

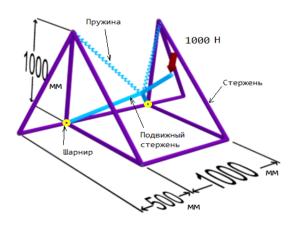
МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ

Белорусский национальный технический университет

Кафедра «Системы авторизированного проектирования»

ОСОБЕННОСТИ РАСЧЕТА КОНСТРУКЦИЙ С ШАРНИРАМИ В ANSYS

Методические указания



Минск БНТУ 2014

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ Белорусский национальный технический университет

Кафедра «Системы автоматизированного проектирования»

ОСОБЕННОСТИ РАСЧЕТА КОНСТРУКЦИЙ С ШАРНИРАМИ В ANSYS

Методические указания для студентов специальностей

1-53 01 02 «Автоматизированные системы обработки информации», 1-40 01 01 «Программное обеспечение информационных технологий», 1-40 01 02 «Информационные системы и технологии»

Минск БНТУ 2014 УДК 004.4 ББК 32.973.26-018 О-75

> Составители: В. В. Напрасников, С. В. Красновская, Ю. В. Напрасникова, А. Н. Соловьёв

> > Рецензенты: Н. Н. Гурский, В. И. Лакин

Настоящий материал предназначен для использования в качестве методических указаний при выполнении лабораторных, курсовых и дипломных работ студентами специальностей 1-53 01 02 «Автоматизированные системы обработки информации», 1-40 01 01 «Программное обеспечение информационных технологий», 1-40 01 02 «Информационные системы и технологии».

Указания будут полезны для магистрантов и аспирантов технических специальностей, научные интересы которых связаны с конечно-элементным моделированием.

© Белорусский национальный технический университет, 2014

Содержание

Введение	4
Описание элементов типа шарнир	4
Расчет деформированного состояния катапульты с учетом больших перемещений	6
Постановка задачи	6
Подготовка задачи к решению	7
Задание нагрузок и решение	19
Просмотр результатов	23
Использование сферического шарнира в конструкции катапульты	25
Варианты заданий	30
Литература	32

ВВЕДЕНИЕ

При моделировании напряженно-деформированного состояния конструкций отлельные их части часто бывают видами шарниров. Связи между различными частями являться простыми, как, например, равные перемещения в шарнире, могут иметь И более сложное представление. моделирование включенных В модель жестких тел ипи кинематических связей, которые некоторым образом передают движение между деформируемыми телами. Жесткие части модели могут моделироваться в среде ANSYS элементами MPC184 в форме стержней и балок, в то время как движущиеся части модели могут быть связаны посредством МРС184 в форме ползуна, сферического, цилиндрического шарниров или шарниром Гука. Для элемента могут вычисляться и выводиться усилия и моменты, действующие в связях

Тип используемой связи зависит от потребности применения.

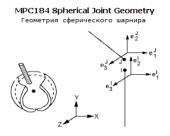
ОПИСАНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ ТИПА ШАРНИР

Цилиндрический шарнир (вращательное сочленение) и шарнир Гука широко используются в автомобильной промышленности, в робототехнике, биоинженерии и иных отраслях. Такой шарнир определяются двумя узлами. Далее накладываются кинематические ограничения, которые определяют относительное движение между этими двумя узлами. Эти кинематические ограничения создаются при помощи множителей Лагранжа.

Элемент шарнира имеет шесть степеней свободы в каждом узле, определяющих шесть компонентов относительного движения: три перемещения и три относительных относительных Некоторые этих компонентов ΜΟΓΥΤ быть ограничены кинематическими связями, соответствующими типу шарнира, в то время как иные компоненты ограничений не имеют. При использовании шарнира Гука и цилиндрического шарнира два совпадать, таким образом относительные должны И перемещения являются нулевыми. Свойства линейной жесткости и демпфирования шарнира при необходимости могут зависеть от температуры.

Данные элементы пригодны для линейных расчетов и нелинейных задач с большими поворотами и (или) большими деформациями.

При создании сферического шарнира нужно для элемента МРС184 использовать признак КЕУОРТ(1) = 5. Два его узла



должны совпадать. сферического шарнира накладывает кинематическое ограничение так, что перемещения ДВVX **у**злах, формирующих элемент, являются илентичными. Степени свободы виле поворотов. если таковые имеются, ограничений не имеют.

Рис. 1. Геометрия сферического шарнира

При КЕУОРТ(1) = 6 для элемента МРС184 получим цилиндрический шарнир с двумя узлами. Два узла, образующих

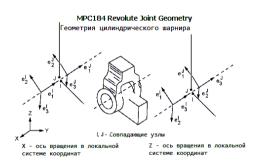


Рис. 2. Геометрия цилиндрического шарнира

шарнир, должны иметь идентичные координаты.

Цилиндрический шарнир имеет только одну степень свободы, которая является относительным поворотом относительно оси вращения.

Повороты относительно двух других направлений запрещены. Продемонстрируем последовательность действий по созданию цилиндрического шарнира на следующем примере.

РАСЧЕТ ДЕФОРМИРОВАННОГО СОСТОЯНИЯ КАТАПУЛЬТЫ С УЧЕТОМ БОЛЬШИХ ПЕРЕМЕЩЕНИЙ

Постановка задачи

Цель: построить модель катапульты согласно схемы, представленной на рис. 3, и произвести расчет с учетом больших перемешений.

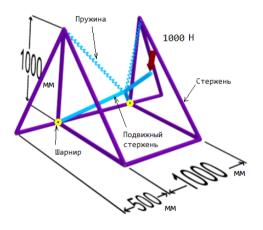


Рис. 3. Схема конструкции катапульты

Катапульта построена из стальных труб, наружным диаметром 40 мм с толщиной стенки 10 мм и модулем упругости материала $2 \cdot 10^5$ Н/мм². Коэффициент Пуассона материала равен 0,33. Пружины имеют жёсткость, равную 5 Н/мм.

К катапульте будет приложена вертикальная нагрузка в 1000 H таким образом, как показано на рис. 3.

Все вычисления проводятся в следующей системе измерения: длина – мм, сила – H, давление – $H/мм^2$.

При моделировании катапульты будут использованы следующие вилы элементов:

- Ріре (пустотелая труба);
- MPC184 (шарнир);
- Combin14 (пружина).

Подготовка задачи к решению

Задание имени для проекта

Utility Menu > File > Change Title ...

Te же самые действия можно выполнить при помощи командной строки: /title, Catapult

Задание типа конечных элементов

MainMenu>Preprocessor>ElementType>Add/Edit/Delete...



Рис. 4. Окно Element Types

Нажмите **Add...** (рис. 4). В появившемся окне (рис. 5) выберите типы элементов.

Выберите в левом столбце *Pipe*, в правом – 2 node 288. Нажмите **Apply**. Далее выберите в левом столбце *Constraint*, в правом – *Nonlinear MPC 184*. Нажмите **Apply**. Затем выберите в левом столбце *Combination*, в правом – *Spring-damper 14*. Нажмите **OK**.

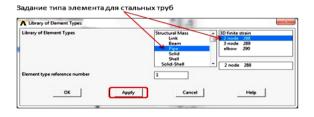


Рис. 5. Окна Library of Element Types. Задание типов элементов

В списке заданных типов элементов появятся элементы PIPE288, MPC184, COMBIN14.

Те же действия можно выполнить при помощи командной строки:

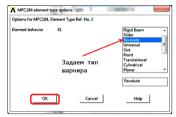
ET, 1, PIPE288

ET, 2, MPC184

ET, 3, COMBIN14

Теперь определите особенности используемого шарнира. Для этого в окне **Element Types** выберите элемент Type 2 MPC184 и нажмите **Options...** (рис. 6). В появившемся окне **MPC184 element type options** (рис. 7) укажите тип **Revolute** и нажмите **OK**. Далее задайте ось вращения: Z-axis revolute (рис. 8). Нажмите **OK**.





Puc. 7. Окно **MPC184 element type options**. Задание типа шарнира

Рис. 6. Окно Element Types

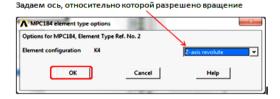


Рис. 8. Окно MPC184 element type options. Задание оси вращения элемента

Te же самые действия можно выполнить при помощи командной строки:

KEYOPT, 2, 1, 6 KEYOPT, 2, 4, 1

Определение констант элементов

Preprocessor>RealConstants>Add/Edit/Delete...

В окне Real Constants нажимаем Add... В окне Element type for Real Constants выбираем COMBIN14 и нажимаем OK. В поя-

вившемся окне Real Constants Set Number 1, for COMBIN14 задаем жесткость пружины, равную 5 Н/мм, для параметра Spring constant (рис. 9, 10).

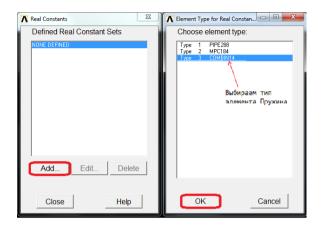


Рис. 9. Окно Element Type for Real Constants

Element Type Reference No. 3	
Real Constant Set No.	1
Spring constant K	5
Damping coefficient CV1	
Nonlinear damping coeff CV2	
Initial Length ILEN	
Initial Force IFOR	
OK Apply Cancel	Help

Рис. 10. Окно Real Constants Set Number 1, for COMBIN14

Te же действия можно выполнить при помощи командной строки: $R,1,5,\ldots,$

Задание вида сечения конечного элемента Pipe 2 node 288:

Чтобы задать вид сечения элемента, следует предварительно создать секцию для данного типа элемента под номером 1 (рис. 11).

Затем нужно задать имя и параметры сечения (рис. 12).

MainMenu>Sections>Pipe>Add...

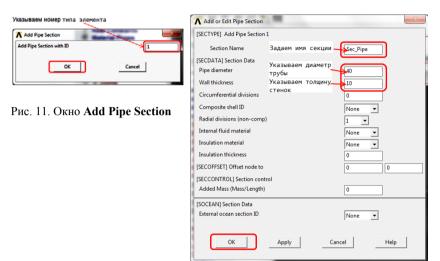


Рис. 12. Окно Add or Edit Pipe Section

Имя секции – Sec_Pipe. Внешний диаметр трубы (Pipe diameter) – 40 мм. Толщина стенки (Wall thickness) – 10 мм.

```
Te же действия можно выполнить при помощи командной строки: SECTYPE, 1, PIPE, , Sec_Pipe SECDATA, 40, 10, 0, 0, 1, \overline{0}, 0, 0, 0,
```

Задание параметров для шарнира

Для того, чтобы с помощью двух узлов создать элемент типа «шарнир», необходимо предварительно создать для него локальную систему координат.

Определяем локальную систему координат по узлам 2, 5, 3 и присваиваем ей номер 11.

UtilityMenu>WorkPlane>LocalCoordinateSystems>CreateLocal CS>By 3 Nodes + ...

В появившемся окне вводим через запятую 2, 5, 3 и нажимаем **Apply** (рис. 13). В новом окне задаем номер системы координат – 11. Тип координатной системы оставляем **Cartesian 0** (декартова система координат). Нажимаем **OK** (рис. 14).



Рис. 14. Окно Create CS By 3 Nodes. Задание номера локальной системы координат

Рис. 13. Окно **Create CS By 3 Nodes**. Задание узлов для создания локальной системы координат

Ось абсцисс в определенной локальной системе координат направлена от узла 2 к узлу 5, ось ординат от узла 2 к узлу 3. Получена **левая** система координат.

Те же действия можно выполнить при помощи командной строки: CS, 11, 0, 2, 5, 3, 1, 1,

Задаем тип секции для шарнирного соединения (рис. 15):

MainMenu>Preprocessor>Sections>Joints>Add/Edit...

Имя секции — Sec_Joint. Идентификационный номер секции — 2. Подтип секции шарнира — Revolute. Локальная система координат для узлов I и J-11.

Te же действия можно выполнить при помощи командной строки: SECTYPE, 2, JOINT, REVO, Sec_Joints SECJOINT, , 11, 11

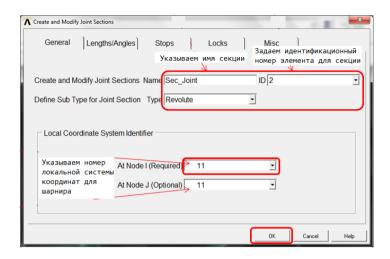


Рис. 15. Окно Create and Modify Joint Sections

Задание свойств используемого материала

MainMenu>Preprocessor>MaterialProp>MaterialModels>Structural>Linear>Elastic>Isotropic

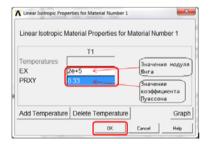


Рис. 16. Окно Linear Isotropic Properties for Materieal Number 1 В появившемся окне введите следующие параметры для стали:

Модуль упругости EX: 2E5 Коэффициент Пуассона

PRXY: 0.33

Te же действия можно выполнить при помощи командной строки:

MPTEMP,,,,,,, MPTEMP,1,0 MPDATA,EX,1,,2E+5 MPDATA,PRXY,1,,0.33

Создание узлов

Preprocessor > Modeling > Create > Nodes > In Active CS...

Для катапульты необходимо создать 13 узлов с координатами, представленными в табл. 1. В открытом окне (рис. 17) вводим порядковый номер узла и координаты в соответствии с таблицей.

Таблица 1				
Номер	Координаты			
узла	X	Y	Z	
1	0	0	0	
2	0	0	1000	
3	1000	0	1000	
4	1000	0	0	
5	0	1000	1000	
6	0	1000	0	
7	700	700	500	
8	400	400	500	
9	0	0	0	
10	0	0	1000	
11	0	0	500	
12	0	0	1500	
13	0	0	-500	



Рис. 17. Окно Create Nodes in Active Coordinate System

Примечание: узлы 1 и 9, 2 и 10 имеют идентичные координаты. Это сделано для того, чтобы впоследствии задать с их помощью элементы типа «шарнир».

Те же действия можно выполнить при помощи командной строки: $N,1,0,0,0,\dots$, $N,2,0,0,1000,\dots$, (и аналогично для остальных узлов).

Создание элементов типа Pipe 2 node 288 no созданным узлам

Сначала нужно задать тип элемента и определить его атрибуты:

MainMenu>Preprocessor>Modeling>Create>Elements> ElemAttributes...

Выбираем тип элемента РІРЕ288, секцию – Sec_Pipe (рис. 18).



Рис. 18. Окно Element Attributes

Примечание: в том случае, если для элемента указано имя секции, которая с ним ассоциирована, все вещественные константы игнорируются.

Те же действия можно выполнить при помощи командной строки: TYPE, 1 \$ MAT, 1 \$ REAL, 1 \$ ESYS, 0 \$ SECNUM, 1 \$ TSHAP, LINE

Создаем элементы типа Ріре по узлам, указанным в табл. 2:

MainMenu>Preprocessor>Modeling>Create>Elements>AutoNumbered>ThruNodes...

Таблица 2. Номера узлов для создания элементов типа Ріре

Node a	Node b
1	6
2	5
1	4
2	3
3	4
10	8
9	8
7	8
12	5
13	6
12	13
5	3
6	4

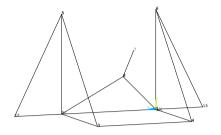
Так как выбрать узлы с помощью мыши в диалоговом режиме неудобно (но возможно), то лучше использовать командную строку следующего вида:

E, node a, node b где node a – номер первого узла из таблицы 2, node b – номер второго узла из таблицы 2.

E,1,6

E, 2, 5

(и аналогично для остальных элементов)



Примечание: на рисунке отображена конструкция катапульты, состоящая только из элементов Ріре. Пружины и шарниры ещё не созданы.

Рис. 19. Вид конструкции с отображенными номерами узлов

Создание элемента типа шарнир

Сначала нужно задать тип элемента и определить его атрибуты: MainMenu>Preprocessor>Modeling>Create>Elements> ElemAttributes...

Выбираем тип элемента MPC184, секцию – Sec_Joint (рис. 20).



Рис. 20. Окно Element Attributes

Te же действия можно выполнить при помощи командной строки: TYPE, 2 \$ MAT, 1 \$ REAL, 1 \$ ESYS, 0 \$ SECNUM, 2 \$ TSHAP, LINE

Создаем элементы типа шарнир по узлам: первый шарнир – узлы 1 и 9, второй – узлы 2 и 10:

MainMenu>Preprocessor>Modeling>Create>Elements>AutoNumbered>ThruNodes...

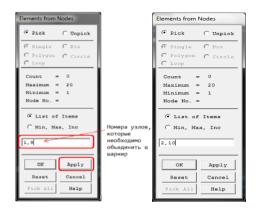


Рис. 21. Окно Elements from Nodes. Создание шарниров

Те же действия можно выполнить при помощи командной строки: E , 1 , 9

E,2,10



В месте создания шарнира появляется точка (рис. 22).

Рис. 22. Вид элемента типа шарнир

Создание элементов типа пружина

Сначала нужно задать тип элемента и определить его атрибуты:

MainMenu>Preprocessor>Modeling>Create>Elements> ElemAttributes...

Выбираем тип элемента COMBIN14, набор констант – 1, секцию – No section (рис. 23).

Примечание: для того чтобы значения вещественных констант не были проигнорированы, необходимо указать, что с этим элементом нет ассоциированных секций.

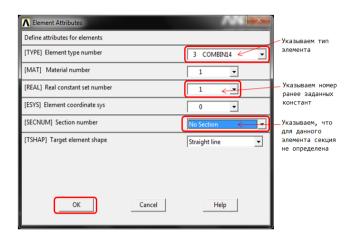


Рис. 23. Окно Element Attributes

Создаем элементы типа пружина по узлам: первая пружина – узлы 5 и 8, вторая пружина – узлы 8 и 6:

MainMenu>Preprocessor>Modeling>Create>Elements>AutoNumbered>ThruNodes...

Те же действия можно выполнить при помощи командной строки:

E,5,8

E, 8, 6

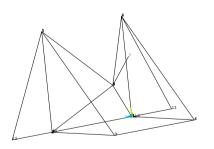


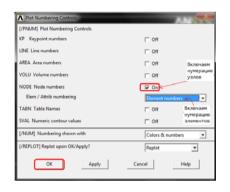
Рис. 24. Вид окончательной конечноэлементной модели конструкции катапульты

Окончательный вид модели представлен на рис. 24.

Нумерация элементов

UtilityMenu>PlotCtrls>Numbering...

Отмечаем Node numbers и выбираем Element numbers в выпадающем списке Elem/Attrib numbering (рис. 25).



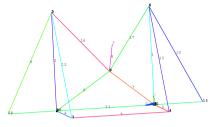


Рис. 26. Вид конструкции катапульты с отображенными номерами элементов

Рис. 25. Окно Plot Numbering Controls

Просмотр конструкции с отображением вида сечений

UtilityMenu>PlotCtrls>Style>Size and Shape...



Рис. 27. Окно Size and Shape

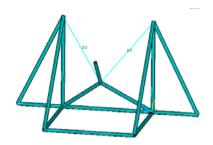


Рис. 28. Объемное изображение конструкции катапульты

Задание нагрузок и решение

Задание типа анализа (Статический анализ)

Solution > Analysis Type > New Analysis > Static

 $\it Te$ же действия можно выполнить при помощи командной строки: /SOL ANTYPE, 0

Учет больших перемещений

Solution>Sol'nControls>Вкладка Basic

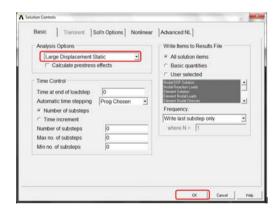


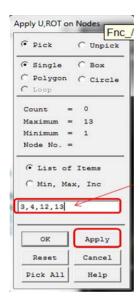
Рис. 29. Окно Solutions Controls

Задание ограничений на перемещения в соответствии с расчетной схемой

Запретим перемещение для узлов 3, 4, 12, 13 по всем степеням свободы.

Solution > Define Loads > Apply > Structural > Displacement > On Nodes...

Выберите узлы 3, 4, 12, 13 и нажмите **APPLY** (рис. 30). В появившемся окне выберите степени свободы **ALL DOF** и нажмите **OK** (рис. 31).



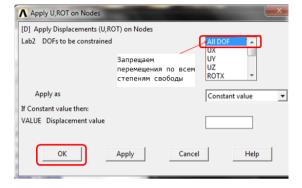


Рис. 31. Окно **Apply U, ROT on Nodes**. Запрет перемещений по всем степеням свободы

Рис. 30. Окно Apply U, ROT on Nodes

Задание силы

Solution>Loads>Apply>Structural>Force/Moment>OnNodes...

Выберите узел 7 и нажмите **APPLY**. Задайте вертикальную силу 1000 H.

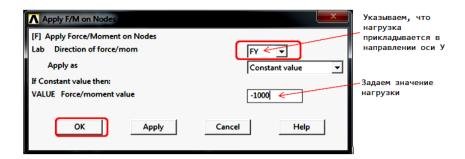


Рис. 32. Окно Apply F/M on Nodes

Для отображения граничных условий:

UtilityMenu>PlotCtrls>Symbols...

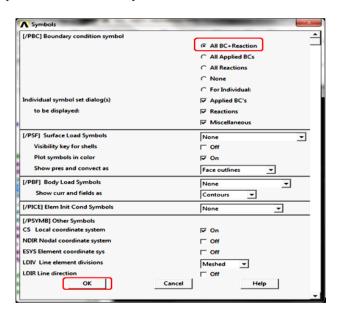


Рис. 33. Окно Symbols

В результате получим такое изображение:

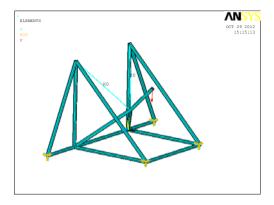


Рис. 34. Вид конструкции катапульты после задания нагрузки

Решение задачи однократного анализа

Solution > Solve > Current LS

Примечание: в процессе решения появляется предупреждение «Coefficient ratio exceeds 1.0e8», которое показывает, что решение имеет большие перемещения. Это связано с шарнирами.

По окончании решения видим следующее окно, где отображается процесс сходимости решения в зависимости от итераций (рис. 35)

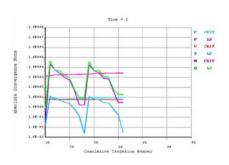


Рис. 35. Сходиммость решения

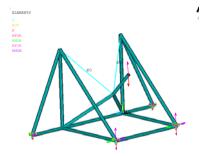


Рис. 36. Вид конструкции катапульты после расчета приложенной нагрузки

Te же действия можно выполнить при помощи командной строки: SOLVE

Просмотр результатов

Отображение деформированного состояния катапульты

GeneralPostproc>PlotResults>DeformedShape>Def + undeformed>OK

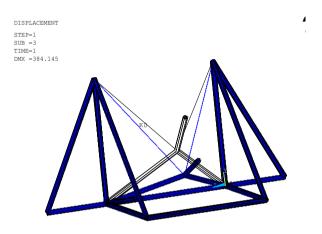


Рис. 37. Вид деформированной и недеформированной конструкции катапульты

Просмотр значения скалярнного параметра vert 7 (то есть перемещения UY узла 7)

Чтобы найти вертикальное перемещение узла 7, используйте меню

UtilityMenu>Parameters>GetScalarData...

Создайте переменную с именем vert 7 (скалярный параметр) (рис. 38).

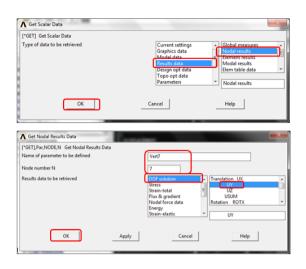


Рис. 38. Создание скалярного параметра vert7

Для отображения заданного параметра выберите: UtilityMenu>Parameters>ScalarParameters...

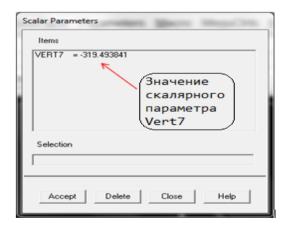


Рис. 39. Окно Scalar Parameters

Просмотр анимации

UtilityMenu>PlotCtrls>Animate>ModeShape...

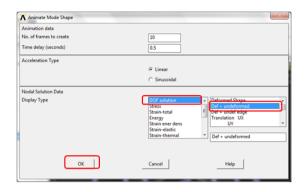


Рис. 40. Окно Animate Mode Shape

Использование сферического шарнира в конструкции катапульты

Понятно, что для получения таких же результатов можно использовать тип элемента MPC184 Spherical (сферическ ий шарнир). Для этого при выборе типа элемента укажите:

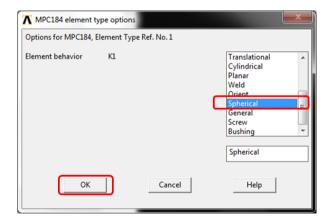


Рис. 41. Окно MPC184 element type options

Задайте параметры для сферического шарнира: MainMenu>Preprocessor>Sections>Joints>Add/Edit...

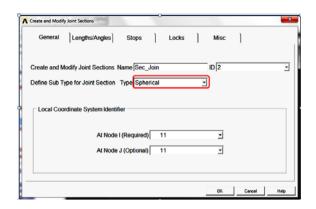


Рис. 42. Окно Create and Modify Joint Sections

В тексте командного файла следует лишь заменить выделенные строки на одну:

КЕУОРТ, 2, 1, 15 !тип элемента MPC184 - spherical

Сохранение командного файла

Выберите Utility Menu > File > Write DB Log File...

В появившемся окне напишите имя командного файла, например 'katapulta.txt'. Нажмите \mathbf{OK} .

Если вы откроете командный файл в текстовом редакторе, таком как Notepad, то он будет выглядеть примерно так:

```
! Катапульта
   ! Выбор типа элементов
   /PREP7
              ! Вызов препроцессора
   /TITLE, Catapult
                           ! Название задачи
   ! Задание типов элементов
   ET, 1, PIPE288
                           ! Элемент РІРЕ 16 (для трубы)
  ET, 2, MPC184
                           ! Элемент МРС184 (для шарнира)
  ET,3,COMBIN14 ! Элемент COMBIN 14 (для пружины)

КЕУОРТ,2,1,6 !тип элемента MPC184 - revolute joint

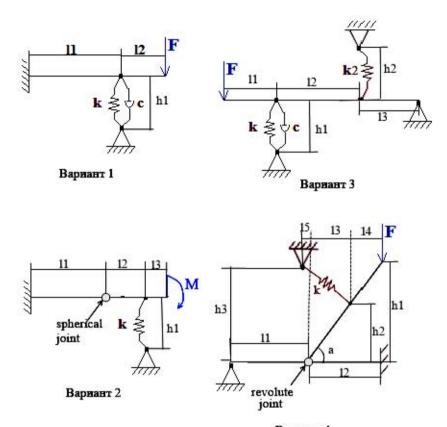
КЕУОРТ,2,4,1 !вращение вокруг оси UZ
                      ! Элемент COMBIN 14 (для пружины)
   SECTYPE, 1, PIPE, , Sec Pipe ! создание секции для трубы
   SECDATA, 40, 10, 0, 0, 1, 0, 0, 0, !задание геометрических пара-
метров для трубы
```

```
R,1,5, , , ! Задание Real Constants для элемента
типа 3 (COMBIN 14)
  ! Задание свойств материала
  MPTEMP,,,,,,,
  MPTEMP, 1, 0
  MPDATA, EX, 1,, 2E+5
                                !Молуль Юнга
  MPDATA, PRXY, 1,, 0.33
                                !Коэффициент Пуассона
  ! Создание геометрии ( узлов по координатам )
  N, 1, 0, 0, 0, . . .
                                         ! узел 1
  N,2,0,0,1000,,,,
                                         ! vзел 2
  N,3,1000,0,1000,,,,
                                                  3
                                         ! узел
  N, 4, 1000, 0, 0, , , ,
                                         ! узел
  N,5,0,1000,1000,,,,
                                                 5
                                         ! узел
  N, 6, 0, 1000, 0, , , ,
                                        ! узел 6
  N,7,700,700,500,,,,
                                        ! узел
                                                  7
  N, 8, 400, 400, 500, , , ,
                                        ! узел 8
  N, 9, 0, 0, 0, , , ,
                                        ! узел 9
  N, 10, 0, 0, 1000, , , ,
                                        ! узел 10
  N,11,0,0,500,,,,
                                        ! узел 11
  N, 12, 0, 0, 1500, , , ,
                                        ! узел 12
  N, 13, 0, 0, -500, , , ,
                                        ! узел 13
    Активизация типа элемента PIPE 288
  ! Задаем его параметры
  TYPE, 1
           1
  MAT.
  REAL.
  ESYS,
  SECNUM,
  TSHAP, LINE
  ! Создание элементов типа РІРЕ 288 по узлам
  E, 1, 6
                                             ! элемент 1
  E, 2, 5
                                             ! элемент
  E, 1, 4
                                             ! элемент 3
  E, 2, 3
                                             ! элемент 4
  E, 3, 4
                                             ! элемент 5
  E,10,8
                                             ! элемент 6
  E, 9, 8
                                             ! элемент 7
                                             ! элемент 8
  E,7,8
  E, 12, 5
                                             ! элемент 9
  E, 13, 6
                                             ! элемент 10
  E, 12, 13
                                             ! элемент 11
  E,5,3
                                             ! элемент 12
  E, 6, 4
                                             ! элемент 13
```

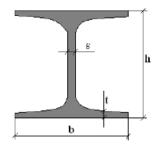
```
!создание локальной системы координат по узлам
  CS, 11, 0, 2, 5, 3, 1, 1,
   !задание локальной системы координат для элемента МРС184
  SECTYPE, 2, JOINT, REVO, Sec Joints !создание секции для
шарнира
                   11. 11 !задание локальной системы
  SECJOINT.,
координат для шарнира
   ! Активизируем тип элемента МРС184 и задаем его пара-
метры
  TYPE, 2
             1
  MAT,
  REAL,
              1
  ESYS,
             0
  SECNUM,
  TSHAP, LINE
  !создание элементов шарниров по узлам
  E, 1, 9
                                ! элемент 14
  E, 2, 10
                                ! элемент 15
     Активизация типа элемента COMBIN14
  ! Задание его параметров
  TYPE, 3
  MAT,
             1
  REAL,
  ESYS,
  SECNUM, ,
  TSHAP, LINE
  ! Создание элементов типа COMBIN14 по узлам (пружина )
  E,5,8
                                 ! элемент 16
  E, 8, 6
                                 ! элемент 17
  FINISH ! Финиш препроцессора
  /SOL
  /GO
  ! Задание закреплений в узлах
  ! В узлах 3,4,12,13 все степени свободы запрещены
  D,3, ,0, , ,ALL, , , ,
  D,4, ,0, , , ,ALL, , , , ,
```

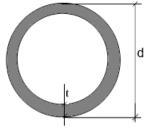
```
D,12, ,0, , ,ALL, , , ,
  D,13, ,0, , , ALL, , , ,
  /GO
  F,7,FY,-1000
                      ! Задание силы F= -1000 в узле 7
  ! Решение задачи
  АМТУРЕ, 0! Тип анализа - статический
  NLGEOM, 1 ! Геометрическая нелинейность (большие деформа-
ции)
  SOLVE! Вызываем решатель
  FINISH ! Финиш решателя
  ! Вызов постпроцессора
  ! Просмотр перемещений U узла 7 по оси Y
  /POST1
  PLDISP, 1
  ! Просмотр перемещений U узла 7 по оси Y
  GET, VERT7, NODE, 7, U, Y
```

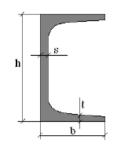
Варианты заданий



Вариант 4







Двутавры

No	Размеры, мм			
	h	b	S	t
10	100	55	4.5	7.2
12	120	64	4.8	7.3
14	140	73	4.9	7.5
16	160	81	5.0	7.8
18	180	90	5.1	8.1

Труба

№	Размеры, мм		
	d	t	
1	100	8	
2	120	10	
3	140	12	
4	160	12	
5	180	14	

Швеллеры

No	Размеры, мм			
	h	b	S	t
5	50	32	4.4	7.0
6.5	65	36	4.4	7.2
8	80	40	4.5	7.4
10	100	46	4.5	7.6
12	120	52	4.8	7.8

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Построение конечно-элементной модели на основе языка APDL : учеб.-метод. пособие / В. В. Напрасников [и др.]. Минск : БНТУ, 2009. 51 с.
- 2. Напрасников, В. В. Моделирование велосипедных рам в трехмерном пространстве / В. В. Напрасников. Минск : БНТУ, 2008. 33 с.
- 3. Напрасников, В. В. Моделирование колебаний рамной конструкции на основе метода конечных элементов : учеб.-метод. пособие / В. В. Напрасников. Минск : БНТУ, 2010. 43 с.
- 4. Конюхов, А. В. Основы анализа конструкций в ANSYS / А. В. Конюхов. Казань, 2001. 102 с.
- 5. Чигарев, А. В. ANSYS для инженеров : справочное пособие / А. В. Чигарев, А. С. Кравчук, А. Ф. Смалюк. М. : Машиностроение-1, 2004.-512 с.
- 6. Басов, К. А. ANSYS: справочник пользователя / К. А. Басов. М. : ДМК Пресс, 2005. 640 с.
- 7. Басов, К. А. Графический интерфейс комплекса ANSYS / К. А. Басов. – М. : ДМК Пресс, 2006. – 25 с.
 - 8. Справочная система ANSYS HELP.
- 9. Сергейкин, О. А. Обзор оптимизационных возможностей программы ANSYS. http://sergeykin.hotbox.ru
 - 10. http://www.cadfem.ru/
 - 11. http://www.cae.ru/
 - 12. http://www.sapr2k.ru/

Учебное издание

ОСОБЕННОСТИ РАСЧЕТА КОНСТРУКЦИЙ С ШАРНИРАМИ В ANSYS

Методические указания для студентов специальностей 1-53 01 02 «Автоматизированные системы обработки информации», 1-40 01 01 «Программное обеспечение информационных технологий», 1-40 01 02 «Информационные системы и технологии»

Составители:

НАПРАСНИКОВ Владимир Владимирович КРАСНОВСКАЯ Светлана Валентиновна НАПРАСНИКОВА Юлиана Владимировна СОЛОВЬЁВ Аркадий Николаевич

> Редактор Л. Н. Шалаева Компьютерная верстка А. Г. Занкевич

Подписано в печать 09.01.2014. Формат $60\times84^{-1}/_{16}$. Бумага офсетная. Ризография. Усл. печ. л. 1,92. Уч.-изд. л. 1,50. Тираж 100. Заказ 1028.

Издатель и полиграфическое исполнение: Белорусский национальный технический университет. ЛИ № 02330/0494349 от 16.03.2009. Пр. Независимости, 65. 220013, г. Минск.