

НАПРЯЖЕНИЯ И ПЕРЕМЕЩЕНИЯ ДЛЯ УПРУГОГО ОРТОТРОПНОГО ПОЛУПРОСТРАНСТВА, НАХОДЯЩЕГОСЯ ПОД ДЕЙСТВИЕМ НОРМАЛЬНОЙ НАГРУЗКИ

В работах [1, 2] дано новое представление общих формул для напряжений и перемещений трехмерного ортотропного тела. Показано, что компоненты напряженно-деформированного состояния выражаются через четыре квазигармонические функции, а коэффициенты упругости a_{ij} удовлетворяют трем независимым алгебраическим уравнениям, которые служат для нахождения модулей сдвига в плоскостях упругой симметрии.

В настоящей статье определена структура общих формул для напряженно-деформированного состояния ортотропного полупространства, на границу которого действует нормальная нагрузка.

Пусть ортотропное тело занимает область $z > 0$, ограниченную плоскостью S ($z = 0$). Плоскость S перпендикулярна к одному из трех главных направлений упругости тела, параллельных осям Ox , Oy , Oz декартовой системы координат. На некоторую область S_1 границы S действует нормальное давление $p(x, y)$. Касательные напряжения в плоскости S отсутствуют.

Поскольку матрица коэффициентов упругости a_{ij} симметричная, то, учитывая зависимости между постоянными a_{ij} [2], получаем, что кубическое уравнение $M_0 x^3 - M_1 x^2 + M_2 x - M_3 = 0$ [1] имеет вещественные корни, причем один корень — кратный: $x_1 = x_2$. Исходя из общих формул для компонент напряжений и перемещений [1], с учетом кратности корней и соответствующих им параметров, входящих в общие формулы, нетрудно показать, что напряженно-деформированное состояние ортотропного полупространства определяется по следующим формулам:

$$\begin{aligned} \sigma_x &= \frac{z\alpha_3}{\lambda_1} \left(\frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial z \partial y^2} + \xi_1 \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial z^3} \right) + \alpha_3 \left(\frac{2\xi_1}{\lambda_1} + \frac{\partial \xi_1}{\partial \lambda_1} \right) \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial z^2} + \\ &+ 2\alpha_2 \left(\xi_1 \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial y^2} \right) + \left(\frac{\partial^2}{\partial y^2} + \xi_3 \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \Phi_3 + n_1 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial x \partial y}, \\ \sigma_y &= \frac{z\alpha_3}{\lambda_1} \left(\frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial z \partial x^2} + \eta_1 \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial z^3} \right) + \alpha_3 \left(\frac{2\eta_1}{\lambda_1} + \frac{\partial \eta_1}{\partial \lambda_1} \right) \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial z^2} + \\ &+ 2\alpha_2 \left(\eta_1 \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial x^2} \right) + \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \eta_3 \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \Phi_3 + n_2 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial x \partial y}, \\ \sigma_z &= \frac{\alpha_3 z}{\lambda_1} \left(\xi_1 \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial z \partial x^2} + \eta_1 \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial z \partial y^2} \right) + \frac{\alpha_3 \xi_1}{\lambda_1^3} \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial z^2} + \\ &+ \xi_3 \frac{\partial^2 \Phi_3}{\partial x^2} + \eta_3 \frac{\partial^2 \Phi_3}{\partial y^2} + n_3 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial x \partial y}, \end{aligned} \quad (1)$$

$$\begin{aligned}
\tau_{xz} &= -z \frac{\alpha_3 \xi_1}{\lambda_1} \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial x \partial z^2} - \xi_3 \frac{\partial^2 \Phi_3}{\partial x \partial z} - n_6 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial y \partial z}, \\
\tau_{yz} &= -z \frac{\alpha_3 \eta_1}{\lambda_1} \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial y \partial z^2} - \eta_3 \frac{\partial^2 \Phi_3}{\partial y \partial z} + n_7 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial x \partial z}, \\
\tau_{xy} &= -\frac{z \alpha_3}{\lambda_1} \frac{\partial^3 \Phi_1}{\partial x \partial y \partial z} - 2a_2 \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 \Phi_3}{\partial x \partial y} + n_4 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial x^2} - n_5 \frac{\partial^2 \Phi_0}{\partial y^2}, \\
u &= \frac{z \alpha_3}{\lambda_1} A_1 \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial x \partial z} + 0,5 \left[\alpha_3 (a_{44} \frac{\partial \eta_1}{\partial \lambda_1} - a_{55} \frac{\partial \xi_1}{\partial \lambda_1}) + \right. \\
&+ 4a_2 A_1 \left. \right] \frac{\partial \Phi_1}{\partial x} + A_3 \frac{\partial \Phi_3}{\partial x} - a_{66} \frac{\partial \Phi_0}{\partial y}, \\
v &= \frac{z \alpha_3}{\lambda_1} B_1 \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial y \partial z} + 0,5 \left[\alpha_3 (a_{55} \frac{\partial \xi_1}{\partial \lambda_1} - a_{44} \frac{\partial \eta_1}{\partial \lambda_1}) + 4a_2 B_1 \right] \frac{\partial \Phi_1}{\partial y} + \\
&+ B_3 \frac{\partial \Phi_3}{\partial y} + n_8 a_{66} \frac{\partial \Phi_0}{\partial x}, \tag{2}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
w &= 0,5 \left\{ \frac{\alpha_3}{\lambda_1} [a_{66} - (1 + \frac{\lambda_1}{\xi_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial \lambda_1}) (a_{44} \eta_1 + a_{55} \xi_1)] + 4a_2 C_1 \right\} \frac{\partial \Phi_1}{\partial z} + \\
&+ \frac{z \alpha_3}{\lambda_1} C_1 \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial z^2} + C_3 \frac{\partial \Phi_3}{\partial z},
\end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
A_k &= 0,5 (\eta_k a_{44} - \xi_k a_{55} - a_{66}); \quad B_k = 0,5 (\xi_k a_{55} - \eta_k a_{44} - a_{66}); \\
C_k &= 0,5 (a_{66} - \eta_k a_{44} - \xi_k a_{55}); \quad \xi_k = 0,5 a_{22} (a_{66} \lambda_k^2 - a_{44}) \Delta_k^{-1}; \\
\eta_k &= [a_{22} (a_{11} \lambda_k^2 - a_{13} - 0,5 a_{55}) - (a_{12} + 0,5 a_{66}) (a_{12} \lambda_k^2 - a_{23})] \Delta_k^{-1}; \\
\Delta_k &= a_{22} \lambda_k^2 (a_{11} \lambda_k^2 - a_{13} - 0,5 a_{55}) - (a_{12} \lambda_k^2 - a_{23}) (a_{12} \lambda_k^2 + 0,5 a_{44}); \\
\mu_k &= + [(a_{23} + a_{33} \xi_k) (a_{13} + a_{33} \eta_k)^{-1}]^{0,5}, \quad a_2 = (a_{11} + 2a_{12}) \times \\
&\times [2a_{11} (a_{11} - a_{12})]^{-1};
\end{aligned}$$

$$\alpha_3 = -2\xi_1 \alpha_2 (\xi_1 / \lambda_1 + \partial \xi_1 / \partial \lambda_1)^{-1};$$

$\lambda_k^2 = x_k$ – корни кубического уравнения; $\Phi_k(x, \mu_k y, \lambda_k z)$, $\Phi_0(x, \mu_0 y, \lambda_0 z)$ – произвольные квазигармонические функции переменных x, y, z ; значения n_1, \dots, n_8 и μ_0^2, λ_0^2 приведены в работе [1]; $k = 1, 3$; остальные обозначения общеприняты [3].

Для изотропного тела напряженно-деформированное состояние выражается по формулам (1), (2) через одну гармоническую функцию $\Phi_1(x, y, z)$ ($\Phi_3 = \Phi_0 = 0$). Устремляя в этом случае коэффициенты a_{ij} к соответствующим значениям для изотропного тела и вводя обозначение $\partial \Phi_1 / \partial z = \varphi$, получаем, что выражения (1), (2) преобразуются в известные формулы Л.А. Галина [4, с. 163] для изотропного полупространства.

Исследование кубического уравнения для различных произвольно заданных значений постоянных упругости a_{ij} с учетом [2] показало, что кратный корень $x_1 = x_2 = a_{44}/a_{66}$. Воспользовавшись формулой Виета, найдем значение третьего корня по формуле

$$x_3 = M_1/M_0 - 2a_{44}/a_{66}$$

или

$$x_3 = 0,5(M_2 a_{66}/M_0 a_{44} - x_1)$$

или

$$x_3 = a_{66} (a_{22} a_{33} - a_{23}^2) / a_{44} (a_{11} a_{22} - a_{12}^2).$$

При $x_1 = a_{44}/a_{66}$ значения числителей и знаменателей выражений $\xi_1, \eta_1, \partial \xi_1 / \partial \lambda_1, \partial \eta_1 / \partial \lambda_1$ стремятся к нулю. Выпишем их предельные значения:

$$\xi_1 = 0,5 a_{22} a_{66} / \Delta_*, \quad \eta_1 = 0,5 a_{66} \sqrt{a_{11} a_{22}} / \Delta_*,$$

$$\partial \xi_1 / \partial \lambda_1 = -a_{22} a_{66} \sqrt{a_{44} a_{66}} (\sqrt{a_{11} a_{22}} + a_{12}) / 2 \Delta_*^2,$$

$$\begin{aligned} \partial \eta_1 / \partial \lambda_1 = & \sqrt{a_{11} / a_{22}} \partial \xi_1 / \partial \lambda_1, \quad \Delta_* = a_{22} (2a_{11} x_1 - a_{13} - 0,5 a_{55}) - \\ & - a_{12} (2a_{12} x_1 + 0,5 a_{44} - a_{23}). \end{aligned}$$

При действии на границу ортотропного полупространства нормальной нагрузки напряженно-деформированное состояние определяется через одну квазигармоническую функцию $\Phi_1(x, \mu_1 y, \lambda_1 z)$ ($\Phi_3 = \Phi_0 = 0$).

Рассмотрим решение первой основной задачи для ортотропного полупространства, считая, что $\sigma_z = -p(x, y)$, $\tau_{xz} = \tau_{yz} = 0$ в области S_1 , $\sigma_z = \tau_{xz} = \tau_{yz} = 0$ вне области S_1 . При $z = 0$ из формул (1) имеем

$$p(x, y) = -\frac{\alpha_3 \xi_1}{\lambda_1} \frac{\partial \varphi(x, y_1)}{\partial z_1},$$

где $\varphi(x, y_1, z_1) = \partial \Phi_1(x, y_1, z_1) / \partial z_1$; $y = \mu_1 y$; $z_1 = \lambda_1 z$.

Для определения функции φ имеем следующий случай задачи Неймана:

$$\frac{\partial \varphi}{\partial z_1} = \begin{cases} -\frac{\lambda_1}{\alpha_3 \xi_1} p(x, y) & \text{в области } S_1, \\ 0 & \text{вне области } S_1. \end{cases} \quad (3)$$

Из теории потенциала известно, что решение задачи (3) может быть представлено в виде потенциала простого слоя

$$\varphi(x, y_1, z_1) = \frac{\lambda_1}{2\pi \xi_1 \alpha_3} \iint_{S_1} \frac{p(\xi_1, \xi_2) d\xi_1 d\xi_2}{\sqrt{(x-\xi_1)^2 + (y_1-\xi_2)^2 + z_1^2}}.$$

Учитывая связь между w и φ , выражение для перемещения w , имеющего место на границе полупространства, запишем в виде

$$w = \frac{\lambda_1}{4\pi \alpha_3 \xi_1} \left\{ \frac{\alpha_3}{\lambda_1} [a_{66} - (1 + \frac{\lambda_1}{\xi_1} \frac{\partial \xi_1}{\partial \lambda_1})(a_{44} \eta_1 + a_{55} \xi_1)] + \right. \\ \left. + 2\alpha_2 (a_{66} - a_{44} \eta_1 - a_{55} \xi_1) \right\} \iint_{S_1} \frac{p(\xi_1, \xi_2) d\xi_1 d\xi_2}{\sqrt{(x-\xi_1)^2 + (y_1-\xi_2)^2}}. \quad (4)$$

Таким образом, если определена функция $\Phi_j(x, \mu_1 y, \lambda_1 z)$, компоненты тензора напряжений и перемещений в любой точке ортотропного полупространства определяются по формулам (1), (2).

Выражение (4) является также интегральным уравнением для определения контактных усилий между штампом и ортотропным полупространством при отсутствии сил трения.

ЛИТЕРАТУРА

1. П р у с о в И.А., В а с и л е в и ч Ю.В. Об одном варианте представления общих формул теории упругости ортотропного тела // Вестн. БГУ. Сер. 1. Физ., мат. и мех. — 1981. — № 3. — С. 39–45.
2. П р у с о в И.А., В а с и л е в и ч Ю.В. Зависимость модулей сдвига трехмерного ортотропного тела от модулей Юнга и коэффициентов Пуассона // Механика неоднородных структур: Тез. докл. 2-й Всесоюз. конф. — Львов, 1987. — Т. 2. — С. 240–241.
3. Л е х н и ц к и й С.Г. Теория упругости анизотропного тела. — М., 1977. — 416 с.
4. Г а л и н Л.А. Контактные задачи теории упругости. — М., 1953. — 264 с.

УДК 539.3

Г.В. КОМАРОВ, Л.М. ДВОСКИН, Д.Н. АМЕЛИШКО

ОБ ОДНОМ ПОДХОДЕ К РЕШЕНИЮ КОНТАКТНОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ ТРАНСВЕРСАЛЬНО-ИЗОТРОПНОГО ПОЛУПРОСТРАНСТВА

В данной работе предлагается решение контактной задачи для трансверсально-изотропного полупространства. Оно основано на разложении определя-