n<sub>обш</sub> - общее число циклов нагружения dv;

$$a = \frac{n_{o\delta u_i}}{N_0} \int_{\sigma_{min}}^{\sigma_{max}} \frac{p(\sigma)d\sigma}{10^{\frac{\sigma_{-1} - \sigma_i}{k}}}, \qquad (7)$$

$$\int_{\sigma_{\min}}^{\sigma_{\max}} 10^{\sigma/k} p(\sigma) d\sigma = I . \tag{8}$$

Циклические упругопластические деформации в микрообъемах приводят к разрушению подшипника, поэтому разноразмерность шариков не должно превышать допустимого значения. При испытания подшипников на усталостную прочность также необходимо учитывать влияние разноразмерности шариков.

## Литература

1.Lundberg, G. und Palmgren, A. Dynamic capacity of rolling bearings, Acta Polytechnica, mechanical engineering series, vol.1, Nr.3, 7 (1947) 2. Гребник В.М. Усталостная прочность и долговечность металлургического оборудования. Машиностроение 1969.256 с. с ил. 3. Циклическая прочность металлов/Под ред. И.А.Одинга: М.: изд.АН СССР, 1962-3340 с. 4. Надежность металлургического оборудования: справочник/Гребник В.М., Цапко В.К.: М.: Металлургия, 1980:344с.

УДК 621.88.084

Скойбеда А.Т., Кривко Г.П., Эльмессауди Д.

## ВЛИЯНИЕ РАЗНОРАЗМЕРНОСТИ ШАРИКОВ ПОДШИПНИКОВ КАЧЕНИЯ НА КОНТАКТНУЮ УСТАЛОСТЬ

Белорусский национальный технический университет

Минск, Беларусь

Качение шариков по желобу шарикоподшипника вызывает деформацию, интенсивность которой зависит от уровня нормальных и касательных напряжений. На работоспособность деталей подшипников оказывает существенное влияние также характер нагружения. Особенно это относится к начальному периоду эксплуатации. Это объясняется тем, что скорость протекания различных стадий усталостного разрушения определяется не только свойствами металла, но и условиями нагружения, которые и определяют контактную долговечность. Так как шарики различаются по диаметру  $D_{wi}$ , то площадь контакта их с желобом различна и представляет некоторую криволинейную поверхность в виде

эллипса, площадь которого равна  $S_i = \pi a_i b_i$ , где  $a_i$  и  $b_i$ - соответственно, большая и малая полуоси эллипса; i=1,2,...7 – номер шарика.

Суммарное упругое смещение точек шариков (1) и желоба (2) (рис.1) равно:

$$u_{xi} = \delta_i - z_i - h_{1xi} - h_{2x}, \qquad (1)$$

где  $\delta_i$  — общее сближение тел под нагрузкой P,  $h_{1x_i}$  и  $h_{2x}$  - износ соответствующих тел подшипника;  $z_i$  - зазор между реальными телами без нагрузки.

Учитывая, что износ с шара очень мал и значительно меньше износа желоба ( $h_{1xi}$  <<  $h_{2x}$ ), допустим  $h_{1x}$  = 0. Тогда уравнение (1) принимает вид.

$$\mathbf{u}_{x} = \mathbf{\delta}_{i} - \mathbf{z}_{i} - \mathbf{h}_{2x} . \tag{2}$$

По [3] упругое смещение  $\mathbf{u}_{x}$  равно:

$$\mathbf{u}_{x} = \mathcal{G} \int_{-\mathbf{a}}^{+a} \int_{-\mathbf{b}}^{+\mathbf{b}} \frac{\mathbf{P}_{xy}}{\mathbf{r}} dx dy, \qquad (3)$$

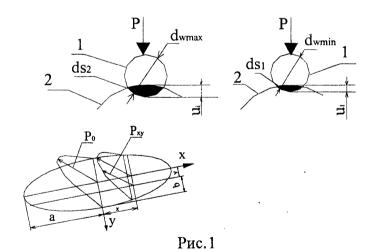
где

$$\mathcal{G} = (\frac{1}{11})[(1 - \mu_1^2)/E_1 + (1 - \mu_2^2)/E_2];$$

 $\mu$ , Е – коэффициент Пуассона и модуль упругости материалов контактирующих тел 1. 2;

 $P_{x_{i}y_{i}}$  – контактное давление в точке  $(x_{i}, y_{i}, 0)$ ;

а, b – полуоси эллипса площадки контакта.



Учитывая, что шарики отличаются по диаметру (рис.1 ) упругое смещение  $u_i$  от площади контакта  $S_i$  (от  $D_{wi}$ ) и определяется уравнением

$$\mathbf{u}_{x_{1}} = \mathcal{G} \int_{-\mathbf{a}_{1}}^{+\mathbf{a}_{1}} \int_{-\mathbf{b}_{1}}^{+\mathbf{b}_{1}} \frac{P_{x_{1}y_{1}}}{r} dx dy_{j}$$

$$\mathbf{u}_{x^{2}} = \mathcal{G} \int_{-\mathbf{a}_{2}}^{+\mathbf{a}_{2}} \int_{-\mathbf{b}_{2}}^{+\mathbf{b}_{2}} \frac{P_{x_{2}y_{2}}}{r} dx dy_{j}$$
(4)

$$\mathbf{u}_{xi} = \mathcal{S} \int_{\mathbf{a}_i}^{\mathbf{a}_i} \int_{\mathbf{b}i}^{\mathbf{b}i} \frac{P_{x_i y_i}}{r} dx dy,$$

Кольцо подшипника кроме нормальных напряжений сжатия воспринимает касательные напряжения сдвига  $\tau_i$ , достигающие максимального значения на некоторой глубине под площадкой контакта и являющиеся основной причиной образования первых следов усталостного разрушения.

Как видно из Рис.2.  $\tau_i$  зависит от  $D_{wi}$ , и увеличивается при уменьшении  $D_{wi}$ .

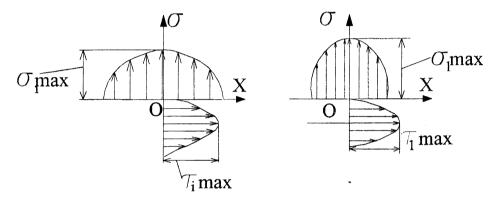


Рис. 2. Зависимость нормального  $\sigma_i$  и касательного  $\tau_i$  напряжений от  $D_{wi}$ 

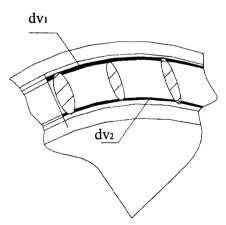


Рис. 3. Изменение нагружености микрообъемов  $dv_1$ и  $dv_2$  за один оборот в зависимости от диаметра  $D_{wi}$ 

За один оборот нагруженные участки ( $dv_1$  и  $dv_2$ ) (Рис.3.) воспринимают нестационарные нагружения и через некоторое число повторных циклов в пластически деформированном материале происходят сдвиги, приводящие к усталостным повреждениям и снижению долговечности.

Нормальное напряжения в любой точке контакта завесить от  $D_{wi}$  и равно:

$$\sigma_{i} = \frac{3P}{\text{TBa}_{i}b_{i}} \left[ 1 - \left( \frac{x}{a_{i}} \right)^{2} - \left( \frac{y}{b_{i}} \right)^{2} \right]^{\frac{1}{2}}.$$
 (5)

Уравнение кривой усталости имеет вид

$$\sigma_i^m N_i = \sigma_{-1}^m N_0 = const, \qquad (6)$$

где  $\sigma_i$  – действующие напряжения;

 $\sigma_{-1}$  – предел выносливости;

 $N_i$  — Числа циклов, соответствующие напряжениям разрушения;

 $m = ctg\beta$  — параметр, определяющий наклон левой ветви кривой усталости в логарифмических координатах;

 $N_{\rm 0}$  — число циклов, соответствующее точке перелома кривой усталости (рис.4 ).

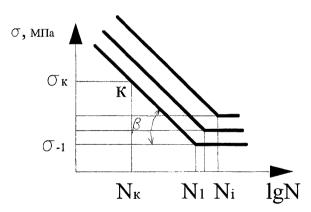


Рис.4. Зависимость логарифма IgN числа циклов подшипника до усталостного разрушения от среднего нормального контактного напряжения

Приняв одну из точек усталости условно за базовую, можно записать в соответствии с уравнением (6)

$$\sigma_{H}^{m}N_{ui} = \sigma_{H0}^{m}N_{v0}. \tag{7}$$

Откуда следует зависимость для вычисления ресурса  $N_{u}$  при действующем контактном напряжении  $\sigma_{u}$ :

$$N_{u} = N_{y0} \left(\frac{\sigma_{u0}}{\sigma_{u}}\right)^{m}, \tag{8}$$

где  $N_{y0}$  — число циклов нагружения, условно принятое за базовое;  $\sigma_{y0}$  — контактное напряжение, соответствующее  $N_{y0}$ .

Однако  $\sigma_{_{\rm H}}$  является случайной величиной, зависящий от  $D_{_{\rm wi}}$ . Если  $D_{_{\rm wl}} < D_{_{\rm w2}} < ... < D_{_{\rm wi}}$ , тогда и  $\sigma_{_{\rm Hl}} > \sigma_{_{\rm H2}} > ... > \sigma_{_{\rm Hi}}$ 

Тогда ресурс

$$\mathbf{N}_{\mathbf{H}} = \mathbf{N}_{\mathbf{y}0} \left( \frac{\sigma_{\mathbf{H}0}}{\xi \sigma_{\mathbf{u}}} \right)^{\mathbf{m}} \tag{9}$$

где  $\xi$  — коэффициент, учитывающий влияние разноразмерности шариков на контактное напряжения.

$$\xi = \frac{1}{\sigma_{\scriptscriptstyle H}} \cdot \frac{\sigma_{\scriptscriptstyle H0}}{\sqrt[M]{\frac{N_{\scriptscriptstyle y}}{N_{\scriptscriptstyle v0}}}} \quad .$$

Во время работы подшипника с разноразмерными шариками, критическое число циклов  $N_{\kappa p}$  будет соответствовать наиболее опасной зоне микрообъема dv. В этой зоне происходят дислокации и зарождаются трещины, которые достигают критического размера  $l_{\kappa p}$ . Скорость распространения микротрещин

равна  $\frac{dl}{dN}$ . С увеличением разноразмерности шариков увеличивается скорость усталостного разрушения.

Из произведенного анализа следует, что разноразмерность диаметров шариков выше допустимой величины, приводит к снижению долговечности подшипника. Это указывает на необходимости ограничения разноразмерности шариков, учета ее при испытаниях и определений статической и динамической грузоподъемности подшипников.

## Литература

1. Когаев В.П., Дроздов Ю.Н. Прочность и износостойкость деталей машин.-М.: Высшая школа, 1991--319 с. 2. Орлов А. В. Оптимизация рабочих поверхностей опор качения.-М.: Наука, 1973.-83с. 3. Папов В.Г. Расчетная оценка ресурса работы опор качения по критерию износа // Вестник машиностроения, 2002-N 7-с. 27-30. 4. Пинегин С.В., Шевелев И. А. Исследование влияния касательных сил на усталостную прочность при качение // Влияние внешних факторов на контактную прочность при качении.-М.: Наука, 1972-с. 19-47.