

**Численное решение дифференциальных уравнений
динамики провода по неявной схеме**

Пономаренко Е. Г.

Белорусский национальный технический университет

Динамика провода при КЗ описывается нелинейными дифференциальными уравнениями второго порядка в частных производных с переменными коэффициентами. Такие уравнения могут быть решены только численно с применением ЭВМ. Для этого производные в них заменяются конечно-разностными отношениями. Полученная система конечно-разностных алгебраических уравнений решается по явной или неявной схеме [1]. Явная схема дает меньший объем вычислений, а неявная схема является безусловно устойчивой [1]. Современные ЭВМ отличаются высокой скоростью вычислений, поэтому на первое место выходит задача получения устойчивого и наиболее точного численного решения, что достигается применением неявной схемы.

Неявная схема требует записи дифференциальных уравнений движения провода в следующем виде

$$\frac{\partial^2 \bar{R}}{\partial t^2} - \lambda^2 \frac{\partial^2 \bar{R}}{\partial s_0^2} = \bar{P}^*, \quad (1)$$

где \bar{P}^* – вектор суммарной распределенной внешней нагрузки на единицу массы провода.

Запишем (1) в виде конечно-разностных уравнений [2]

$$\frac{\hat{R}_k - 2\bar{R}_k + \check{R}_k}{\tau^2} - \lambda^2 \frac{\hat{R}_{k+1} - 2\hat{R}_k + \hat{R}_{k-1}}{h^2} = \bar{P}_k^*, \quad (2)$$

где k – номер узла сетки численного решения уравнений ($k = 1, 2, \dots, n-1$); n – количество узлов.

Система уравнений (2) решается методом прогонки. Решение на $t+1$ -ом слое временном слое определяются по выражению

$$\hat{R}_k = \bar{a}_k + b_k \hat{R}_{k+1}. \quad (3)$$

Прогоночные коэффициенты \bar{a}_k и b_k в уравнении (3) рассчитываются как

$$\bar{a}_k = \frac{\bar{a}_{k-1} f + \bar{P}_k \tau^2 + 2\bar{R}_k - \sqrt{R_k}}{f(2 - b_{k-1}) + 1}, \quad (4)$$

$$b_k = \frac{f}{f(2 - b_{k-1}) + 1}.$$

На первом шаге вычислений $b_1 = 0$ и $\bar{a}_1 = \sqrt{R_1}$.

Решение конечно-разностных уравнений методом прогонки производится в следующем порядке: 1) прямой ход прогонки – по выражениям (4) заготавливаются коэффициенты \bar{a}_k и b_k при изменении индекса k от 2 до n ; 2) обратный ход – по (3) определяются координаты \hat{R}_k при изменении k от n до 2, где n – количество узлов численного решения по длине провода.

Основываясь на математической модели численного решения дифференциальных уравнений по неявной схеме, была составлена компьютерная программа. С ее помощью были проведены расчеты для опытного пролета [2, с.167], результаты которых сравниваются с результатами расчетов, полученных с использованием опробованной ранее явной схемы (рис.1).

На рисунке 1 штриховой линией показаны результаты расчетов с использованием явной схемы. Из диаграмм видно, что достигается хорошее совпадение результатов.

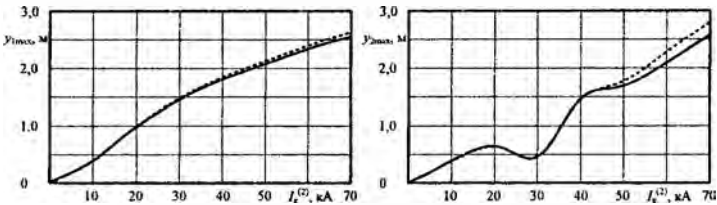


Рис. 1. Максимальные отклонения $U_{1\max}$ и $U_{2\max}$

Литература

1. Калиткин, Н. Н. Численные методы / Н. Н. Калиткин. – М.: Наука, 1978. – 509 с.
2. Сергей, И. И. Динамика проводов электроустановок энергосистем при коротких замыканиях: теория и вычислительный эксперимент / И. И. Сергей, М. И. Стрелюк. – Минск: ВУЗ-ЮНИТИ, 1999. – 252 с.