

БЕСПИЛОТНЫЕ ТРАНСПОРТНЫЕ СРЕДСТВА ПРИ ПОГРУЗОЧНО-РАЗГРУЗОЧНЫХ РАБОТАХ

Студ. гр. 10114121 Салаш А. Д.

Научный руководитель – ст. препод. Кустенко А. А.

Беспилотные транспортные средства (БПТС) могут эффективно использоваться во время погрузочно-разгрузочных работ, что повышает производительность и безопасность эксплуатации.

Одним из примеров такого использования может быть автоматизированная транспортировка грузов, которая может самостоятельно проходить через склад или порт, загружая и выгружая груз. БПТС можно запрограммировать на оптимальный маршрут и управлять им с центрального пульта управления.

Рассмотрим данную технологию на примере беспилотных вилочных погрузчиков.

Беспилотные вилочные погрузчики Шме— это инновационное решение в области автоматизации логистики, которое является передовой технологией в сфере складской деятельности. Эти автономные машины оснащены передовыми навигационными системами и датчиками, которые позволяют им независимо работать в сложных складских условиях и выполнять различные погрузочно-разгрузочные операции без участия человека.

Беспилотные вилочные погрузчики, способные точно выполнять поставленные задачи, значительно повышают эффективность складских операций и обеспечивают революционный подход к логистике и обработке грузов. Это позволяет владельцам бизнеса снизить эксплуатационные расходы, избавиться от необходимости привлекать операторов вилочных погрузчиков и гарантировать не только повышение производительности, но и высокий уровень гибкости и безопасности при работе.

Преимущества автономных вилочных погрузчиков заключаются в широком спектре преимуществ - от преодоления нехватки рабочей силы и повышения производительности до повышения безопасности

рабочей среды. Использование передовых технологий, таких как беспилотные вилочные погрузчики, может значительно повысить эффективность и экономичность складских операций.

Однако, несмотря на эти преимущества, процесс внедрения автономных вилочных погрузчиков также сопряжен с некоторыми проблемами. Наиболее важным из них является обеспечение безопасной работы в различных условиях и интеграция существующего аппаратного и программного обеспечения. Решение этих проблем требует разработки сложных сенсорных систем, адаптивных алгоритмов и тесного сотрудничества с поставщиками решений.

Таким образом, хотя самоходные вилочные погрузчики обладают значительными преимуществами, успешная интеграция и эксплуатация этих устройств требует серьезной работы по обеспечению безопасности и совместимости с существующими системами управления складом.

ЛИТЕРАТУРА

1. Берлин, Н. П. Погрузочно-разгрузочные транспортирующие и вспомогательные машины: учебное пособие [Электронный ресурс]. – Режим доступа: http://elib.bsut.by/bitstream/handle/123456789/1110/berlin_pogruz_razgruz.pdf?sequence=1&isAllowed=y. Дата доступа: 03.05.2024.

2. Морозова, В. С. Транспортные и погрузочно-разгрузочные средства: учебное пособие [Электронный ресурс]. – Режим доступа: https://lib.susu.ru/ftd?base=SUSU_METHOD&key=000450162&dtype=F&etype=.pdf. – Дата доступа: 03.05.2024.