УПРУГОПЛАСТИЧЕСКИЙ ИЗГИБ ПРЯМОУГОЛЬНОЙ ТРЕХСЛОЙНОЙ ПЛАСТИНЫ СО СЖИМАЕМЫМ ЗАПОЛНИТЕЛЕМ

Леоненко Д.В., Зеленая А.С.

Белорусский государственный университет транспорта, Гомель

Введение. В условиях деформации изгиба трехслойные конструкции, которые состоят из двух несущих слоев и сжимаемого заполнителя, оказываются наиболее рациональными, то есть близкими к оптимальным с точки зрения обеспечения минимума весовых показателей при заданных ограничениях на прочность и жесткость.

В монографии [1] исследованы трехслойные стержни в терморадиационных полях. Деформация трехслойного упругопластического стержня на упругом основании рассмотрена работе [2]. Статья [3] посвящена изучению термоупругопластического изгиба круглой трехслойной пластины на деформируемом основании.

Здесь выполнена постановка и решение задачи о статическом деформировании физически нелинейной прямоугольной трехслойной пластины, получены уравнения равновесия в усилиях и перемещениях, проведен численный анализ решения.

Постановка задачи. Рассматривается изгиб несимметричной по толщине трехслойной пластины со сжимаемым заполнителем, несущие слои которой выполнены из упругопластического материала, а заполнитель – нелинейно упругий. Систему координат x, y, z свяжем со срединной плоскостью заполнителя (рис.1). Принимаем, что для изотропных несущих слоев справедливы гипотезы Кирхгофа. В жестком заполнителе применим точные соотношения теории упругости с линейной аппроксимацией перемещений его точек от поперечной координаты z. Учитываем, что на границах контакта перемещения непрерывны. Материалы несущих слоев несжимаемы в поперечном и продольном направлении, в заполнителе учитывается обжатие. Деформации малые.

На внешнюю поверхность первого несущего слоя действует произвольная распределённая нагрузка, проекции которой на координатные оси: q(x,y), $p_x(x,y)$, $p_y(x,y)$. За искомые функции принимаем продольные перемещения $u_{kx}(x,y)$, $u_{ky}(x,y)$ и прогибы $w_k(x,y)$ срединных поверхностей несущих слоев (k = 1, 2).



Рис. 1. Расчетная схема

В слоях пластины применим физические уравнения состояния, соответствующие теории малых упругопластических деформаций:

$$s_{ij}^{(k)} = 2G_k \left(1 - \omega^{(k)} \left(\varepsilon_u^{(k)} \right) \right) \mathfrak{I}_{ij}^{(k)},$$

$$\mathfrak{I}_{j}^{(k)} = 3K_k \varepsilon^{(k)} \quad (i, j = x, y, z, k = 1, 2, 3),$$
(1)

где $s_{ij}^{(k)}$, $\sigma^{(k)}$ – девиаторная и шаровая части тензора напряжений; $\mathfrak{s}_{ij}^{(k)}$, $\varepsilon^{(k)}$ – девиаторная и шаровая части тензора деформаций; $\varepsilon_u^{(k)}$ – интенсивность деформации в k -м слое; $\omega^{(k)}(\varepsilon_u^{(k)})$ – функции пластичности Ильюшина в несущих слоях, которые в случае $\varepsilon_u^{(k)} \leq \varepsilon_{\mathrm{T}}^{(k)}$ следует положить равными нулю, $\varepsilon_{\mathrm{T}}^{(k)}$ – предел текучести материала; $\omega^{(3)}(\varepsilon_u^{(3)})$ – универсальная функция, описывающая физическую нелинейность материала заполнителя, причем $\omega^{(3)} \equiv 0$ при $\varepsilon_u^{(3)} \leq \varepsilon_s^{(3)}$; $\varepsilon_s^{(3)}$ – предел физической нелинейности заполнителя; G_k – сдвиговой модуль упругости материалов, K_k – объемный модуль упругости материалов.

Ранее в [4] были получены силовые уравнения равновесия для упругой пластины и соответствующие граничные условия. Они не зависят от физических уравнений состояния, поэтому справедливы и для упругопластической пластины.

Исходя из соотношений (1) выделим в тензоре напряжений упругие (с индексом «0») и нелинейные (с индексом « ω ») слагаемые:

$$\sigma_{ij}^{(k)} = \sigma_{ij}^{(k)0} - \sigma_{ij}^{(k)\omega},$$

$$\sigma_{ij}^{(k)0} = 2G_k \vartheta_{ij}^{(k)} + 3K_k \varepsilon^{(k)} \delta_{ij}, \quad \sigma_{ij}^{(k)\omega} = 2G_k \omega^{(k)} \vartheta_{ij}^{(k)}$$
(2)

С внутренними усилиями и обобщенными усилиями проведем аналогичные операции, разбивая на линейные и нелинейные составляющие. Подставив обобщенные усилия в систему уравнений равновесия для упругой пластины и преобразовав, получим систему уравнений физически нелинейной трехслойной прямоугольной пластины со сжимаемым заполнителем:

$$H_{1x}^{0} - V_{1,y}^{0} - P_{1x,x}^{0} = p_{x} + H_{1x}^{0} - V_{1,y}^{0} - P_{1x,x}^{0},$$

$$H_{1x}^{0} + V_{2,y}^{0} + P_{2x,x}^{0} = H_{1x}^{0} + V_{2,y}^{0} + P_{2x,x}^{0},$$

$$H_{1y}^{0} - V_{1,x}^{0} - P_{1y,y}^{0} = p_{y} + H_{1y}^{0} - V_{1,x}^{0} - P_{1y,y}^{0},$$

$$H_{1y}^{0} + V_{2,x}^{0} + P_{2y,y}^{0} = H_{1y}^{0} + V_{2,x}^{0} + P_{2y,y}^{0},$$
(3)

$$S_{1x}^{0}{}_{xx} + H_{2}^{0} - T_{1x}^{0}{}_{x} - U_{1}^{0}{}_{xy} + S_{1y}^{0}{}_{yy} - T_{1y}^{0}{}_{y} = q + \frac{p_{x}{}_{x}{}_{x}h_{1}}{2} + \frac{p_{y}{}_{y}{}_{y}h_{1}}{2} + S_{1x}^{\omega}{}_{xx} + H_{2}^{\omega} - T_{1x}^{\omega}{}_{x} - U_{1}^{\omega}{}_{xy} + S_{1y}^{\omega}{}_{yy} - T_{1y}^{\omega}{}_{y},$$

$$S_{2x}^{0}{}_{xxx} - H_{2}^{0} - T_{2x}^{0}{}_{xx} - U_{2}^{0}{}_{xy} + S_{2y}^{0}{}_{yy} - T_{2y}^{0}{}_{y} = S_{2x}^{\omega}{}_{xxx} - H_{2}^{\omega} - T_{2x}^{\omega}{}_{x} - U_{2}^{\omega}{}_{xy} + S_{2y}^{\omega}{}_{yy} - T_{2y}^{\omega}{}_{y},$$

где H_{kx} , H_{ky} , V_k , P_{kx} , P_{ky} , S_{kx} , S_{ky} , H_k , T_{kx} , T_{ky} , U_k – обобщенные усилия (упругие – с индексом «0», нелинейные – с индексом « ω »).

С силовыми граничными условиями поступим аналогично, т.е. при x = 0, a должны выполняться требования:

$$P_{1x}^{0} = N_{rx}^{(1)} + P_{1x}^{\omega}, \quad P_{2x}^{0} = N_{rx}^{(2)} + P_{2x}^{\omega}, \quad V_{1}^{0} = Q_{rxy}^{(1)} + V_{1}^{\omega}, \quad V_{2}^{0} = Q_{rxy}^{(2)} + V_{2}^{\omega}, \\ T_{1x}^{0} - S_{1x}^{0}, -U_{1}^{0}, = Q_{rx}^{(1)} + (T_{1x}^{\omega} - S_{1x}^{\omega}, -U_{1}^{0}, y), \\ T_{2x}^{0} - S_{2x}^{0}, -U_{2}^{0}, = Q_{rx}^{(1)} + (T_{2x}^{\omega} - S_{2x}^{\omega}, -U_{2}^{\omega}, y), \quad S_{1x}^{0} = M_{rx}^{(1)} + S_{1x}^{\omega}, \quad S_{2x}^{0} = M_{rx}^{(2)} + S_{2x}^{\omega}. \\ \Pi p_{H} \quad y = 0, b \\ P_{1y}^{0} = N_{ly}^{(1)} + P_{1y}^{\omega}, \quad P_{2y}^{0} = N_{ly}^{(2)} + P_{2y}^{\omega}, \quad V_{1}^{0} = Q_{lxy}^{(1)} + V_{1}^{\omega}, \quad V_{2}^{0} = Q_{lxy}^{(2)} + V_{2}^{\omega}, \\ T_{1y}^{0} - S_{1yyy}^{0} = Q_{ly}^{(1)} + (T_{1y}^{\omega} - S_{1yyy}^{\omega}), \quad T_{2y}^{0} - S_{2yyy}^{0} = Q_{ly}^{(2)} + (T_{2y}^{\omega} - S_{2yyy}^{\omega}), \quad (4)$$

$$S_{1y}^{0} = M_{ly}^{(1)} + S_{1y}^{\omega}, \quad S_{2y}^{0} = M_{ly}^{(2)} + S_{2y}^{\omega}, \quad U_{1}^{0} = Q_{lxy}^{(1)} + U_{1}^{\omega}, \quad U_{2}^{0} = Q_{lxy}^{(2)} + U_{2}^{\omega}$$

Здесь $N_{rx}^{(1)}$, $Q_{rxy}^{(1)}$, $Q_{rx}^{(1)}$, $M_{rx}^{(1)}$, $N_{ly}^{(1)}$, $Q_{lxy}^{(1)}$, $M_{ly}^{(1)}$ – заданные усилия на торцах пластины в первом несущем слое (с индексом «2» – во втором несущем слое). Индекс *r* принимает значения 0, *a*, индекс l - 0, b, указывая, на каком конце пластины задано усилие.

Подставим выражения линейных и нелинейных составляющих внутренних усилий через искомые функции u_{1x} , u_{1y} , u_{2x} , u_{2y} , w_1 , w_2 в уравнения равновесия (3), получим систему нелинейных дифференциальных уравнений прямоугольной физически нелинейной трехслойной пластины:

$$a_{1}u_{1x} - a_{1}u_{2x} - a_{4}u_{1x},_{xx} - a_{5}u_{2x},_{xx} - a_{19}u_{1x},_{yy} - a_{18}u_{2x},_{yy} - a_{21}u_{1y},_{xy} - a_{23}u_{2y},_{xy} + a_{2}w_{1},_{x} + a_{3}w_{2},_{x} - 2a_{24}w_{1},_{xw} + a_{25}w_{2},_{xw} - 2a_{6}w_{1},_{xxx} + a_{7}w_{2},_{xxx} = p_{x} + p_{\omega},$$

$$-a_{1}u_{1x} + a_{1}u_{2x} - a_{5}u_{1x},_{xx} - a_{9}u_{2x},_{xx} - a_{18}u_{1x},_{yy} - a_{20}u_{2x},_{yy} - a_{23}u_{1y},_{xy} - a_{22}u_{2y},_{xy} - a_{10}w_{1},_{x} - a_{17}w_{2},_{x} - a_{24}w_{1},_{xyy} + 2a_{25}w_{2},_{xyy} - a_{6}w_{1},_{xxx} + 2a_{7}w_{2},_{xxx} = s_{\omega},$$

$$a_{1}u_{1y} - a_{1}u_{2y} - a_{4}u_{1y,yy} - a_{5}u_{2y,yy} - a_{19}u_{1y,xx} - a_{18}u_{2y,xx} - a_{21}u_{1x,xy} - a_{23}u_{2x,xy} + a_{2}w_{1,y} + a_{3}w_{2,y} - 2a_{24}w_{1,xxy} + a_{25}w_{2,xxy} - 2a_{6}w_{1,yyy} + a_{7}w_{2,yyy} = p_{y} + h_{\omega},$$

$$-a_{1}u_{1y} + a_{1}u_{2y} - a_{5}u_{1y},_{yy} - a_{9}u_{2y},_{yy} - a_{18}u_{1y},_{xx} - a_{20}u_{2y},_{xx} - a_{23}u_{1x},_{xy} - a_{22}u_{2x},_{xy} - a_{10}w_{1},_{y} - a_{17}w_{2},_{y} - a_{24}w_{1},_{xxy} + 2a_{25}w_{2},_{xxy} - a_{6}w_{1},_{yyy} + 2a_{7}w_{2},_{yyy} = r_{\omega},$$
(5)

 $-a_{2}u_{1x},_{x}-a_{2}u_{1y},_{y}+a_{10}u_{2x},_{x}+a_{10}u_{2y},_{y}+2a_{6}u_{1x},_{xxx}+a_{6}u_{2x},_{xxx}+2a_{6}u_{1y},_{yyy}+a_{6}u_{2y},_{yyy}+a_{2}u_{2x},_{xyy}+a_{24}u_{2x},_{xyy}+a_{24}u_{2y},_{xxy}+a_{11}w_{1},_{xx}+a_{11}w_{1},_{yy}-a_{12}w_{2},_{xx}-a_{12}w_{2},_{yyy}+a_{15}w_{1},_{yyy}-a_{16}w_{2},_{xxxx}-a_{16}w_{2},_{yyy}+a_{26}w_{1},_{xxyy}-a_{28}w_{2},_{xxyy}+a_{12}w_{1},_{xxyy}+a_{26}w_{1},_{xxyy}-a_{28}w_{2},_{xxyy}+a_{28}w_{2},_{xy}+a_{28}w_{2},_{xy}+a_{28}w_{2},_{xy}+a_{28}w_{2},_{xy}+a_{28}w_{2},_{xy}+a_{28}w_{2},_{xy}+a_{28}w_{2},_{x$

$$+a_8w_1 - a_8w_2 = q + \frac{p_{x,x}h_1}{2} + \frac{p_{y,y}h_1}{2} + q_{\omega}$$

 $-a_{3}u_{1_{y},y} - a_{3}u_{1_{x},x} + a_{1_{7}}u_{2_{y},y} + a_{1_{7}}u_{2_{x},x} - a_{7}u_{1_{y},yyy} - a_{7}u_{1_{x},xxx} - 2a_{7}u_{2_{y},yyy} - 2a_{7}u_{2_{x},xxx} - 2a_$

$$-a_8w_1+a_8w_2=g_{\omega}.$$

Здесь коэффициенты *a*₁,...,*a*₂₈ определяются по формулам, полученным при решении упругой задачи. Нелинейные слагаемые

$$p_{\omega} = H_{1x}^{\omega} - V_{1}^{\omega}{}_{,y} - P_{1x}^{\omega}{}_{,x},$$

$$s_{\omega} = H_{1x}^{\omega} + V_{2}^{\omega}{}_{,y} + P_{2x}^{\omega}{}_{,x},$$

$$h_{\omega} = H_{1y}^{\omega} - V_{1}^{\omega}{}_{,x} - P_{1y}^{\omega}{}_{,y},$$

$$r_{\omega} = H_{1y}^{\omega} + V_{2}^{\omega}{}_{,x} + P_{2y}^{\omega}{}_{,y},$$

$$q_{\omega} = H_{2}^{\omega} - T_{1x}^{\omega}{}_{,x} - U_{1}^{\omega}{}_{,xy} + S_{1y}^{\omega}{}_{,yy} - T_{1y}^{\omega}{}_{,y},$$

$$g_{\omega} = S_{2x,xx}^{\omega} - H_{2}^{\omega} - T_{2x,x}^{\omega} - U_{2}^{\omega}{}_{,xy} + S_{2y,yy}^{\omega} - T_{2y,y}^{\omega}.$$
(6)

Далее применим метод «упругих» решений Ильюшина [5], так как точное решение системы нелинейных дифференциальных уравнений (5) получить не удалось. Допустим, что в (5), (6) содержится малый параметр, например, все $\omega^{(k)} < 1$. Тогда возможен метод итераций, при котором для любого *n*-го приближения получаем систему уравнений:

$$\begin{aligned} a_{1}u_{1x}^{n} &- a_{1}u_{1x}^{n} x_{x}^{n} - a_{5}u_{1x}^{n} x_{xx}^{n} - a_{19}u_{1x}^{n} x_{yy}^{n} - a_{18}u_{2x}^{n} x_{yy}^{n} - a_{21}u_{1y}^{n} x_{yy}^{n} - a_{23}u_{2y}^{n} x_{yy}^{n} + a_{2}w_{1}^{n} x_{x}^{n} + a_{3}w_{2}^{n} x_{x}^{n} - 2a_{24}w_{1}^{n} x_{yyy}^{n} + a_{25}w_{2}^{n} x_{yyy}^{n} - 2a_{6}w_{1}^{n} x_{xxx}^{n} + a_{7}w_{2}^{n} x_{xxx}^{n} = p_{x} + p_{0}^{n-1}, \\ &-a_{1}u_{1x}^{n} + a_{1}u_{2x}^{n} - a_{5}u_{1x}^{n} x_{xx}^{n} - a_{9}u_{2x}^{n} x_{xx}^{n} - a_{18}u_{1x}^{n} x_{yy}^{n} - a_{20}u_{2x}^{n} x_{yy}^{n} - a_{23}u_{1y}^{n} x_{yy}^{n} - a_{22}u_{2y}^{n} x_{yy}^{n} - a_{10}w_{1}^{n} x_{x}^{n} - a_{10}w_{1}^{n} x_{xxx}^{n} - a_{18}u_{1x}^{n} x_{yy}^{n} - a_{20}u_{2x}^{n} x_{yy}^{n} - a_{22}u_{2y}^{n} x_{yy}^{n} - a_{10}w_{1}^{n} x_{x}^{n} - a_{10}w_{1}^{n} x_{xxx}^{n} - a_{24}w_{1}^{n} x_{yyy}^{n} + 2a_{25}w_{2}^{n} x_{yy}^{n} - a_{20}w_{1}^{n} x_{xxx}^{n} + 2a_{7}w_{2}^{n} x_{xxx}^{n} + 2a_{7}w_{2}^{n} x_{xxx}^{n} + a_{2}w_{1}^{n} x_{y}^{n} + a_{2}w_{1}^{n} x_{y}^{n} + a_{2}w_{1}^{n} x_{yy}^{n} + a_{25}w_{2}^{n} x_{yy}^{n} - a_{18}u_{1y}^{n} x_{xx}^{n} - a_{20}w_{1}^{n} x_{yyy}^{n} + a_{28}w_{1}^{n} x_{yy}^{n} + a_{28}w_{1}^{n} x_{yy}^{n} + a_{28}w_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + a_{25}w_{2}^{n} x_{xyy}^{n} - 2a_{6}w_{1}^{n} x_{yyy}^{n} + a_{7}w_{2}^{n} x_{yyy}^{n} = a_{2}u_{2}^{n} x_{xy}^{n} + a_{2}w_{1}^{n} x_{y}^{n} + a_{2}w_{1}^{n} x_{xy}^{n} - a_{20}u_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + a_{28}w_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + 2a_{26}w_{1}^{n} x_{yyy}^{n} + a_{29}w_{1}^{n} x_{yy}^{n} + a_{29}w_{1}^{n} x_{yy}^{n} + a_{29}w_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + a_{29}w_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + a_{20}u_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + a_{20}u_{1}^{n} x_{xyy}^{n} + a_{20}u_{1}^{n} x_{yyy}^{n} + a_{20}u_{1}^{n} x$$

Здесь n – номер приближения, величины p_{ω}^{n-1} , s_{ω}^{n-1} , h_{ω}^{n-1} , r_{ω}^{n-1} , q_{ω}^{n-1} , g_{ω}^{n-1} , соответствующие нелинейным слагаемым (6). На первом шаге приближения (n = 1) они принимаются равными нулю, после этого вычисляются по результатам предыдущей итерации и называются дополнительными «внешними» нагрузками. Дополнительные «внешние» нагрузки служат поправками на пластичность материалов внешних слоев и физическую нелинейность заполнителя

$$p_{\omega}^{n-1} = H_{1x}^{\omega(n-1)} - V_{1}^{\omega(n-1)}, {}_{y} - P_{1x}^{\omega(n-1)}, {}_{x},$$

$$s_{\omega}^{n-1} = H_{1x}^{\omega(n-1)} + V_{2}^{\omega(n-1)}, {}_{y} + P_{2x}^{\omega(n-1)}, {}_{x},$$

$$h_{\omega}^{n-1} = H_{1y}^{\omega(n-1)} - V_{1}^{\omega(n-1)}, {}_{x} - P_{1y}^{\omega(n-1)}, {}_{y},$$

$$r_{\omega}^{n-1} = H_{1y}^{\omega(n-1)} + V_{2}^{\omega(n-1)}, {}_{x} + P_{2y}^{\omega(n-1)}, {}_{y},$$

$$q_{\omega}^{n-1} = H_{2}^{\omega(n-1)} - T_{1x}^{\omega(n-1)}, {}_{x} - U_{1}^{\omega(n-1)}, {}_{xy} + S_{1y}^{\omega(n-1)}, {}_{yy} - T_{1y}^{\omega(n-1)}, {}_{y},$$

$$g_{\omega}^{n-1} = S_{2x}^{\omega(n-1)}, {}_{xx} - H_{2}^{\omega(n-1)} - T_{2x}^{\omega(n-1)}, {}_{x} - U_{2}^{\omega(n-1)}, {}_{xy} + S_{2y}^{\omega(n-1)}, {}_{yy} - T_{2y}^{\omega(n-1)}, {}_{y}.$$
(8)

Применение рассмотренного метода «упругих» решений Ильюшина позволяет сводить краевую задачу последовательно на каждом шаге приближения к соответствующей линейной задаче теории упругости с дополнительными «внешними» нагрузками.

В качестве граничных условий можно принять или силовые (4) или кинематические условия. Примем кинематические условия свободного опирания рассматриваемой упругопластической пластины по торцам на неподвижные в пространстве жесткие опоры. Тогда для торцевых сечений справедливы следующие соотношения:

при
$$x = 0, a$$
 $u_{kx}^{n}, u_{ky}^{n} = w_{k}^{n} = w_{k}^{n}, u_{kx}^{n} = 0,$
при $y = 0, b$ $u_{ky}^{n}, u_{kx}^{n} = u_{kx}^{n} = w_{k}^{n} = u_{k}^{n}, u_{yy}^{n} = 0,$
(9)

где *k* – номер слоя, *n* – номер приближения.

Решение системы дифференциальных уравнений предполагаем в виде разложения в тригонометрические ряды, которые автоматически удовлетворяют граничным условиям (9):

$$u_{1x} = \sum_{m,p=0}^{\infty} U_{1xmp}^n \cos \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad u_{2x} = \sum_{m,p=0}^{\infty} U_{2xmp}^n \cos \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b},$$
$$u_{1y} = \sum_{m,p=0}^{\infty} U_{1ymp}^n \sin \frac{\pi px}{a} \cos \frac{\pi my}{b}, \qquad u_{2y} = \sum_{m,p=0}^{\infty} U_{2ymp}^n \sin \frac{\pi px}{a} \cos \frac{\pi my}{b},$$
$$u_{1y} = \sum_{m,p=0}^{\infty} W_{1mp}^n \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad w_{2y} = \sum_{m,p=0}^{\infty} W_{2mp}^n \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b},$$
(10)

где U_{1xmp}^n , U_{2xmp}^n , U_{1ymp}^n , U_{2ymp}^n , W_{1mp}^n , W_{2mp}^n – неизвестные амплитуды перемещений на *n*-м шаге.

Поперечную и дополнительную «внешнюю» нагрузку в слоях пластины представим в виде разложения в следующие тригонометрические ряды:

$$q = \sum_{m,p=0}^{\infty} q_{mp} \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad q_{mp} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{a} \int_{0}^{a} q(x,y) \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$p_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} p_{\omega mp}^{n-1} \cos \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad p_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} p_{\omega}^{n-1}(x,y) \cos \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$s_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} s_{\omega mp}^{n-1} \cos \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad s_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} s_{\omega}^{n-1}(x,y) \cos \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$h_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} h_{\omega mp}^{n-1} \sin \frac{\pi px}{a} \cos \frac{\pi my}{b}, \qquad h_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} h_{\omega}^{n-1}(x,y) \sin \frac{\pi px}{a} \cos \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$(11)$$

$$r_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} r_{\omega mp}^{n-1} \sin \frac{\pi px}{a} \cos \frac{\pi my}{b}, \qquad r_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} r_{\omega}^{n-1}(x,y) \sin \frac{\pi px}{a} \cos \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$q_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} q_{\omega mp}^{n-1} \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad q_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} p_{\omega}^{n-1}(x,y) \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$g_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} q_{\omega mp}^{n-1} \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad q_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} g_{\omega}^{n-1}(x,y) \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b} dxdy,$$

$$g_{\omega}^{n-1} = \sum_{m,p=0}^{\infty} g_{\omega mp}^{n-1} \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b}, \qquad g_{\omega mp}^{n-1} = \frac{4}{ab} \int_{0}^{b} \int_{0}^{a} g_{\omega}^{n-1}(x,y) \sin \frac{\pi px}{a} \sin \frac{\pi my}{b} dxdy.$$

После подстановки перемещений (10), нагрузок и дополнительных усилий (11) в систему (7) получим следующую систему линейных алгебраических уравнений для нахождения искомых амплитуд перемещений U_{1xmp}^{n} , U_{2xmp}^{n} , U_{1ymp}^{n} , U_{2ymp}^{n} , W_{1mp}^{n} , W_{2mp}^{n} :

$$\begin{split} b_{1}U_{1xmp}^{n} + b_{2}U_{2xmp}^{n} + b_{11}U_{1ymp}^{n} + b_{12}U_{2ymp}^{n} + b_{3}W_{1mp}^{n} + b_{4}W_{2mp}^{n} &= p_{omp}^{n-1}, \\ b_{2}U_{1xmp}^{n} + b_{5}U_{2xmp}^{n} + b_{12}U_{1ymp}^{n} + b_{13}U_{2ymp}^{n} + b_{6}W_{1mp}^{n} + b_{7}W_{2mp}^{n} &= s_{omp}^{n-1}, \\ b_{11}U_{1xmp}^{n} + b_{12}U_{2xmp}^{n} + b_{14}U_{1ymp}^{n} + b_{15}U_{2ymp}^{n} + b_{16}W_{1mp}^{n} + b_{17}W_{2mp}^{n} &= h_{omp}^{n-1}, \\ b_{12}U_{1xmp}^{n} + b_{13}U_{2xmp}^{n} + b_{15}U_{1ymp}^{n} + b_{18}U_{2ymp}^{n} + b_{19}W_{1mp}^{n} + b_{20}W_{2mp}^{n} &= r_{omp}^{n-1}, \\ b_{3}U_{1xmp}^{n} + b_{6}U_{2xmp}^{n} + b_{16}U_{1ymp}^{n} + b_{19}U_{2ymp}^{n} + b_{8}W_{1mp}^{n} + b_{9}W_{2mp}^{n} &= q_{mp}^{n-1}, \\ b_{4}U_{1xmp}^{n} + b_{7}U_{2xmp}^{n} + b_{17}U_{1ymp}^{n} + b_{20}U_{2ymp}^{n} + b_{9}W_{1mp}^{n} + b_{10}W_{2mp}^{n} &= g_{omp}^{n-1}. \end{split}$$

69

Здесь коэффициенты b_i выражаются через величины a_i и зависят от параметров *m* и *p*, вычисляются по формулам, введенным ранее в [4].

Численная апробация решения. Численное исследование проводилось для трехслойной пластины, набранной из материалов Д16Т – ПТФЭ – Д16Т. Размеры пластины: a=1 м, b=1 м, $h_1=0,04$ м, $h_2=0,02$ м, $h_3=0,2$ м. Механические характеристики материалов взяты из монографии [6]. Нагрузка с интенсивностью q=12 МПа равномерно распределена по всей поверхности первого несущего слоя пластины. Ее величина подбиралась таким образом, чтобы нелинейные свойства материалов слоев проявились в достаточной степени, но деформации оставались в рамках теории малых упругопластических деформаций.

Рис. 2 *а*)-*г*) показывает процесс сходимости метода упругих решений на примере прогибов и продольных перемещений первого и второго слоя при изгибе упругопластической пластины.



Рис. 2. Сходимость метода «упругих» решений

Номер кривой соответствует номеру итерации. Кривая *1* является решением упругой задачи. Перемещения 2-й итерации отличается от первой на 13 %. При каждой последующей итерации разница между перемещениями уменьшается. За искомое решение принято 6-е приближение, различие между кривыми 5 и 6 составляет менее 1%. При дальнейшем численном исследовании сходимости было обнаружено стремление к нулю между предыдущей и последующей итерацией.

Из рис. 2 *a*), *б*) следует, что упругопластические прогибы несущих слоев пластины больше упругих на 28%. Из рис.2 *в*), *с*) очевидно, что продольные перемещения первого несущего слоя увеличиваются на 29%, а продольные перемещения второго несущего слоя уменьшаются на 15%.

Вывод. Таким образом, решена краевая задача изгиба прямоугольной трехслойной пластины со слоями, проявляющими упругопластические свойства. Метод «упругих» решений в нашем случае показал хорошую сходимость. Отличие 6-й итерации от 5-й составляет менее 1%.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Старовойтов, Э.И. Трехслойные стержни в терморадиационных полях / Э.И. Старовойтов, М.А. Журавков, Д.В. Леоненко. – Минск : Беларуская навука, 2017. – 275 с.
- Starovoitov, E.I. Deformation of a three-layer elastoplastic beam on an elastic foundation / E.I. Starovoitov, D.V. Leonenko // Mechanics of Solids. – 2011. – Vol. 46, № 2. – P. 291–298.
- Starovoitov, E.I. Thermoelasticoplastic bending of circular three-layer plate on the deformable foundation / E.I. Starovoitov, A.V. Yarovaya, D.V. Leonenko // Actual Problems of Aviation and Aerospace Systems: processes, models, experiment. – 2009. – T.14, 1(28). – P. 115–128.
- Зеленая, А.С. Напряженно-деформированное состояние упругой трехслойной прямоугольной пластины со сжимаемым заполнителем / А.С. Зеленая // Механика. Исследования и инновации: междунар. сб. научн. тр. – Гомель: БелГУТ, 2017. – Вып. 10. – С. 67–74.
- 5. Ильюшин, А.А. Упругопластические деформации полых цилиндров / А.А. Ильюшин, П.М. Огибалов. М. : Изд-во МГУ, 1960. 224 с.
- 6. Старовойтов, Э.И. Вязкоупругопластические слоистые пластины и оболочки / Э.И. Старовойтов. Гомель: БелГУТ, 2002. 343 с.