УДК 004.415.2:681.785.423.3

## УМЕНЬШЕНИЕ ШУМОВОЙ СОСТАВЛЯЮЩЕЙ СИГНАЛА СКАНИРУЮЩЕГО ЗОНДА КЕЛЬВИНА

Воробей Р.И.<sup>1</sup>, Гусев О.К.<sup>1</sup>, Жарин А.Л.<sup>1</sup>, Свистун А.И.<sup>1</sup>, Тявловский А.К.<sup>1</sup>, Тявловский К.Л.<sup>1</sup>, Пилипенко В.А.<sup>2</sup>, Петлицкий А.Н.<sup>2</sup>

<sup>1</sup>Белорусский национальный технический университет Минск, Республика Беларусь <sup>2</sup>ОАО «ИНТЕГРАЛ» – управляющая компания холдинга «ИНТЕГРАЛ» Минск, Республика Беларусь

Методы зондовой электрометрии, и в частности метод сканирующего зонда Кельвина, являются эффективным инструментом неразрушающего исследования и контроля электрофизических свойств поверхности и ее скрытых дефектов [1]. Повышение разрешающей способности контроля может быть достигнуто уменьшением поперечных размеров чувствительного элемента зонда Кельвина при одновременном уменьшении зазора зонд-образец, причем последнее имеет определяющее значение для пространственной разрешаю-щей способности [2]. В то же время, уменьшение зазора зонд-образец при сохранении амплитуды вибрации подвижной обкладки динамического конденсатора на постоянном уровне приводит к увеличению коэффициента модуляции динамического конденсатора, делая его существенно нелинейной системой. Для такой системы характерно эффективное детектирование сигнала помехи, что приводит к возрастанию уровня шумов и уменьшению отношения сигнал/шум сканирующего зонда Кельвина [3].

Основным источником сигнала помехи являются проводящие элементы конструкции самого измерительного преобразователя, составляющие с чувствительным элементом зонда Кельвина две обкладки паразитного динамического конденсатора (рисунок 1). Потенциал поверхности элементов конструкции измерительной системы, в общем случае, отличается от потенциала поверхности чувствительного элемента измерительного преобразователя электростатического потенциала. Это может быть как следствием наличия напряжения обратной связи на чувствительном элементе (при использовании компенсационной схемы измерения), так и следствием разности значений работы выхода электрона материалов чувствительного элемента и конструкции установки, что приводит к возникновению между ними паразитной контактной разности потенциалов Ust. В эквивалентной схеме входной цепи измерительного преобразователя присутствие такого паразитного сигнала помехи можно отобразить источником постоянного напряжения Ust, подключенным ко входу усилителя сигнала электростатического потенциала (зарядочувствительного предусилителя) через емкостную развязку С2. Таким образом, источник измерительного сигнала U<sub>CPD</sub> и источник помехи U<sub>st</sub> по отношению ко входу измерительного преобразователя оказываются включены параллельно, а входной ток *I* зарядочувствительного предусилителя представляет собой сумму токов, создаваемых этими двумя источниками. При этом эквивалентная схема измерительного преобразователя, реализующая компенсационный метод измерения, принимает вид, показанный на рисунке 2.



Рисунок 1 – Схема формирования паразитного динамического конденсатора на входе измерительного преобразователя.

Конденсатор C1 в эквивалентной схеме соответствует взаимной электрической емкости чувствительного элемента и поверхности образца, C2 – взаимной электрической емкости чувствительного элемента и элементов конструкции измерительной системы. В норме выполняется соотношение C2 << C1. Резистор R соответствует актив-ной составляющей входного импеданса зарядочувствительного предусилителя. Емкостная составляющая входного импеданса принимается пренебрежимо малой. Поскольку рассматриваемый измерительный преобразователь реализует компенсационный метод измерений, в схему введен источник напряжения обратной связи  $U_b$ .

Чувствительный элемент зонда Кельвина вибрирует с круговой частотой  $\omega$  и амплитудой  $d_m$ , что приводит к модуляции емкости измерительного и паразитного динамических конденсаторов с существенно различными коэффициентами модуляции *m*<sub>0</sub> и *m*<sub>1</sub>:



Рисунок 2 – Эквивалентная схема входной цепи измерительного преобразователя, учитывающая наличие паразитного динамического конденсатора.

Математическая модель входного тока измерительного преобразователя при этом принимает вид

$$I = \frac{d}{dt} \left( (U_{CPD} - U_b) \frac{\varepsilon \varepsilon_0 S}{d + d_m \sin \omega t} + (U_{st} - U_b) \frac{\varepsilon \varepsilon_0 S}{d - d_0 - d_m \sin \omega t} \right).$$
(2)

Выходной сигнал Uout измерительного преобразователя, реализующего компенсационную схему измерений, численно равен напряжению компенсации  $U_b$ . Нелинейность уравнения (1) делает поиск его решения относительно U<sub>b</sub> в общем виде чрезвычайно сложной задачей. Приближенное решение для конкретных частных случаев с известными значениями всех параметров в уравнении (2) может быть получено на основе численного моделирования с использованием средств компьютерной техники [3]. Разность между значениями U<sub>b</sub> и U<sub>CPD</sub> при этом, очевидно, составляет погрешность измерения контактной разности потенциалов  $\Delta U$ , вызванную наличием паразитного динамического конденсатора. Результаты компь-ютерного моделирования показали, что эта погрешность, в общем случае, может быть представлена как сумма двух составляющих - постоянной и переменной, (рисунок 3), причем последняя представлена гармоническими составляющими в степенях -1, 0, 1 и 2. При этом частота переменной составляющей  $\Delta U$  совпадает с частотой измерительного сигнала, что не позволяет устранить ее путем фильтрации.





Величины как переменной, так и постоянной составляющих шума резко возрастают с уменьшением зазора в динамическом конденсаторе, как это наглядно видно из приведенных на рисунке 4 результатов численного моделирования. Данные результаты позволяют сделать вывод, что для эффективного уменьшения шумов сканирующего зонда Кельвина соотношение зазоров в паразитном и измерительном динамических конденсаторах должно составлять не менее  $d_1/d_0 = 20$ ; отношение сигнал/шум при этих условиях и принятых для моделирования численных значениях параметров составляет приблизительно 46 дБ. Даль-нейшее увеличение зазора (отдаление элементов конструкции измерительного преобразователя от чувствительного элемента) не приводит к существенному уменьшению сигнала наводки.



Рисунок 4 – Зависимость составляющих шума сканирующего зонда Кельвина от соотношения зазоров в паразитном и измерительном конденсаторах ( $m_0 = 0.2$ ,  $U_{CPD} = 300$  мВ,  $U_{st} = -200$  мВ).

- Zharin A.L. Contact Potential Dierence Techniques as Probing Tools in Tribology and Surface Mapping // Scanning Probe Microscopy in Nanoscience and Nanotechnology (edited by B. Bhushan). – Springer Heidelberg Dordrecht London New York. – 2010. – P. 687-720
- 2. Тявловский А.К. Математическое моделиро-

вание дистанционной зависимости разрешающей способности сканирующего зонда Кельвина // Приборы и методы измерений. – 2012. –№ 1(4). – С. 30-36.

3. Danyluk S. Kelvin probe's stray capacitance and

УДК 537.58:621.891

## ВИЗУАЛИЗАЦИЯ ПРОСТРАНСТВЕННОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ПРИМЕСИ ЖЕЛЕЗА В КРЕМНИИ НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ ЗОНДОВОЙ ЭЛЕКТРОМЕТРИИ

Воробей Р.И.<sup>1</sup>, Жарин А.Л.<sup>1</sup>, Микитевич В.А.<sup>1</sup>, Тявловский А.К.<sup>1</sup>, Тявловский К.Л.<sup>1</sup>, Пилипенко В.А.<sup>2</sup>, Петлицкий А.Н.<sup>2</sup>

No

1

<sup>1</sup>Белорусский национальный технический университет Минск, Республика Беларусь <sup>2</sup>ОАО «ИНТЕГРАЛ» – управляющая компания холдинга «ИНТЕГРАЛ» Минск, Республика Беларусь

характеристики приборных На полупроводниковых структур определяющее влияние оказывают дефекты кристаллической структуры исходной заготовки (кремниевой пластины). Присутствие в кристаллической решетке кремния атомов таких металлов как железо, медь, золото, никель и некоторых других приводит к возникновению центров рекомбинации, вероятность захвата и ре-комбинации неравновесных носителей заряда (ННЗ) на которых достаточно высока, что приводит к уменьшению времени жизни и длины диф-фузии HH3 и, соответственно, снижению элек-трических характеристик полупроводникового устройства. Наиболее значимой является примесь железа, источником которой являются элементы технологического оборудования, изготовленные из стали. Используемые в настоящее время методы контроля примесей металлов в кремнии носят разрушающий характер, связаны с повреждением поверхности полупроводниковой пластины и вследствие этого требуют использования пластин-спутников, что снижает производительность линии (за счет изъятия части заготовок из технологического процесса на разных его стадиях), уве-личивает себестоимость конечной продукции и не обеспечивает необходимой достоверности контроля.

Разработанная методика визуализации пространственного распределения примеси железа в кремнии предусматривает исследование поверхности сканирующим электрометрическим зондом (зондом Кельвина), обеспечивающим регистрацию контактной разности потенциалов (КРП) или, при использовании дополнительного воздействия оптическим излучением, поверхностной фотоЭДС без непосредственного механического контакта зонда с исследуемой поверхностью [1]. За счет этого обеспечивается отсутствие каких-либо разрушающих воздействий на поверхность образца. В основу определения концентрации примеси железа в кремнии положена двукратная регистрация поверхностной фото-ЭДС до и после воздействия на полупроводниковую пластину умеренным нагревом (до 200 °C) в течение 1...10 минут. Согласно общепринятой теоретической модели, атомы железа, попадающие на поверхность кремния р-типа в виде загрязнений, хими-чески связываются с легирующей примесью бора, формируя пары Fe-B. Из-за нестойкости данного соединения кратковременный нагрев загрязненной полупроводниковой пластины до температуры 180...200 °С приводит к распаду пар Fe-B на легирующий бор и интерстициальное железо Fe<sub>i</sub>, атомы которого располагаются между узлами кристаллической решетки кремния [2]. В отсутствие создаваемых парами Fe-B центров рекомбинации время жизни ННЗ в приповерхностных слоях кремния возрастает, что может быть зарегистрировано по изменению величины поверхностной фотоЭДС [3]. Интенсивный процесс повторного формирования пар Fe-B начинается спустя 2 ч после охлаждения образца до комнатной температуры [2], вследствие чего дальнейшие измерения должны выполняться в пределах этого интервала времени.

noise simulation / S. Danyluk, A.V. Dubanevich,

O.K. Gusev, A.I. Svistun, A.K. Tyavlovsky, K.L. Tyavlovsky, R.I. Vorobey, A.L. Zharin // De-

vices and Methods of Measurements. - 2014. -

Р

94-98.

Данная методика реализована в конструкции и программном обеспечении разработанной в НИЛ полупроводниковой техники БНТУ измерительной установки для неразрушающей бесконтактной характеризации полупроводниковых структур с субмикронными слоями по параметрам пространственного распределения времени жизни и примеси железа в кремнии р-типа (рисунки 1 и 2). Рабочее пространство установки разделено на две изолированные зоны: зону измерений и зону нагрева. Образец (полупроводниковая пластина диаметром до 200 мм) закрепляется на подвижном держателе с помощью вакуумного прижима (присоски). Система трехкоординатного переме-щения на основе шаговых двигателей обеспечивает как сканирование поверхности образца, так и его перемещение в зону