

УДК 622.311

ПЕРСПЕКТИВНЫЕ НАПРАВЛЕНИЯ РАЗРАБОТКИ МАШИН ДЛЯ ТРАНСПОРТИРОВАНИЯ ГОРНОЙ ПОРОДЫ ПО ПОДЗЕМНЫМ ВЫРАБОТКАМ

Дроздович З. С., Стаин А. И., студенты
Научный руководитель – **Басалай Г. А.**, ст. преподаватель
каф. «Горные машины»
Белорусский национальный технический университет
г. Минск, Республика Беларусь

Производительность проходческих комплексов при подземной разработке пластовых месторождений калийных солей в значительной степени зависит от эффективности транспортирования горной породы от проходческого комбайна к пунктам перегрузки на магистральный конвейер. Наиболее распространенным видом транспорта, применяемого в составе проходческих комплексов, являются шахтные самоходные вагоны [1]. Однако они обладают существенным эксплуатационным недостатком – питание электродвигателей от рудничной энергосети посредством силового кабеля. Ведущими мировыми производителями горно-шахтного оборудования ведутся опытно-конструкторские работы в направлении как коренной модернизации шахтных самоходных вагонов, так и создания принципиально новых конструкций транспортирующих машин и оборудования.

Перспективными направлениями следует рассматривать создание шахтных самоходных вагонов с электропитанием от аккумуляторных батарей или передвижных конвейеров. В этой связи представляют интерес известные технические предложения по созданию телескопического ленточного конвейера на основе самоходной колесной тележки [2] или применяемые за рубежом гибкие конвейерные поезда.

Список литературы

1. Казаченко, Г. В. Горные машины. Ч. 1. Основы теории. / Г. В. Казаченко [и др]. – Минск : Вышэйшая школа, 2018. – С. 125–129.
2. Патент на изобретение № 16453. Шахтный самоходный вагон (МПК В 60Р 1/38) от 30.10.2012. Авторы; Басалай и др.