ПРОЧНОСТЬ ПОЛЫХ ЦИЛИНДРОВ ПРИ ОБЛУЧЕНИИ

Клус С. А.

Введение

В настоящее время элементы конструкций, подвергаемые облучению и неравномерному нагреву, представляют определенный интерес с точки зрения напряженно-деформированного состояния. Учитывая, что в перспективе Республика Беларусь собирается реализовать свою собственную ядерную программу эта проблема является достаточно актуальной.

В данной работе рассматривается напряженно-деформированное состояние осесимметричного цилиндра в условиях объемных термических и радиационных деформаций. Как частный случай рассмотрен бесконечно длинный цилиндр, нагруженный равномерными внешним и внутренним давлениями для которого проведены расчеты напряженно-деформированного состояния представленные в графическом виде.

Постановка задачи

Рассмотрим осесимметричное распределение напряжений и деформаций полого цилиндра в условиях неравномерного нагрева, реакторного облучения, а также под действием равномерного внутреннего и внешнего давлений (рис. 1).



Тогда в цилиндрической системе координат (r, Z) поле напряжений и деформаций имеет отличные от нуля компоненты σ_{11} , σ_{22} , σ_{33} , ε_{11} , ε_{22} , ε_{33} (для упрощения примем σ_{13} и ε_{13} равным нулю). Введем относительные координаты $\xi = Z/R_1$ и $\rho = r/R_1$, изменяющихся в пределах $0 \le \xi \le L/R_1$ и $1 \le \rho \le R_2/R_1$, где R_1, R_2 – внутренний и наружный радиусы цилиндра; L – его высота, σ_{11} , σ_{22} , σ_{33} , $\varepsilon_{11}, \varepsilon_{22}, \varepsilon_{33}$ – напряжения и деформации соответственно в радиальном, окружном и осевом направлениях.

В данном случае дифференциальные уравнения равновесия имеют вид [1]

Рис.1. Полый цилиндр, нагруженный внутренним и внешним давлением

$$\frac{\partial \sigma_{11}}{\partial \rho} + \frac{\sigma_{11} - \sigma_{22}}{\rho} = 0,$$

$$\frac{\partial \sigma_{33}}{\partial \xi} = 0.$$
(1)

Деформации и перемещения точек цилиндра связаны следующими соотношениями Коши:

$$\varepsilon_{11} = \frac{1}{R_1} \frac{\partial u_1}{\partial \rho}; \varepsilon_{22} = \frac{1}{R_1} \frac{u_1}{\rho}; \varepsilon_{33} = \frac{1}{R_1} \frac{\partial u_2}{\partial \xi}.$$
 (2)

49

Физические уравнения с учетом объемных деформаций имеют вид

$$\varepsilon_{11} = \frac{1}{E} [\sigma_{11} - \nu(\sigma_{22} + \sigma_{33})] + \alpha T + \frac{1}{3}S,$$

$$\varepsilon_{22} = \frac{1}{E} [\sigma_{22} - \nu(\sigma_{11} + \sigma_{33})] + \alpha T + \frac{1}{3}S,$$

$$\varepsilon_{33} = \frac{1}{E} [\sigma_{33} - \nu(\sigma_{22} + \sigma_{11})] + \alpha T + \frac{1}{3}S.$$
(3)

где T(r, Z) предполагается заданной функцией от координат, $S(T(r, Z), \phi, t)$ – радиационное распухание. 1

Граничные условия:

•

Вывод основных формул

Решение задачи будем искать в перемещениях, для чего, согласно (3), выразим напряжения через деформации

$$\sigma_{11} = \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} [\nu(\varepsilon_{33} - \varepsilon_{11} + \varepsilon_{22}) + \varepsilon_{11} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S)],$$

$$\sigma_{22} = \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} [\nu(\varepsilon_{33} - \varepsilon_{22} + \varepsilon_{11}) + \varepsilon_{22} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S)],$$

$$\sigma_{33} = \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} [\nu(\varepsilon_{22} - \varepsilon_{33} + \varepsilon_{11}) + \varepsilon_{33} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S)].$$
(5)

Подставляя (2) в (5) получим зависимость напряжений от перемещений:

$$\sigma_{11} = \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \left[\frac{\nu}{R_1} \left(\frac{\partial u_2}{\partial \xi} - \frac{\partial u_1}{\partial \rho} + \frac{u_1}{\rho} \right) + \frac{1}{R_1} \frac{\partial u_1}{\partial \rho} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S) \right],$$

$$\sigma_{22} = \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \left[\frac{\nu}{R_1} \left(\frac{\partial u_2}{\partial \xi} - \frac{u_1}{\rho} + \frac{\partial u_1}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{R_1} \frac{u_1}{\rho} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S) \right],$$

$$\sigma_{33} = \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \left[\frac{\nu}{R_1} \left(\frac{u_1}{\rho} - \frac{\partial u_2}{\partial \xi} + \frac{\partial u_1}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{R_1} \frac{\partial u_2}{\partial \xi} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S) \right].$$
(6)

С учетом (6) уравнение равновесия (1) примет вид

$$\nu \left\{ \frac{\partial^2 u_2}{\partial \rho \partial \xi} - \frac{\partial^2 u_1}{\partial \rho^2} - \frac{u_1}{\rho^2} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial \rho} \right\} + \frac{\partial^2 u_1}{\partial \rho^2} + \frac{1}{\rho} (1 - 2\nu) \left(\frac{\partial u_1}{\partial \rho} - \frac{u_1}{\rho} \right) - (1 + \nu) \frac{\partial}{\partial \rho} (\alpha \frac{\partial T}{\partial \rho} + \frac{1}{3} \frac{\partial S}{\partial \rho}) = 0, \quad (7)$$

$$\nu \left\{ \frac{\partial^2 u_1}{\partial \rho \partial \xi} - \frac{\partial^2 u_2}{\partial \xi^2} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial u_1}{\partial \rho} \right\} + \frac{\partial^2 u_2}{\partial \xi^2} - (1 + \nu) \frac{\partial}{\partial \xi} (\alpha \frac{\partial T}{\partial \xi} + \frac{1}{3} \frac{\partial S}{\partial \xi}) = 0.$$

А граничные условия запишутся в следующем виде:

$$\frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \left[\frac{\nu}{R_1} \left(\frac{\partial u_2}{\partial \xi} - \frac{\partial u_1}{\partial \rho} + \frac{u_1}{\rho} \right) + \frac{1}{R_1} \frac{\partial u_1}{\partial \rho} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S) \right] = -P_B,$$

$$\frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \left[\frac{\nu}{R_1} \left(\frac{\partial u_2}{\partial \xi} - \frac{\partial u_1}{\partial \rho} + \frac{u_1}{\rho} \right) + \frac{1}{R_1} \frac{\partial u_1}{\partial \rho} - (1+\nu)(\alpha T + \frac{1}{3}S) \right] = -P_H,$$

$$\frac{1}{R_1} \frac{\partial u_2}{\partial \xi} = 0npu\xi = 0; \xi = L/R_1.$$
(8)

Эти формулы были выведены для общего случая определения напряжений и деформаций полого цилиндра в условиях реакторного облучения и неравномерного нагрева. В следующем пункте рассмотрим конкретную задачу для полого бесконечно длинного цилиндра в тех же условиях.

Полый бесконечно длинный цилиндр

Рассмотрим осесимметричное распределение напряжений и деформаций полого бесконечно длинного цилиндра (т.е. L/R2>15) в условиях неравномерного нагрева, реакторного облучения, а также под действием равномерного внутреннего и внешнего давлений (рис.1).



Тогда в цилиндрической системе координат поле напряжений имеет отличные от нуля компоненты σ_{11} , σ_{22} , $\varepsilon_{11}, \varepsilon_{22}$. Для полого открытого цилиндра выполняется условие плоской деформации ($\varepsilon_{33} = 0$).

Тогда для решения задачи запишем следующие уравнения [1-2]

Рис. 2. Сечение цилиндра нагруженного внешним и внутренним давлениями

Дифференциальное уравнение равновесия имеет вид

$$\frac{\partial \sigma_{11}}{\partial r} + \frac{\sigma_{11} - \sigma_{22}}{r} = 0.$$
⁽⁹⁾

Деформации и перемещения точек цилиндра связаны следующими соотношениями Коши:

$$\varepsilon_{11} = \frac{\partial u}{\partial r}; \quad \varepsilon_{22} = \frac{u}{r}.$$
 (10)

X

Физические уравнения записываются в виде



$$\varepsilon_{11} = \frac{1}{E} [\sigma_{11} - \nu(\sigma_{22} + \sigma_{33})] + \alpha T + \frac{1}{3}S,$$

$$\varepsilon_{22} = \frac{1}{E} [\sigma_{22} - \nu(\sigma_{11} + \sigma_{33})] + \alpha T + \frac{1}{3}S,$$

$$0 = \frac{1}{E} [\sigma_{33} - \nu(\sigma_{22} + \sigma_{11})] + \alpha T + \frac{1}{3}S.$$
(11)

Где T(r) предполагается заданной функцией от координат, $S(T(r), \phi, t)$ функция, зависящая от температуры, времени, заданного нейтронного потока.

ГУ примем следующими:

$$\sigma_{11} = -P_{\rm B}$$
 при $r = R_1$,
 $\sigma_{11} = -P_{\rm H}$ при $r = R_2$. (12)

Вывод основных формул

Решение задачи будем искать в перемещениях, для чего, согласно (11), выразим напряжения через деформации

$$\sigma_{11} = \frac{vE}{2v^2 + v - 1} [\varepsilon_{11} - \varepsilon_{22}] - \frac{E}{2v^2 + v - 1} \varepsilon_{11} - \frac{E}{2v^2 + v - 1} (1 + v)(\alpha T + \frac{1}{3}S)],$$

$$\sigma_{22} = \frac{vE}{2v^2 + v - 1} [\varepsilon_{22} - \varepsilon_{11}] - \frac{E}{2v^2 + v - 1} \varepsilon_{22} - \frac{E}{2v^2 + v - 1} (1 + v)(\alpha T + \frac{1}{3}S)].$$
(13)

Подставляя (10) в (13) получим зависимость напряжений от перемещений:

$$\sigma_{11} = \frac{vE}{2v^2 + v - 1} \left[\frac{\partial u}{\partial r} - \frac{u}{r} \right] - \frac{E}{2v^2 + v - 1} \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{E}{2v^2 + v - 1} (1 + v) (\alpha T + \frac{1}{3}S)],$$

$$\sigma_{22} = \frac{vE}{2v^2 + v - 1} \left[\frac{u}{r} - \frac{\partial u}{\partial r} \right] - \frac{E}{2v^2 + v - 1} \frac{u}{r} - \frac{E}{2v^2 + v - 1} (1 + v) (\alpha T + \frac{1}{3}S)].$$
(14)

С учетом (6) уравнение равновесия (1) примет вид

$$(v-1)\left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} - \frac{u}{r^2} + \frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial r}\right) + (1+v)\left(\alpha \frac{\partial T}{\partial r} + \frac{1}{3}\frac{\partial S}{\partial r}\right) = 0.$$
(15)

ГУ запишутся в следующем виде:

$$\frac{vE}{2v^{2}+v-1}\left[\frac{\partial u}{\partial r}-\frac{u}{r}\right) - \frac{E}{2v^{2}+v-1}\frac{\partial u}{\partial r} - \frac{E}{2v^{2}+v-1}(1+v)(\alpha T + \frac{1}{3}S)\right] = -P_{B},$$

$$\frac{vE}{2v^{2}+v-1}\left[\frac{\partial u}{\partial r}-\frac{u}{r}\right) - \frac{E}{2v^{2}+v-1}\frac{\partial u}{\partial r} - \frac{E}{2v^{2}+v-1}(1+v)(\alpha T + \frac{1}{3}S)\right] = -P_{H}.$$
(16)

Решение задачи конечноразностным методом

Для решения задачи используем шаговый метод по времени, одновременно решая на каждом временном шаге уравнение (15) методом конечных разностей с учетом ГУ (16).

Разностное уравнение будет иметь вид

$$(\nu-1)\left(\frac{u_{i+1}-2u_i+u_{i-1}}{h^2}-\frac{u_i}{r_i^2}+\frac{1}{r_i}\frac{u_i-u_{i-1}}{h}\right)+(1+\nu)(\alpha\frac{T_i-T_{i-1}}{h}+\frac{1}{3}\frac{S_i-S_{i-1}}{h})=0.$$
 (17)

Уравнение (17) записано для внутренних точек области, ограниченными точками 0 и n. ГУ примут следующий вид:

$$\frac{\nu E}{2\nu^{2}+\nu-1} \left[\frac{u_{1}-u_{0}}{h}-\frac{u_{0}}{r_{0}}\right) - \frac{E}{2\nu^{2}+\nu-1} \frac{u_{1}-u_{0}}{h} - \frac{E}{2\nu^{2}+\nu-1} (1+\nu)(\alpha T_{0}+\frac{1}{3}S_{0})\right] = -P_{B},$$

$$\frac{\nu E}{2\nu^{2}+\nu-1} \left[\frac{u_{n}-u_{n-1}}{h}-\frac{u_{n}}{r_{n}}\right) - \frac{E}{2\nu^{2}+\nu-1} \frac{u_{n}-u_{n-1}}{h} - \frac{E}{2\nu^{2}+\nu-1} (1+\nu)(\alpha T_{n}+\frac{1}{3}S_{n})\right] = -P_{H}.$$
(18)

В качестве примера выполнен расчет полого бесконечно длинного цилиндра с данными, приведенными в табл. 1.

R1, m	0,003
R2, m	0,006
Е, МПа	1,50E+05
λ, Вт/(м к)	18
qv, Вт/м^3	2,20E+09
α, град^(-1)	1,83E-06
Рн, МПа	16
Рв, МПа	25
Ts, K	300
ф, нейр/(см^(2) ч)	2,81E+19

Таблица 1

Где Е – модуль упругости, λ – коэффициент теплопроводности, q_{ν} – объемное тепловыделение, α – коэффициент линейного расширения материала цилиндра, T_s – температура наружной поверхности цилиндра, ϕ – нейтронный поток.

Термическая функция задается следующим образом:

$$T(r) = T_{s} + \frac{q_{v}}{4\lambda} (R_{2}^{2} - r^{2}).$$
⁽¹⁹⁾

Функция радиационного распухания имеет вид

$$S(r,t) = 4.9 \cdot 10^{-51} (\phi t)^{1.71} 10^{\frac{1.549 \cdot 10^4}{T(r)} - \frac{5.98 \cdot 10^6}{T^2(r)}}.$$
 (20)

Решение разностных уравнений (17) (18) в системе Mathcad 2000 Professional с использованием формул для распределения температуры в цилиндре (19) и радиационного распухания (20), а так же формул для напряжений (14), строим график зависимости напряжений от радиуса цилиндра рис. 3.



Рис. 3. Распределения по радиусу радиальных и окружных напряжений при t = 1000

Полученные данные (рис.3) показывают, что в любой момент времени можно получить поле терморадиационно упругих напряжений по сечению цилиндра и найти точки их максимальных значений с последующей оценкой несущей способностью цилиндра.

Заключение

Данный алгоритм решения поставленной задачи позволяет производить расчеты упруго-напряженно-деформированного состояния длинных полых цилиндров при значительных объемных изменениях, вызванных неравномерным нагревом и нейтронным облучением.

ЛИТЕРАТУРА

1. Куликов, И.С., Нестеренко, В.Б., Тверковкин, Б.Е. Прочность элементов конструкций при облучении. – Мн.: Наука и техника, 1990.

2. Куликов, И.С., Тверковкин, Б.Е. Прочность тепловыделяюўіх элементов быстрых газоохлаждаемых реакторов. – Мн.: Наука и техника, 1984.