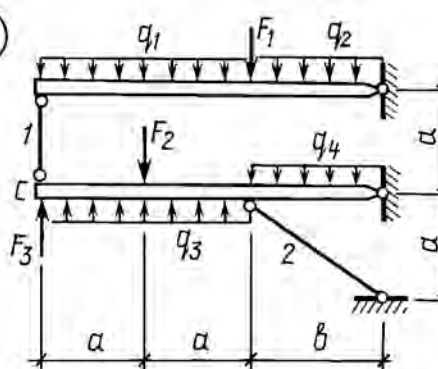
14

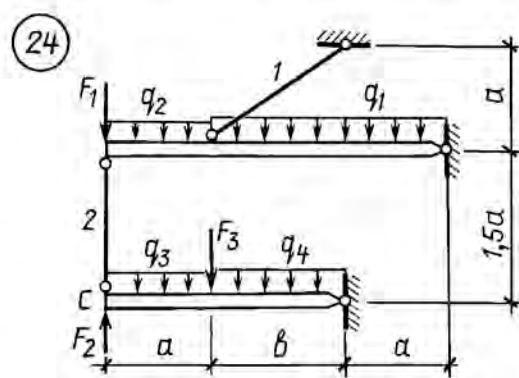
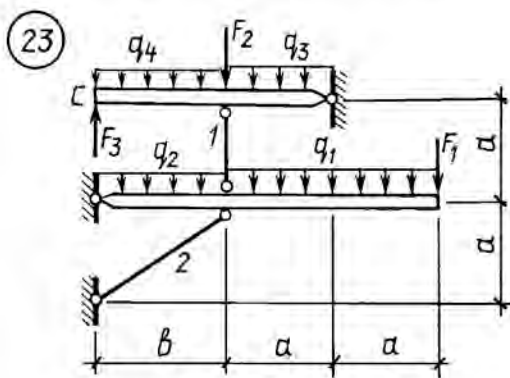
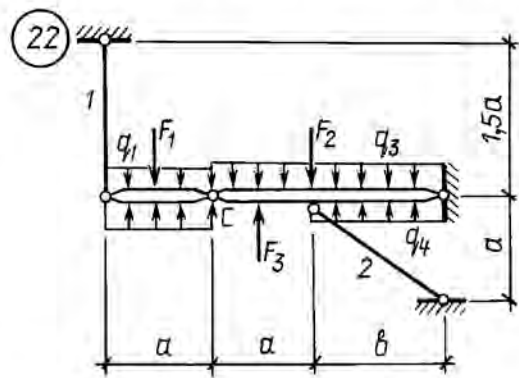
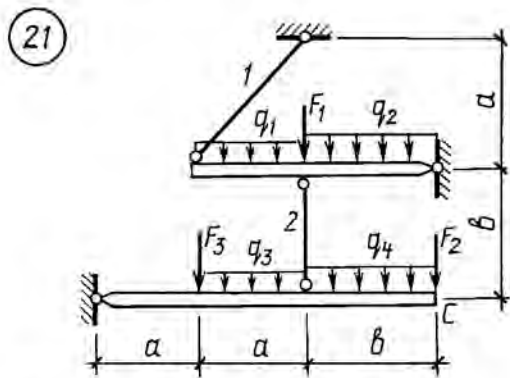
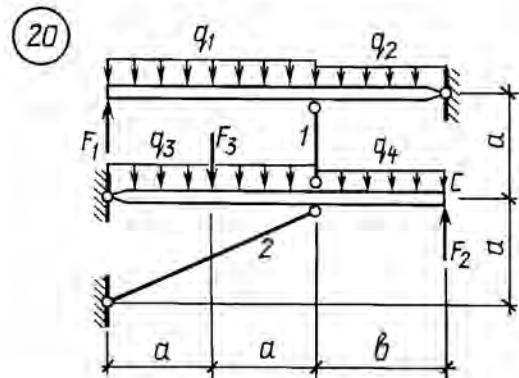
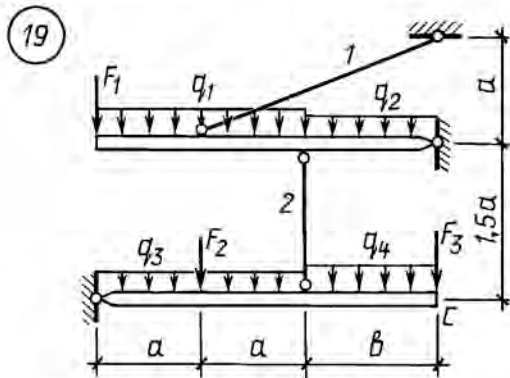
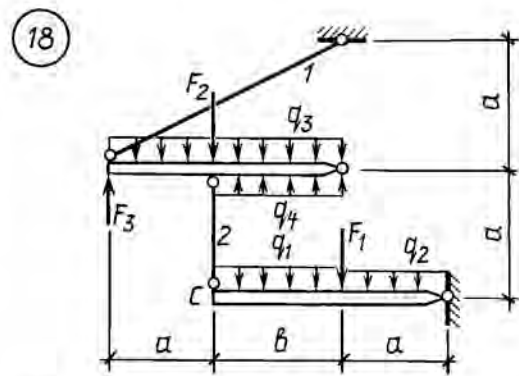
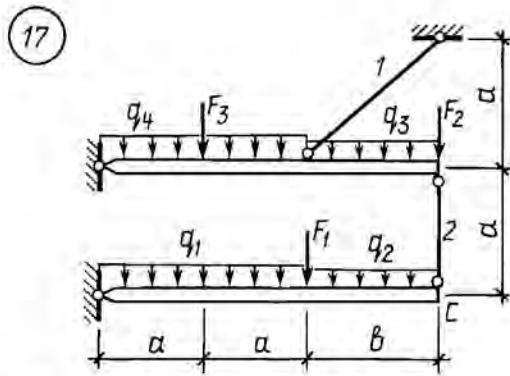


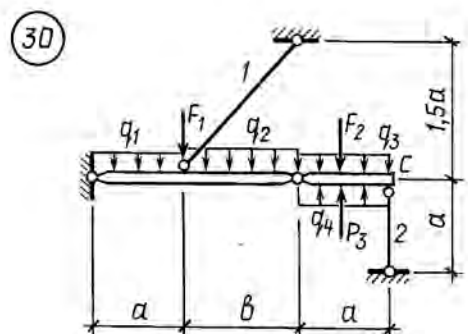
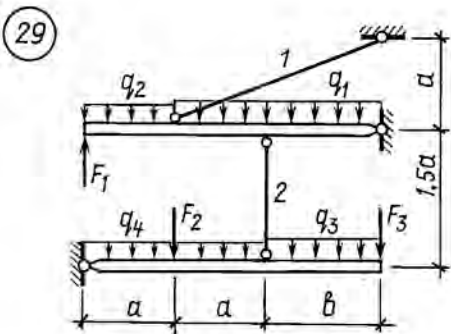
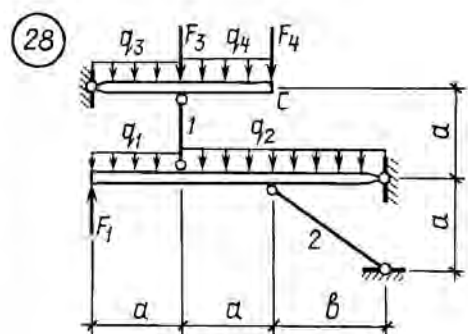
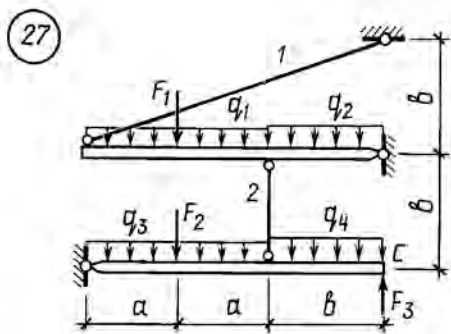
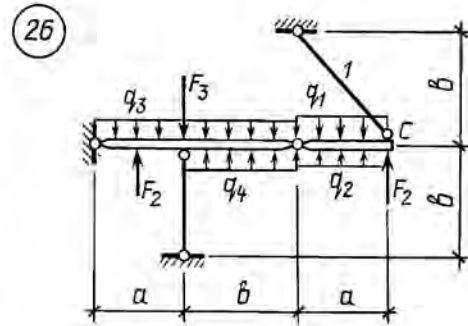
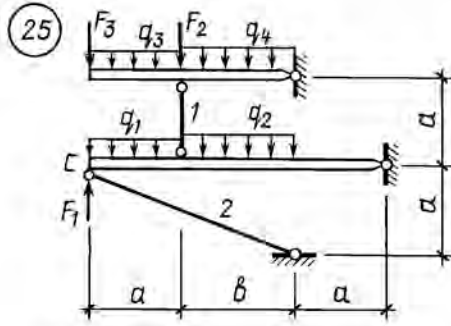
15



16







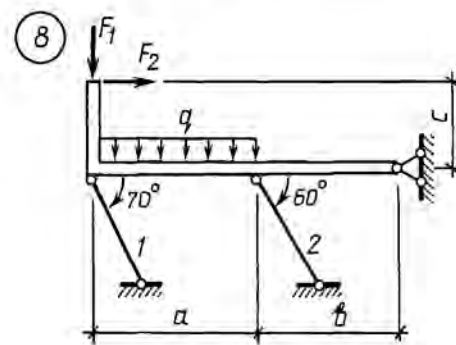
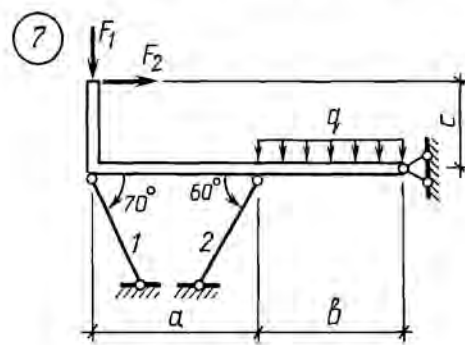
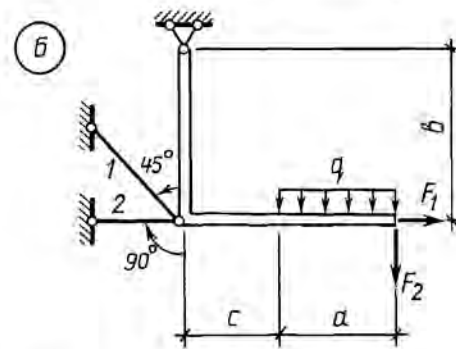
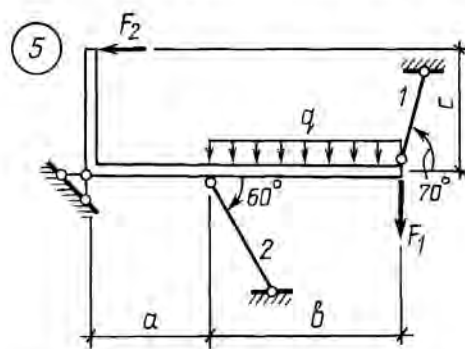
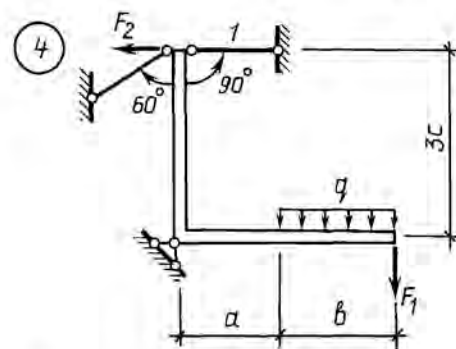
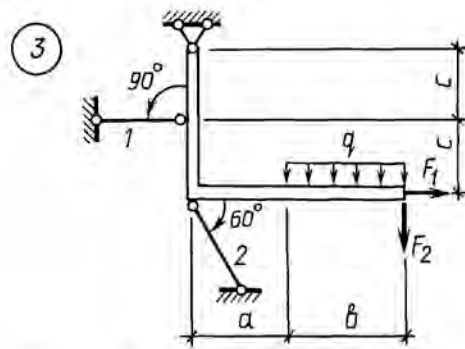
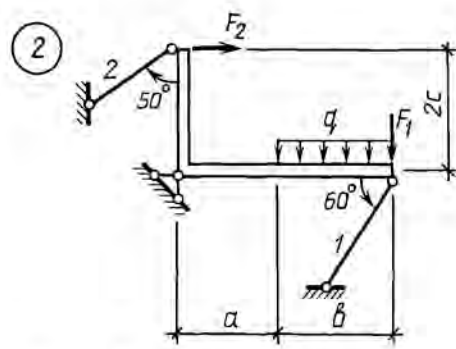
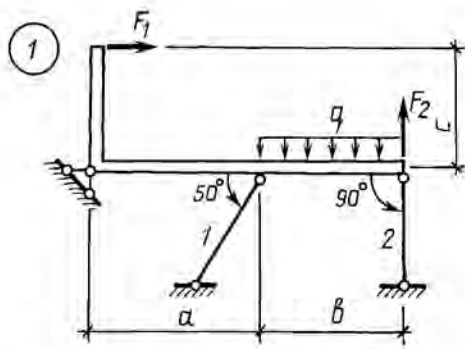
Задача 4.3

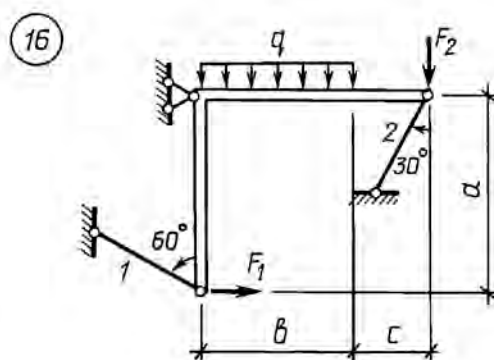
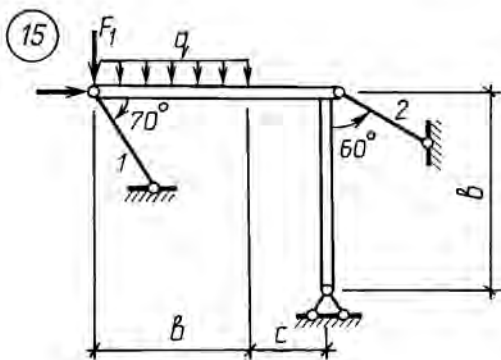
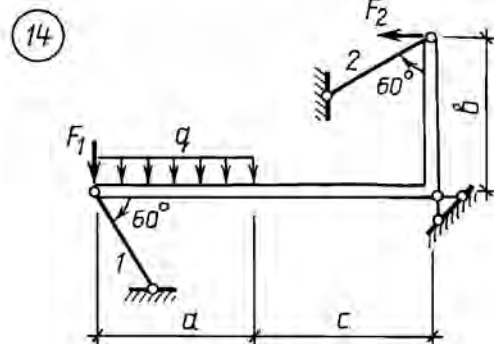
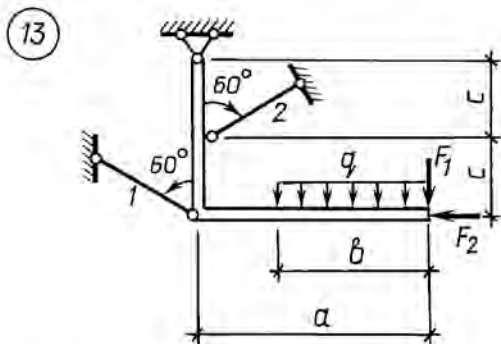
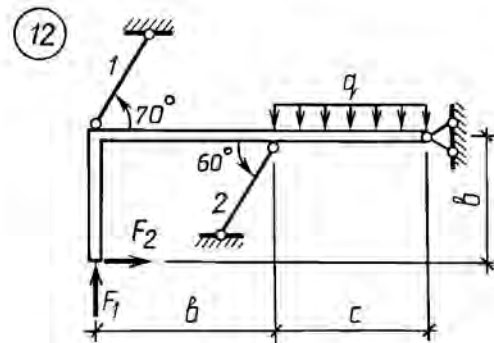
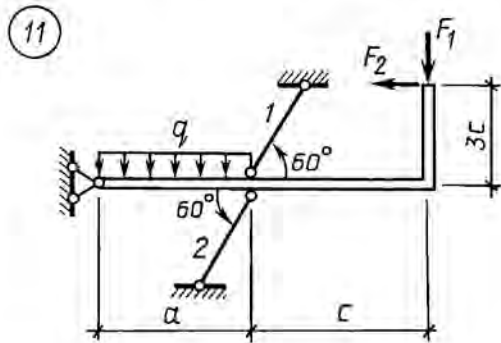
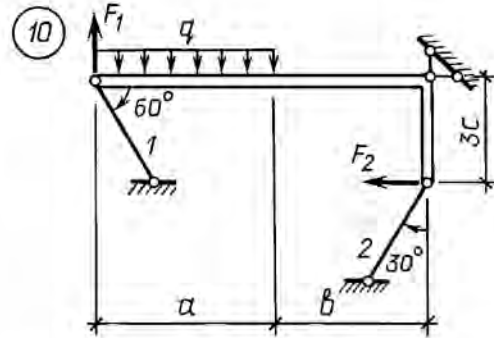
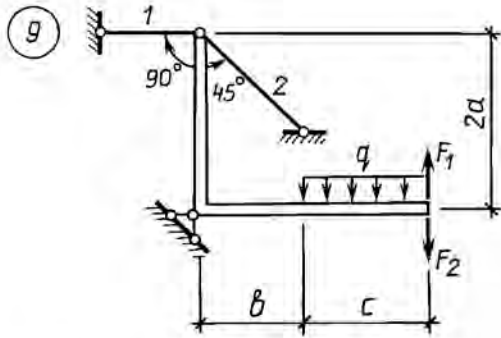
Система, состоящая из элементов большой жёсткости и двух стальных стержней, загружена расчётной нагрузкой. Расчётное сопротивление материала стержней $R=210$ МПа.

Требуется: проверить прочность стержней.

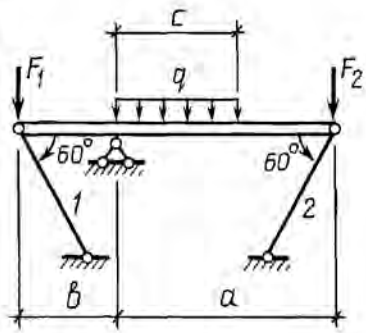
Таблица 4.3

№ п/п	Нагрузка			Длины, м					Площадь сечений, см ²	
	кН		кН/м							
	F1	F2	g	a	b	c	l1	l2	A1	A2
1	10	-	-	4,5	2,5	1,5	1	1,2	5	10
2	-	20	-	4,6	2,4	1	1,1	1,3	6	9
3	-	-	10	4,7	2,6	1,2	1	1,2	7	8
4	20	-	-	4,8	2,7	1,3	1,2	1	8	11
5	-	10	-	4,9	2,8	1,1	1,1	1,1	8	7
6	-	-	12	5	2,9	0,8	0,9	1,2	10	6
7	15	-	-	5,1	3	0,9	0,8	1,1	11	5
8	-	40	-	5,2	3,1	1	1	1,4	7	6
9	-	-	15	5,3	2,6	1,1	1,2	1,3	9	4
10	30	-	-	4,7	2,7	1,2	1,3	1	8	8

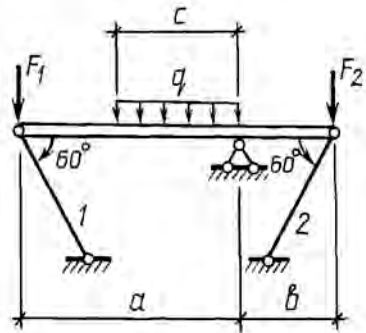




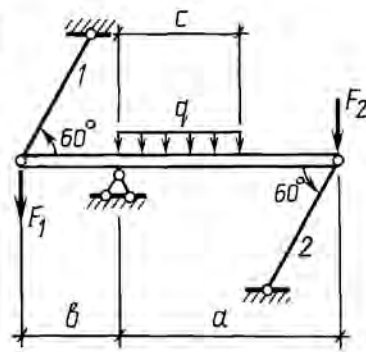
17



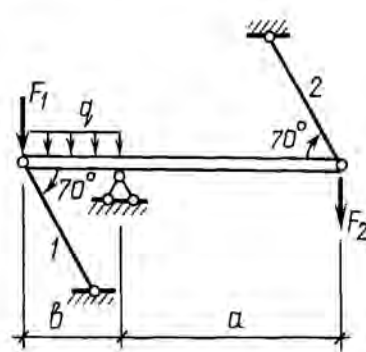
18



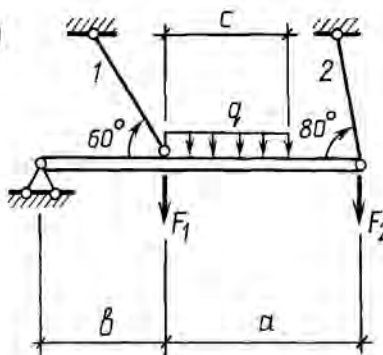
19



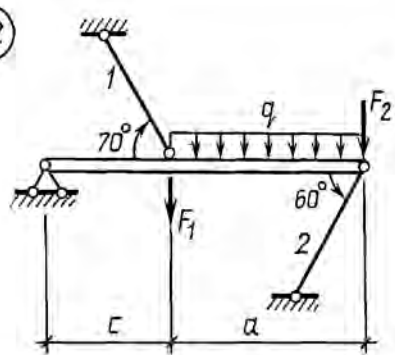
20



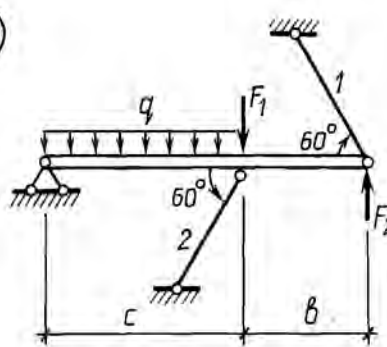
21



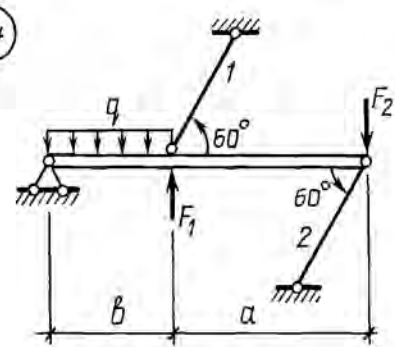
22

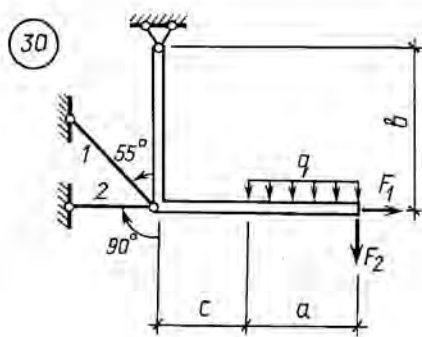
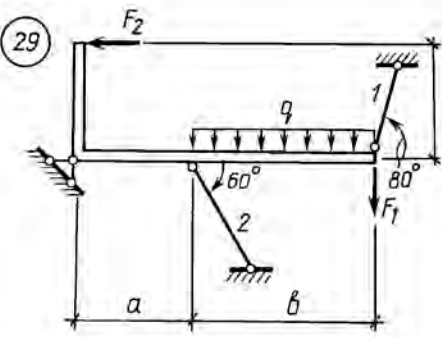
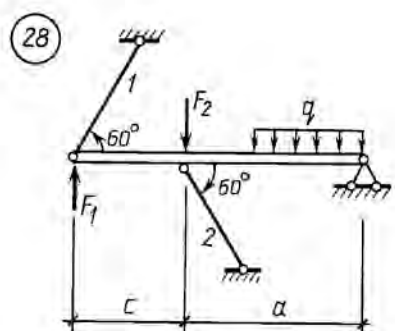
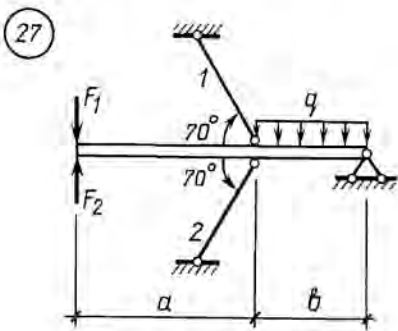
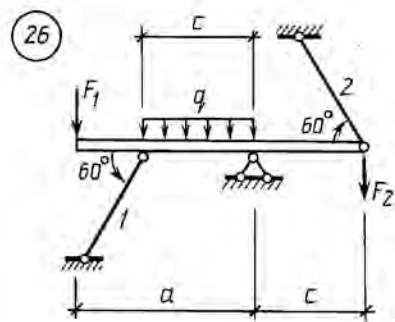
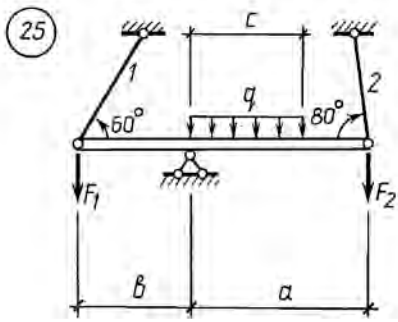


23



24





Задача 4.4

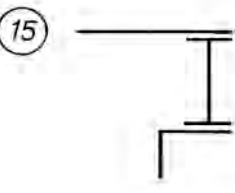
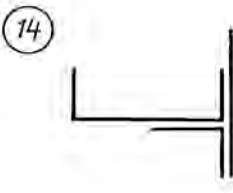
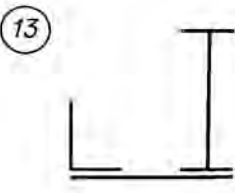
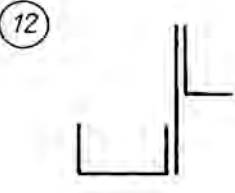
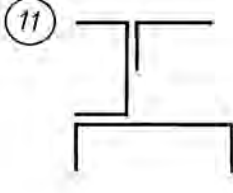
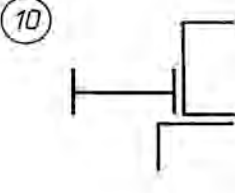
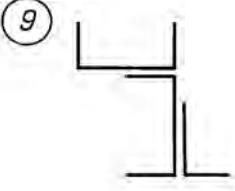
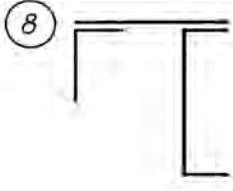
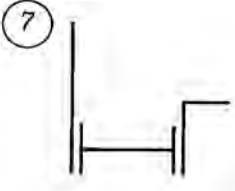
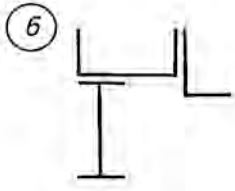
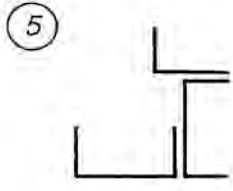
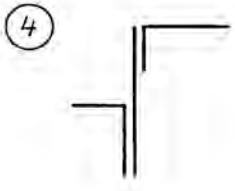
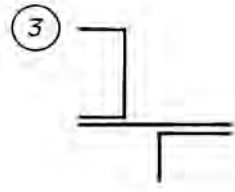
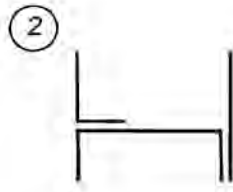
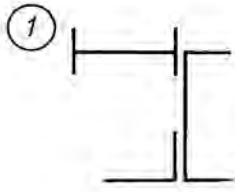
Для заданного сечения, состоящего из прямоугольников и прокатных профилей.

Требуется:

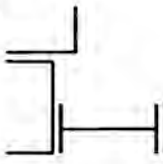
- 1) вычислить главные центральные моменты инерции;
- 2) вычертить сечение и показать все оси и размеры.

Таблица 4.4

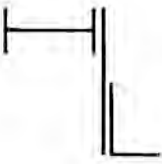
№ п/п	Лист		Уголок равнобокий	Уголок неравнобокий	Двутавр	Швеллер
	h	b				
	см		мм	мм		
1	18	1,4	80x80x6	-	16	22
2	18	1,6	-	90x56x6	18	22а
3	20	1,8	100x100x8	-	18а	20
4	22	2,0	-	125x80x8	20	20а
5	24	2,2	125x125x10	-	20а	18
6	16	2,4	-	100x63x7	22	18а
7	18	1,4	90x90x7	-	22а	16
8	20	1,6	-	110x70x8	24	18
9	22	1,8	110x110x8	-	24а	18а
10	24	2,0	-	125x80x10	16	20



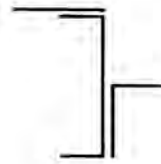
16



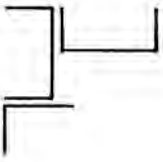
17



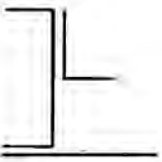
18



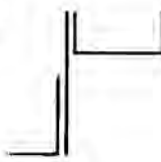
19



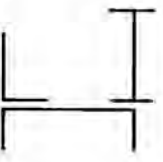
20



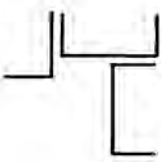
21



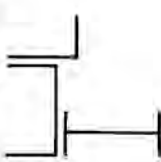
22



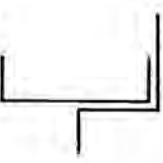
23



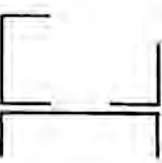
24



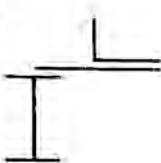
25



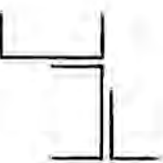
26



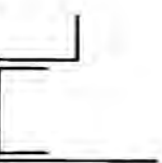
27



28



29



30



Задача 4.5

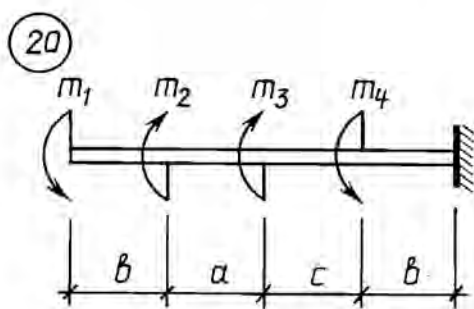
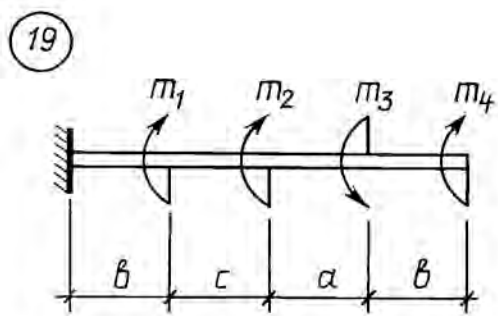
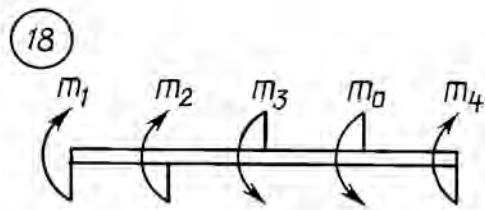
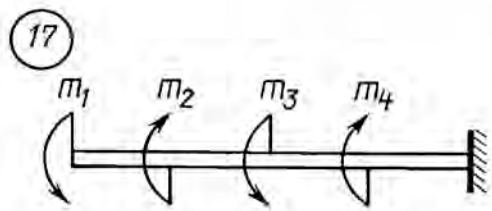
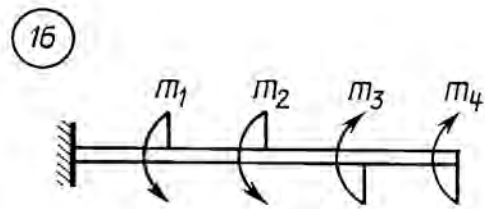
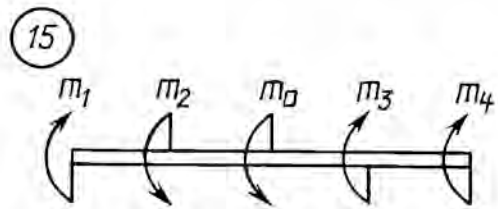
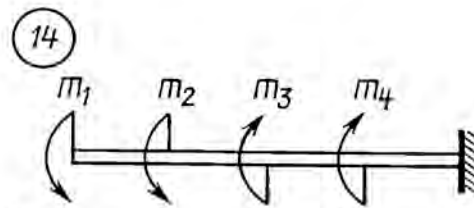
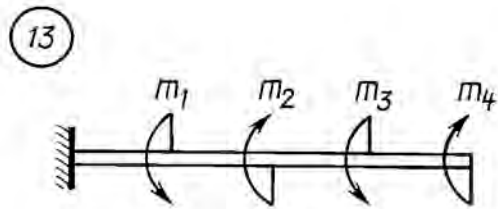
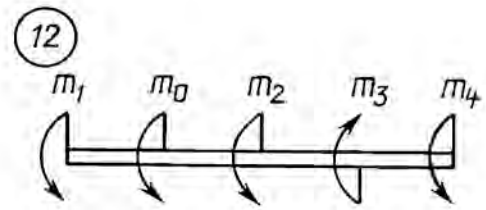
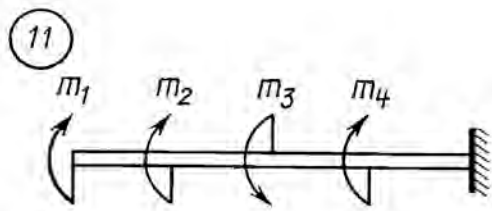
Стальной вал круглого поперечного сечения нагружен скручивающими моментами. Расчётное сопротивление материала вала сдвигут $R_c=130$ МПа, а модуль сдвига $G=80$ ГПа.

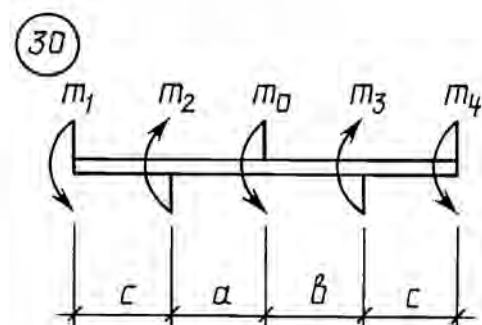
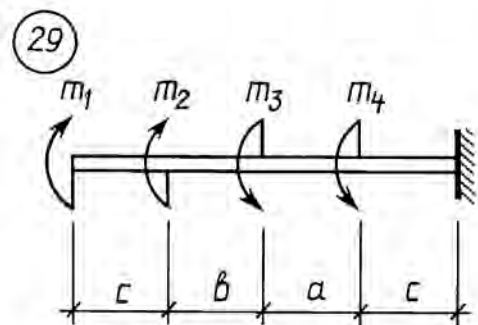
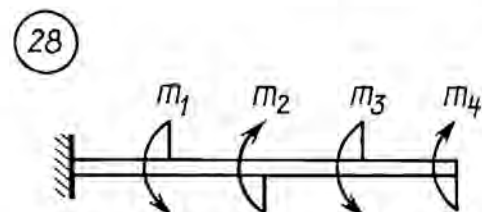
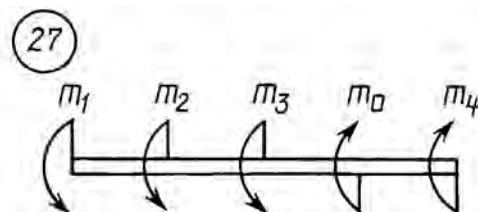
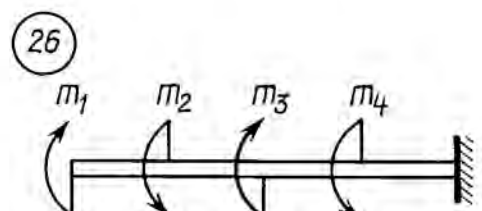
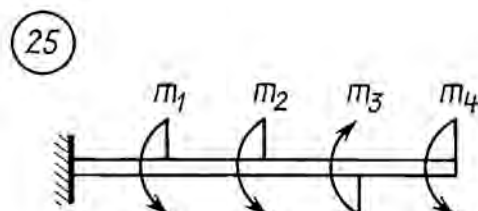
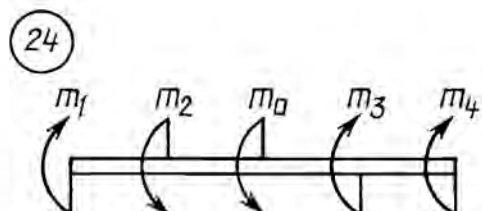
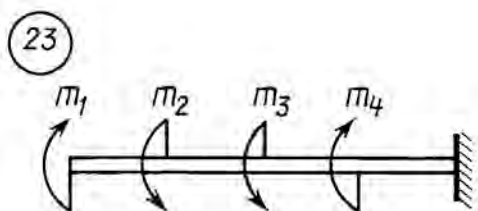
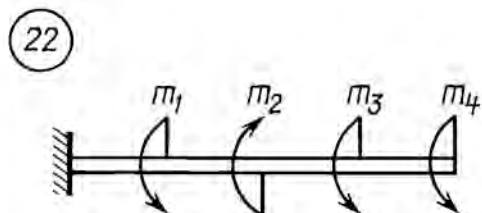
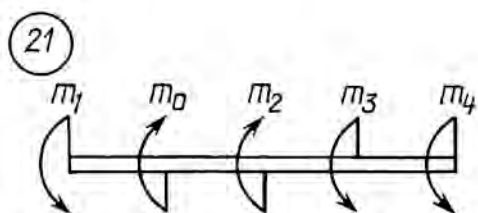
Требуется:

- 1) построить эпюры внутренних усилий (крутящих моментов);
- 2) подобрать диаметр вала;
- 3) построить эпюру напряжений;
- 4) построить эпюру угла закручивания;
- 5) построить эпюру относительных углов закручивания;

Таблица 4.5

№ п/п	Длина участков, м			Моменты, кНм				[e], градус
	a	b	c	m1	m2	m3	m4	
1	1,1	1,7	0,4	10	17	9	26	2,0
2	1,2	1,0	0,9	33	8	25	7	1,5
3	1,3	0,8	1,1	5	18	8	25	1,0
4	1,4	1,6	0,8	4	9	24	7	2,5
5	1,5	0,9	0,7	6	19	10	24	3,0
6	0,6	1,4	1,2	32	9	23	8	1,6
7	0,7	1,7	0,9	4	18	10	27	2,7
8	0,8	0,5	1,9	13	10	22	7	3,0
9	0,9	1,3	1,6	4	20	9	26	1,2
10	1,0	0,6	1,8	30	11	23	6	2,4





Задача 4.6

Для заданных схем требуется :

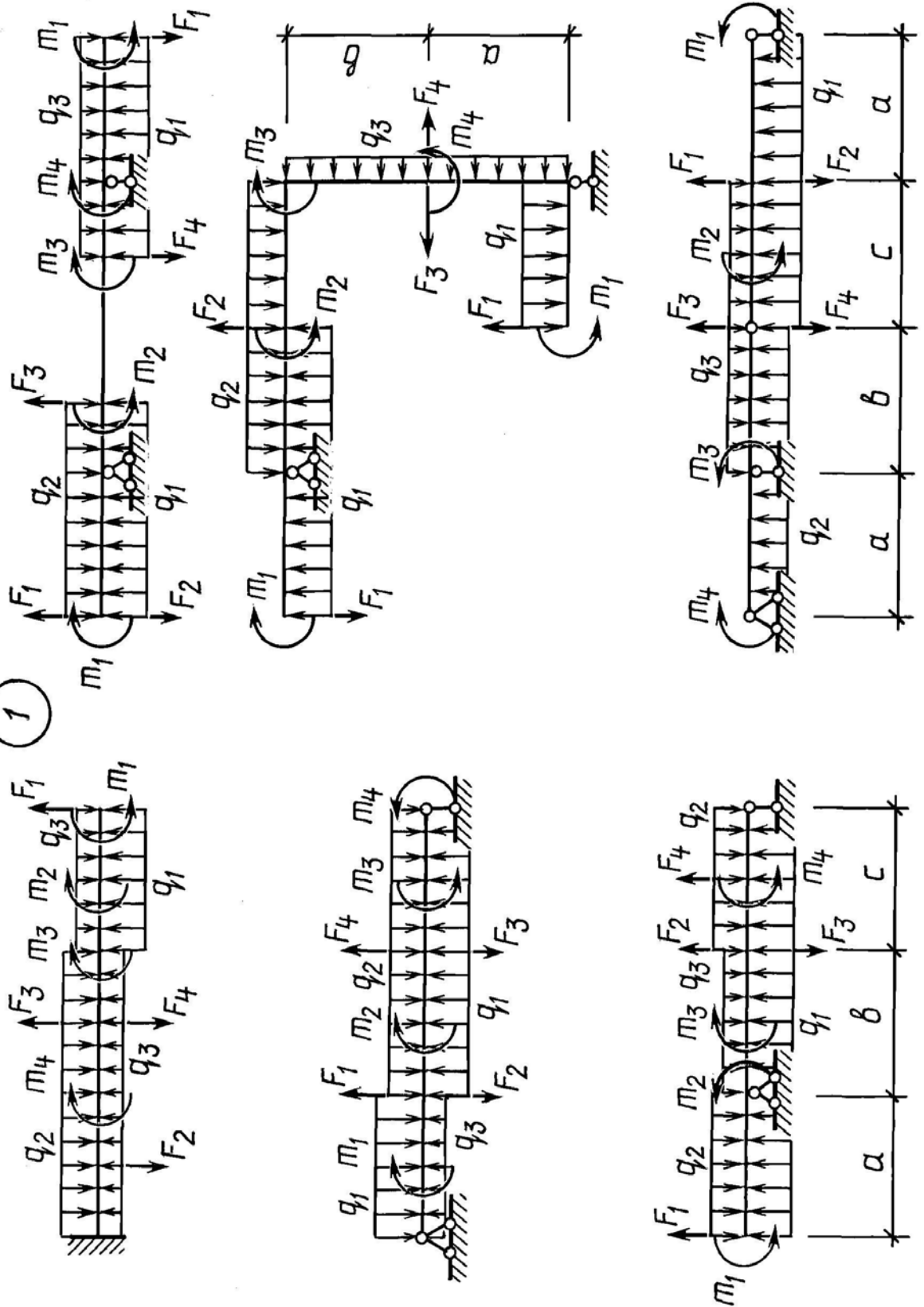
- 1) построить эпюры внутренних усилий (поперечных сил и изгибающих моментов):
- 2) для балок выполнить расчет на прочность:
 - а) для консольной балки подобрать двутавровое сечение из прокатных профилей;
 - б) для простой балки подобрать сечение из двух швеллеров из прокатных профилей;
 - в) для одноконсольной балки подобрать круглое сечение из древесины;
 - г) для двухконсольной балки подобрать прямоугольное сечение из древесины при соотношении сторон $h / b=1,4$
 - д) для составной балки (балки с промежуточным шарниром) проверить прочность двутавра № 24

Принять расчетное сопротивление: для стали $R=210$ МПа; $R_c=130$ МПа
для древесины $R=16$ МПа; $R_c=2$ МПа

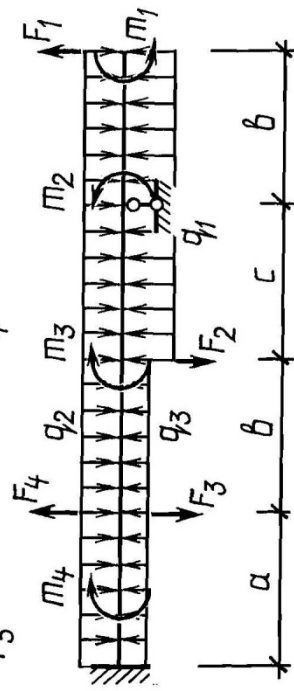
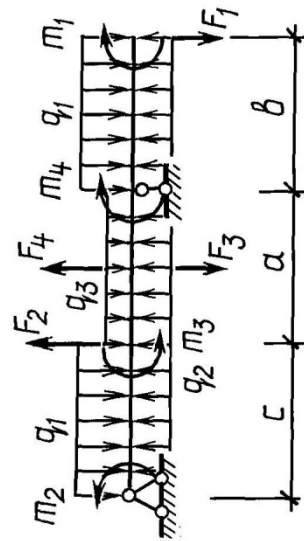
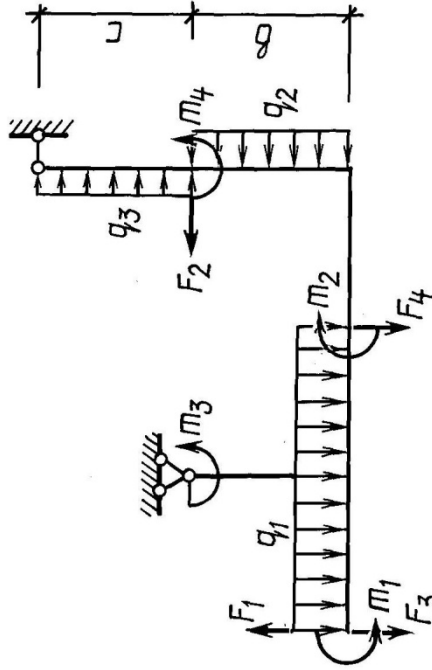
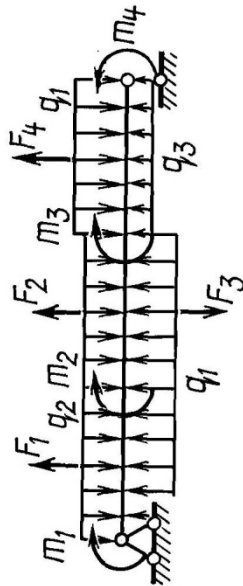
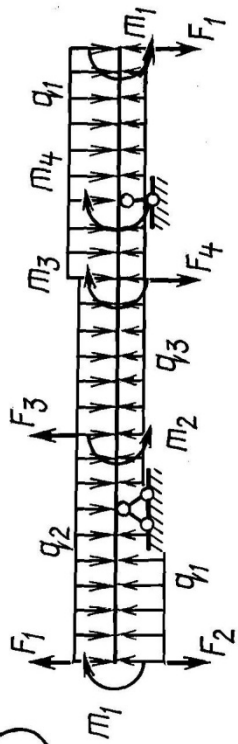
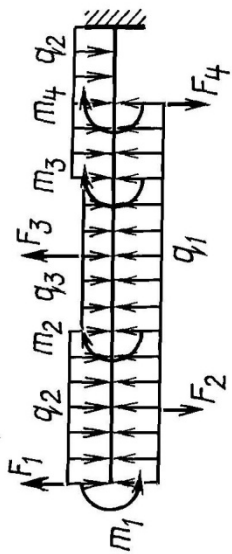
Таблица 4.6

№ п/п	Размеры			Нагрузки			Индекс нагрузки		
	а	б	с	q	f	m			
	м			кН/м	кН	кН.м	q	m	f
1.	2,0	1,6	2,4	16	10	32	1	4	2
2.	1,6	2,0	2,0	12	10	24	2	1	2
3.	2,4	2,0	1,6	10	20	20	1	2	1
4.	2,0	1,6	2,0	8	16	16	3	1	4
5.	1,6	2,0	2,4	12	16	24	1	3	2
6.	2,0	2,4	1,6	8	24	16	2	2	1
7.	2,4	2,0	2,4	16	10	32	1	4	3
8.	2,0	2,4	2,0	12	16	24	3	3	1
9.	2,0	2,0	1,6	6	20	12	1	1	1
10.	1,6	2,0	2,4	10	20	20	2	3	1

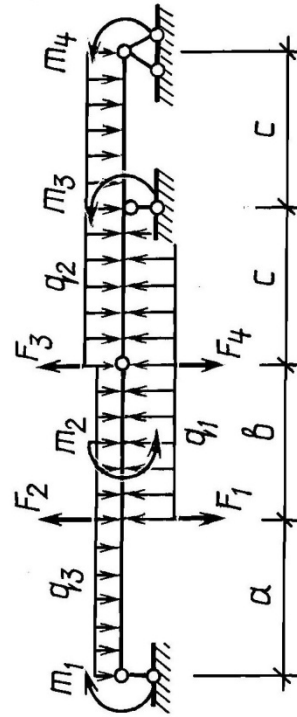
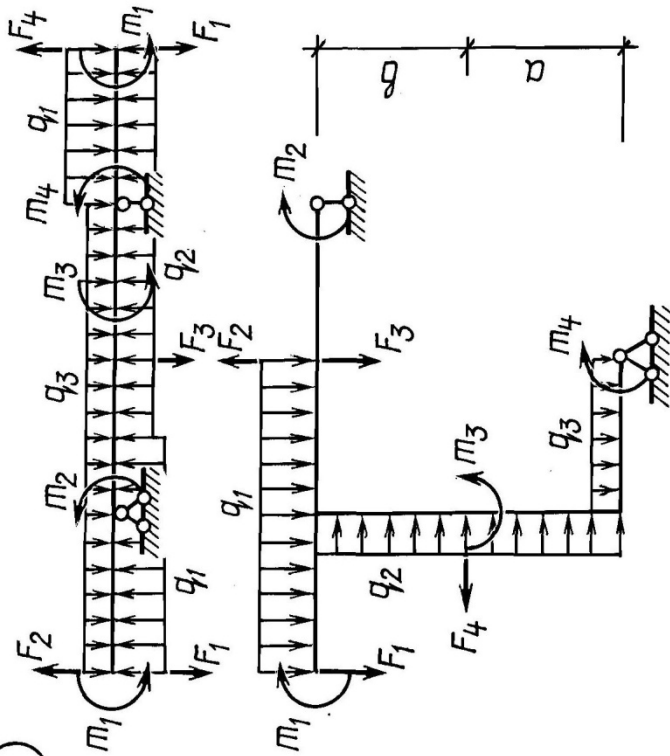
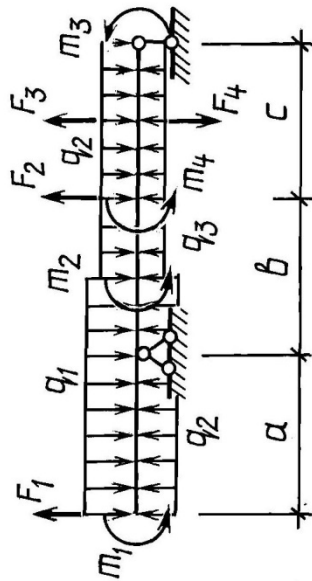
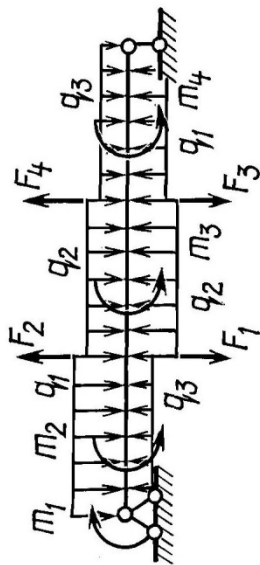
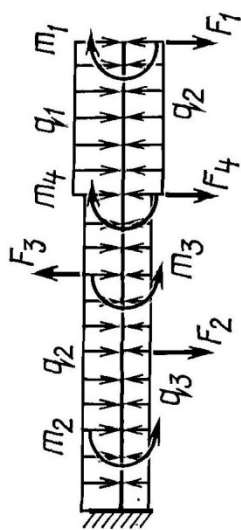
1



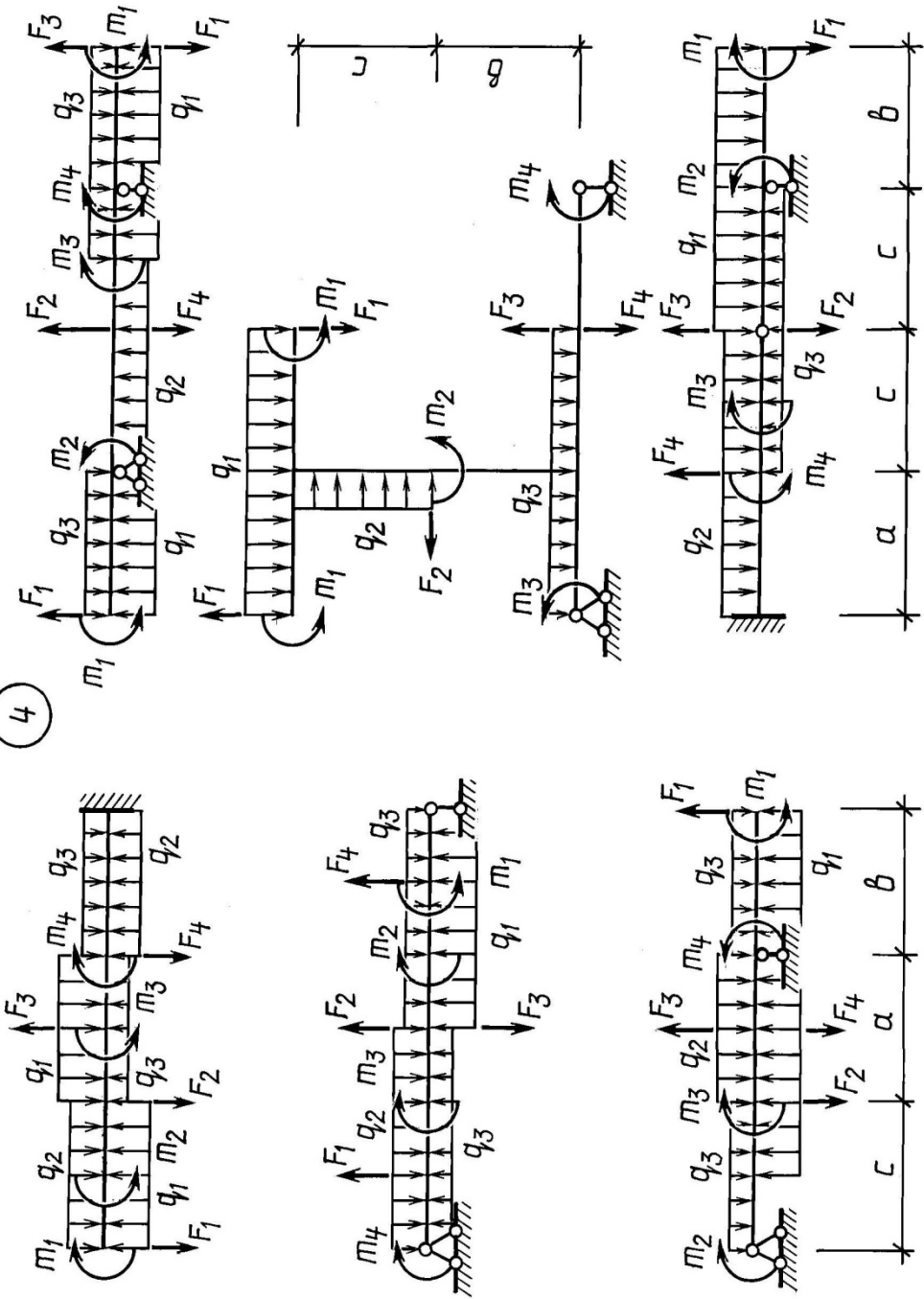
2



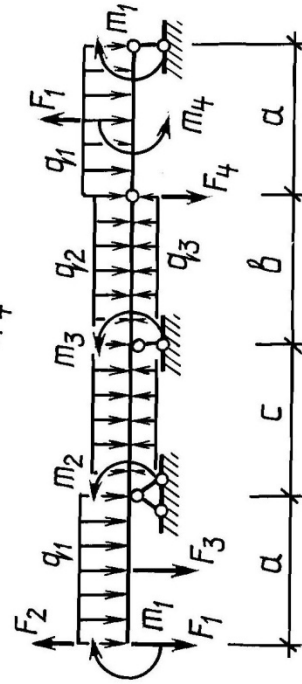
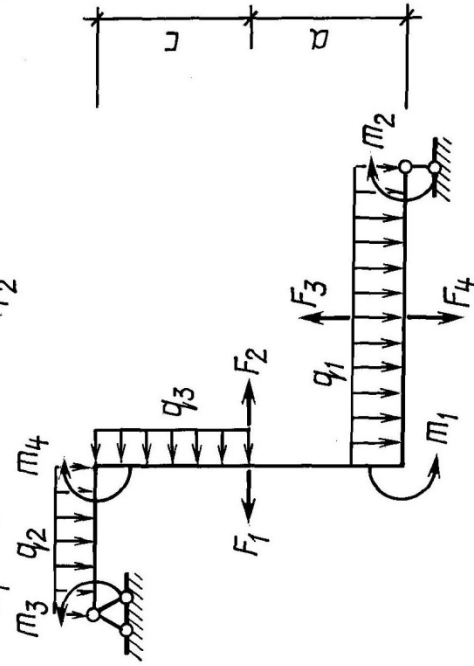
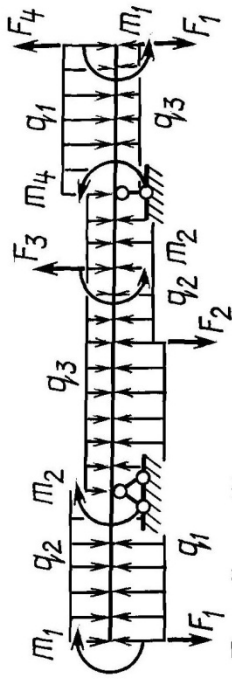
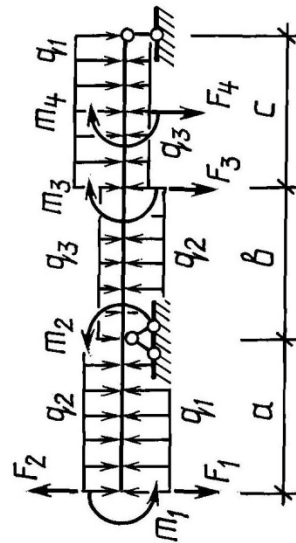
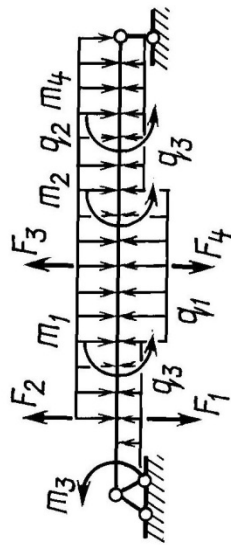
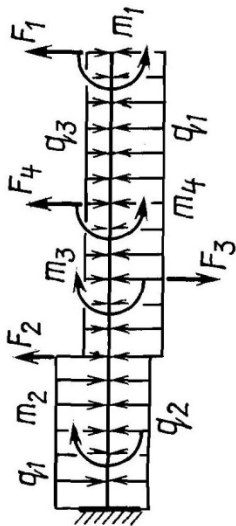
3



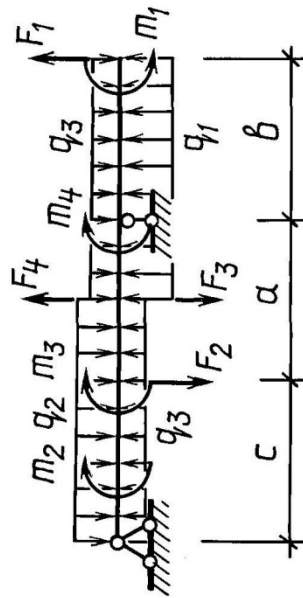
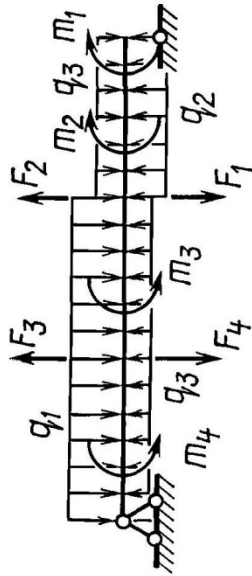
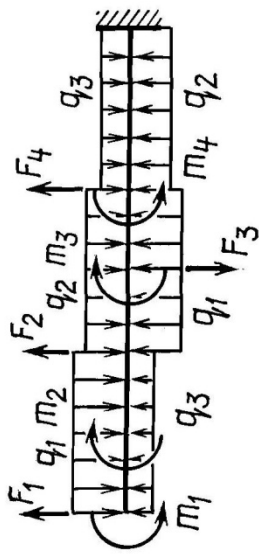
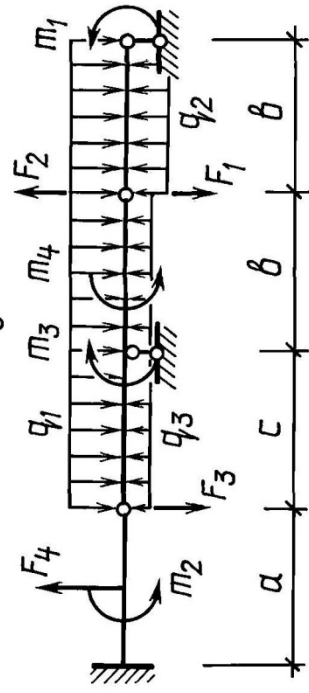
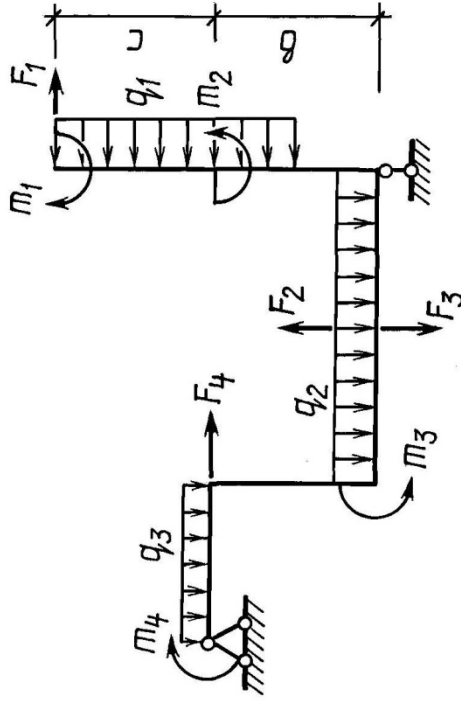
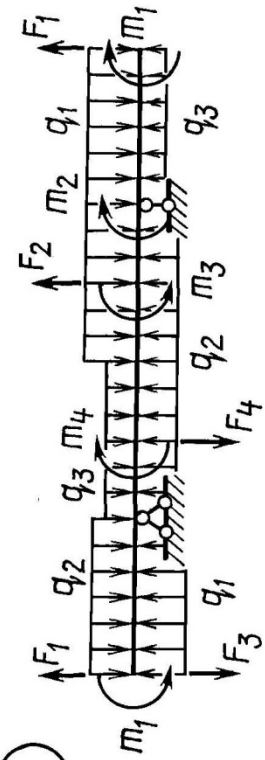
4



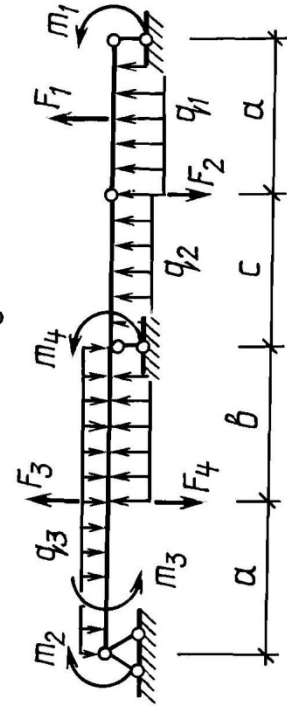
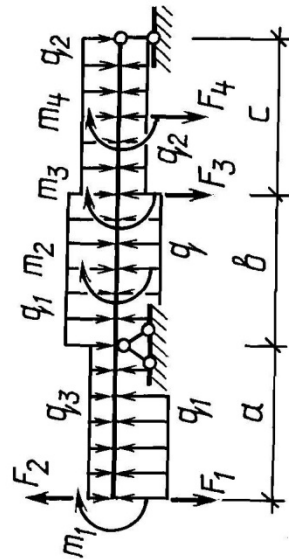
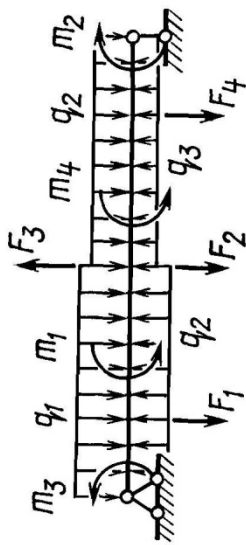
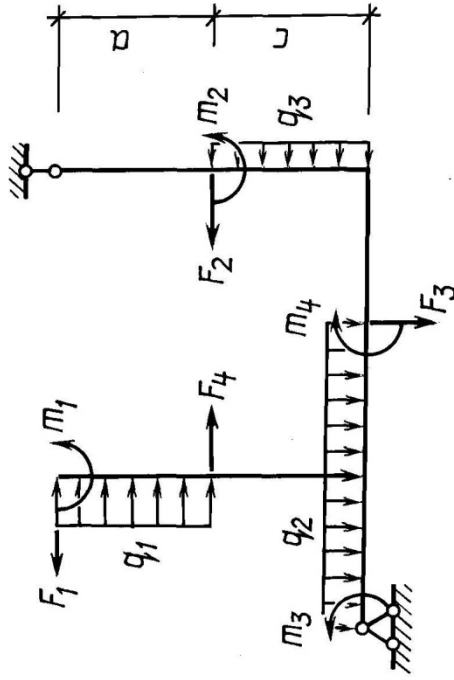
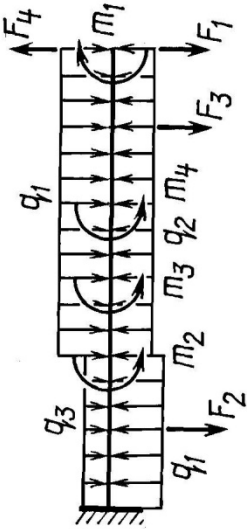
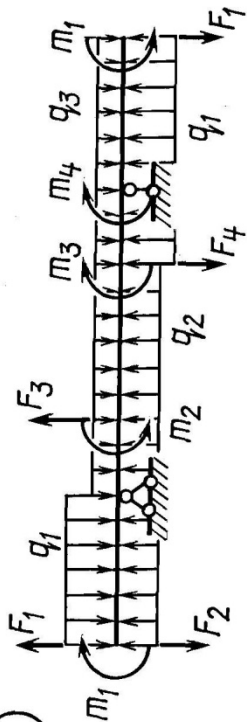
5



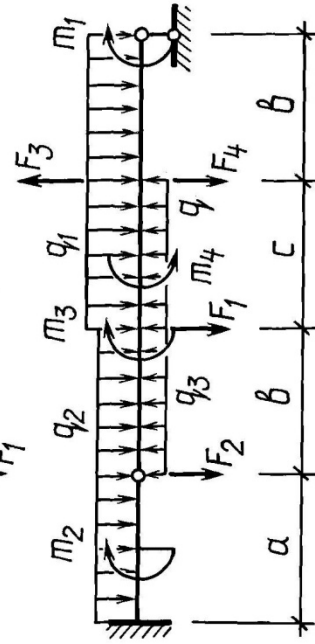
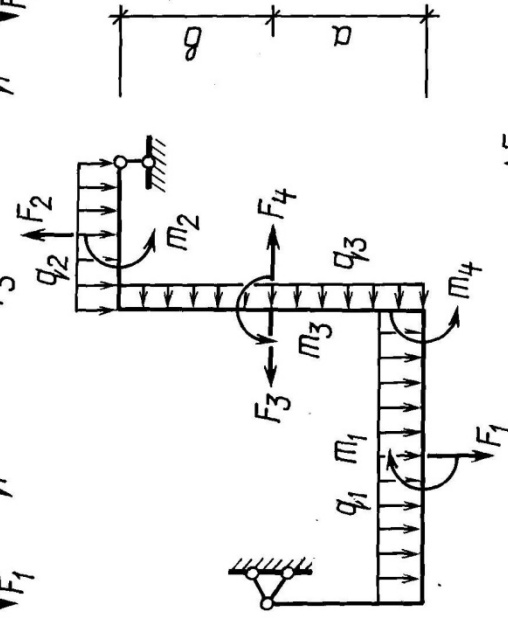
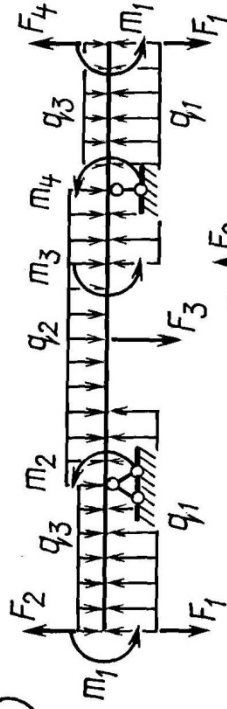
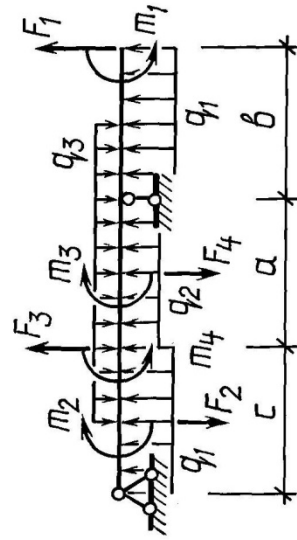
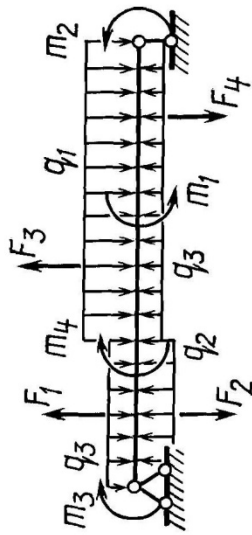
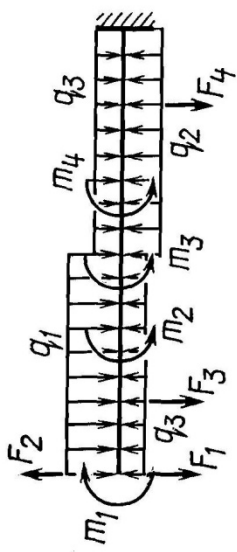
6



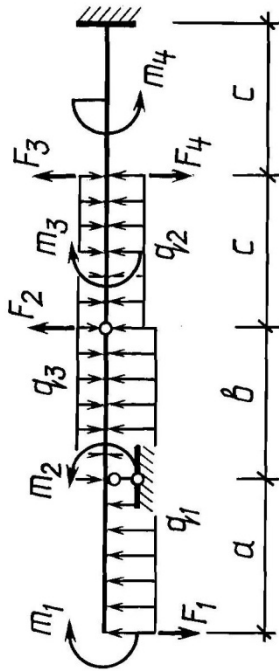
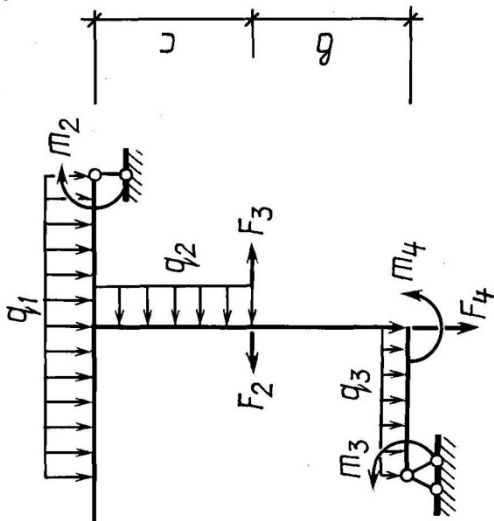
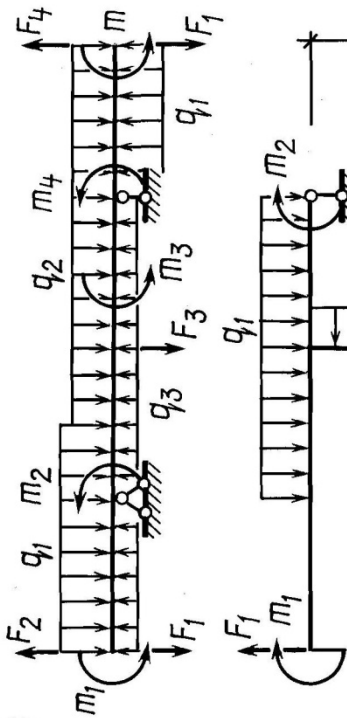
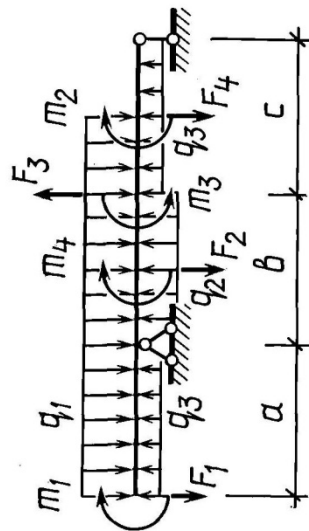
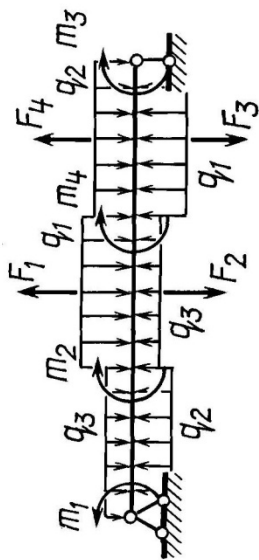
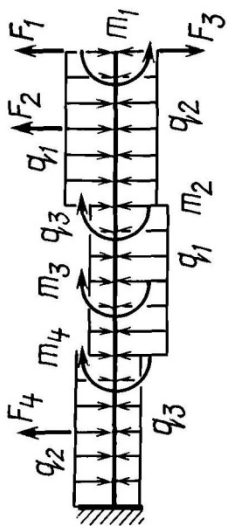
7



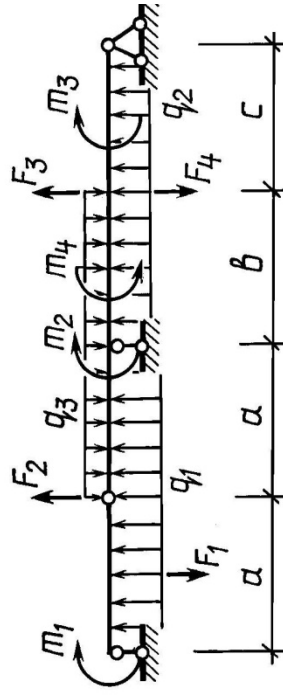
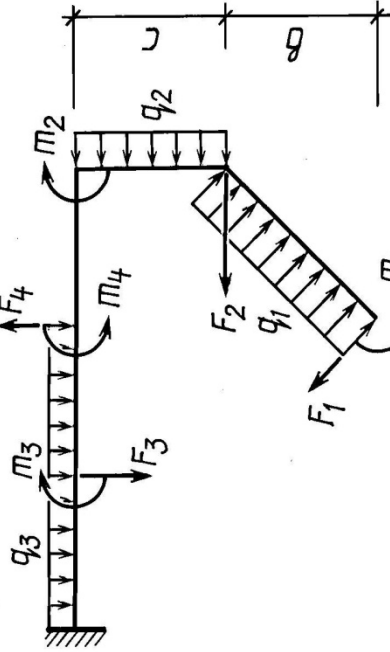
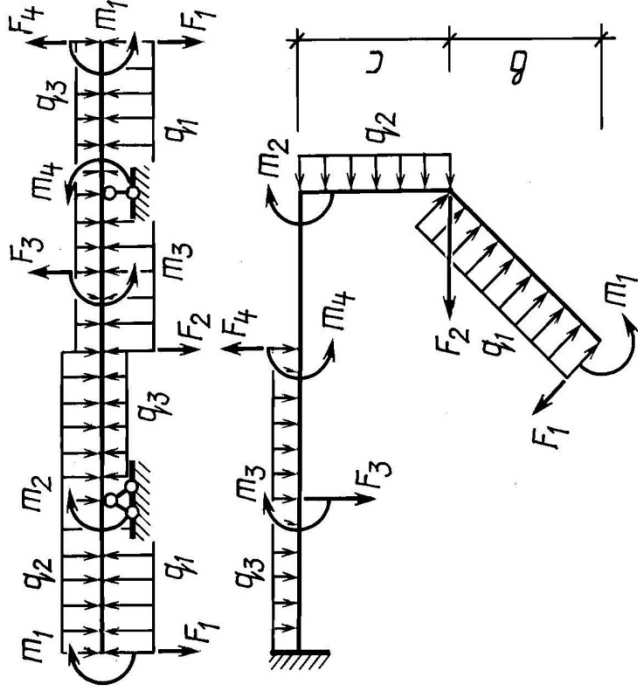
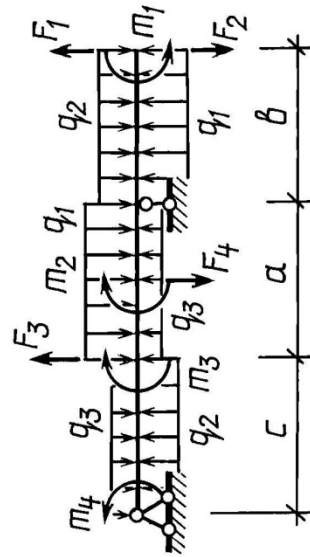
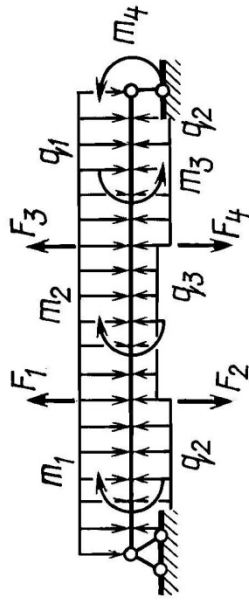
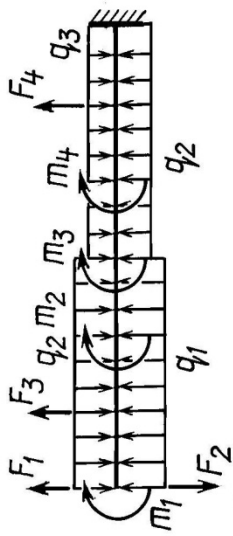
8



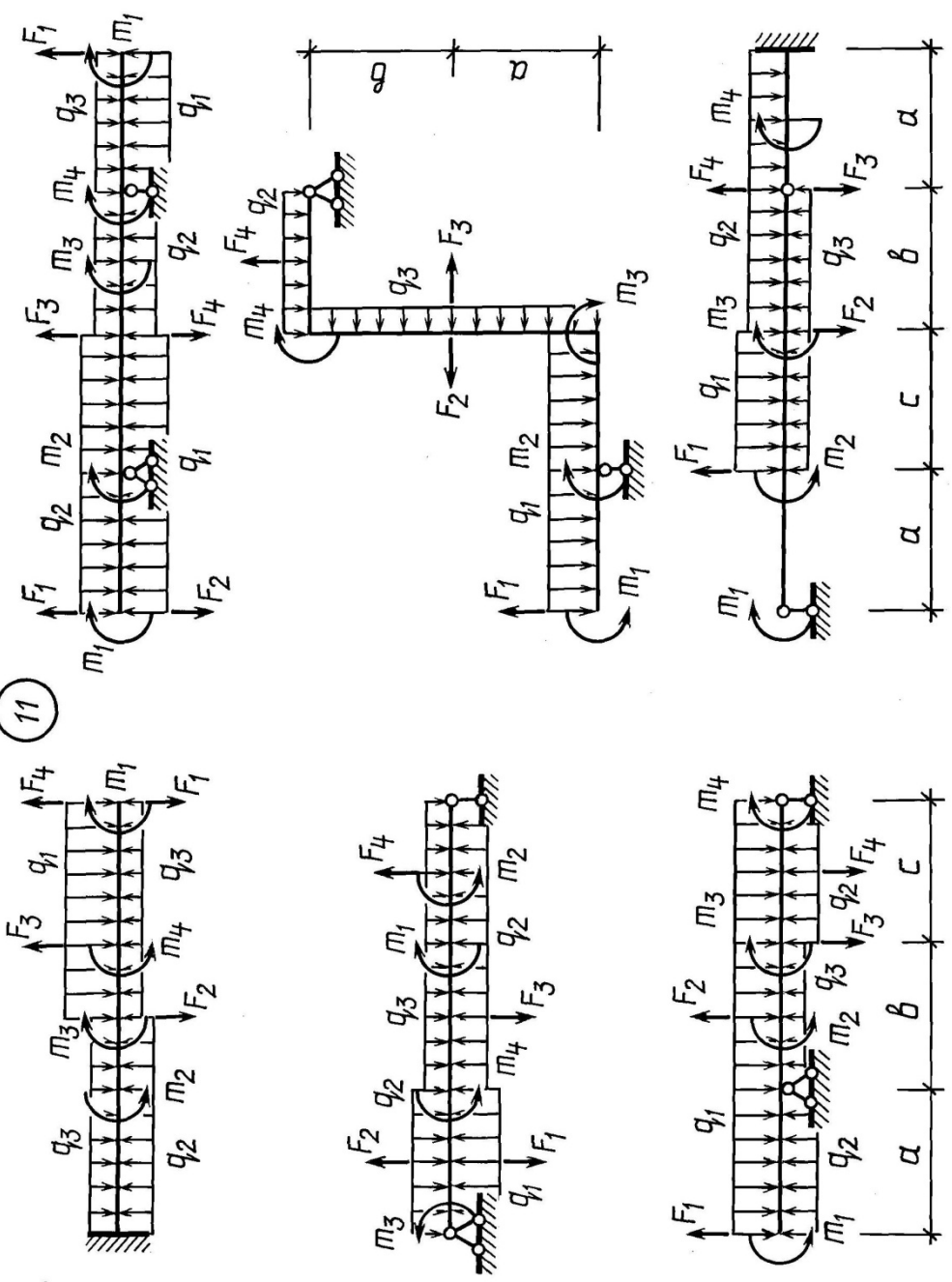
9



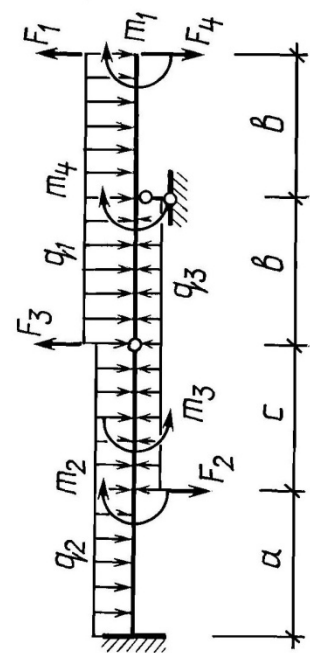
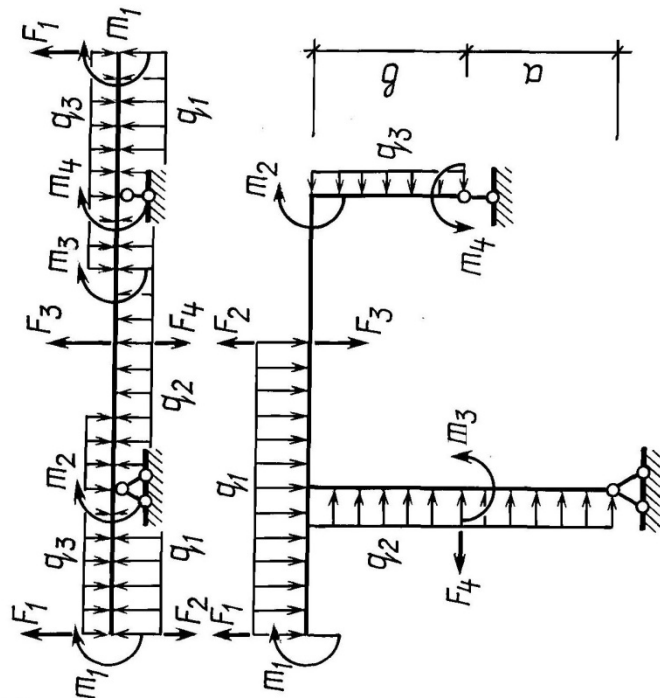
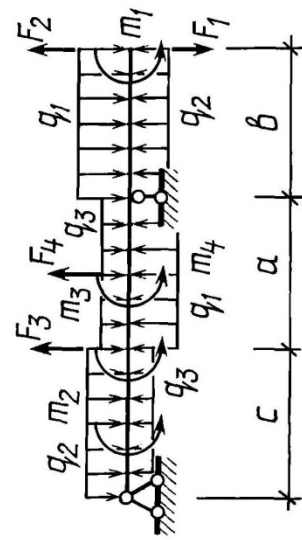
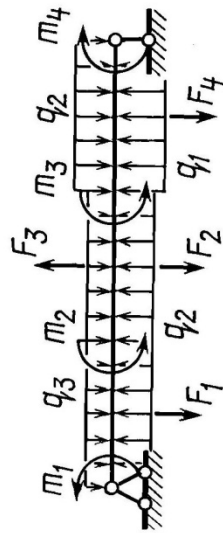
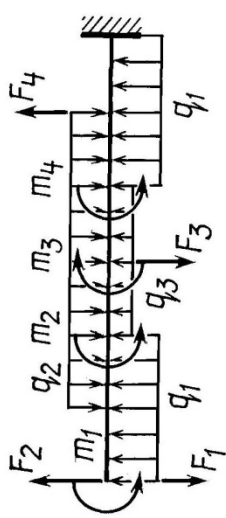
10



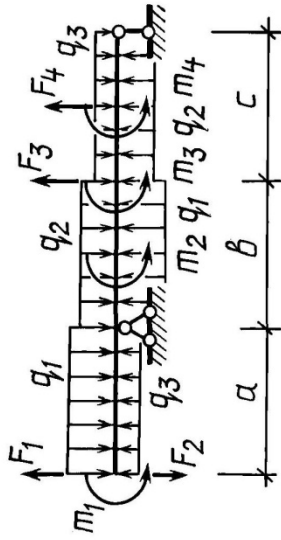
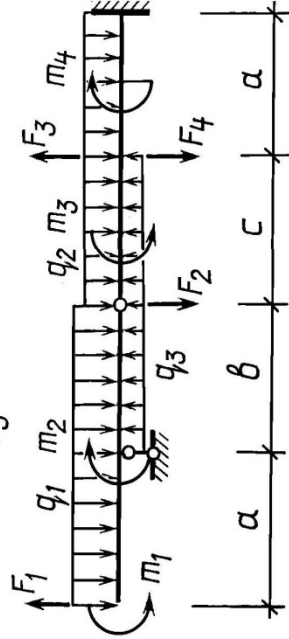
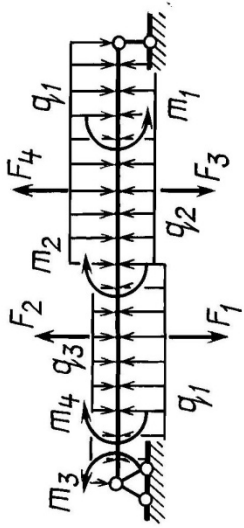
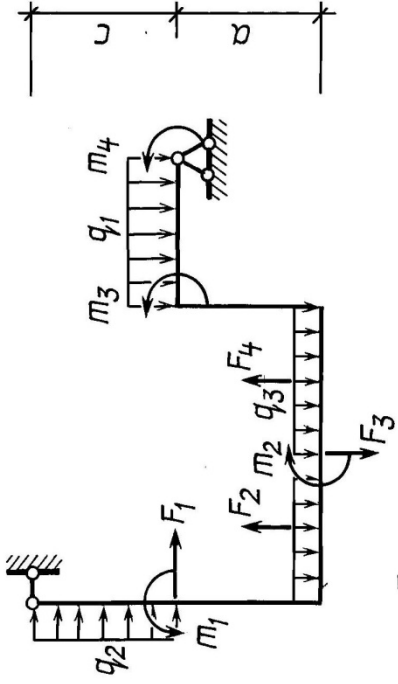
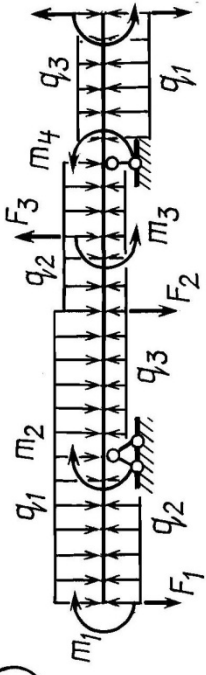
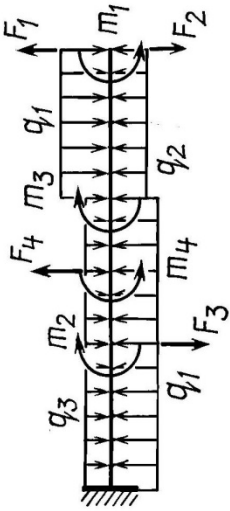
11



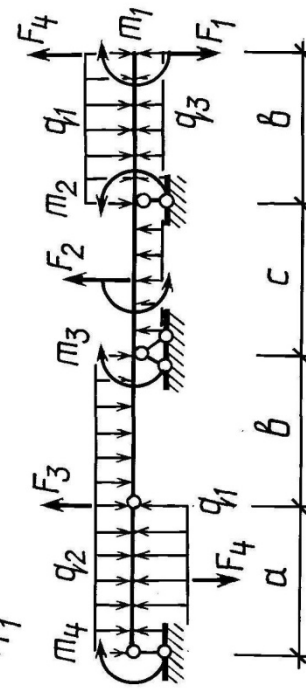
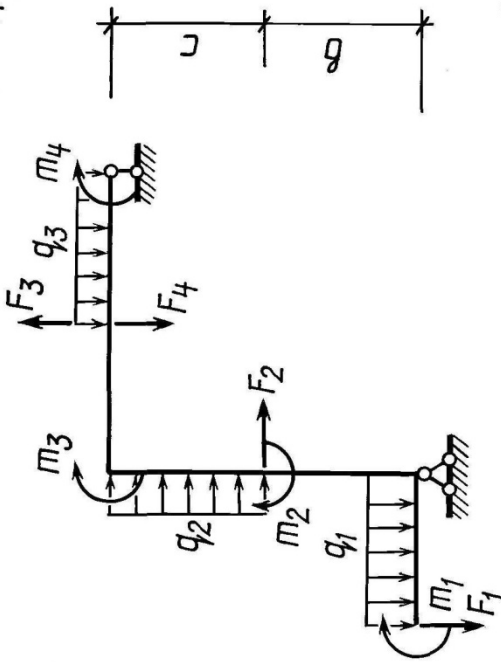
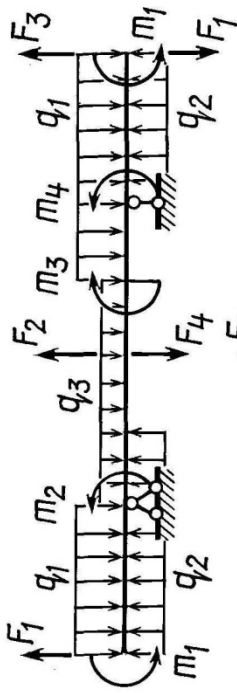
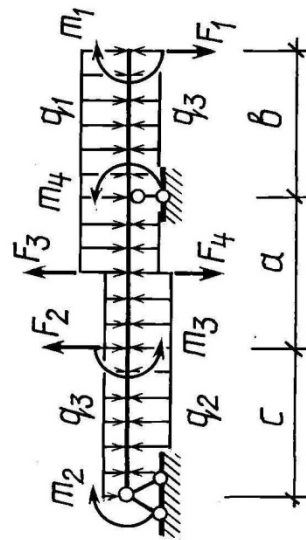
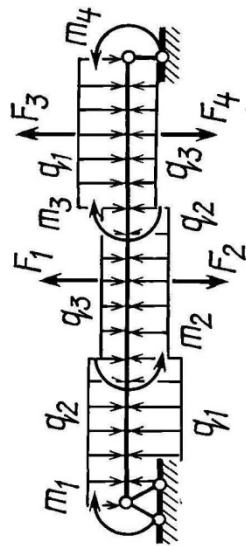
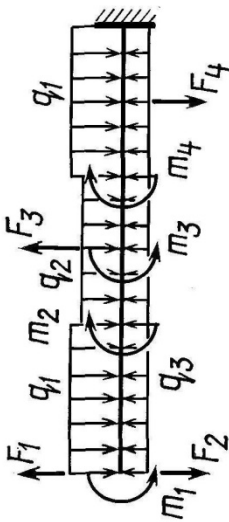
12



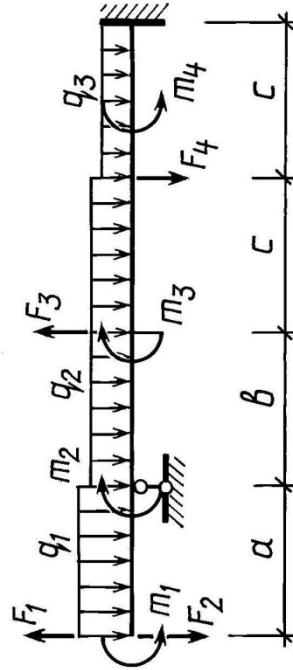
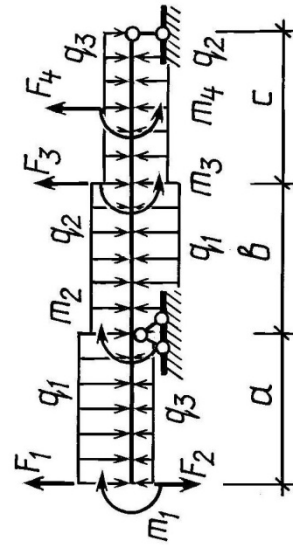
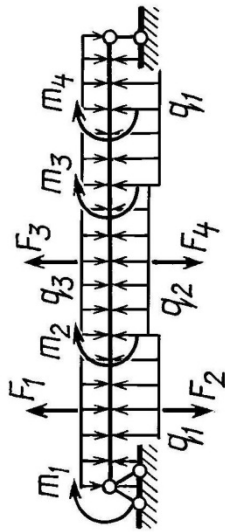
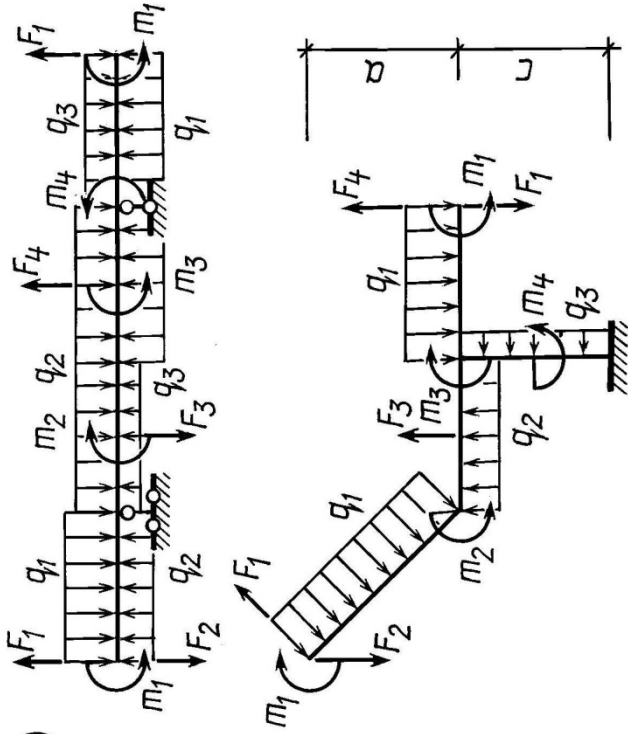
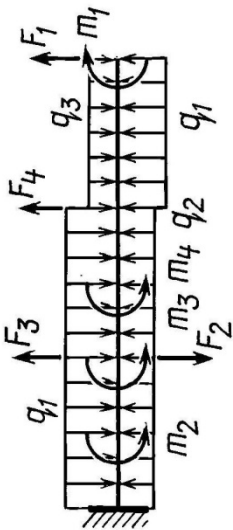
13



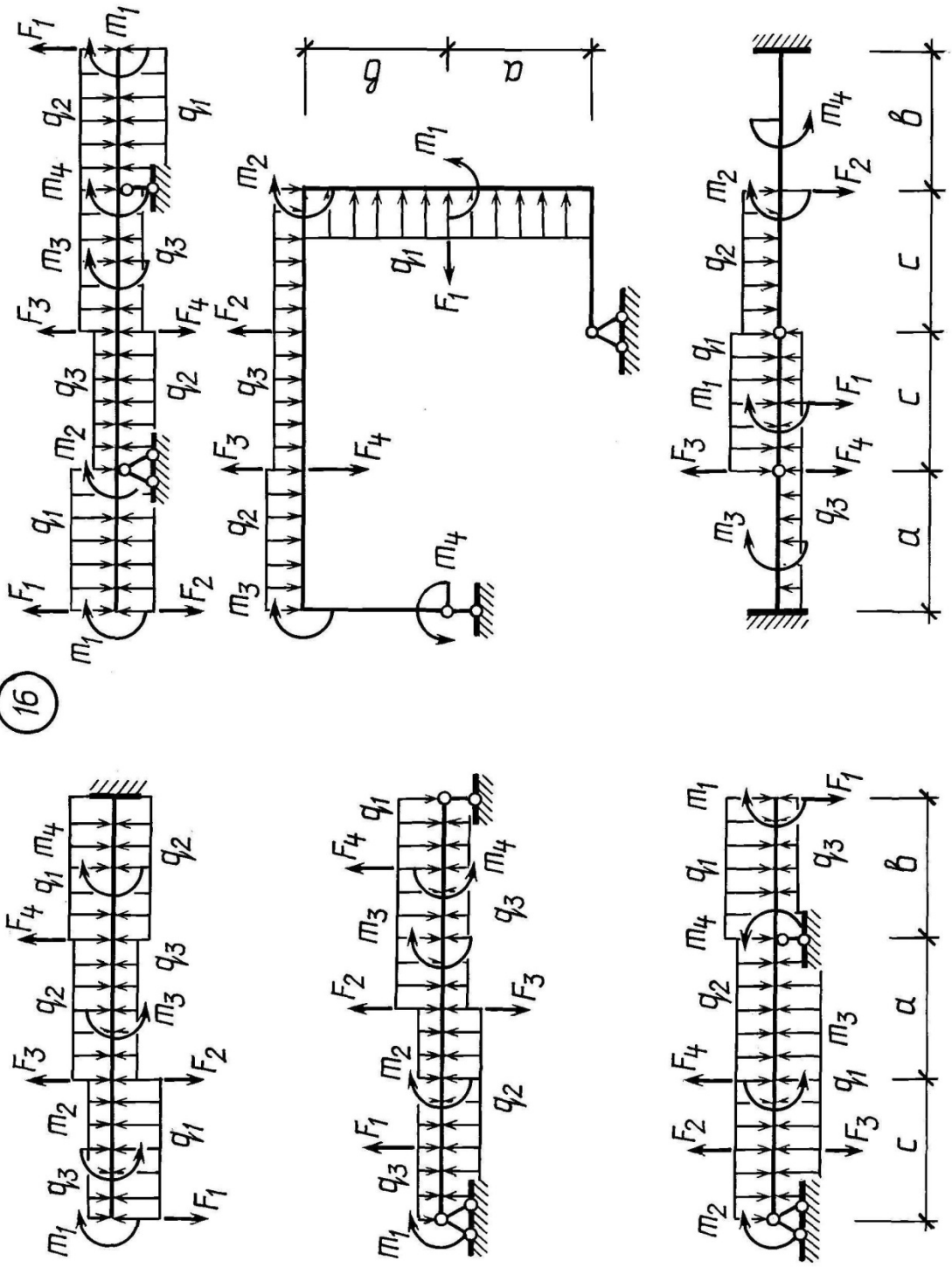
14



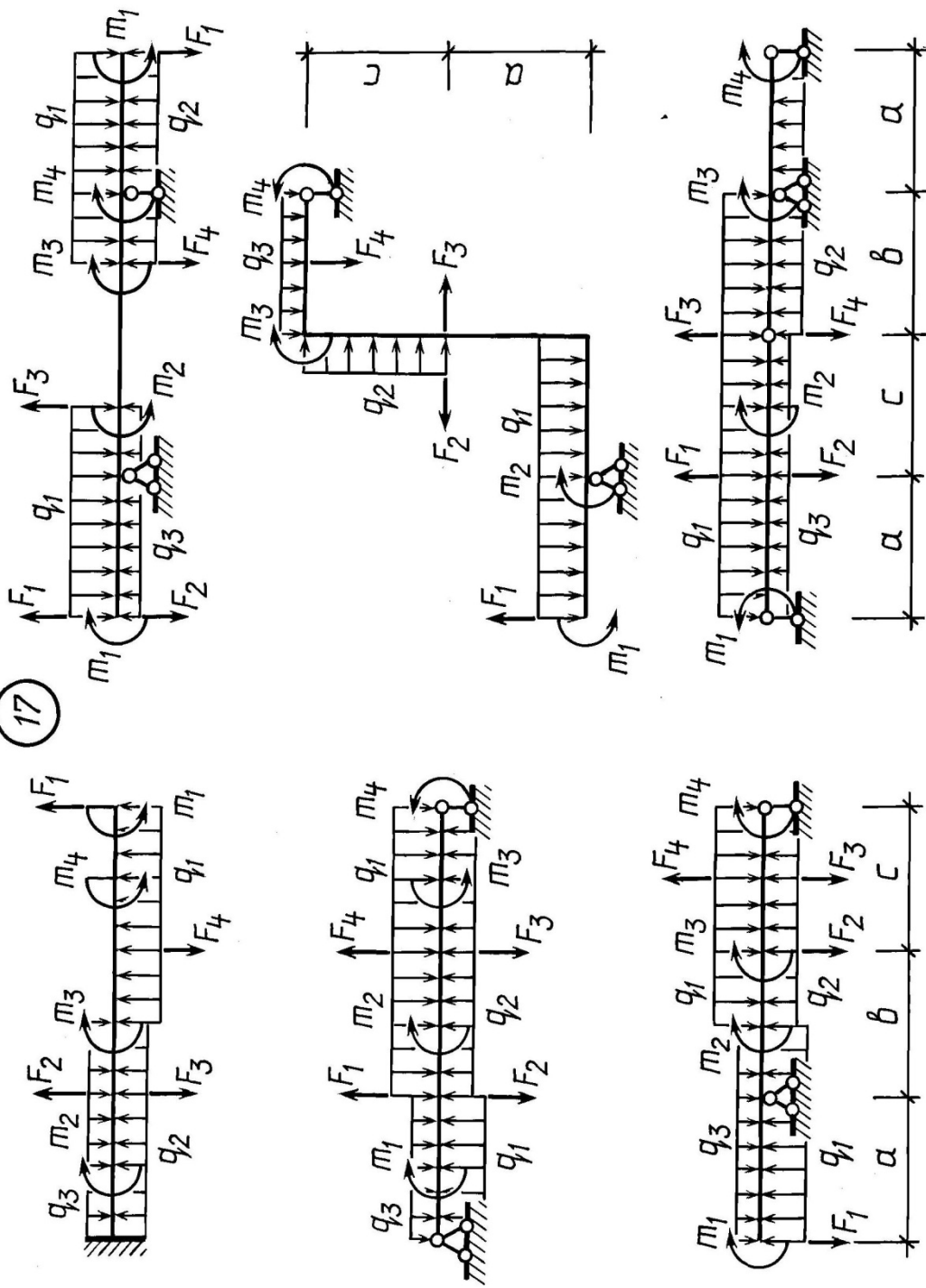
15

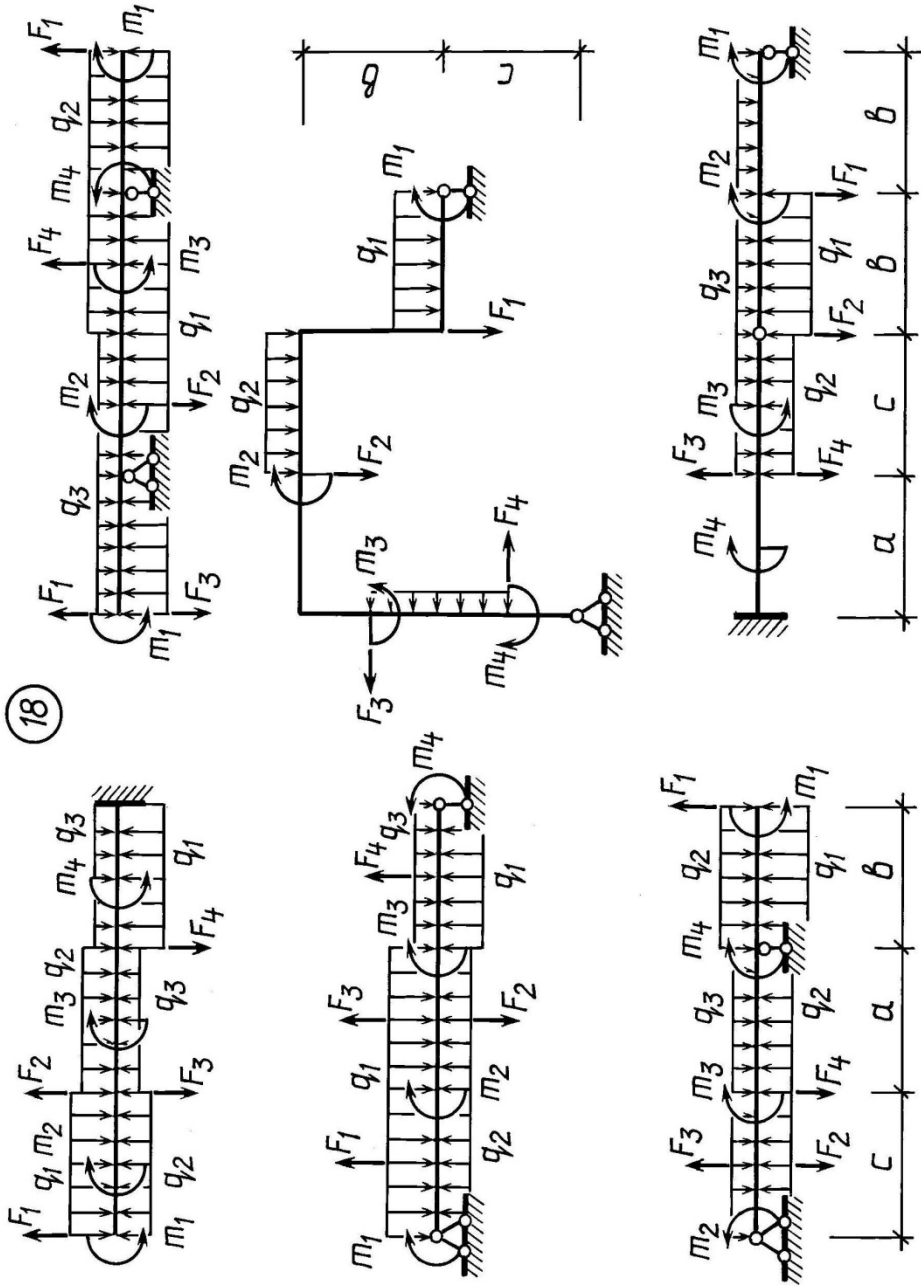


16

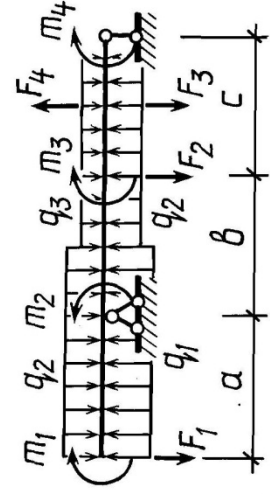
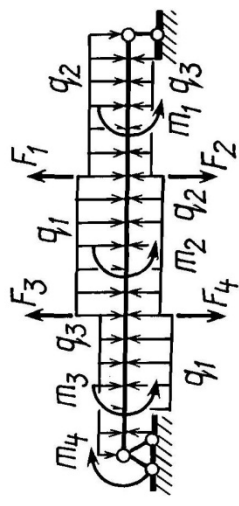
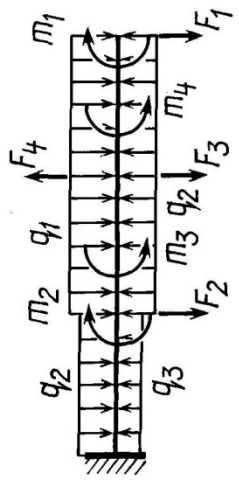
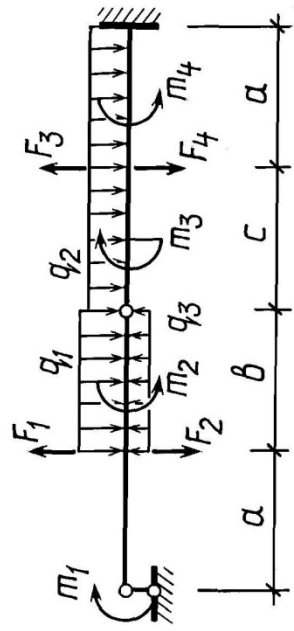
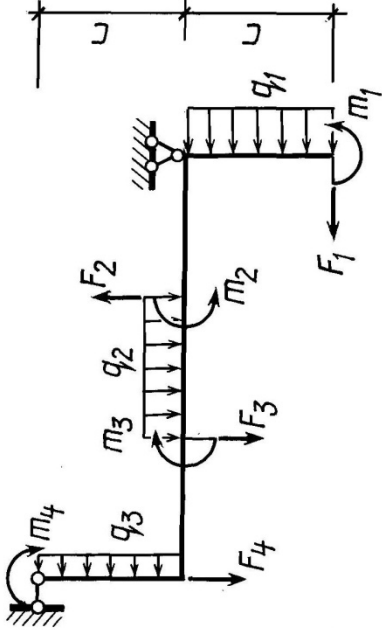
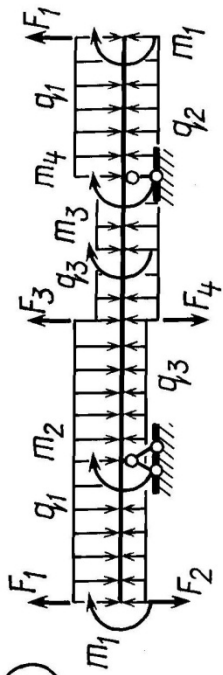


17

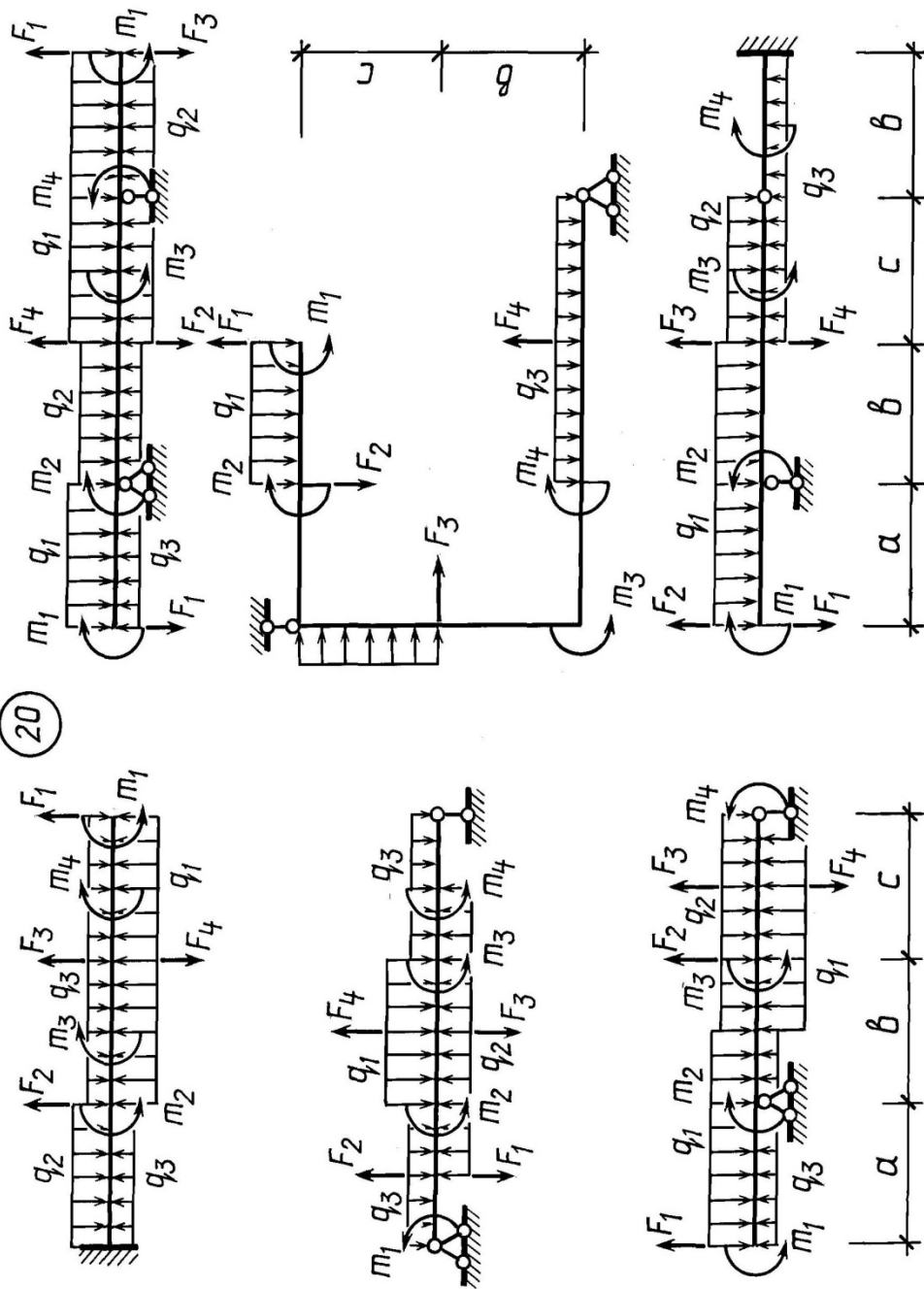


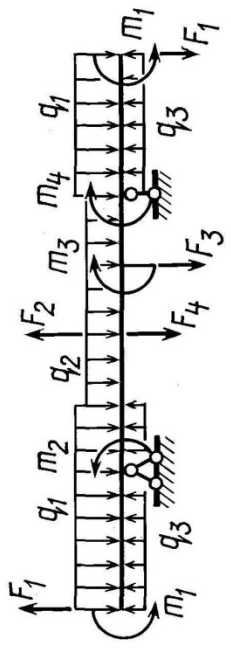


19

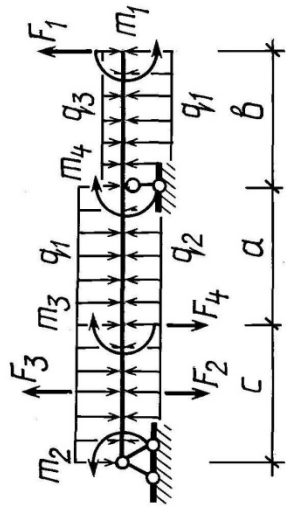
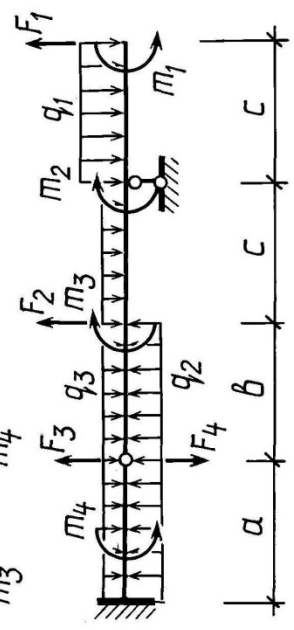
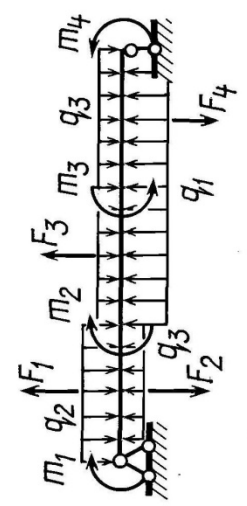
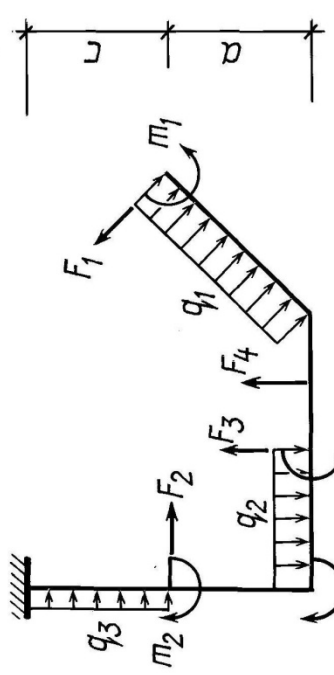
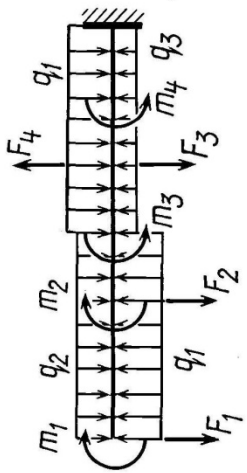


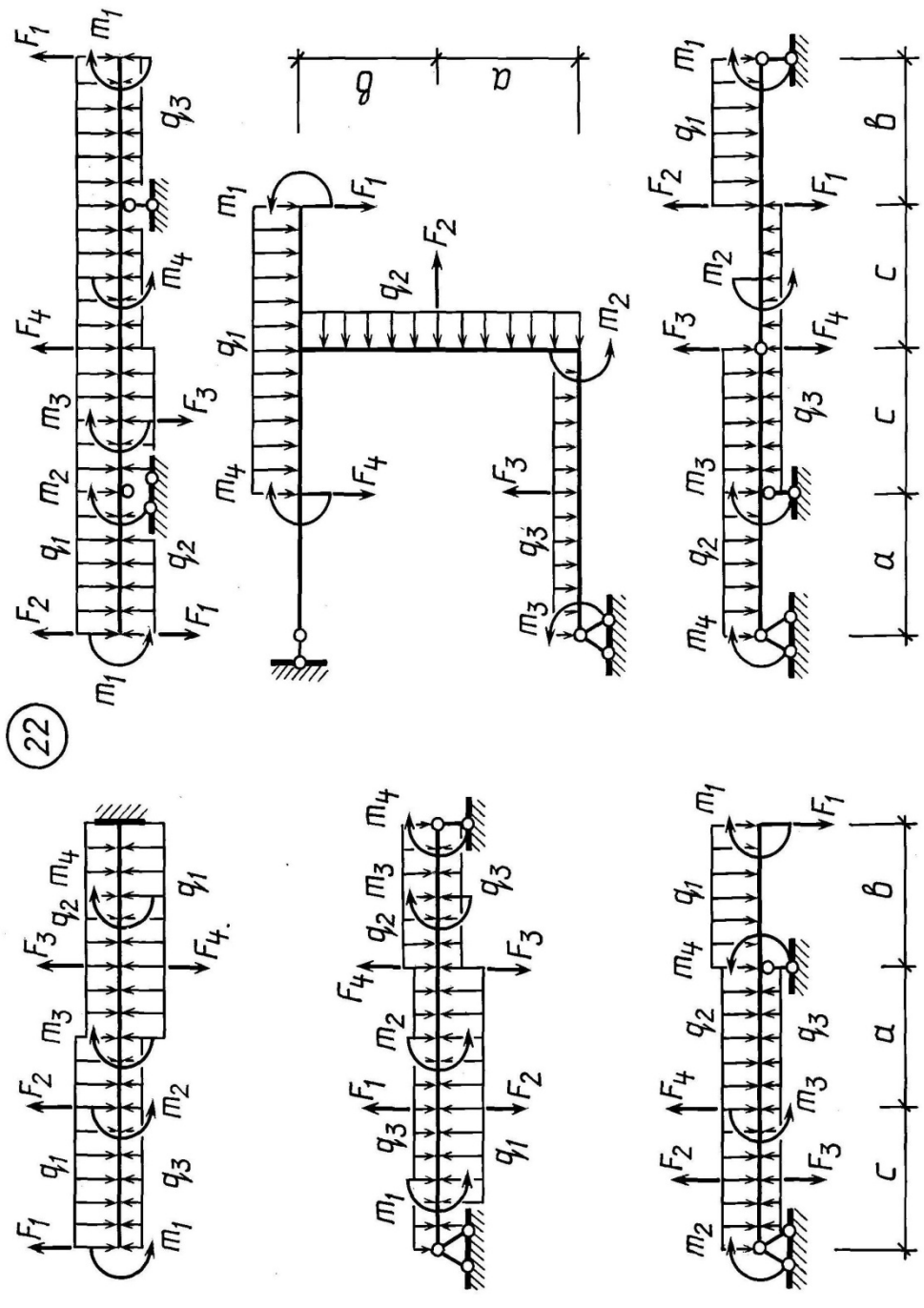
20





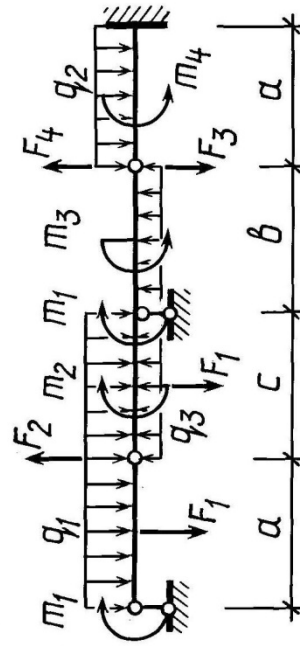
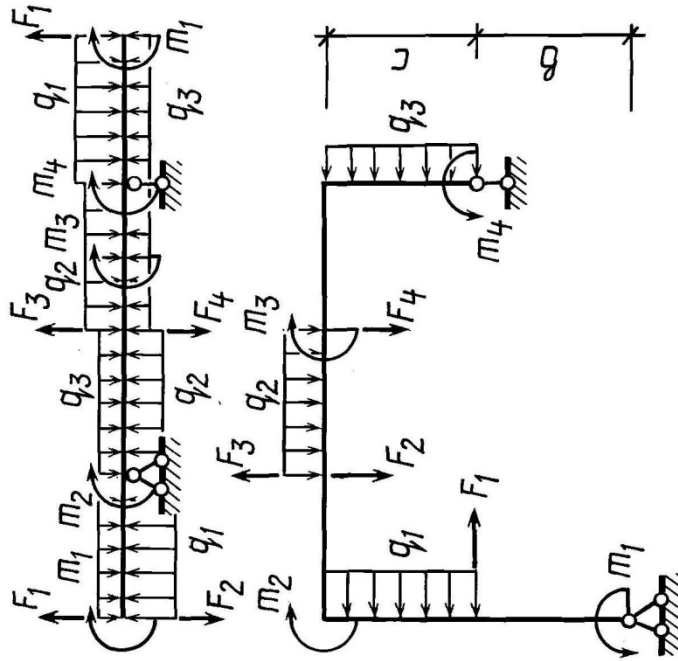
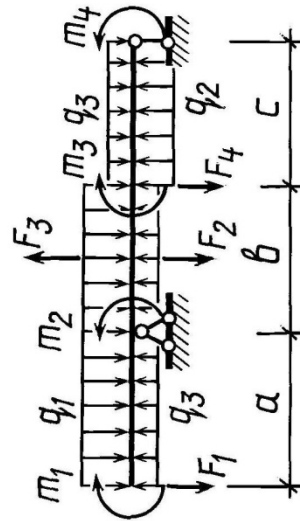
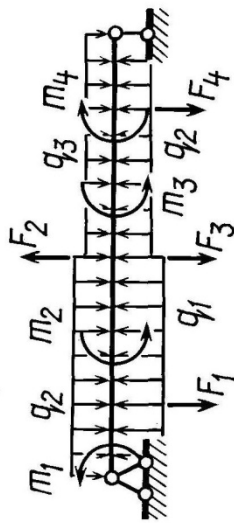
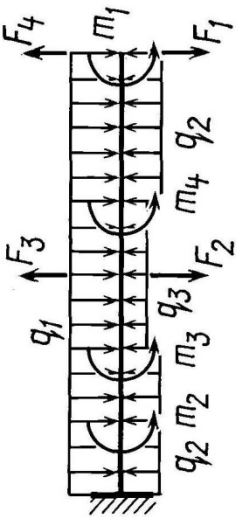
21

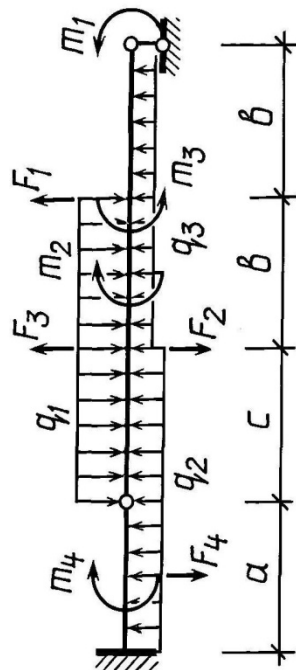
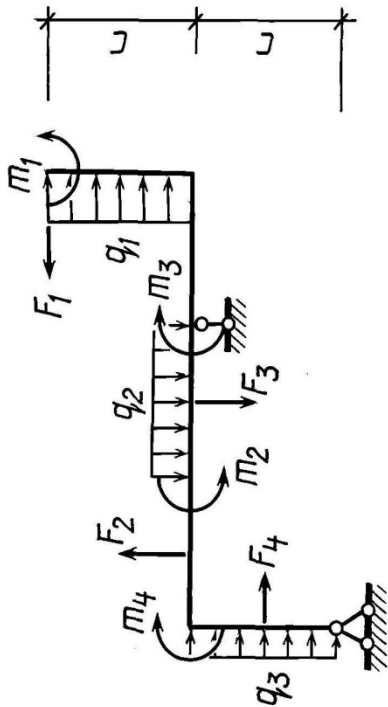
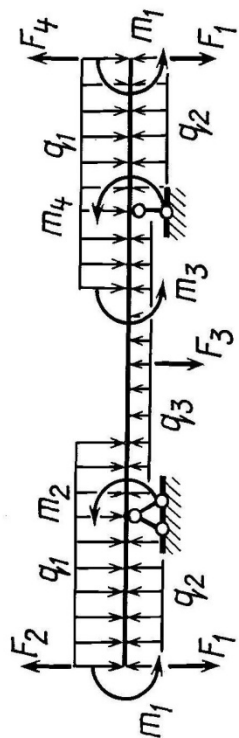




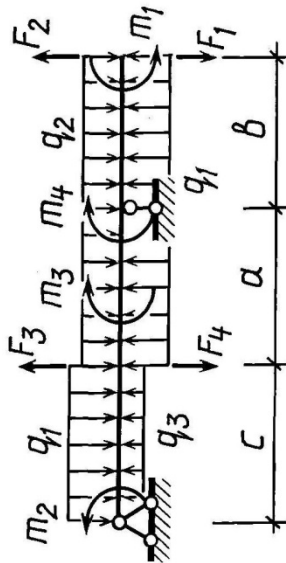
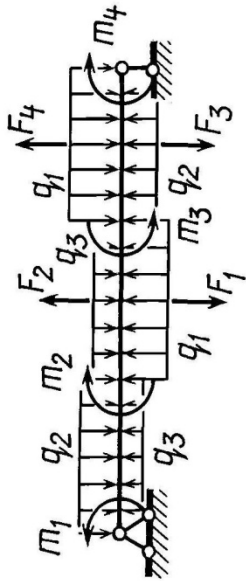
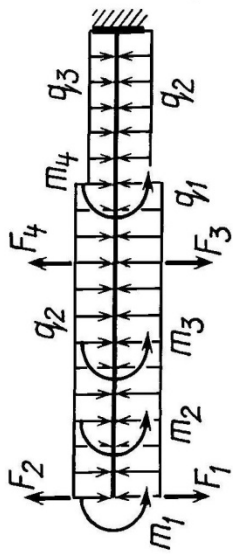
22

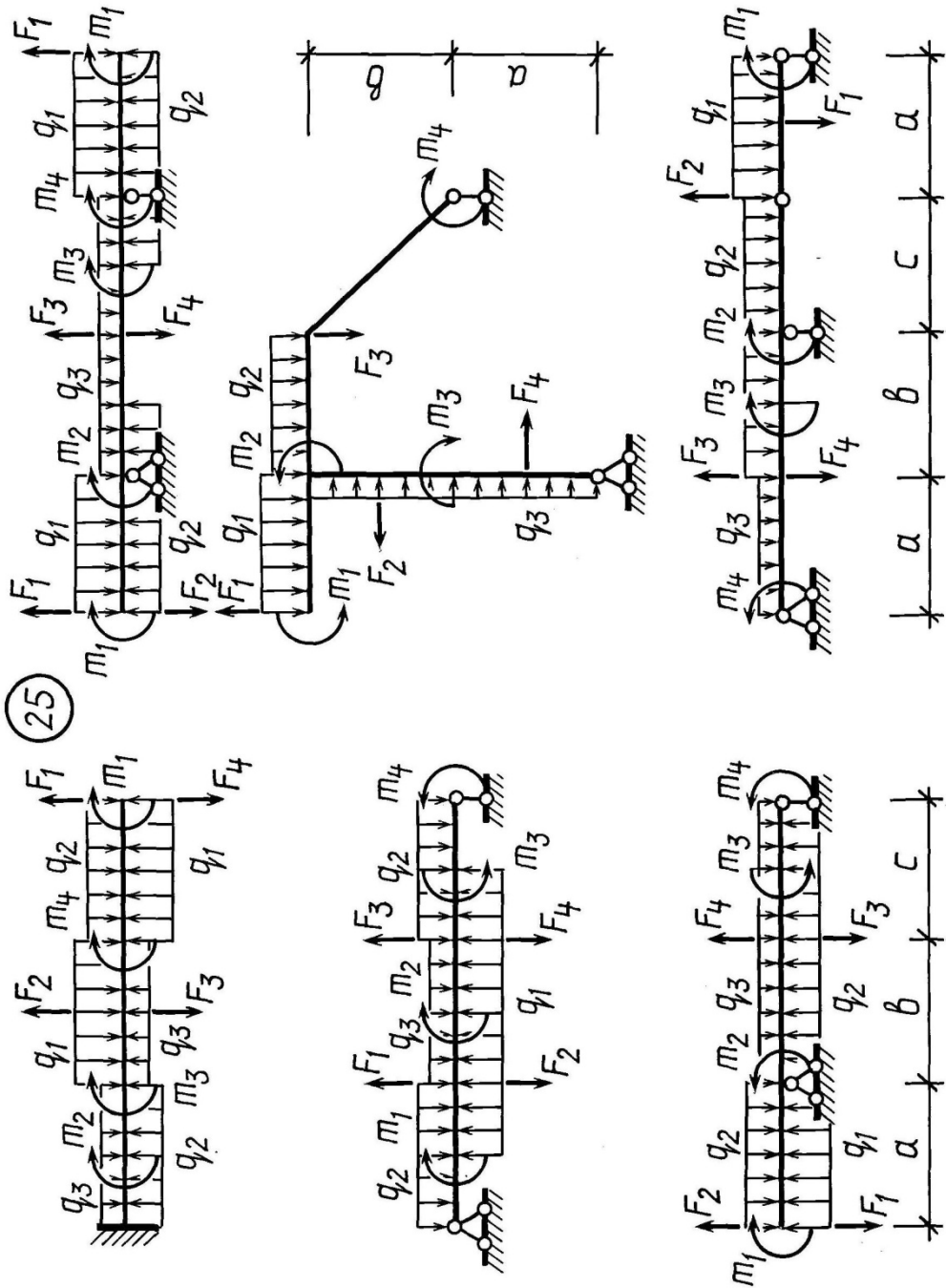
(23)



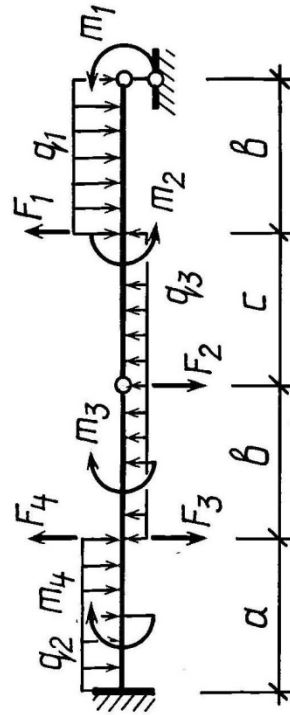
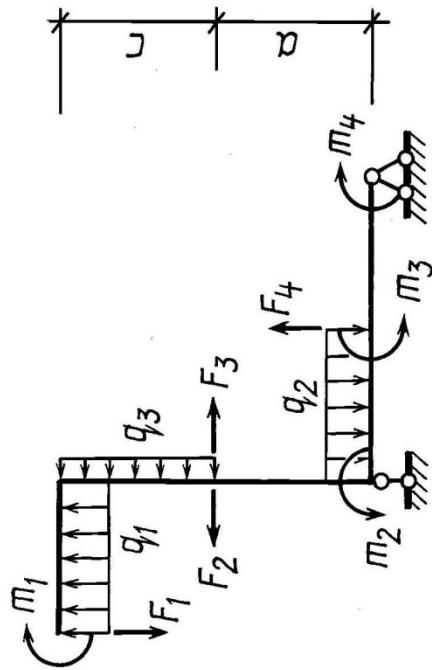
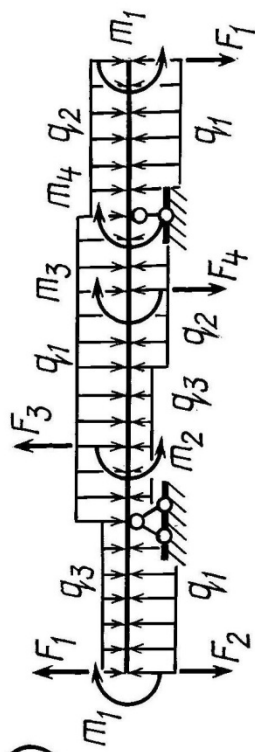
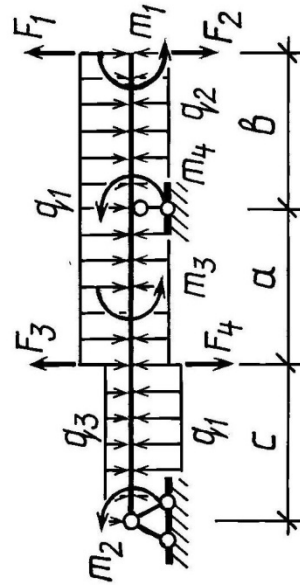
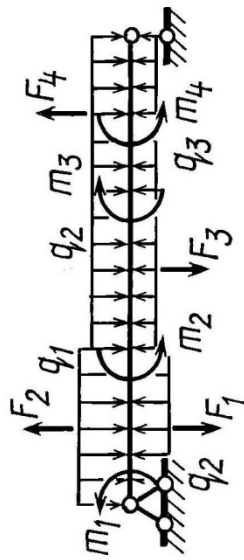
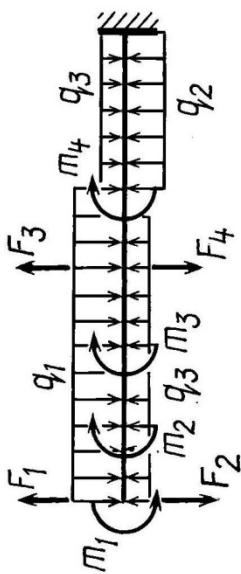


24

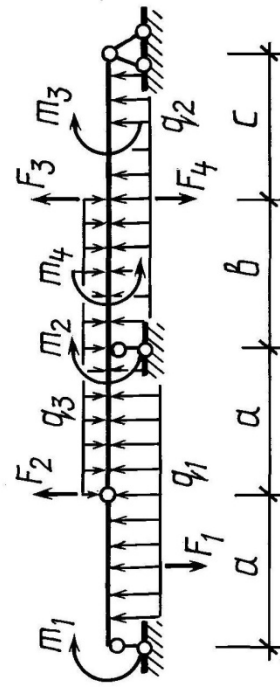
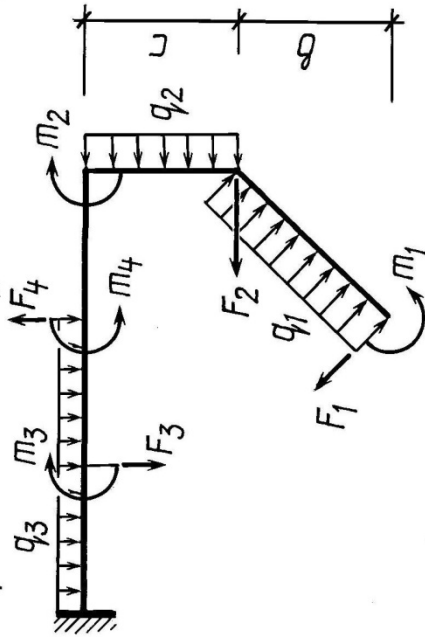
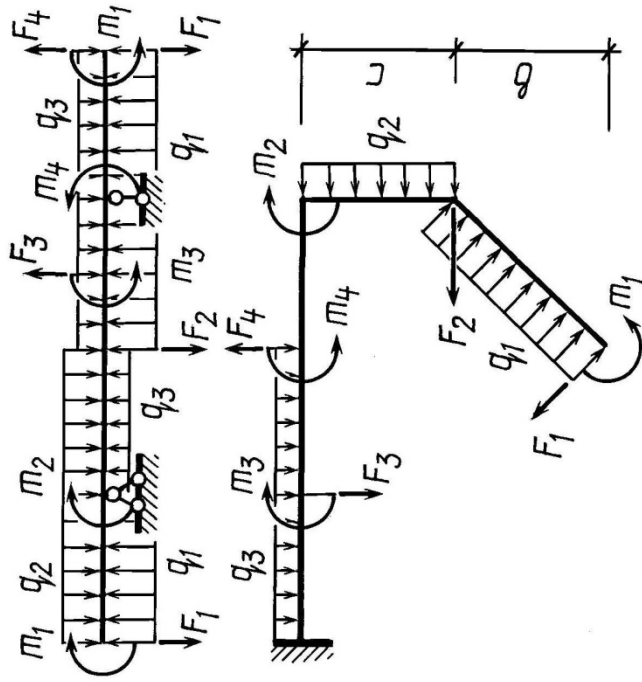
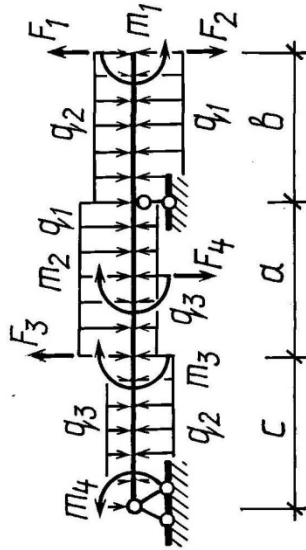
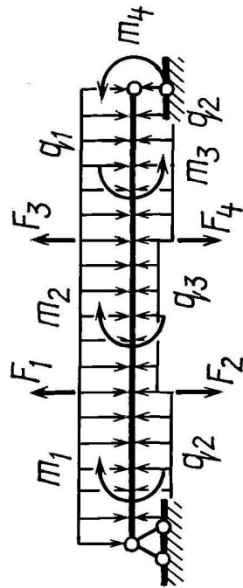
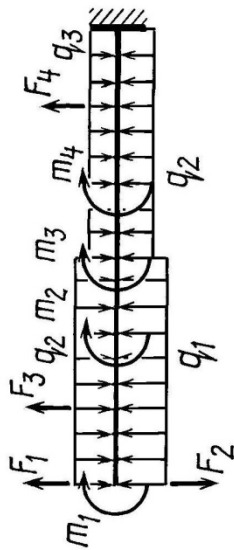




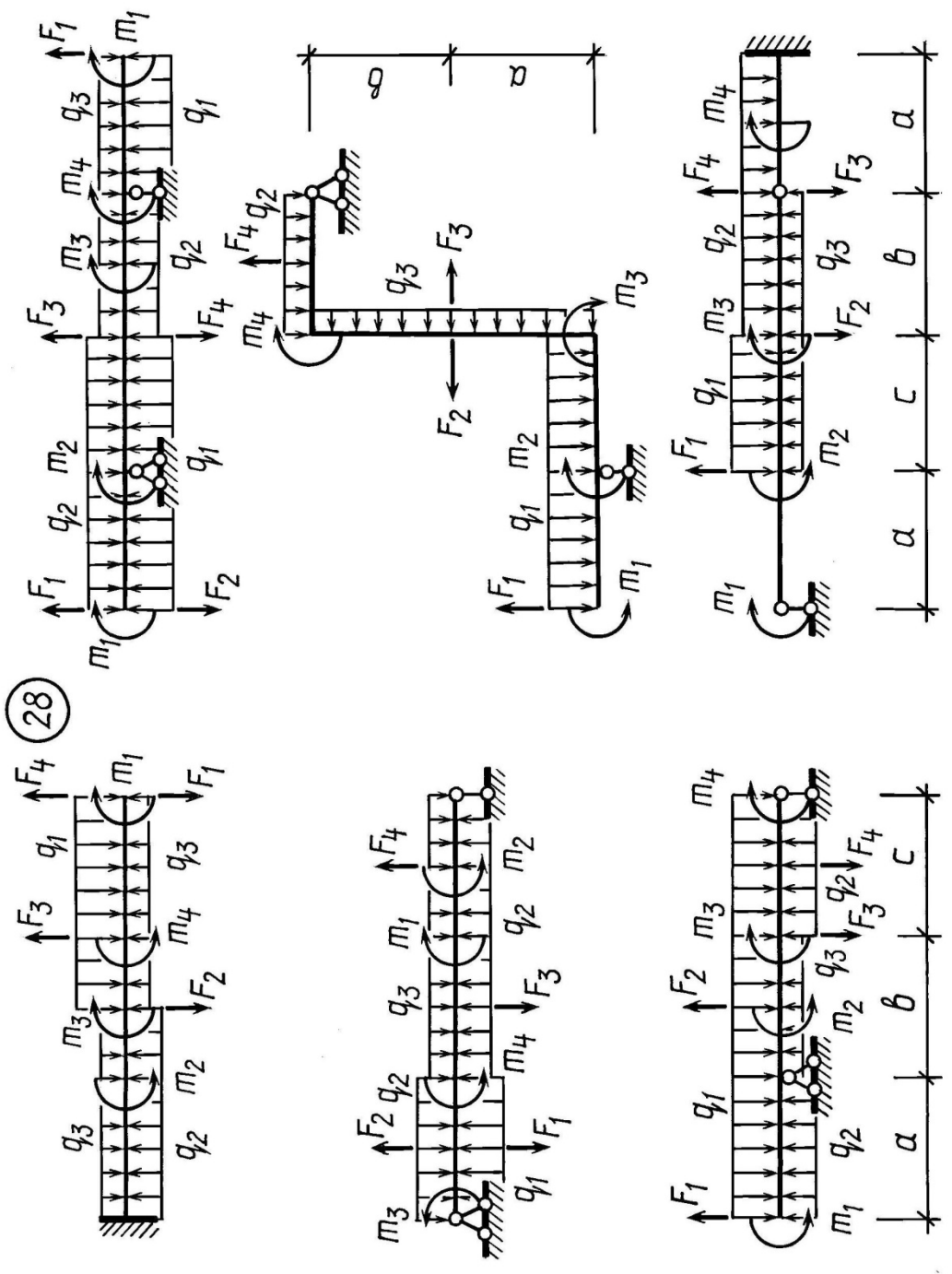
26

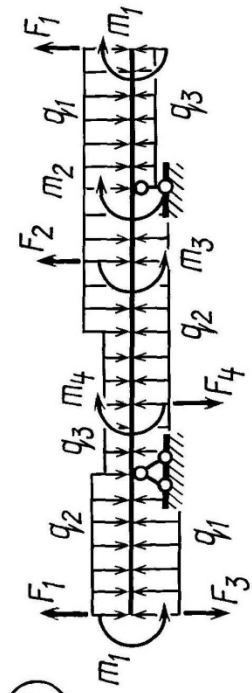


27

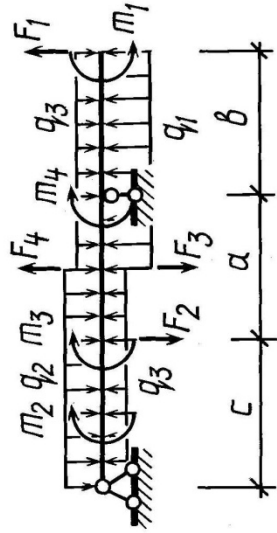
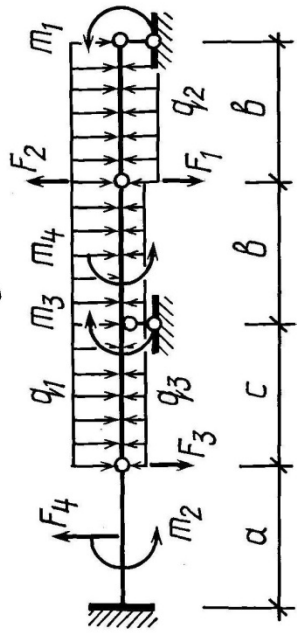
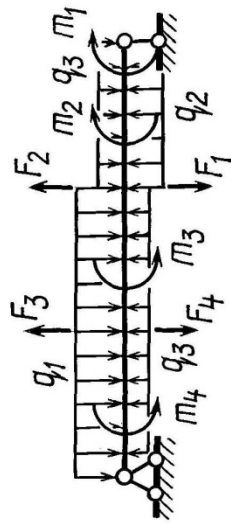
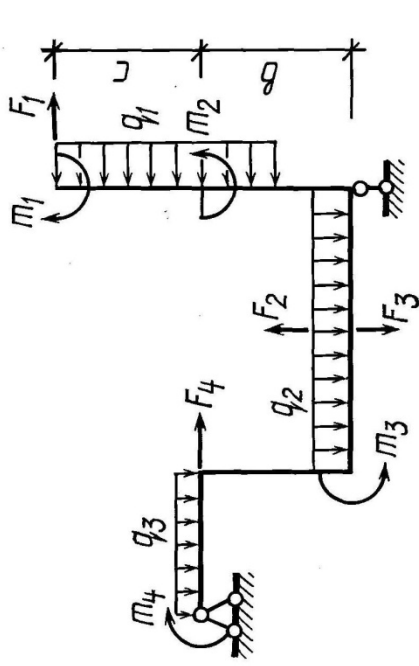
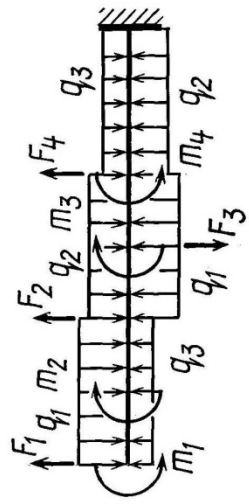


28

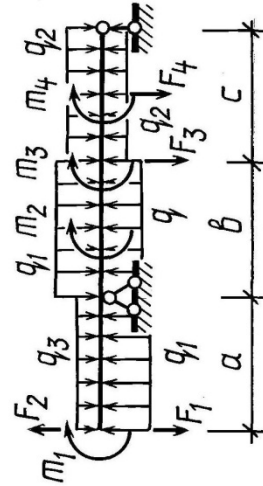
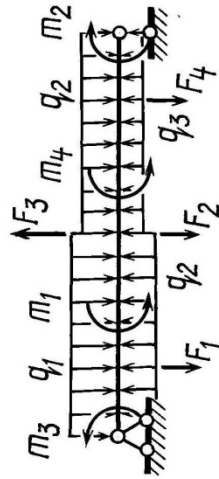
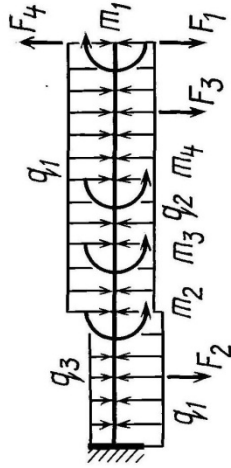
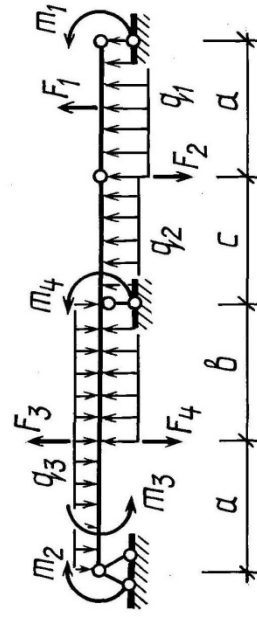
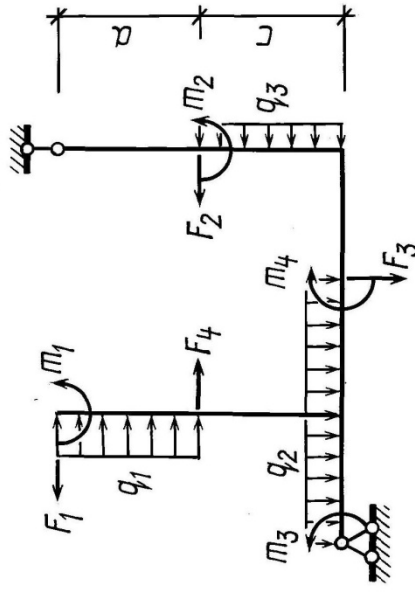
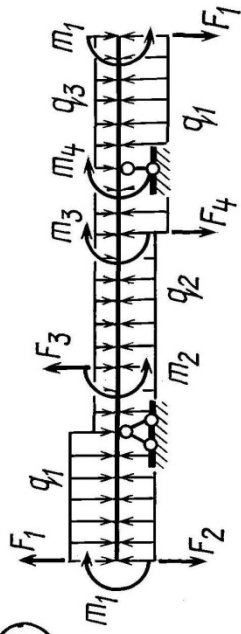




29



30



Задача 4.7

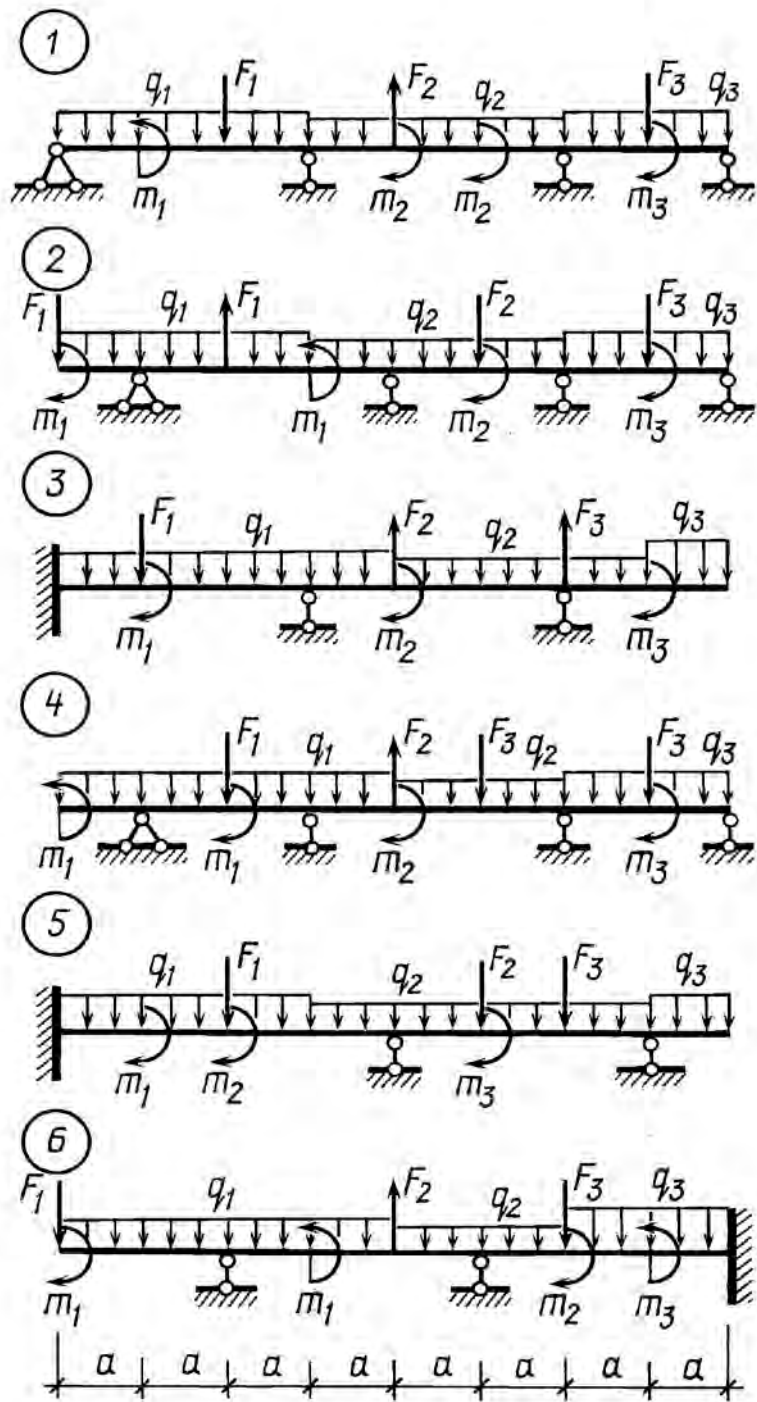
Многопролетная (неразрезная) балка нагружена расчетной нагрузкой. Материал балки - сталь с расчетными сопротивлениями $R = 210$ МПа; $R_s = 130$ МПа и модулем упругости $E=200$ ГПа

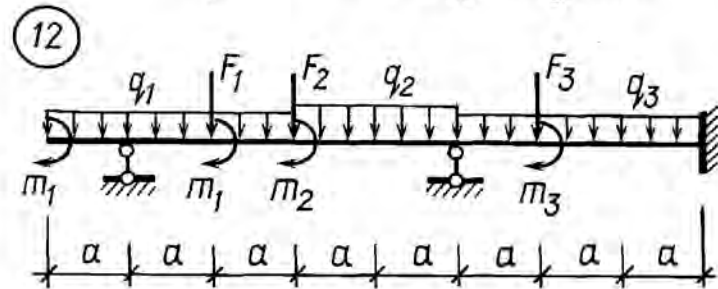
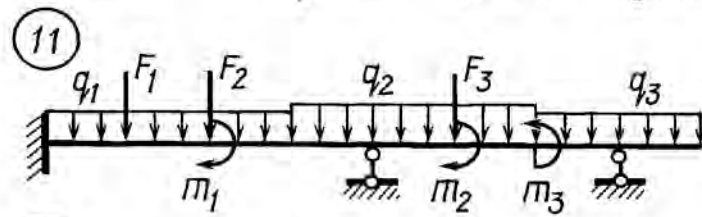
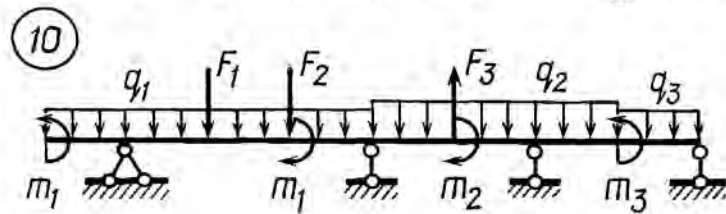
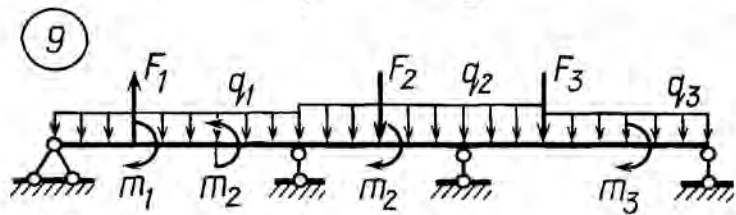
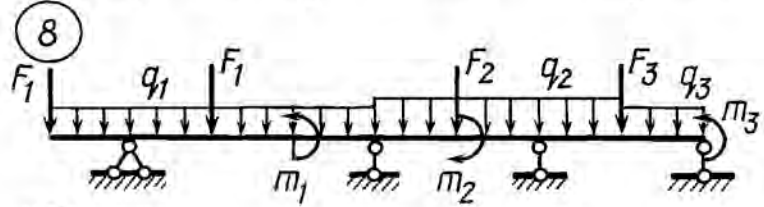
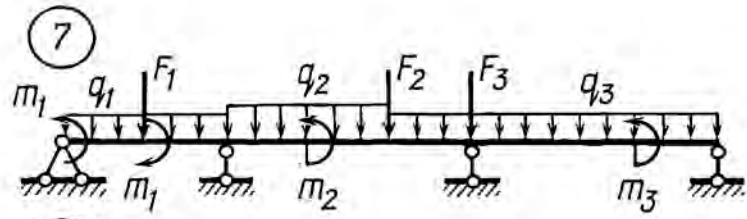
Требуется:

- 1) построить эпюру поперечных сил и изгибающих моментов;
- 2) подобрать сечение из прокатного двутавра;
- 3) определить прогибы посередине каждого пролета и показать на схеме балки очертание ее изогнутой оси.

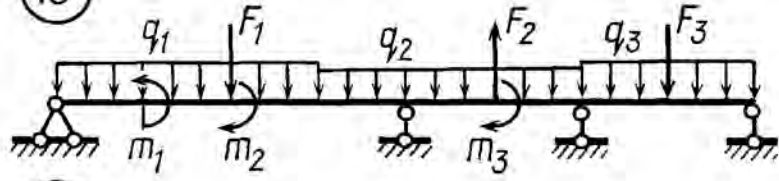
Таблица 4.7

№ п/п	Размеры	Нагрузки			Индекс нагрузки		
	a	g	F	m	q	F	m
	м	кН/м	кН	кН.м			
1	1,0	10	30	20	1	2	3,1
2	1,2	12	48	30	2	3	1
3	1,4	20	36	18	3,1	2	1
4	1,6	16	40	30	1	3	1,2
5	1,8	20	30	24	2	1,2	3
6	2,0	18	40	40	1,2	2	3
7	1,0	16	50	26	3	1	1,2
8	1,2	20	40	30	2	3,1	2
9	1,4	16	48	40	3	1,2	3
10	1,6	20	36	28	1	3	2,1

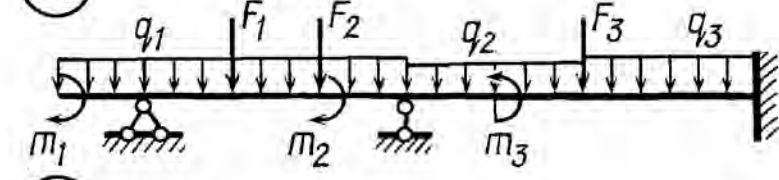




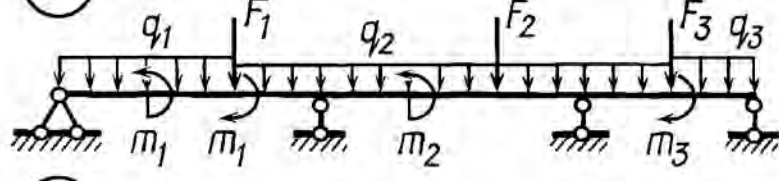
13



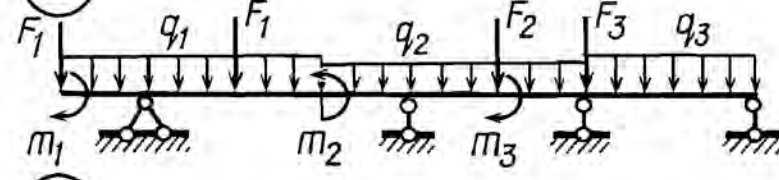
14



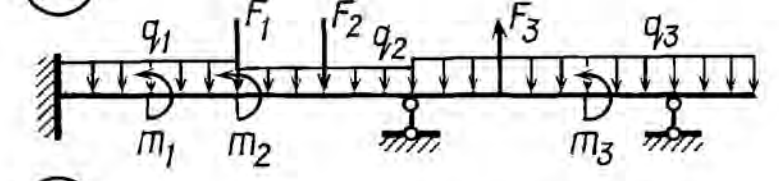
15



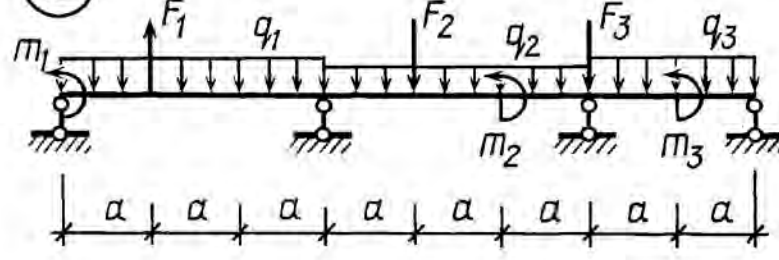
16

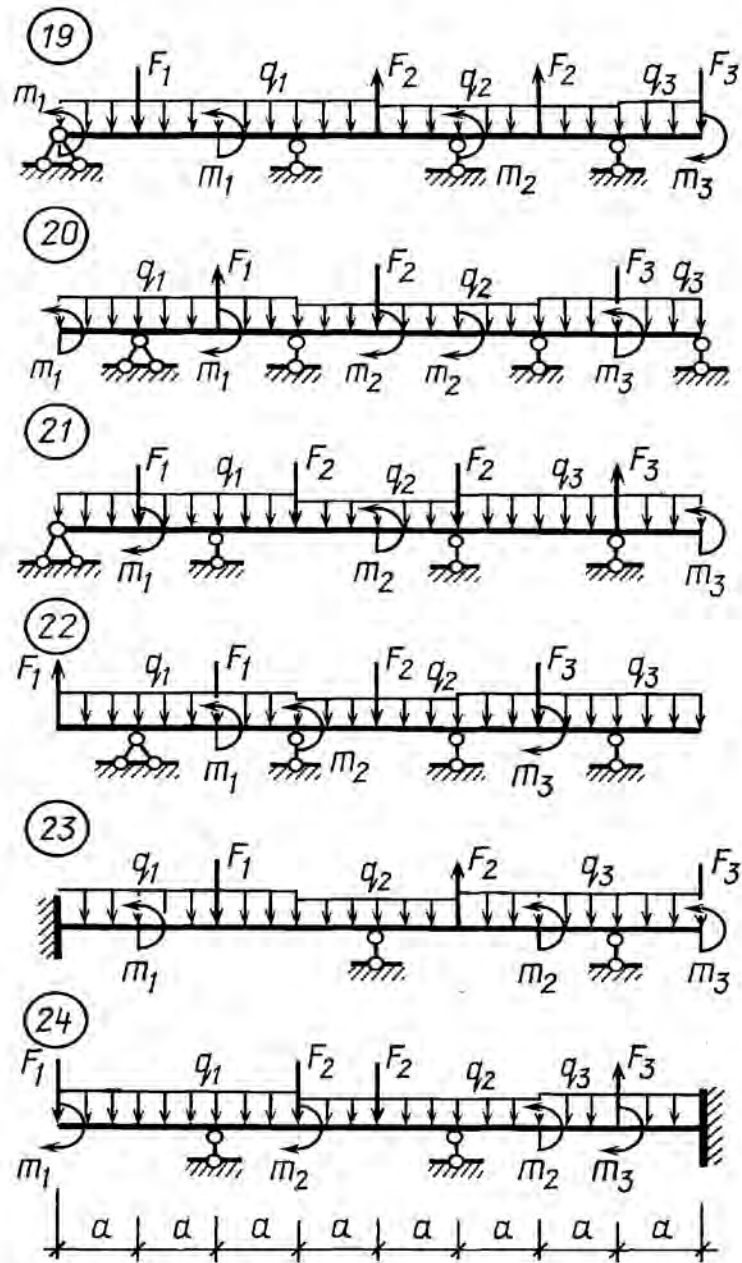


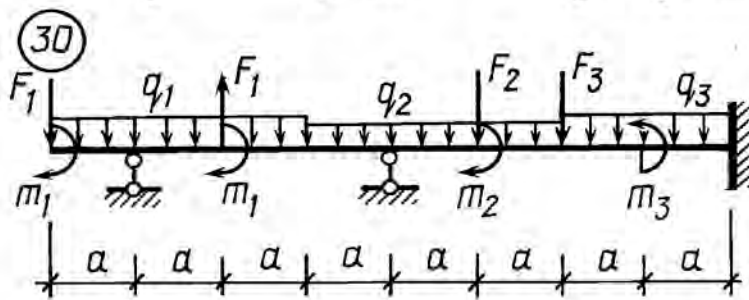
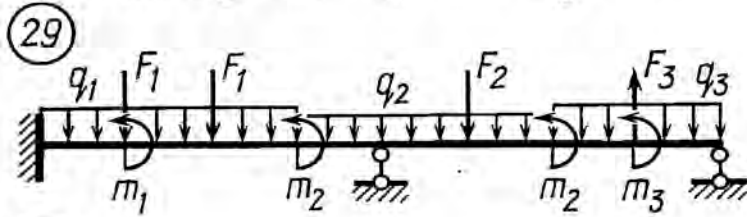
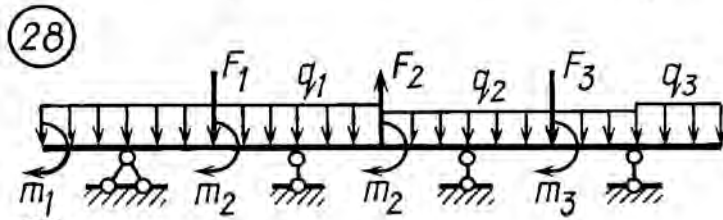
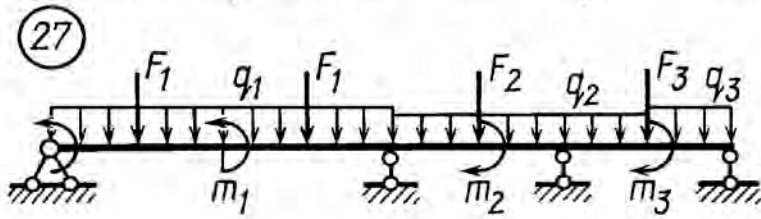
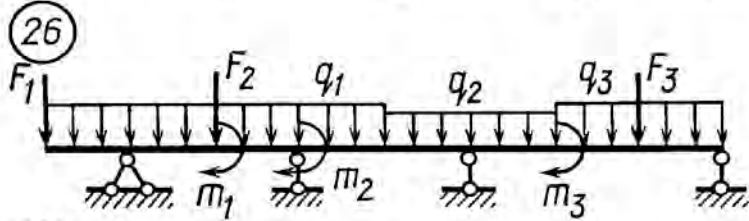
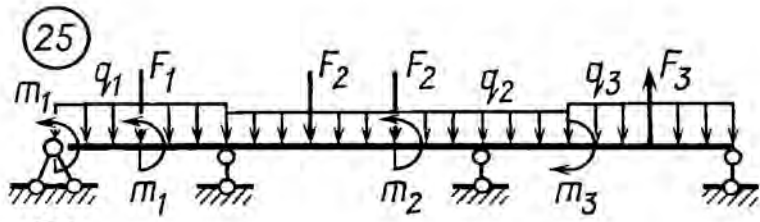
17



18







Задача 4.8

Балка нагружена расчетной нагрузкой. Материал балки - сталь с расчетными сопротивлениями $R = 210$ МПа; $R_s = 130$ МПа и модулем упругости $E=200$ ГПа.

Требуется:

1) подобрать сечение балки двутаврового профиля и проверить прочность с учетом собственного веса;

2) в одном из сечений балки, имеющем одновременно большие значения Q и изгибающего момента M , определить напряжения σ и τ на уровне примыкания полки к стенке и проверить прочность, используя энергетическую теорию прочности; для сравнения выполнить проверку прочности по третьей теории прочности; выделить вокруг указанной точки элемент балки и показать на схеме нормальные, касательные и главные напряжения;

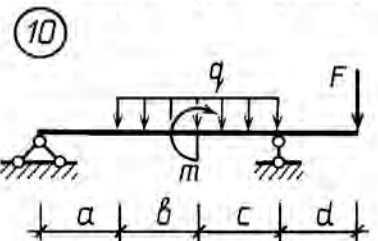
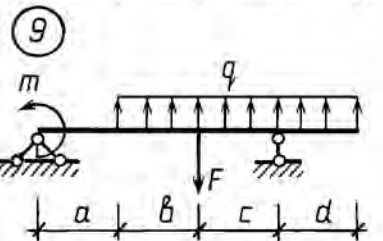
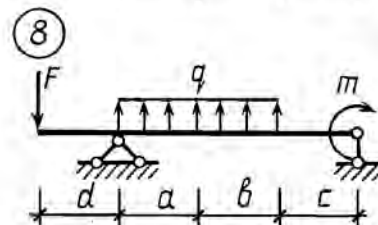
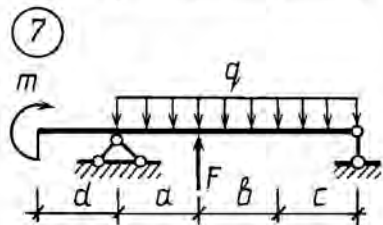
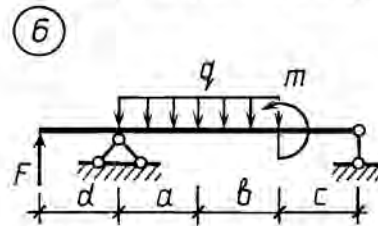
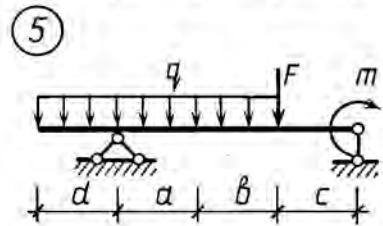
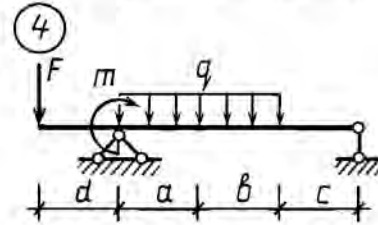
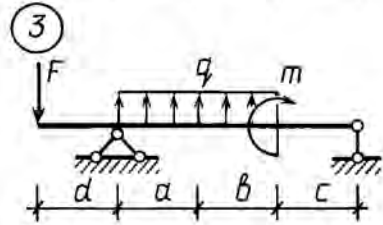
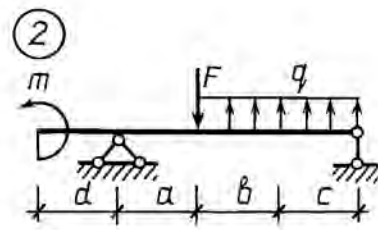
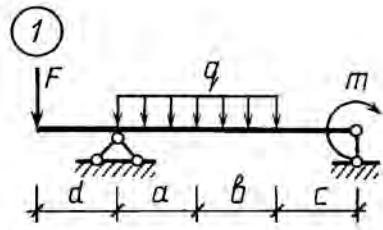
3) используя один из известных методов определить прогибы посередине пролета и на конце консоли, построить эпюру прогибов балки.

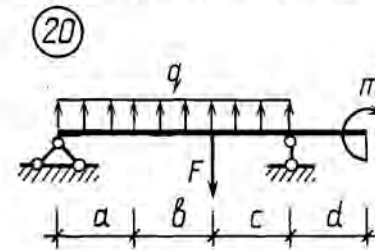
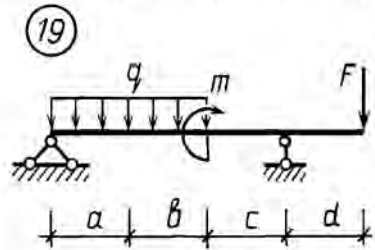
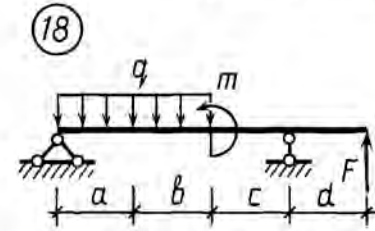
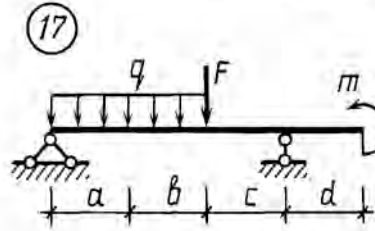
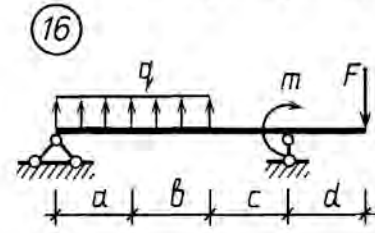
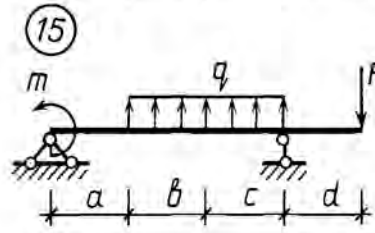
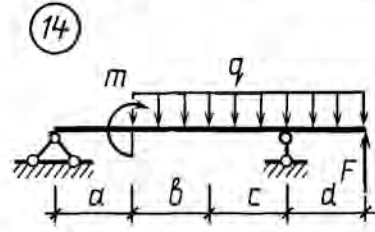
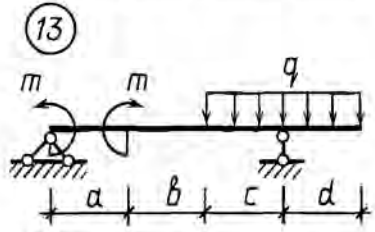
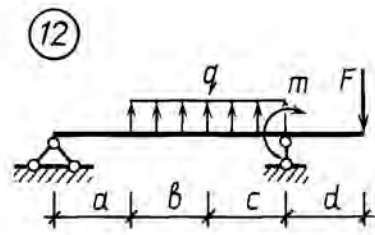
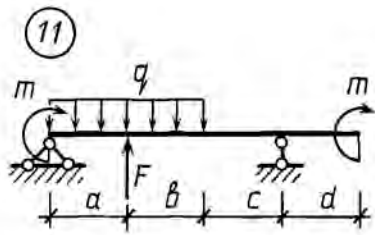
4) Проверить жесткость балки при допустимом относительном прогибе:

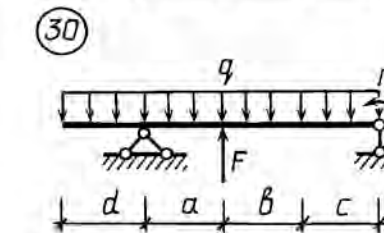
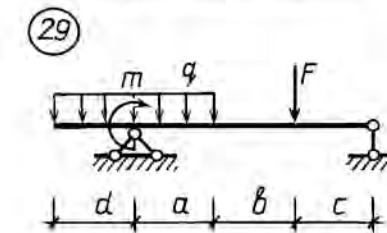
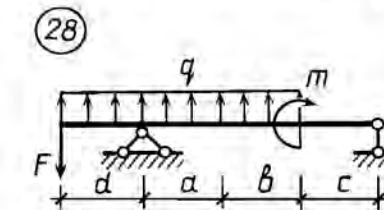
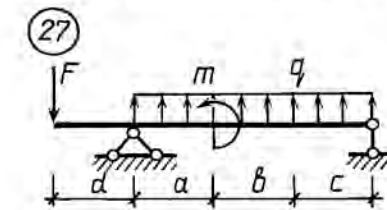
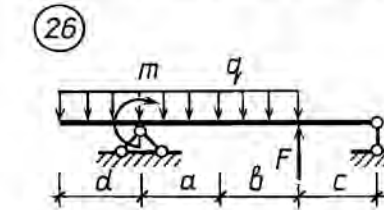
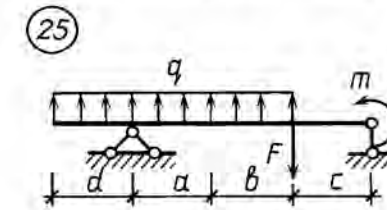
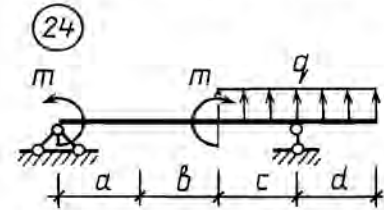
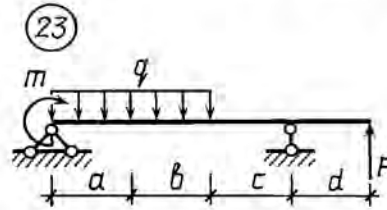
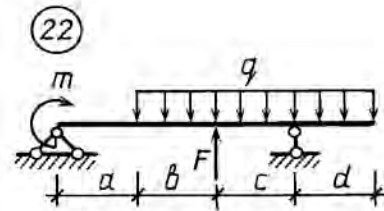
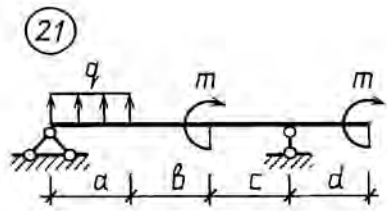
$$\frac{y_{\max}}{\ell} = \frac{1}{500}$$

Таблица 4.8

№ строки	Размеры, м				Нагрузки		
	а	б	с	д	F, кН	q, кН/м	m, кН.м
1	2,0	2,0	4,0	1,0	10	20	30
2	2,0	2,0	2,0	2,0	40	30	20
3	2,0	4,0	2,0	2,0	10	30	20
4	4,0	2,0	2,0	2,0	40	20	30
5	3,0	3,0	2,0	2,0	20	10	30
6	4,0	2,0	2,0	1,0	30	40	20
7	2,0	3,0	4,0	2,0	20	30	10
8	4,0	3,0	2,0	2,0	30	20	40
9	3,0	4,0	2,0	2,0	30	20	10
10	3,0	3,0	2,0	2,0	20	40	30







Задача 4.9

Колонна заданного поперечного сечения сжимается расчетной силой F , направленной параллельно продольной оси и приложенной к точке, показанной на сечении.

Расчетные сопротивления для материала колонны:

- на растяжение $R=1,4$ МПа;

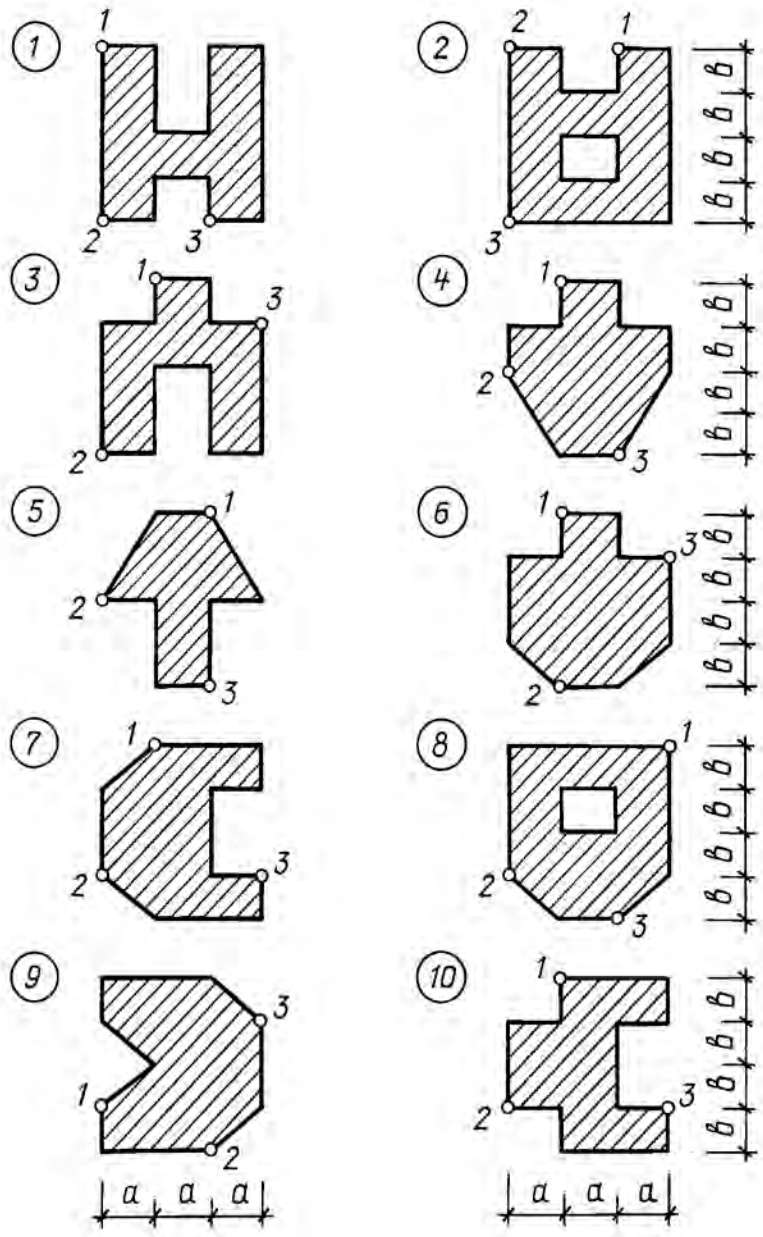
- на сжатие $R_{сж}=22$ МПа

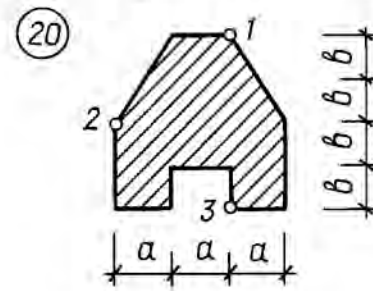
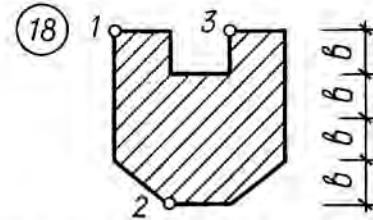
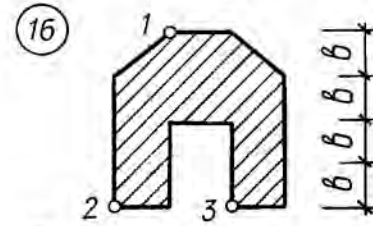
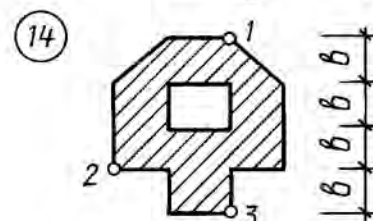
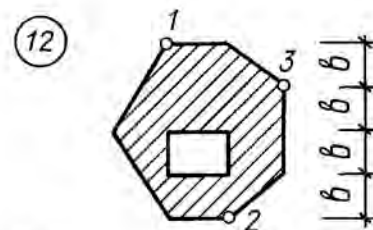
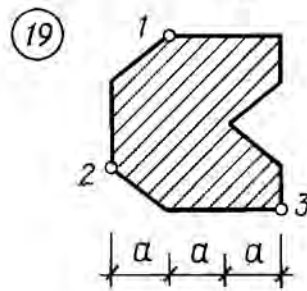
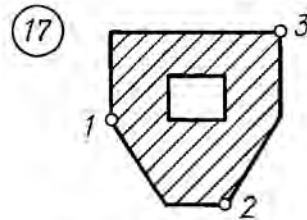
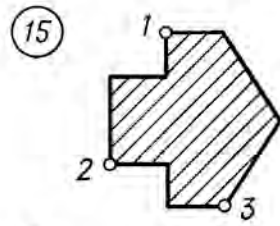
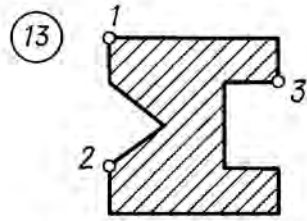
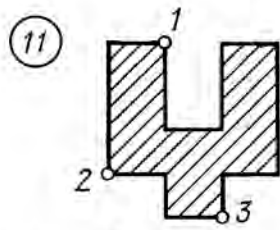
Требуется:

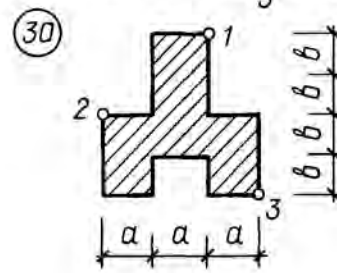
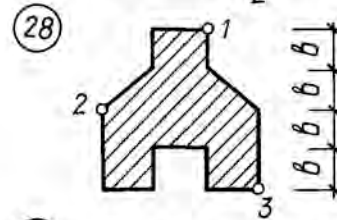
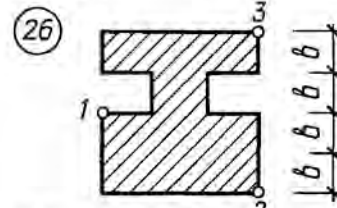
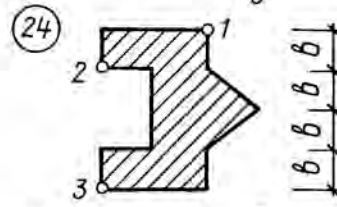
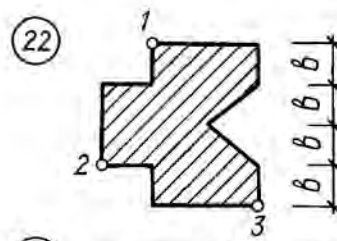
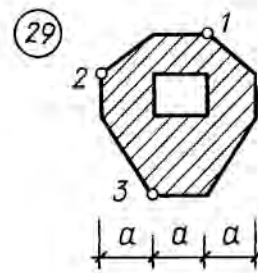
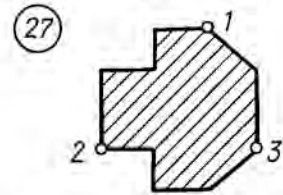
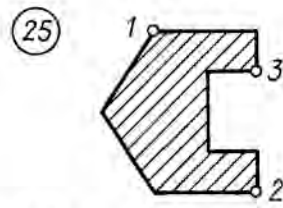
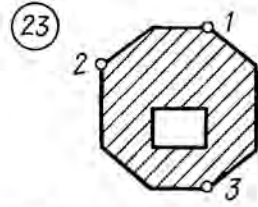
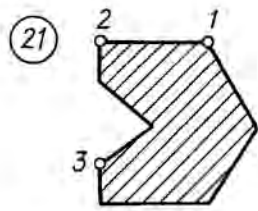
- 1) найти положение нейтральной (нулевой) линии;
- 2) вычислить наибольшие сжимающие и растягивающие напряжения и построить эпюру напряжений. Дать заключение о прочности колонны.
- 3) построить ядро сечения.

Таблица 4.9

№ п/п	Нагрузка F , кН	Размеры сечения		Точка приложения силы
		a,см	b,см	
1	100	20	12	1
2	280	28	16	2
3	440	36	20	3
4	120	22	14	1
5	300	32	20	2
6	460	38	18	3
7	140	20	14	1
8	320	24	18	2
9	480	40	20	3
10	220	26	16	1







Задача 4.10

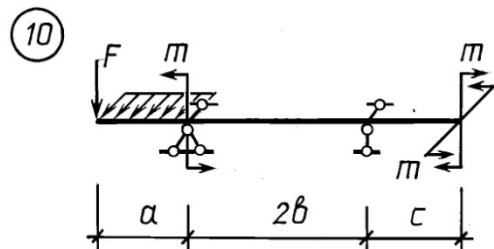
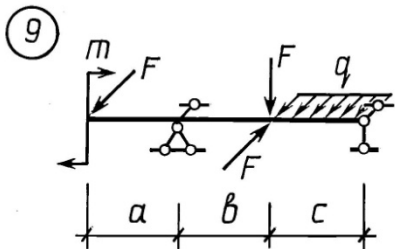
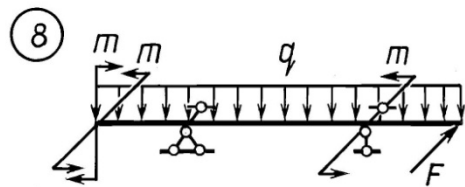
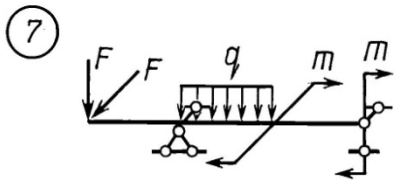
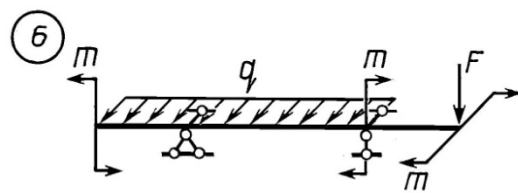
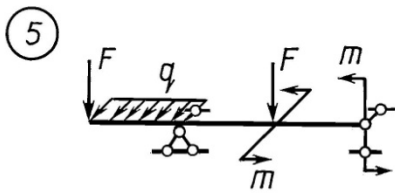
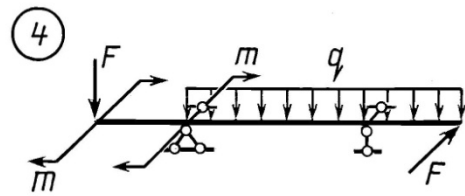
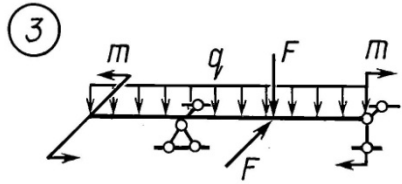
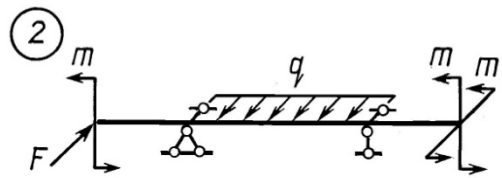
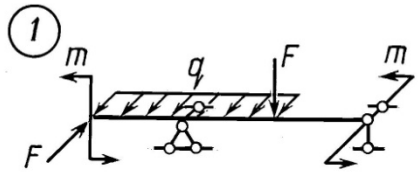
Балка нагружена в главных плоскостях расчетной нагрузкой. Материал балки - сталь с расчетным сопротивлением $R=210$ МПа.

Требуется :

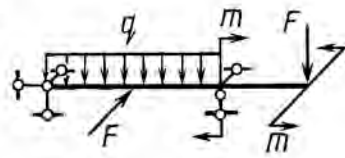
- 1) построить эпюры изгибающих моментов в вертикальной и горизонтальной плоскостях;
- 2) определить опасное сечение и подобрать двутавр, приняв $W_x/W_y \approx 8$;
- 3) определить положение нейтральной оси в одном сечении и построить эпюру нормальных напряжений.

Таблица 4.10

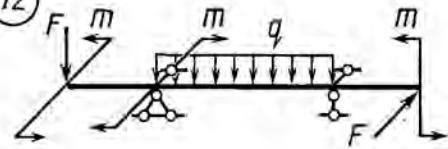
№ п/п	a, м	b, м	c, м	F, кН	g, кН/м	m, кН·м
1	2	2	2	20	20	20
2	1	3	2	20	20	20
3	2	2	2	10	20	20
4	1	3	2	10	20	20
5	2	2	2	20	10	20
6	1	3	2	20	10	20
7	2	2	2	20	20	10
8	1	3	2	20	20	10
9	2	2	2	10	20	30
10	1	3	2	10	20	30



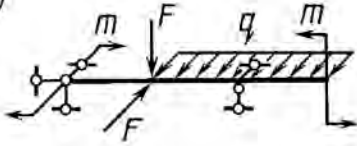
11



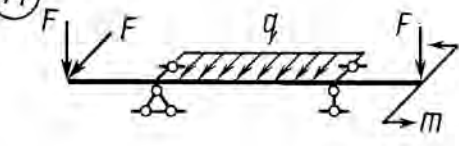
12



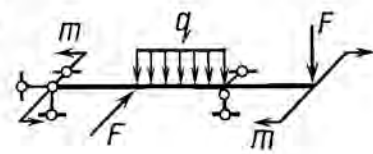
13



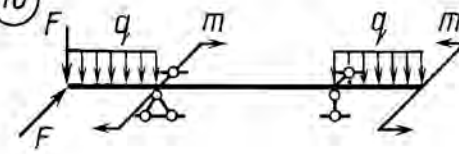
14



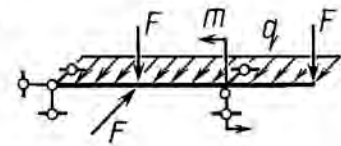
15



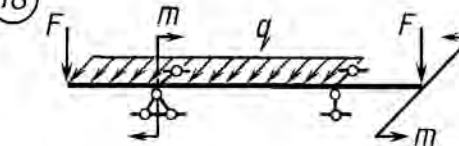
16



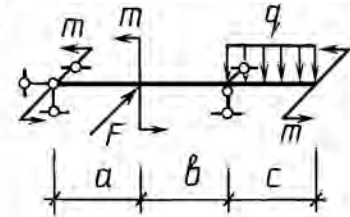
17



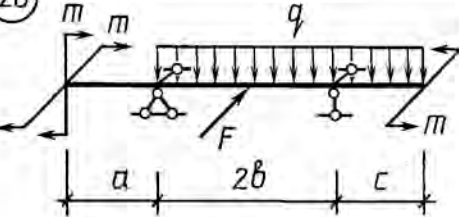
18

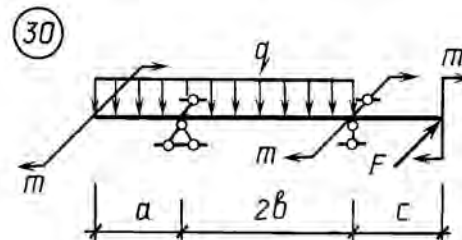
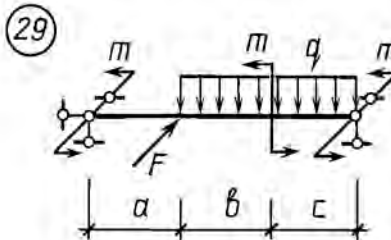
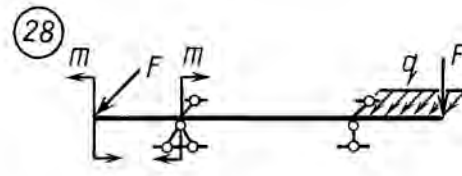
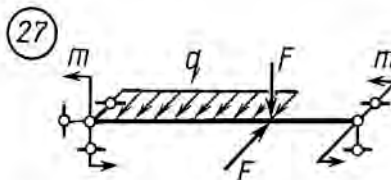
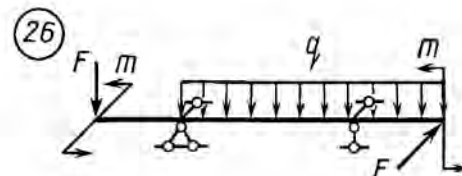
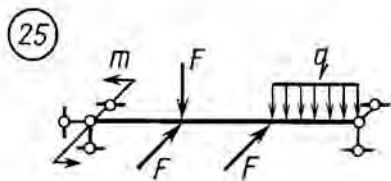
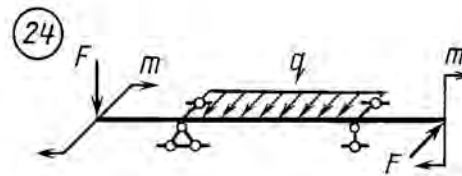
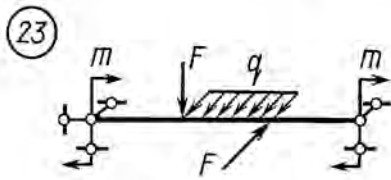
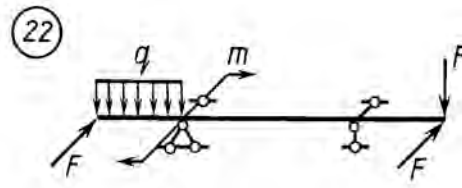
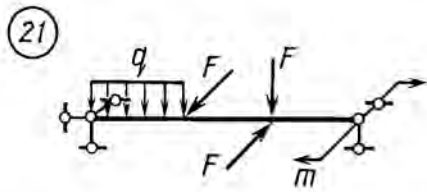


19



20





Задача 4.11

Пространственная система, состоящая из трех стержней, жестко соединенных между собой под прямым углом, нагружена расчетной нагрузкой в вертикальной и горизонтальной плоскостях. Стержни системы имеют одинаковые длины и диаметры поперечных сечений. Материал стержней - сталь с расчетным сопротивлением $R_c=130$ МПа.

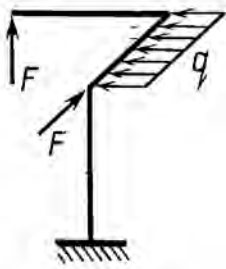
Требуется :

- 1) построить эпюры внутренних усилий;
- 2) установить вид сопротивления для каждого участка стержня;
- 3) определить опасное сечение и дать заключение о прочности конструкции

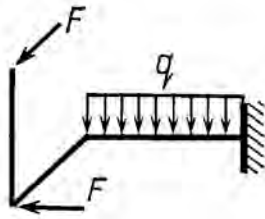
Таблица 4.11

№ п/п	F,кН	g,кН/м	m, кН·м	j,м	d,см
1	10	4	1	0,4	6
2	4	10	1	0,6	5
3	10	10	5	0,6	8
4	6	6	1	0,6	6
5	6	10	6	0,4	8
6	4	4	8	0,6	4
7	8	4	8	0,8	6
8	8	8	4	0,4	6
9	12	6	8	0,4	10
10	8	6	4	0,4	8

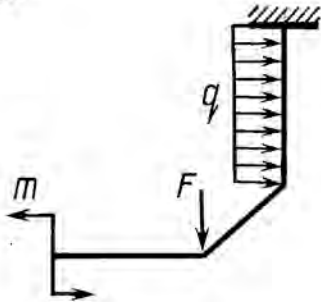
1



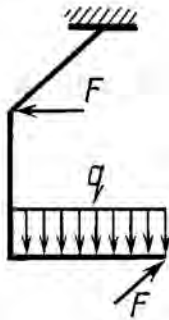
2



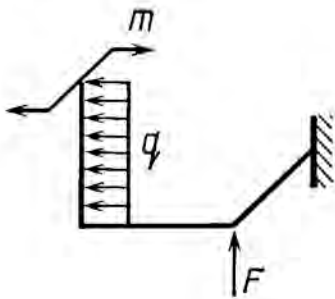
3



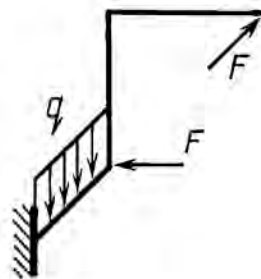
4



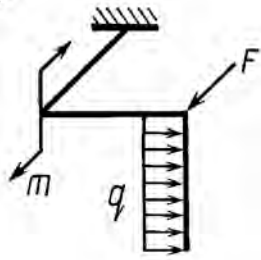
5



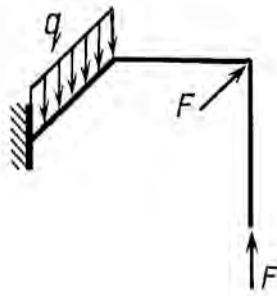
6



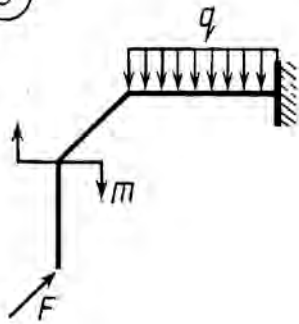
7



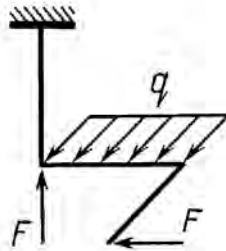
8



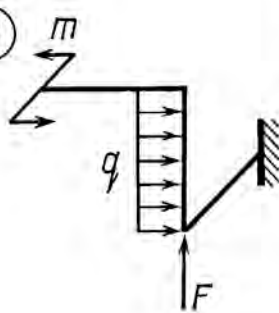
9



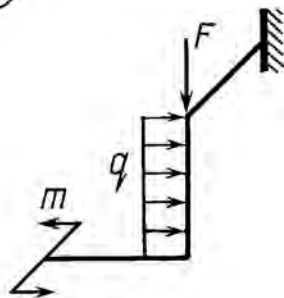
10

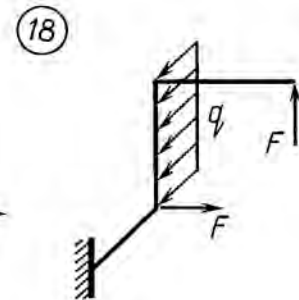
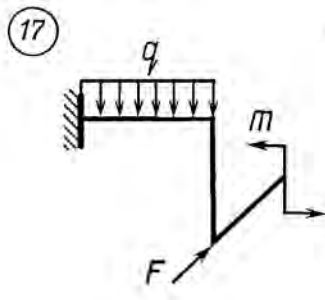
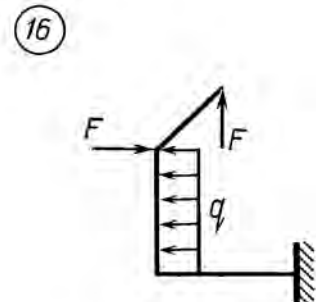
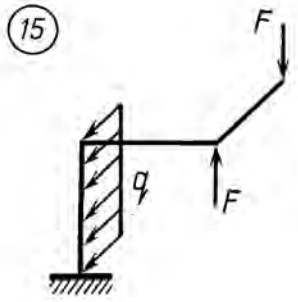
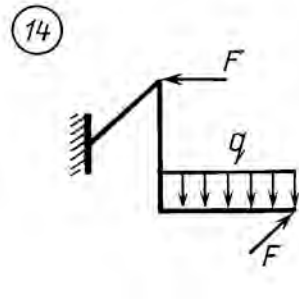
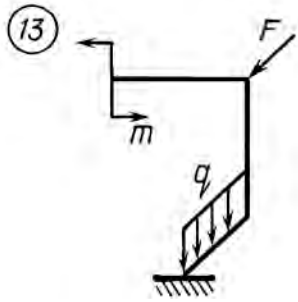


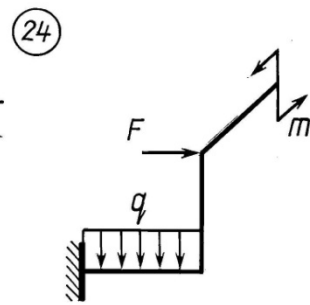
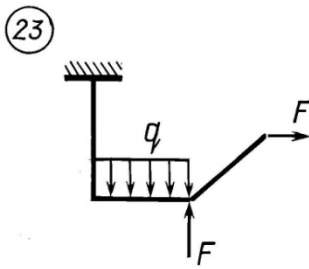
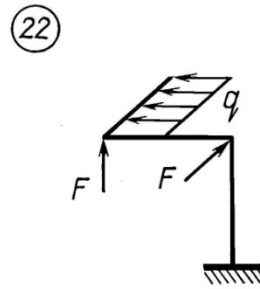
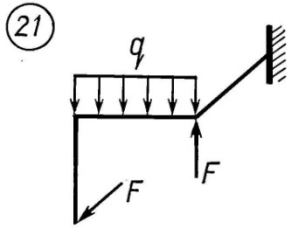
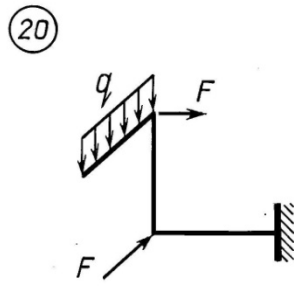
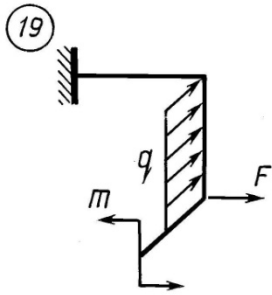
11

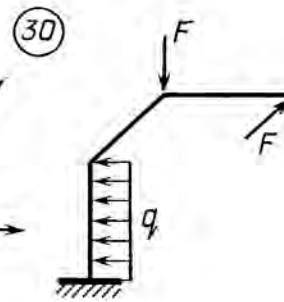
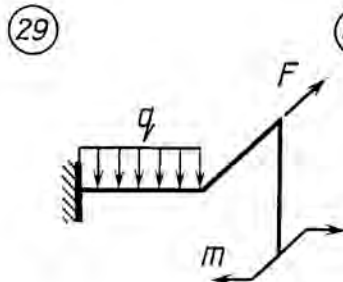
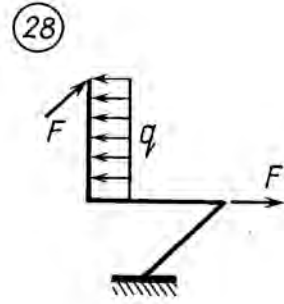
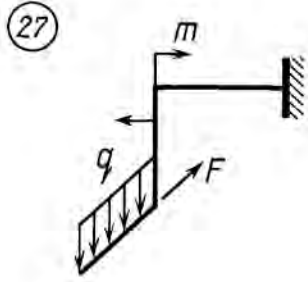
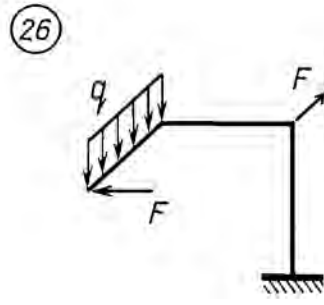
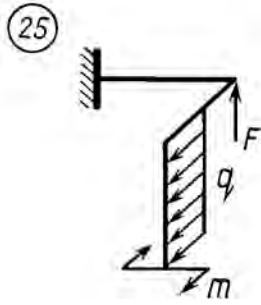


12









Задача 4.12

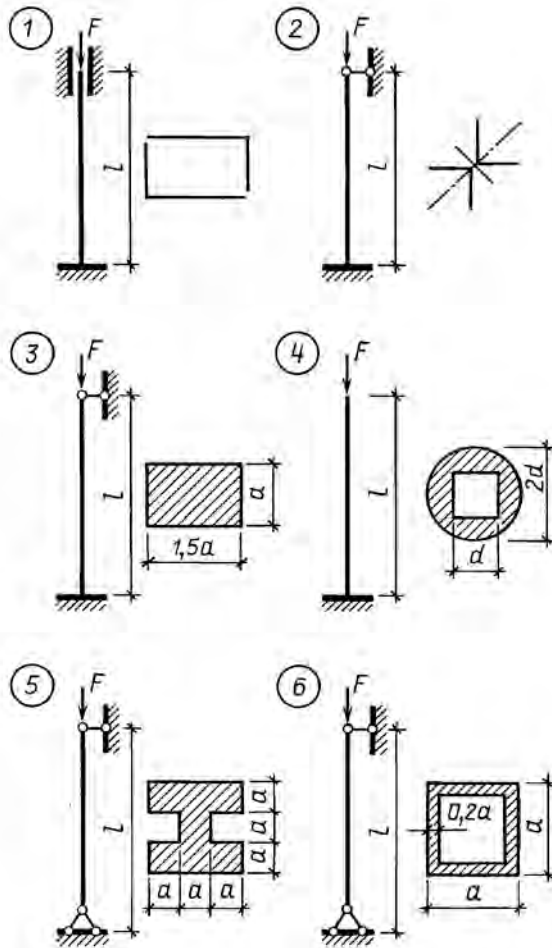
Стальной стержень сжимается продольной расчётной нагрузкой F . Расчётное сопротивление материала стержня $R=200$ МПа. Модуль продольной упругости $E=200$ ГПа.

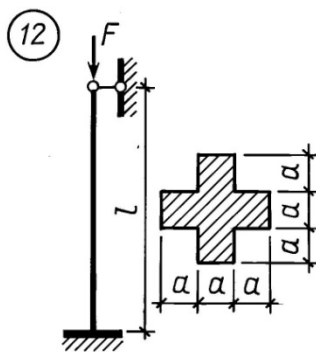
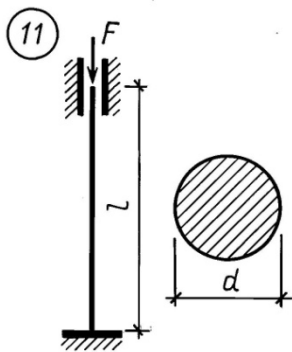
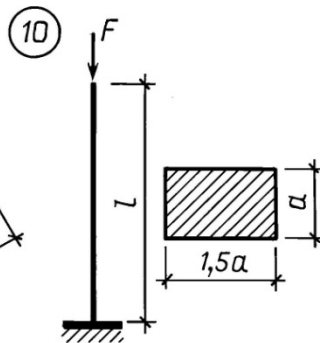
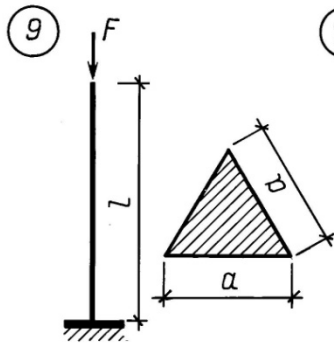
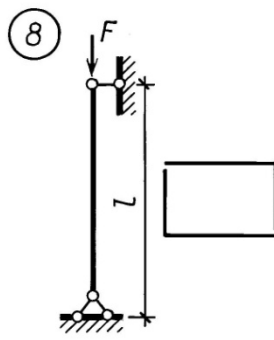
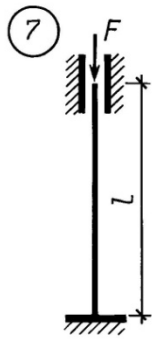
Требуется:

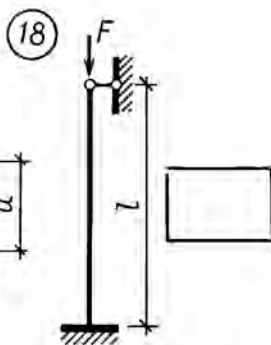
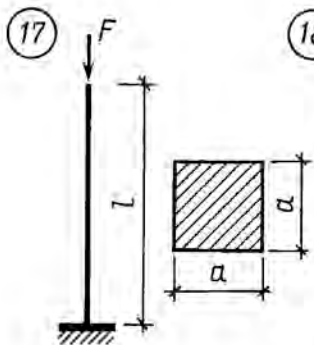
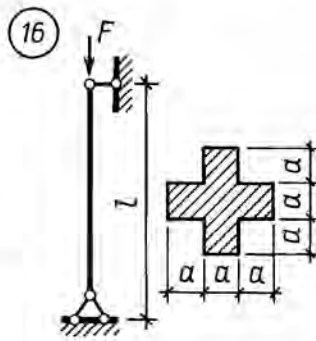
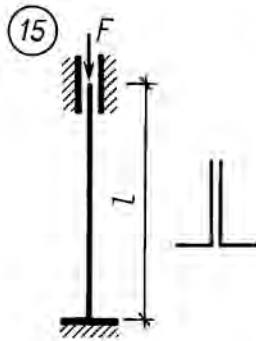
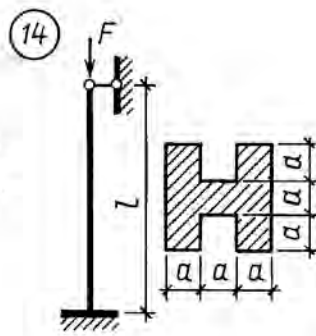
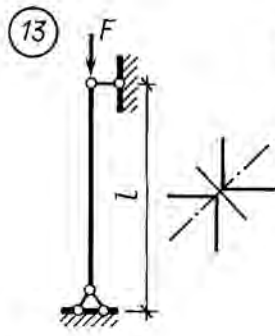
- 1) подобрать размеры поперечного сечения стержня из условия устойчивости;
- 2) определить значение коэффициента запаса устойчивости.

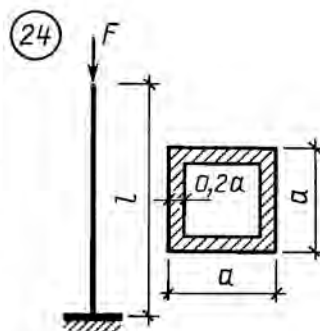
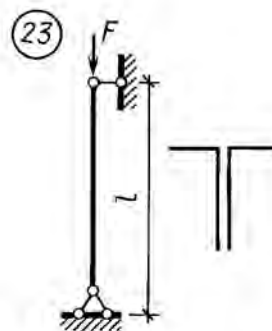
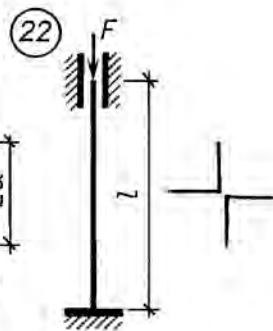
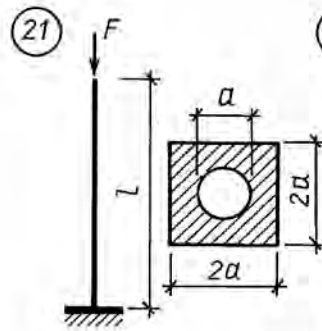
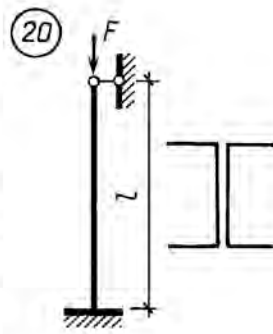
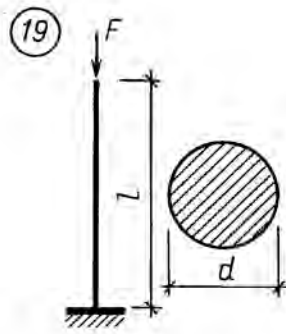
Таблица 4.12

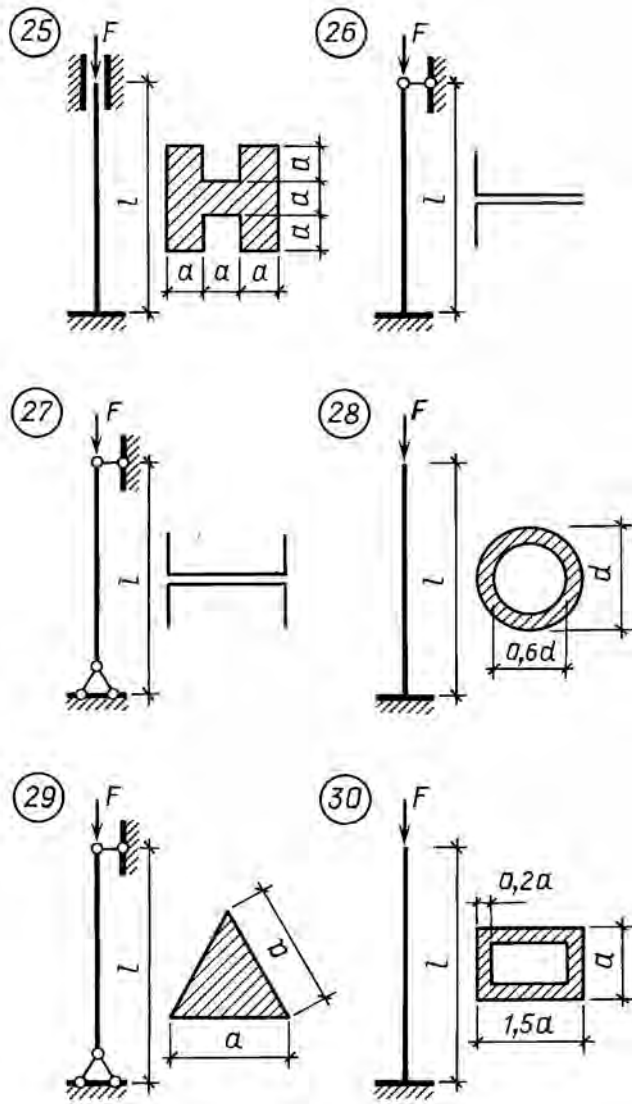
№ п/п	F, кН	l, м	№ п/п	F, кН	l, м	№ п/п	F, кН	l, м
1	110	2,8	11	200	2,5	21	134	1,8
2	160	2,8	12	100	2,2	22	280	2,8
3	190	2,2	13	140	2,6	23	220	2,4
4	100	1,6	14	172	2,2	24	110	1,8
5	120	2,5	15	210	2,8	25	144	2,8
6	164	2	16	110	3	26	282	2,6
7	194	2,6	17	124	1,6	27	224	2,4
8	120	2,4	18	178	2,6	28	180	1,6
9	130	1,6	19	216	1,7	29	150	2,4
10	170	1,5	20	160	2,5	30	186	1,5











Задача 4.13

На упругую систему падает груз G с высоты h .

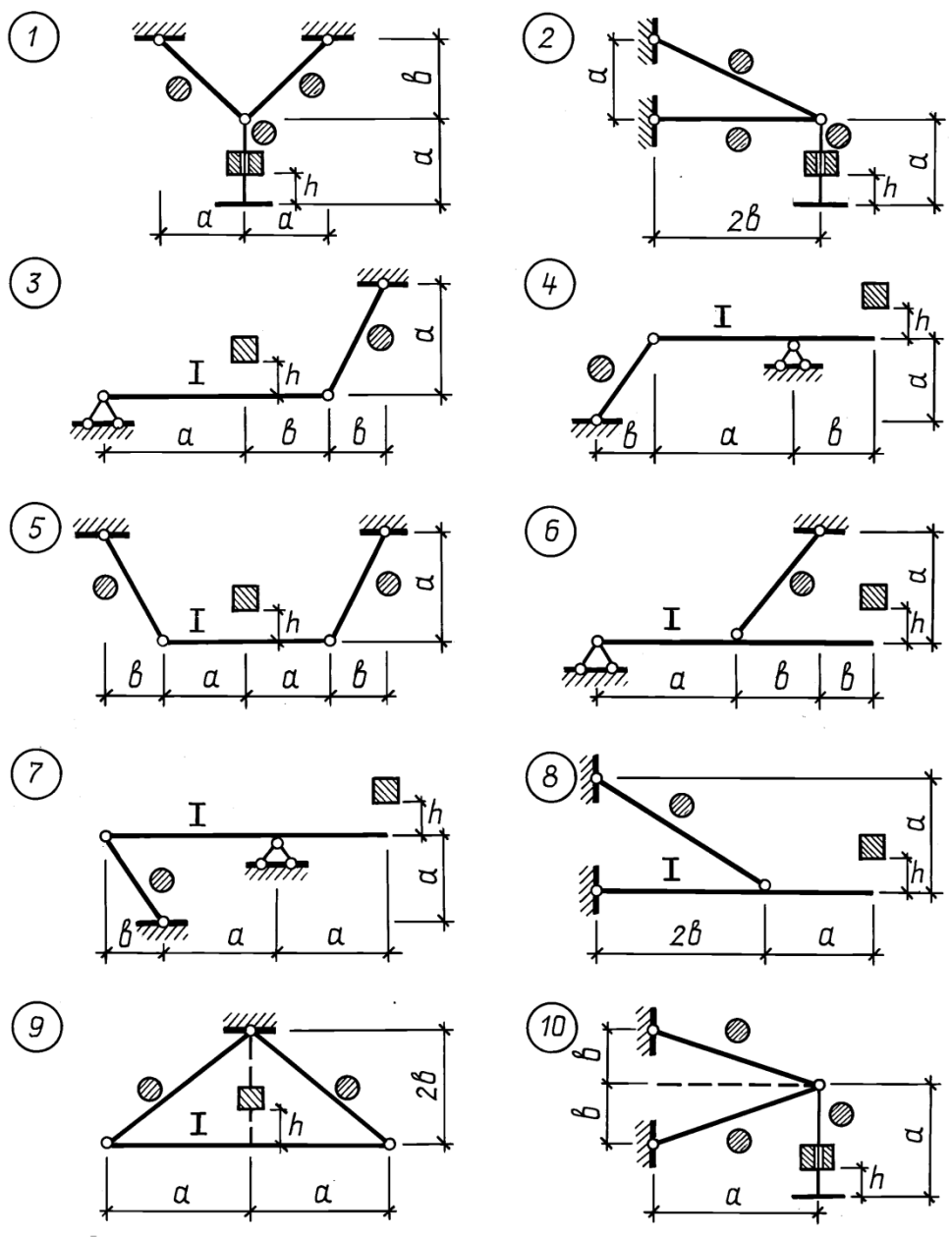
Материал стержней – сталь. Расчетное сопротивление при статической нагрузке $R=210$ МПа.

Требуется:

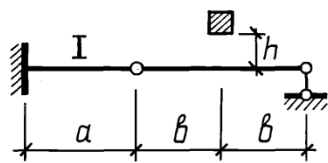
- 1) Определить величины максимальных динамических напряжений в элементах системы;
- 2) Определить величину динамического перемещения точки приложения груза.

Таблица 4.13

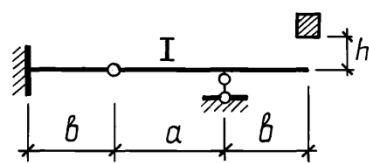
№ п/п	G, Н	h, см	a, м	b, м	Номер	Диаметр
1	400	7	4,0	1,0	16	4,0
2	450	6,5	3,8	1,2	18	3,8
3	500	6	3,6	1,4	18a	3,6
4	550	5,5	3,4	1,6	20	3,4
5	600	5	3,2	1,8	20a	3,2
6	650	7	3,0	3,0	22	3,0
7	700	6,5	2,8	2,8	22a	2,8
8	750	6	2,6	2,6	24	2,6
9	800	5,5	3,4	2,4	24a	2,4
10	850	5	3,2	2,2	27	2,2



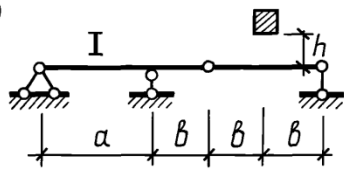
11



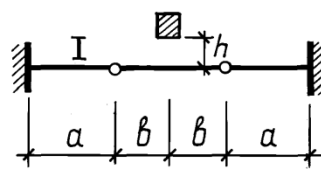
12



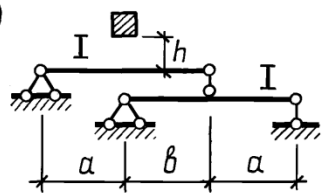
13



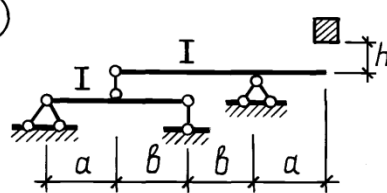
14



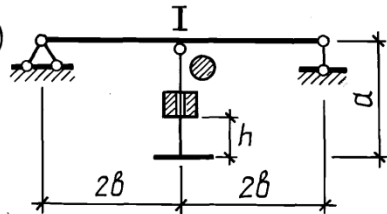
15



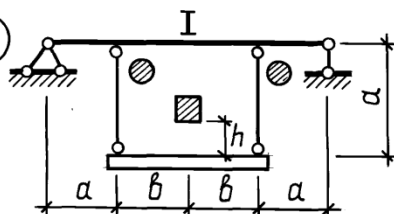
16



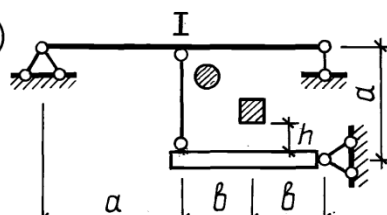
17



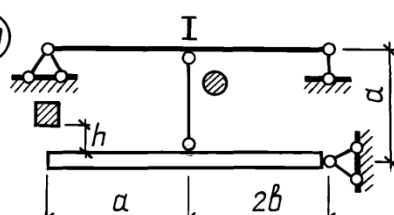
18

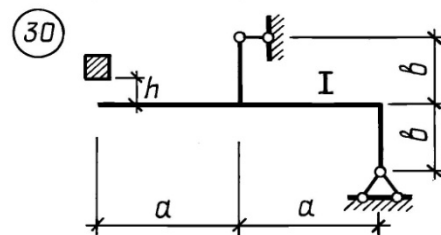
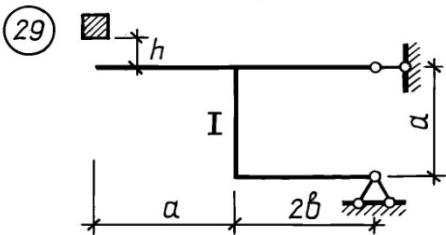
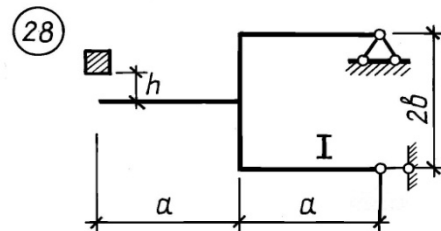
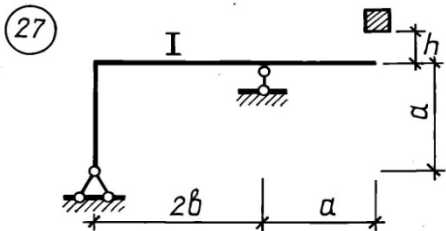
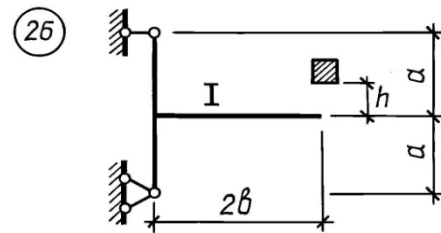
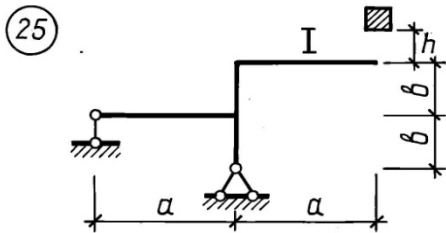
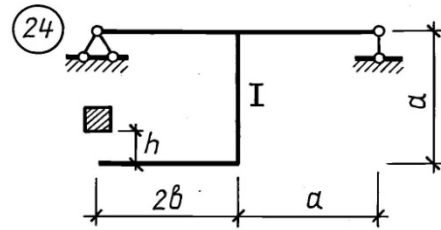
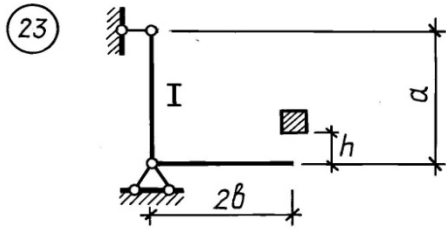
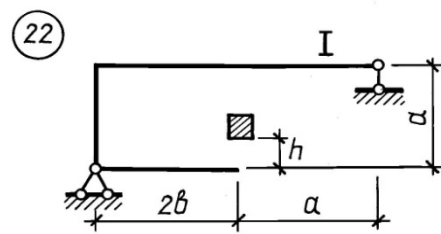
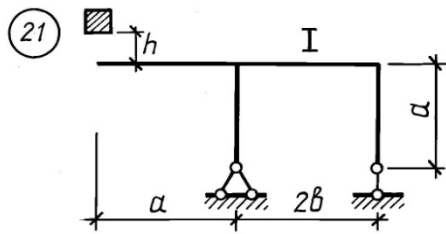


19



20

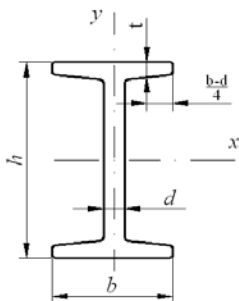




5. ПРИЛОЖЕНИЯ

ПРИЛОЖЕНИЕ 1

Двутавры стальные горячекатаные. Сортамент (ГОСТ 8239-89*)



I – момент инерции

W – момент сопротивления

S – статический момент площади полусечения

i – радиус инерции

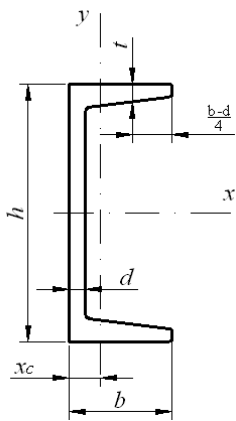
Таблица П 1.1

Номер профиля	Размеры, мм				Площадь сечения A , см ²	Линейная плотность P_p , кг/м	Геометрические характеристики относительно осей						
	h	b	d	t			x				y		
							I_x , см ⁴	W_x , см ³	i_x , см	S_x , см ³	I_y , см ⁴	W_y , см ³	i_y , см
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
10	100	55	4,5	7,2	12,0	9,46	198	39,7	4,06	23	17,9	6,49	1,22
12	120	64	4,8	7,3	14,7	11,5	350	58,4	4,88	33,7	27,9	8,72	1,38
14	140	73	4,9	7,5	17,4	13,7	572	81,7	5,73	46,8	41,9	11,5	1,55
16	160	81	5	7,8	20,2	15,9	873	109	6,57	62,3	58,6	14,5	1,7
18	180	90	5,1	8,1	23,4	18,4	1290	143	7,42	81,4	82,6	18,4	1,88
20	200	100	5,2	8,4	26,8	21	1840	184	8,28	104	115	23,1	2,07
22	220	110	5,4	8,7	30,6	24	2550	232	9,13	131	157	28,6	2,27
24	240	115	5,6	9,5	34,8	27,3	3460	289	9,97	163	198	34,5	2,37
27	270	125	6	9,8	40,2	31,5	5010	371	11,2	210	260	41,5	2,54
30	300	135	6,5	10,2	46,5	36,5	7080	472	12,3	268	337	49,9	2,69
33	330	140	7	11,2	53,8	42,2	9840	597	13,5	339	419	59,9	2,79
36	360	145	7,5	12,3	61,9	48,6	13380	743	14,7	423	516	71,1	2,89
40	400	155	8,3	13	72,6	57	19062	953	16,2	545	667	86	3,03
45	450	160	9	14,2	84,7	66,5	27696	1231	18,1	708	808	101	3,09

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
50	500	170	10	15,2	100	78,5	39727	1589	19,9	919	1043	123	3,23
55	550	180	11	16,5	118	92,6	55962	2035	21,8	1181	1356	151	3.39
60	600	190	12	17,8	138	108	76806	2560	23,6	1491	1725	182	3,54

ПРИЛОЖЕНИЕ 2

Швеллеры стальные горячекатаные. Сортамент (ГОСТ 8240-97)



I - момент инерции

W - момент сопротивления

S - статический момент площади полусечения

i - радиус инерции

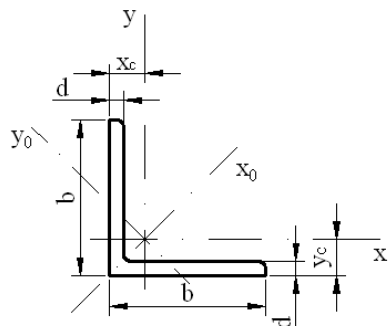
Таблица П 2.1

Номер профиля	Размеры, мм				Площадь сечения A , см ²	Линейная плотность ρ_r , кг/м	Геометрические характеристики относительно осей							xc см
	h	b	d	t			x				y			
							I_x , см ⁴	W_x , см ³	i_x , см	S_x , см ³	I_y , см ⁴	W_y , см ³	i_y , см	
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
5	50	32	4,4	7	6,16	4,84	22,8	9,1	1,92	5,59	5,6	2,75	0,95	1,16
6,5	65	36	4,4	7,2	7,51	5,9	48,6	15	2,54	9	8,7	3,68	1,08	1,24
8	80	40	4,5	7,4	8,98	7,05	89,4	22,4	3,16	23,3	12,8	4,75	1,19	1,31
10	100	46	4,5	7,6	10,9	8,59	174	34,8	3,99	20,4	20,4	6,46	1,37	1,44
12	120	52	4,8	7,8	13,3	10,4	304	50,6	4,78	29,6	31,2	8,52	1,53	1,54
14	140	58	4,9	8Д	15,6	12,3	491	70,2	5,6	40,8	45,4	11	1,7	1,67
16	160	64	5	8,4	18,1	14,2	747	93,4	6,42	54,1	63,3	13,8	1,87	1,8
16а	160	68	5	9	19,5	15,3	823	103	6,49	59,4	78,8	16,4	2,01	2

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
18	180	70	5,1	8,7	20,7	16,3	1090	121	7,24	69,8	86	17	2,04	1,94
18a	180	74	5,1	9,3	22,2	17,4	1190	132	7,32	76,1	105	20	2,18	2,13
20	200	76	5,2	9	23,4	18,4	1520	152	8,07	87,8	113	20,5	2,2	2,07
22	220	82	5,4	9,5	26,7	21	2110	192	8,89	110	151	25,1	2,37	2,21
24	240	90	5,6	10	30,6	24	2900	242	9,73	139	208	31,6	2,6	2,42
27	270	95	6	10,5	35,2	27,7	4160	308	10,9	178	262	37,3	2,73	2,47
30	300	100	6,5	11	40,5	31,8	5810	387	12	224	327	43,6	2,84	2,52
33	330	105	7	11,7	46,5	36,5	7980	484	13,1	281	410	51,8	2,97	2,59
36	360	110	7,5	12,6	53,4	41,9	10820	601	14,2	350	513	61,7	3,1	2,68
40	400	115	8	13,5	61,5	48,3	15220	761	15,7	444	642	73,4	3,23	2,75

Уголки стальные горячекатаные равнополочные. Сортамент

(ГОСТ 8509-93)



I – момент инерции

W – момент сопротивления

S – статический момент площади полусечения

i – радиус инерции

Таблица П 3.1

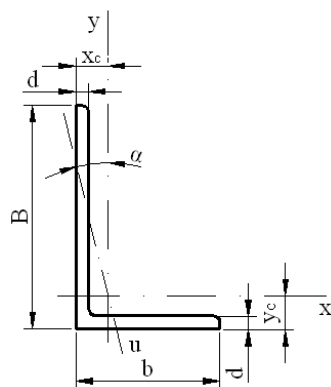
Номер профиля	Размеры, мм		Площадь сечения A , см ²	Линейная плотность G_p , кг/м	Геометрические характеристики относительно осей							x_c, y_c , см
	b	d			x		x_0		y		I_{xy} , см ⁴	
					I_x , см ⁴	i_x , см	I_{x_0} , см ⁴	I_{x_0} , см	I_{y_0} , см ⁴	I_{y_0} , см		
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
2	20	3	1,13	0,89	0,4	0,59	0,63	0,75	0,17	0,39	0,23	0,6
		4	1,46	1,15	0,5	0,58	0,78	0,73	0,22	0,38	0,28	0,64
3	30	3	1,74	1,36	1,45	0,91	2,3	1,15	0,6	0,59	0,85	0,85
		4	2,27	1,78	1,84	0,9	2,92	1,13	0,77	0,58	1,08	0,89
4	40	3	2,35	1,85	3,55	1,23	5,63	1,55	1,47	0,79	2,08	1,09
		4	3,08	2,42	4,58	1,22	7,26	1,53	1,9	0,78	2,68	1,13
		5	3,79	2,98	5,53	1,21	8,75	1,52	2,3	0,78	3,22	1,17
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
5	50	3	2,96	2,32	7,11	1,55	11,27	1,95	2,95	1	4,16	1,33
		4	3,89	3,05	9,21	1,54	14,63	1,94	3,8	0,99	5,42	1,38
		5	4,8	3,77	11,2	1,53	17,77	1,92	4,63	0,98	6,57	1,42
		6	5,69	4,47	13,07	1,52	20,72	1,91	5,43	0,98	7,65	1,46

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
6,3	63	4	4,96	3,9	18,86	1,95	29,9	2,45	7,81	1,25	11	1,69
		5	6,13	4,81	23,1	1,94	36,8	2,44	9,52	1,25	13,7	1,74
		6	7,28	5,72	27,06	1,93	42,91	2,43	11,18	1,24	15,9	1,78
7	70	5	6,86	5,38	31,94	2,16	50,67	2,72	13,22	1,39	18,7	1,9
		6	8,15	6,39	37,58	2,15	59,64	2,71	15,52	1,38	22,1	1,94
		7	9,42	7,39	42,98	2,14	68,19	2,69	17,77	1,37	25,2	1,99
		8	10,67	8,37	48,16	2,12	76,35	2,68	19,97	1,37	28,2	2,02
7,5	75	5	7,39	5,8	39,53	2,31	62,65	2,91	16,41	1,49	23,1	2,02
		6	8,78	6,89	46,57	2,3	73,87	2,9	19,28	1,48	27,3	2,06
		7	10,15	7,97	53,34	2,29	84,61	2,89	22,07	1,47	31,2	2,1
		8	11,5	9,02	59,84	2,28	94,89	2,87	24,8	1,47	35	2,15
		9	12,83	10,07	66,1	2,27	104,7 2	2,86	27,48	1,46	38,6	2,18
8	80	6	9,38	7,36	56,97	2,47	90,4	3,11	23,54	1,58	33,4	2,19
		7	10,85	8,51	65,31	2,45	103,6	3,09	26,97	1,58	38,3	2,23
		8	12,3	9,65	73,36	2,44	116,3	3,08	30,32	1,57	43	2,27
9	90	6	10,61	8,33	82,1	2,78	130	3,5	33,97	1,79	48,1	2,43
		7	12,28	9,64	94,3	2,77	149,6	3,49	38,94	1,78	55,4	2,47
		8	13,93	10,93	106,1	2,76	168,4	3,48	43,8	1,77	62,3	2,51
		9	15,6	12,2	118	2,75	186	3,46	48,6	1,77	68	2,55
10	100	7	13,75	10,79	130,5	3,08	207	3,88	54,16	1,98	76,4	2,71
		8	15,6	12,25	147,1	3,07	233	3,87	60,92	1,98	86,3	2,75
		10	19,24	15,1	178,9	3,05	283	3,84	74,08	1,96	110	2,83
		12	22,8	17,9	208,9	3,03	330	3,81	86,84	1,95	122	2,91
		14	26,28	20,63	237,1	3,00	374	3,78	99,32	1,94	138	2,99
12,5	125	8	19,69	15,46	294	3,87	466	4,87	121,9	2,49	172	3,36
		9	22	17,3	327	3,86	520	4,86	135,8	2,48	192	3,4
		10	24,33	19,1	359	3,85	571	4,84	148,5	2,47	211	3,45
		12	28,89	22,68	422	3,82	670	4,82	174,4	2,46	248	3,53

		14	33,37	26,2	481	3,8	763	4,78	199,6	2,45	282	3,61
		16	37,77	29,65	538	3,78	852	4,75	224,2	2,44	315	3,68
14	140	9	24,72	19,41	465	4,34	739	5,47	192	2,79	274	3,78
		10	27,33	21,45	512	4,33	813	5,46	210	2,78	301	3,82
		12	32,49	25,5	602	4,31	956	5,43	248	2,76	354	3,9
16	160	10	31,43	24,67	774	4,96	1229	6,25	319	3,19	455	4,3
		11	34,42	27,02	844	4,95	1340	6,24	347	3,18	496	4,35
		12	37,39	29,35	912	4,94	1450	6,23	375	3,17	537	4,39
		14	43,57	33,97	1046	4,92	1662	6,2	430	3,16	615	4,47
		16	49,07	38,52	1175	4,89	1865	6,17	484	3,14	690	4,55
		18	54,79	43,01	1290	4,87	2061	6,13	537	3,13	771	4,63
		20	60,4	47,44	1418	4,85	2248	6,1	589	3,12	830	4,7
20	200	12	47,1	36,97	1822	6,22	2896	7,84	749	3,99	1073	5,37
		13	50,85	39,92	1960	6,21	3116	7,83	805	3,98	1156	5,42
		14	54,6	42,8	2097	6,2	3333	7,81	861	3,97	1236	5,46
		16	61,98	48,65	2362	6,17	3755	7,78	969	3,96	1393	5,54
		20	76,54	60,08	2871	6,12	4560	7,72	1181	3,93	1689	5,7
		25	94,29	74,02	3466	6,06	5494	7,63	1438	3,91	2028	5,89
		30	111,54	87,56	4019	6	6351	7,55	1698	3,89	2332	6,07
25	250	16	78,4	61,55	4717	7,76	7492	9,78	1942	4,98	2775	6,75
		18	87,72	68,86	5247	7,73	8336	9,75	2157	4,96	3089	6,83
		20	96,96	76,11	5764	7,71	9159	9,72	2370	4,94	3395	6,91
		22	106,12	83,31	6270	7,09	9961	9,69	2579	4,93	3691	7
		25	119,71	93,97	7006	7,65	11125	9,64	2887	4,91	4119	7,11
		28	133,12	104,5	7716	7,61	12243	9,59	3189	4,9	4527	7,23
		30	141,96	111,44	8176	7,59	12964	9,56	3388	4,89	4788	7,31

Уголки стальные горячекатаные неравнополочные. Сортамент.

(ГОСТ 8510-86)



B – ширина большой полки

b – ширина малой полки

d – толщина полки

I – момент инерции

i – радиус инерции

x_c, y_c – расстояние от центра тяжести до наружных граней полок

α – угол наклона главной центральной оси

Таблица П 4.1

Номер профиля				Площадь сечения A , см ²	Линейная плотность P_p , кг/м	Геометрические характеристики относительно осей						x_c , см	y_c , см	I_{xy} , см ⁴	tg α
	B	b	d			x		x_0		u					
						I_x , см ⁴	i_x , см	I_y , см ⁴	I_y , см	I_u , см ⁴	I_u , см				
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
2,5/1,6	25	16	3	1,16	0,91	0,70	0,78	0,22	0,44	0,13	0,34	0,42	0,86	0,22	0,392
3,2/2	32	20	3	1,49	1,17	1,52	1,01	0,46	0,55	0,28	0,43	0,49	1,08	0,47	0,382
			4	1,94	1,52	1,93	1	0,57	0,54	0,35	0,43	0,53	1,12	0,59	0,374
4/2,5	40	25	3	1,89	1,48	3,06	1,27	0,93	0,70	0,56	0,54	0,59	1,32	0,96	0,385
			4	2,47	1,94	3,93	1,26	1,18	0,69	0,71	0,54	0,63	1,37	1,22	0,281
			5	3,03	2,37	4,73	1,25	1,41	0,68	0,86	0,53	0,66	1,41	1,44	0,374
5/3,2	50	32	3	2,42	1,9	6,18	1,6	1,99	0,91	1,18	0,7	0,72	1,60	2,01	0,403

			4	3,17	2,4	7,98	1,5 9	2,56	0,9	1,52	0,6 9	0,7 6	1,6 5	2,59	0,40 1
6,3/4, 0	63	40	4	4,04	3,17	16,33	2,0 1	5,16	1,1 3	3,07	0,8 7	0,9 1	2,0 3	5,25	0,39 7
			5	4,98	3,91	19,91	2	6,26	1,1 2	3,73	0,8 6	0,9 5	2,0 8	6,41	0,39 6
			6	5,9	4,63	23,31	1,9 9	7,29	1,1 1	4,36	0,8 6	0,9 9	2,1 2	7,44	0,39 3
			8	7,68	6,03	29,6	1,9 6	9,15	1,0 9	5,58	0,8 5	1,0 7	2,2	9,27	0,38 6
7,5/5	75	60	5	6,11	4,79	34,81	2,3 9	12,4 7	1,4 3	7,24	1,0 9	1,1 7	2,3 9	12	0,43 6
			6	7,25	5,69	40,92	2,3 8	14,6	1,4 2	8,48	1,0 8	1,2 1	2,4 4	14,1	0,43 5
			7	8,37	6,57	46,77	2,3 6	16,6 1	1,4 1	9,69	1,0 8	1,2 5	2,4 8	16,1 8	0,43 5
			8	9,47	7,43	52,38	2,3 5	18,5 2	1,4	10,8 7	1,0 7	1,2 9	2,5 2	17,8	0,43
9/5,6	90	56	5,5	7,86	6,17	65,28	2,8 8	19,6 7	1,5 8	11,7 7	1,2 2	1,2 6	2,9 2	20,5 4	0,38 4
			6	8,54	6,7	70,58	2,8 8	21,2 2	1,5 8	12,7	1,2 2	1,2 8	2,9 5	22,2 3	0,38 4
			8	11,1 8	8,77	90,87	2,8 5	27,0 8	1,5 6	16,2 9	1,2 1	1,3 6	3,0 4	28,3 3	0,38
10/6,3	10 0	63	6	9,58	7,53	98,29	3,2	30,5 8	1,7 9	18,2	1,3 8	1,4 2	3,2 3	31,5	0,39 3
			7	11,0 9	8,7	112,86	3,1 9	34,9 9	1,7 8	20,8 3	1,3 7	1,4 6	3,2 8	36,1	0,39 2
			8	12,5 7	9,87	126,96	3,1 8	39,2 1	1,7 7	23,3 8	1,3 6	1,5	3,3 2	40,75	0,39 1
			10	15,4 7	12,1 4	153,95	3,1 5	47,1 8	1,7 5	28,3 4	1,3 5	1,5 8	3,4	48,6	0,38 7

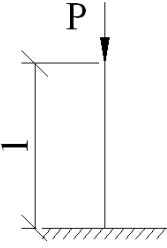
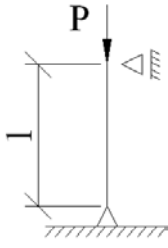
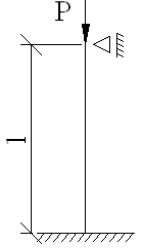
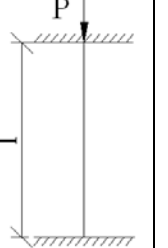
12,5/8	12 5	80	7	14,0 6	11,0 4	226	4,0 1	73,73	2,29	43,4	1,7 6	1,8	4,0 1	74, 7	0,40 7
			8	15,9 8	12,5 8	225	4	80,95	2,28	48,82	1,7 5	1,84	4,0 5	84, 1	0,40 6
			10	19,7	15,4	311	3,9	100,4	2,26	59,33	1,7	1,92	4,1	102	0,40

					7		8	7			4		4		4
			12	23,3 6	18,3 4	364	3,9 5	116,8 4	2,24	69,47	1,7 2	2	4,2 2	118	0,4
16/10	16 0	10 0	9	22,8 7	17,9 6	605	5,1 5	186	2,85	110,4	2,2	2,24	5,1 9	194	0,39 1
			10	25,2 8	19,8 5	666	5,1 3	204	2,84	121,1 6	2,1 9	2,28	5,2 3	213	0,39 0
			12	30,0 4	23,5 8	784	5,1 1	238	2,82	142,1 4	2,1 8	2,36	5,3 2	249	0,38 8
			14	34,7 2	27,2 6	897	5,0 8	271	2,8	162,4 9	2,1 6	2,43	5,4	282	0,38 5
20/12, 5	20 0	12 5	11	34,8 7	27,3 7	144 9	6,4 5	446	3,58	263	2,7 5	2,79	6,5	465	0,39 2
			12	37,8 9	29,7 4	156 8	6,4 3	481	3,57	285	2,7 4	2,83	6,5 4	503	0,39 2
			14	43,8 7	34,4 3	180 0	6,4 1	550	3,54	326	2,7 3	2,91	6,6 2	575	0,39 0
			16	49,7 7	39,0 7	202 6	6,3 8	616	3,52	366	2,7 2	2,99	6,7 1	643	0,38 8

Таблица П 5. Коэффициент φ продольного изгиба центрально-сжатых элементов

Гибкость, λ	Значения φ для элементов из							
	стали с расчётным сопротивлением R, МПа						чугуна	древесины
	200	240	280	320	360	400		
0	1	1	1	1	1	1	1	1
10	0,988	0,987	0,985	0,984	0,983	0,982	0,97	0,992
20	0,967	0,962	0,959	0,955	0,952	0,949	0,91	0,968
30	0,939	0,931	0,924	0,917	0,911	0,905	0,81	0,928
40	0,906	0,894	0,883	0,873	0,863	0,854	0,69	0,872
50	0,869	0,852	0,836	0,822	0,809	0,796	0,57	0,8
60	0,827	0,805	0,785	0,766	0,749	0,721	0,44	0,712
70	0,782	0,754	0,724	0,687	0,654	0,623	0,34	0,608
80	0,734	0,686	0,641	0,602	0,566	0,532	0,26	0,469
90	0,665	0,612	0,565	0,522	0,483	0,447	0,2	0,37
100	0,599	0,542	0,493	0,448	0,408	0,369	0,16	0,3
110	0,537	0,478	0,427	0,381	0,338	0,306	-	0,248
120	0,479	0,419	0,366	0,321	0,287	0,26	-	0,208
130	0,425	0,364	0,313	0,276	0,247	0,223	-	0,178
140	0,376	0,315	0,272	0,24	0,215	0,195	-	0,153
150	0,328	0,276	0,239	0,211	0,189	0,171	-	0,133
160	0,29	0,244	0,212	0,187	0,167	0,152	-	0,117
170	0,259	0,218	0,189	0,167	0,15	0,136	-	0,104
180	0,233	0,196	0,17	0,15	0,135	0,123	-	0,093
190	0,21	0,177	0,154	0,136	0,122	0,111	-	0,083
200	0,191	0,161	0,14	0,124	0,111	0,101	-	0,075
210	0,174	0,147	0,128	0,113	0,102	0,093	-	0,068
220	0,16	0,135	0,118	0,104	0,094	0,086	-	0,062

Влияние условий закрепления концов стержня на величину критической силы

Схема стойки				
	μ	2	1	0,7

Значение коэффициентов a и b в формуле Ясинского

$$\sigma_{кр} = a - b\lambda$$

Таблица П 6.1

Материал	$\lambda_{пред}$	a , МПа	b , МПа
Ст 2, Ст 3	100	310	1,14
Ст 5	100	464	3,26
Сталь 40	90	321	1,16
Кремнистая сталь	100	589	3,82
Дерево	110	29,3	0,194
Чугун	80	776	12
Для чугуна $\sigma_{кр} = a - b\lambda + c\lambda^2$, где $c=0,53$			

