

УДК 528.48

**К вопросу оценки методом статистических испытаний  
результатов измерений при нетрадиционных  
способах уравнивания**

Гармаза О. Е.

Белорусский национальный технический университет

В работе [1] проанализирован вопрос применения расширенной псевдообратной матрицы

$$F = (A^T C A)^{-1} A^T C, \quad (1)$$

для реализации оценки точности положения пунктов методом статических испытаний при нетрадиционных способах уравнивания. Здесь  $A$ - матрица коэффициентов параметрических уравнений поправок;  $C$ - матрица весов измерений. Матрицу  $F$  можно получить аналитически и получением коэффициентов по формуле Ю.П. Андреева [2].

Используя вычисленную матрицу  $F$ , можно не только выполнить оценку точности функций уравненных и измеренных величин, но и вычислить вероятность попадания определяемого пункта в круг ошибок методом статистических испытаний.

Анализ вычисления названной вероятности показал целесообразность выполнять при большом количестве опытов (10 000 опытов) следующим образом:

Пусть из уравнивания известны погрешности положения определяемых пунктов  $M_j$ . По величинам средних квадратических погрешностей результатов геодезических измерений, полученным после уравнивания, генерируем вектор свободных членов параметрических уравнений поправок  $L$ . Вычисляем вектор приращений координат:

$$\delta X = -FL, \quad (2)$$

Для каждого определяемого пункта вычисляем статистическое уклонение

$$R_j = \sqrt{\delta_{x_i}^2 + \delta_{x_{i+1}}^2}, \quad (3)$$

где  $\delta x_i, \delta x_{i+1}$ - компоненты вектора  $\delta X$ .

Если  $R_j \leq M_j$ , то пункт  $j$  попал в круг ошибок. Вероятность попадания определяемого пункта в круг ошибок рассчитаем по формуле [3]:

$$P = \frac{K}{10000}, \quad (4)$$

где  $K$ - число попаданий определяемого пункта в круг ошибок при 10000 испытаний. Расчеты на *IBM PC/AT-486* показали, что, благодаря применению матрицы  $F$ , для геодезических сетей, состоящих из 5 пунктов, представленные выше результаты вычисления на Pentiums занимают 1с машинного времени.

Практическая значимость данного предложения заключается в возможности вычисления вероятности  $P$  при нетрадиционных методах уравнивания. Ранее  $P$  рассчитывалось при уравнивании по методу наименьших квадратов (МНК), для которого  $P=0,632$  независимо от величин  $M_j$  [4].

Для иллюстрации эффективности рассмотрим пример применения предложенного метода многокритериальной оптимизации, когда уравненные координаты пунктов и уравненные измерения получают путем минимизации двух целевых функций.

$$\Phi_1(X) = \sum_{i=1}^N \left( \frac{C_i}{\sigma_i} \right)^n |L_i(X)|^n. \quad (5)$$

$$\Phi_2(X) = \min(\max M_j). \quad (6)$$

Соответствующие расчеты представлены в таблице.

Результаты вычислений

№ примера	1	2	3	4	5	6
Обработка по методу наименьших квадратов						
$\mu$	0,608	1,139	0,833	1,053	1,098	1,121
$M_1$	0,0523	0,0475	0,0424	0,0595	0,0373	0,0077
$M_2$	0,0536	0,0292	0,0439	0,0766	0,0406	0,0141
$M_3$	0,0245	0,0387	0,0206	0,0392	-	0,0125
$M_4$	-	-	-	0,0589	-	-
$P_1$	0,634	0,635	0,638	0,659	0,640	0,644
$P_2$	0,635	0,632	0,649	0,673	0,622	0,645
$P_3$	0,667	0,631	0,637	0,630	-	0,641
$P_4$	-	-	-	0,658	-	-

Обработка по методу многокритериальной оптимизации						
$\mu$	0,471	1,084	0,803	0,515	0,989	0,331
$M_1$	0,0467	0,0436	0,0409	0,0437	0,0381	0,0061
$M_2$	0,0435	0,0325	0,0430	0,0549	0,0377	0,0110
$M_3$	0,0196	0,0436	0,0208	0,0239	-	0,0111
$M_4$	-	-	-	0,0459	-	-
$P_1$	0,643	0,639	0,640	0,679	0,642	0,636
$P_2$	0,640	0,632	0,648	0,659	0,624	0,651
$P_3$	0,668	0,626	0,634	0,619	-	0,641
$P_4$	-	-	-	0,679	-	-

1,2,3 – обработка триангуляции;

4,5 - обработка трилатерации;

6 – обработка линейно-угловой сети.

По результатам таблицы можно сделать следующие выводы:

1. При уравнивании по МНК величина  $P$  близка к 0,32, что является надежным контролем при отладке программы;

2. Благодаря многокритериальной оптимизации, величины  $M_j$  уменьшились в 1,5-2 раза по сравнению с МНК, что и предусматривалось критерием (6);

3. Несмотря на уменьшение погрешностей  $M_j$ , количество попаданий пунктов в круг ошибок увеличилось. В результате величина  $P$ , вычисленная для многокритериальной оптимизации, практически во всех случаях больше величины  $P$ , вычисленной для МНК.

## Литература

1. Гармаза, О. Е. Об оценке точности положения пунктов плановых геодезических сетей методом статических испытаний при уравнивании по алгоритму Lp-оценок / О. Е. Гармаза // Вестник БНТУ. – 2004. – № 3. – С.7–8.

2. Андреев, Ю. П. Вычисление оценок точности методом моделирования ошибок / Ю. П. Андреев // Геодезия и картография. – 1971. – № 11. – С.20–24.

3. Сорокин, А. И. О вероятности средней квадратической погрешности положения точки / А. И. Сорокин, И. А. Сорокин // Геодезия и картография. – 1981. – № 12. – С.31–34.

4. Ганьшин, В. Н. Оценка точности определения местоположения пункта одним числом / В. Н. Ганьшин, В. М. Лазарев // Геодезия и картография. – 1985. – №8. – С.43–45.